

# 分数规划

## 1 分数规划

先给出分数规划一般形式：

$$\begin{aligned} \text{Minimize } \lambda = f(\mathbf{x}) &= \frac{a(\mathbf{x})}{b(\mathbf{x})} (\mathbf{x} \in S) \\ \text{s.t. } \forall \mathbf{x} \in S, &b(\mathbf{x}) > 0 \end{aligned}$$

其中，解向量  $\mathbf{x}$  在解空间  $S$  中， $a(\mathbf{x})$  与  $b(\mathbf{x})$  都是连续的实数。

解决分数规划问题的一般方法是分析其对偶问题，但更加实用的方法是对其进行参数搜索，即对答案进行猜测，然后验证猜测值的最优性，将问题转化为判定性问题或其他优化问题。由于分数规划模型的特殊性，使得能够构造另外一个由猜测值  $\lambda$  作为自变量的相关问题，且该问题的解一般满足一定单调性，或其他的可以减少参数搜索范围的性质，从而逼近答案。

比如 **Dinkelbach** 算法，每次直接把上次子问题的解向量代入原问题的表达式，算出下一个迭代式的猜测值。

假设  $\lambda_0 = f(\mathbf{x}_0)$  是最优解，根据定义有

$$\begin{aligned} \lambda_0 &= f(\mathbf{x}_0) = \frac{a(\mathbf{x}_0)}{b(\mathbf{x}_0)} \\ \Rightarrow \lambda_0 \cdot b(\mathbf{x}_0) &= a(\mathbf{x}_0) \\ \Rightarrow a(\mathbf{x}_0) - \lambda_0 \cdot b(\mathbf{x}_0) &= 0 \end{aligned}$$

由上面的形式构造一个新函数

$$g(\lambda) = \min_{\mathbf{x} \in S} [a(\mathbf{x}) - \lambda \cdot b(\mathbf{x})]$$

这个新函数是一个非分式的规划。先来挖掘函数  $g(\lambda)$  本身的性质。

**性质 1.1 (单调性)**  $g(\lambda)$  是一个严格递减函数，即， $\forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}, \lambda_1 < \lambda_2 \Leftrightarrow g(\lambda_1) > g(\lambda_2)$

有了单调性，就意味着可以采取二分搜索的办法逼近答案。但还不知道目标是什么，下面考察构造出的新函数与原目标函数的最优解关系。

**定理 1.2(Dinkelbach 定理)** 若  $\lambda_0$  是原问题的最优解，则  $g(\lambda) = 0$  当且仅当  $\lambda = \lambda_0$

**证明：**

(1) 先证必要性  $\lambda = \lambda_0 \Rightarrow g(\lambda) = 0$ ：设  $\lambda_0 = f(\mathbf{x}_0)$  为原规划的最优解，则  $g(\lambda_0) = 0$ 。

对于  $\forall \mathbf{x} \in S$ ，都不会比  $\mathbf{x}_0$  优：

$$\lambda_0 = \frac{a(\mathbf{x}_0)}{b(\mathbf{x}_0)} \leq \frac{a(\mathbf{x})}{b(\mathbf{x})} \Rightarrow a(\mathbf{x}) - \lambda_0 \cdot b(\mathbf{x}) \geq 0$$

然而  $\mathbf{x}_0$  可以取到这个下限。

$$\lambda_0 = \frac{a(\mathbf{x}_0)}{b(\mathbf{x}_0)} \Rightarrow a(\mathbf{x}_0) - \lambda_0 \cdot b(\mathbf{x}_0) = 0$$

故  $g(\lambda_0)$  的最小值由  $\mathbf{x}_0$  确定,  $g(\lambda_0) = 0$ 。

(2) 再证充分性  $g(\lambda) = 0 \Rightarrow \lambda = \lambda_0$

反证法。反设存在一个解  $\lambda' = f(\mathbf{x}')$  是更优的解, 根据定义有

$$\begin{aligned} \lambda' &= \frac{a(\mathbf{x}')}{b(\mathbf{x}')} < \lambda \\ \Rightarrow a(\mathbf{x}') - \lambda \cdot b(\mathbf{x}') &< 0 \end{aligned}$$

那么, 将  $\mathbf{x}'$  代入, 可以发现  $g(\lambda)$  一定是小于零的, 与题设矛盾。

由性质 1.1 与定理 1.2, 容易得到下面的推论。

**推论 1.3** 设  $\lambda_0$  为该规划的最优解, 则

$$\begin{cases} g(\lambda) = 0 \Leftrightarrow \lambda = \lambda_0 \\ g(\lambda) < 0 \Leftrightarrow \lambda > \lambda_0 \\ g(\lambda) > 0 \Leftrightarrow \lambda < \lambda_0 \end{cases}$$

由推论 1.3, 就可以对最优解  $\lambda_0$  进行二分查找逼近。每次查找一个猜测值, 计算  $g(\lambda)$  的值, 而  $g(\lambda)$  是一个非分数规划, 将原问题简单化了, 便可以设计出其他有效的算法解决这个规划。

以上分析是针对最小化目标函数的分数规划, 对于最大化目标函数也是同样道理。

## 2 0-1 分数规划

分数规划的一个特例是 **0-1 分数规划**, 就是其解向量  $\mathbf{x}$  满足  $\forall x_i \in \{0, 1\}$ , 形式化如下:

$$\min_{\mathbf{x} \in S} f(\mathbf{x}) = \frac{\sum_i a_i x_i}{\sum_i b_i x_i} = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{x}}{\mathbf{b} \cdot \mathbf{x}}$$

同样地, 必须要满足  $\forall \mathbf{x} \in S, \mathbf{b} \cdot \mathbf{x} > 0$ , 且有比较特殊的  $S \subseteq \{0, 1\}^n$

## 3 0-1 分数规划应用

0-1 分数规划问题主要包含一般的 **0-1 分数规划**、**最大密度子图**、**最优比率生成树问题**、**最优比率环问题**等。我们将会对这四个问题进行讨论。

### 3.1 0-1 分数规划

题目: A2039 0-1 分数规划

【题目大意】: 给出  $n$  对  $(a_i, b_i)$ , 选取其中  $k$  对, 求  $\sum a_i / \sum b_i$  的最大值, 最小值。

【解析】

设  $Ans = \frac{\sum a[i] * x[i]}{\sum b[i] * x[i]}$ , 且  $Ans$  为最大值。也就是说对于任意组合满足  $\sum a[i] * x[i] - \lambda \sum b[i] * x[i] \leq 0$ , 即求  $a[i] - \lambda * b[i]$  的最大  $k$  组。若大于 0, 则增大  $\lambda$ ; 若小于 0, 则减小  $\lambda$ 。

二分答案参考代码:

```
1 #include<bits/stdc++.h>
2 using namespace std;
3
4 const int N=1e4+10; const double eps=1e-5,INF=1e9;
5 int n,k; double a[N],b[N],c[N];
6 #define in read()
7 inline int read(){
8     int f=1,k=0;char cp=getchar();
9     while(cp!='-'&&(cp<'0' || cp>'9')) cp=getchar();
10    if(cp=='-') f=-1,cp=getchar();
11    while(cp>='0'&&cp<='9') k=(k<<3)+(k<<1)+cp-48,cp=getchar();
12    return f*k;
13 }
14 inline bool check1(const double mid){
15     for(int i=1;i<=n;i++) c[i]=a[i]-mid*b[i];
16     sort(c+1,c+n+1);
17     double res=0; for(int i=1;i<=k;i++) res+=c[i];
18     return res<0;
19 }
20 inline bool check2(const double mid){
21     for(int i=1;i<=n;i++) c[i]=a[i]-mid*b[i];
22     sort(c+1,c+n+1);
23     double res=0; for(int i=1;i<=k;i++) res+=c[n-i+1];
24     return res>0;
25 }
26 int main(){
27     n=in,k=in;
28     for(int i=1;i<=n;i++) a[i]=in;
29     for(int i=1;i<=n;i++) b[i]=in;
30     double l=0,r=1;
31     while(l+eps<r){ double mid=(l+r)/2.0;
32         if(check1(mid)) r=mid;
33         else l=mid;
34     }
35     printf("%.4lf\n",l);
36     l=0,r=1;
```

```

37 while(l+eps<r){
38     double mid=(l+r)/2.0;
39     if(check2(mid)) l=mid;
40     else r=mid;
41 }
42 printf("%.4lf\n",l);
43 return 0;
44 }

```

**迭代法:** (Dinkelbach 算法)

随意构造一个值  $x$ , 令  $d[i]=a[i]-x*b[i]$ , 将  $d[i]$  排序, 然后选出排序后的前  $k$  组, 计算新的  $x' = \frac{\sum a[i]}{\sum b[i]}$ , 如果  $x, x'$  在精度范围内则  $x$  即是答案, 否则令  $x = x'$  继续迭代。

参考代码:

```

1 #include<bits/stdc++.h>
2 using namespace std;
3 const int N=1e4+100;
4 const double eps=1e-5;
5 struct node{
6     int a, b;
7     double c,d;
8 }a[N];
9 int n,k;
10 double ans1,ans2;
11 int cmp1(const node& x,const node& y){return x.c < y.c;}
12 int cmp2(const node& x,const node& y){return x.d > y.d;}
13 int main(){
14     cin>>n>>k;
15     for(int i=1;i<=n;i++)cin>>a[i].a;
16     for(int i=1;i<=n;i++)cin>>a[i].b;
17     double x1=0.5,x2=0.5;
18     int ok1=0,ok2=0;
19     while(1){
20         if(ok1&&ok2)break;
21         if(ok1==0){//最小值计算
22             ans1=x1;
23             for(int i=1;i<=n;i++)a[i].c=(double)a[i].a - x1*a[i].b;
24             sort(a+1,a+n+1,cmp1);

```

```

25         double suma=0.0,sumb=0.0;
26         for(int i=1;i<=k;i++) suma+=a[i].a,sumb+=a[i].b;
27         x1 = suma/sumb;
28         if(fabs(ans2-x2)<eps) ok1=1;
29     }
30     if(ok2==1) continue;
31
32     ans2=x2;
33     for(int i=1;i<=n;i++) a[i].d=(double)a[i].a - x2*a[i].b;
34     sort(a+1,a+n+1,cmp2);
35     double suma=0.0,sumb=0.0;
36     for(int i=1;i<=k;i++) suma+=a[i].a,sumb+=a[i].b;
37     x2 = suma/sumb;
38     if(fabs(ans2-x2)<eps) ok2=1;
39
40 }
41 printf("%.4lf\n%.4lf",ans1,ans2);
42 return 0;
43 }

```

### 3.2 最优比率生成树

题目：A2066. 「模板」「最优比率生成树」重修家园

题意：N 个点 m 条边无向图，边有 2 个权值  $c_i, d_i$  求一个生成树，要求  $r = \sum c_i / \sum d_i$  最小（大）

解析：

我们所求的比率  $r = \frac{\sum c[i] * x[i]}{\sum d[i] * x[i]}$ ,  $1 \leq i \leq m$ 。设  $x[i]$  等于 1 或 0，表示边  $e[i]$  是否属于生成树。为了使  $r$  最大，设计一个子问题  $\rightarrow$  设  $z(L) = \sum (\text{cost}[i] * x[i]) - L * \sum (\text{dis}[i] * x[i])$  最大，其中  $d[i] = \text{cost}[i] - L * \text{dis}[i]$ 。我们可以把  $z(L)$  看做以  $d$  为边权的最小生成树的总权值。

理解：求最小

设最优为  $\text{Ans}$ ，则对于任意生成树都有

$(\sum \text{cost}[i] * x[i]) / (\sum \text{dis}[i] * x[i]) \geq \text{Ans}$ ，即  $\sum (\text{cost}[i] * x[i]) - \text{Ans} * \sum (\text{dis}[i] * x[i]) \geq 0$ ，故应该求最小生成树。

同理如果是求最大就是最大生成树

具体算法：二分 + 最小生成树，二分比率值  $\text{mid}$ ，然后建图，在原图基础上，每条边权为： $-c_i - \text{mid} * d_i$ ，然后求最大生成树。最后判断最大生成树边权和  $+F$  是否  $\geq 0$

```

1 #include<bits/stdc++.h>
2 using namespace std;

```

```
3 #define ll long long
4 const double eps=1e-8;
5 const int N=1e5+5;
6 const int M=1e6+20;
7 int u[M],v[M],c[M],d[M],n,m,F;
8 struct edge{
9     int u,v;double w;
10 }e[M];
11 int fa[N];
12 int cmp(edge a,edge b){
13     return a.w>b.w;
14 }
15 int find(int x){
16     return x==fa[x]?x:fa[x]=find(fa[x]);
17 }
18 int check(double mid){
19     for(int i=1;i<=n;i++)fa[i]=i;
20     for(int i=1;i<=m;i++)e[i].u=u[i],e[i].v=v[i],e[i].w=- (double)c[i]
        ]-mid*d[i];
21     int cnt=0;
22     double ret=0;
23     sort(e+1,e+m+1,cmp);
24     for(int i=1;i<=m;i++){
25         int fx=find(e[i].u),fy=find(e[i].v);
26         if(fx==fy)continue;
27         fa[fx]=fy;ret+=e[i].w;
28         cnt++;if(cnt==n-1)break;
29     }
30     return F+ret>=0;
31 }
32 int main(){
33     scanf("%d%d%d",&n,&m,&F);
34     for(int i=1;i<=m;i++)
35         scanf("%d%d%d%d",u+i,v+i,c+i,d+i);
36
37     double l=0.0,r=100000;
38     while(r-l>eps){
```

```
39     double mid=(l+r)/2.0;
40     if(check(mid))l=mid;else r=mid;
41 }
42 printf("%.4lf",l);
43 return 0;
44 }
```

### 3.3 最优比率生成环

题目：P3076, 观光奶牛 *Sightseeing Cows*

题意：求一个环，使得点权和除以边权和最大。

解析：

令在一个环里，点权为  $v[i]$ ，对应的边权为  $e[i]$ ，即要求： $\Sigma v[i]/\Sigma e[i]$  最大的环。设题目答案为  $ans$ ，即对于所有的环都有  $\Sigma v[i]/\Sigma e[i] \leq ans$ ；

变形得： $ans * \Sigma e[i] \geq \Sigma v[i]$ ；

再得： $\Sigma (ans * e[i] - v[i]) \geq 0$ ；

稍分析一下，就有：

当  $k < ans$  时，就存在至少一个环  $\Sigma (k * e[i] - v[i]) < 0$ ，即有负权回路；

当  $k \geq ans$  时，就对于所有的环  $\Sigma (k * e[i] - v[i]) \geq 0$ ，即没有负权回路。

算法：重新建图，使得边权为  $k * e[i] - v[i]$ 。用 SPFA 算法，二分枚举  $k$ ，判断是否存在负权回路，若存在，说明  $k$  偏小了，则增大  $k$ ，若不存在，则减小  $k$ 。

注意：对于  $v[i]$  和  $k * e[i]$  在符号中的先后关系需要看题目是求最大值还是最小值，此题是把  $k * e[i]$  放在符号前面的。

### 3.4 最大密度子图

题目：bzoj1312. *Hard Life* 生活的艰辛

描述：ADN 公司内部共  $n$  个员工，员工之间可能曾经因为小事有了过节，总是闹矛盾。若员工  $u$  和员工  $v$  有矛盾，用边  $(u, v)$  表示，共  $m$  个矛盾。最近，ADN 公司内部越来越不团结，Amber 决定裁员。Amber 想得到一个被裁人员的清单，使得被裁人员间的不团结率最高。不团结率定义为被裁人员间的矛盾总数与被裁人员数的比值（不团结率 = 被裁人员之间的矛盾总数 / 被裁人员数）