(Л12)

Преходни процеси в линейни електрически вериги

(06.12.2022z.)

Лектор: проф. д-р Илона Ячева

кат. "Теоретична Електротехника", Технически Университет-София

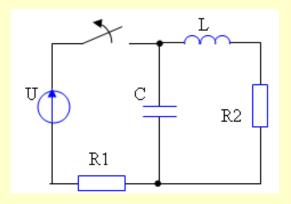


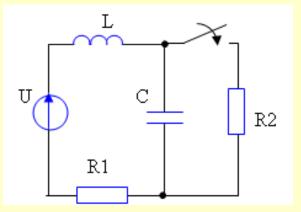
Преходни процеси в линейни ел.вериги

<u>Преходен процес</u>- процес, който възниква и се развива при <u>прехода на ел.верига от едно стационарно състояние в друго</u>.

Този преход може да е следствие от:

- включване или изключване на източници на енергия
- промяна в характеристиките на действащите електродвижещи величини
- изменение в топологията на веригата
- промяна в големините на параметрите на отделните елементи





Преходни процеси в линейни ел.вериги

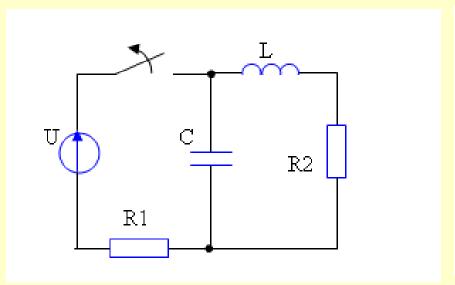
<u>Преходен процес</u>- процес, който възниква и се развива при <u>прехода на ел.верига от едно стационарно състояние в друго</u>.

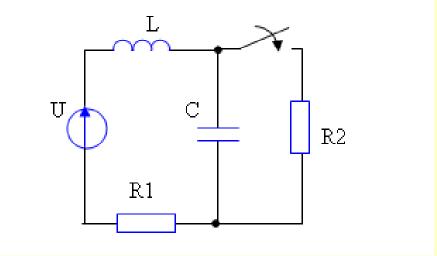
Комутация - Самият момент на промяна се нарича комутация.

За осъществяването на комутацията в електрическите вериги се използва **ключ** – идеален елемент, който:



Преходният процес не се извършва мигновено, поради запасената във веригата ел.магнитна енергия.





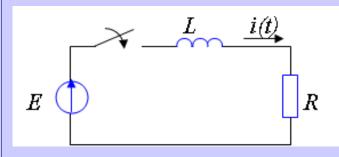
- Теоретично този процес продължава безкрайно дълго.
- **Практически** протича много бързо от части от секундата (десети, стотни и дори милионни) и рядко до няколко секунди.

Процесите, протичащи във веригата по време на преходния процес се описват със *система уравнения по законите на Кирхоф*, съответстваща на топологията на веригата <u>след комутацията.</u>

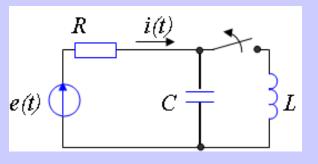
| Елемент | Напрежение | ток |
|---------|---------------------------------------|---------------------------------------|
| R | $u_R(t) = R.i_R(t)$ | $i_R(t) = \frac{u_R(t)}{R}$ |
| L | $u_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$ | $i_L(t) = \frac{1}{L} \int u_L(t) dt$ |
| С | $u_C(t) = \frac{1}{C} \int i_C(t) dt$ | $i_C(t) = C \frac{du_C(t)}{dt}$ |

Ред веригата на ДУ, описващо преходния процес

• Верига от първи ред

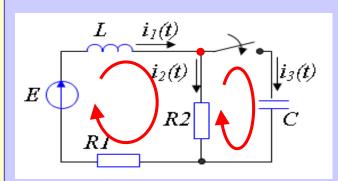


$$R.i(t) + L\frac{di}{dt} = E$$



$$R.\frac{di(t)}{dt} + \frac{1}{C}i(t) = e'(t)$$

Верига от втори ред



$$R_2 LC \frac{d^2 i_1}{dt^2} + (R_1 R_2 C + L) \frac{d i_1}{dt} + (R_1 + R_2) i_1(t) = 0$$

Всяка величина (ток и напрежение) по време на преходния процес

се определя като сума от две компоненти – свободна и стационарна

$$x(t) = x_{ce}(t) + x_{cm}(t)$$

пълното решение на **хомогенното** ДУ

Свободен процес, който се развива в резултат на предварително запасената енергия (източниците на енергия се приемат за нула)

- Компонентата се определя от корените на **характеристичното уравнение**, което съответства на хомогенното ДУ.

частното решение на **нехомогенното** ДУ

Стационарен процес, който се установява във веригата след като измененията в режима вече са приключили

- Компонентата се определя от анализа на веригата дълго след комутацията.

Закони на комутацията

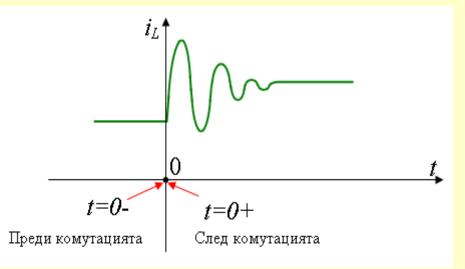
- формулирани са при условие, че енергийните източници във веригата не доставят безкрайно голяма мощност.

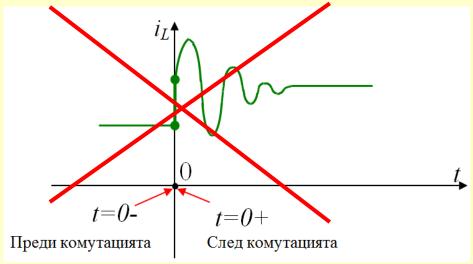
<u> I закон на комутацията:</u>

Токът през бобината не може да се изменя със скок в момента на комутацията

$$i_L(0-) = i_L(0+) = i_L(0)$$



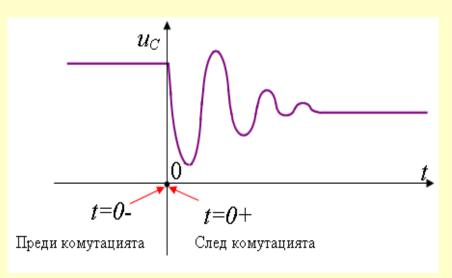


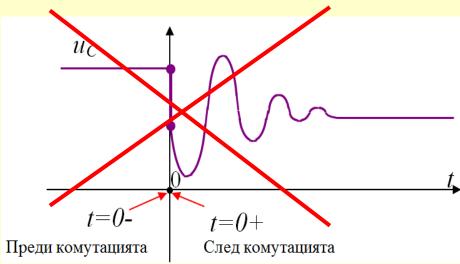


Закони на комутацията

II закон на комутацията: Напрежението на кондензатора <u>не може</u> да се изменя със скок в момента на комутацията

$$u_C(0-) = u_C(0+) = u_C(0)$$



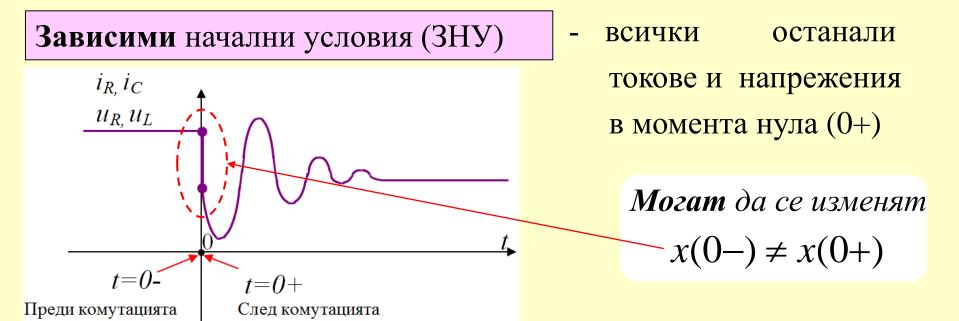


Независими начални условия (ННУ)

$$i_L(0-) = i_L(0+) = i_L(0)$$

 $u_C(0-) = u_C(0+) = u_C(0)$

ННУ не зависят от структурата на веригата след комутацията, а се определят от *веригата преди комутацията* за момента t = 0-



ЗНУ се определят чрез независимите начални условия на базата на системата ДУ записана за веригата след комутация в момента t = 0+.

Класически метод за анализ на преходни процеси

1.Определят се ННУ
$$u_{C}(0-) = i_{L}(0+) = ?$$
 от веригата
$$u_{C}(0-) = u_{C}(0+) = ?$$
 комутация

от веригата преди

2.Съставя се система ДУ, които описват преходните процеси във веригата след комутация, като се използват законите на Кирхоф или някои друг от познатите методи

В тази система за напреженията или токовете на бобините и кондензаторите се записва съответно:

3.Търси се общия интеграл на хомогенното ДУ, като се решава характеристичното уравнение:

$$P(k) = 0$$

4. Определя се свободната съставка напрежение

 $X_{ce}(t)$ на търсения ток или

За верига от първи ред:

един реален отрицателен корен:

$$\kappa < 0 \rightarrow x_{ce}(t) = A.e^{kt}$$

За верига от втори ред:

а) два различни реални **отрицателни** корена k_1 и k_2

$$x_{ce}(t) = A_1 \cdot e^{k_1 t} + A_2 \cdot e^{k_2 t}$$

- Апериодичен процес $k_1 < 0$ $k_2 < 0$

б) два равни реални **отрицателни** корена $k_1 = k_2 = k$

$$x_{ce}(t) = (A_1 + A_2 t).e^{kt}$$
 - Критично-апериодичен процес

k<0

 $\alpha < 0$

в) два комплексно спрегнати корена с <u>отрицателна</u> реална част $k_{12} = \alpha \pm j \beta$

$$x_{ce}(t) = (A_1 \cos \beta t + A_2 \sin \beta t).e^{\alpha t}$$
 - Псевдо-периодичен процес

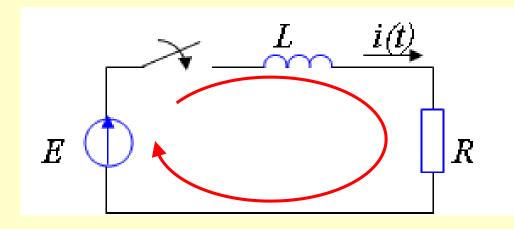
5. Определя се стационарната компонента $\mathcal{X}_{cm}(t)$ на търсения ток или напрежение, като се анализира стационарния режим за веригата дълго след комутацията $t \to \infty$

6. Определя се търсената величина:

$$x(t) = x_{cm}(t) + x_{ce}(t)$$

7. Определят се интеграционните константи, участващи в израза на търсеното решение: една константи (A) за верига от първи ред и две (A_1, A_2) за верига от втори ред. Определянето става на базата на началните условия.

Включване на RL двуполюсник към източник на постоянно напрежение



1.HHY

$$i_L(0-) = i_L(0+) = 0A$$

2. Записваме системата ДУ

$$u_R(t) + u_L(t) = E$$

$$R.i(t) + L\frac{di}{dt} = E$$

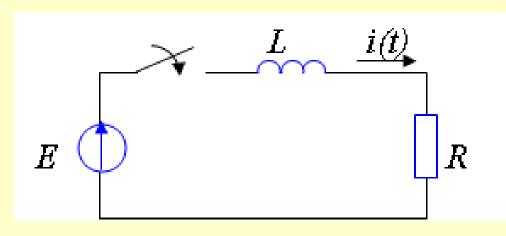
3. Хомогенното ДУ има вида:

$$R.i(t) + L\frac{di}{dt} = 0$$

характеристичното уравнение:

$$R + L.k = 0$$

$$k = \frac{-R}{L}$$



$$i_{ce}(t) = A.e^{\frac{-R}{L}t} = A.e^{\frac{t}{\tau}}$$

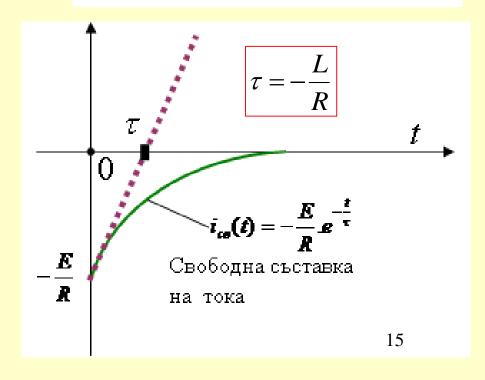
С т се отбелязва величина, която се нарича константа на времето.

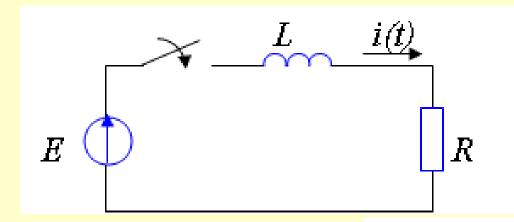
Тя определя времето за което свободната съставка <u>намалява е</u> пъти.

$$k = \frac{-R}{L}$$

4. Определяме свободният ток във веригата:

$$i_{ce}(t) = A.e^{\frac{-R}{L}t}$$





<u>Свободният ток</u> във веригата:

$$i_{ce}(t) = A.e^{\frac{-R}{L}t}$$

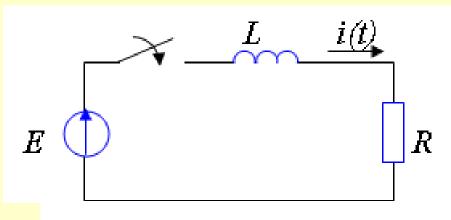
Търсеният ток

$$i(t) = i_{ce}(t) + i_{cm}(t)$$

5. Определяме стационарният ток във веригата:

$$R.i(t) + L\frac{di}{dt} = E \qquad \longrightarrow i_{cm}(t) = \frac{E}{R}$$

$$i(t) = \frac{E}{R} + A.e^{\frac{-R}{L}t}$$



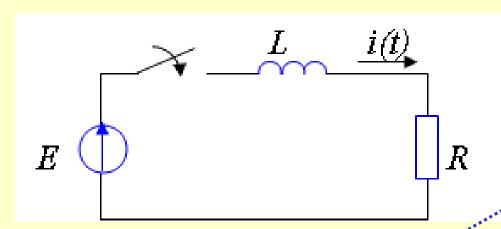
$$i(t) = \frac{E}{R} + A.e^{\frac{-R}{L}t}$$

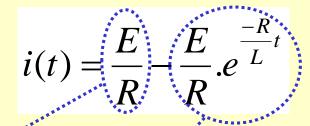
7. Определяме неизвестната интеграционна константа A на базата на HY: i(0) = 0

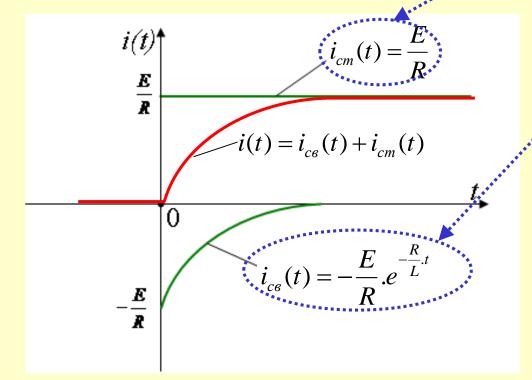
$$i(0) = 0 = \frac{E}{R} + A.e^{0}$$

$$0 = \frac{E}{R} + A \implies A = -\frac{E}{R}$$

$$i(t) = \frac{E}{R} - \frac{E}{R} e^{\frac{-R}{L}t}$$

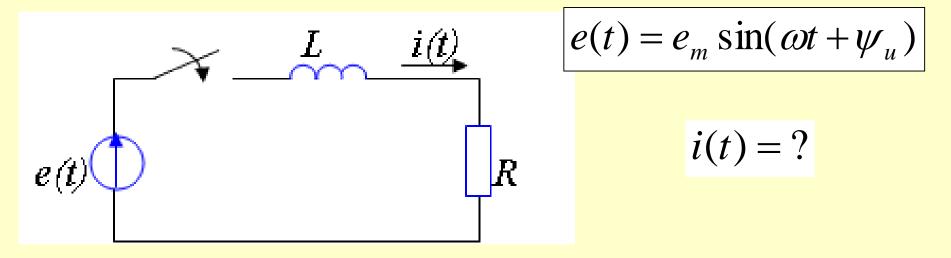






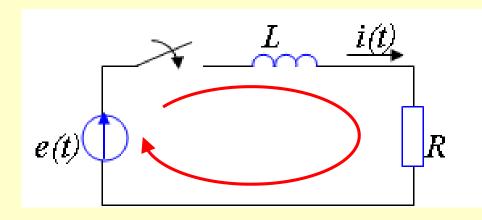
$$i(t) = \frac{E}{R}(1 - e^{\frac{-R}{L}t})$$

Включване на RL двуполюсник към синусоидално напрежение



- Системата ДУ, описваща преходния процес, характеристичното уравнение, корените му и вида на свободния процес не зависят от вида на източниците. Те са едни и същи за постоянно, за синусоидално или произволно изменящо се напрежение.
- Различен е стационарният режим, който в разглежданата верига е синусоидален поради синусоидалния входен сигнал

Включване на RL двуполюсник към синусоидално напрежение



$$e(t) = e_m \sin(\omega t + \psi_u)$$

1.HHY

$$i_L(0-) = i_L(0+) = 0A$$

2. Записваме системата ДУ

$$R.i(t) + L\frac{di}{dt} = e(t)$$

3. Хомогенното ДУ има вида:

$$R.i(t) + L\frac{di}{dt} = 0$$

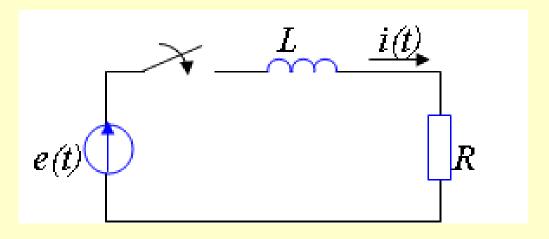
характеристичното уравнение:

$$R + L.k = 0$$

4. Определяме свободният ток във веригата:

$$k = \frac{-R}{L}$$

$$i_{ce}(t) = A.e^{\frac{-R}{L}t}$$



$$\left| e(t) = e_m \sin(\omega t + \psi_u) \right|$$

5. Стационарният ток

$$i_{cm}(t) = i_m \sin(\omega t + \psi_u - \varphi)$$

$$i_m = \frac{e_m}{\sqrt{R^2 + (\omega L)^2}}$$

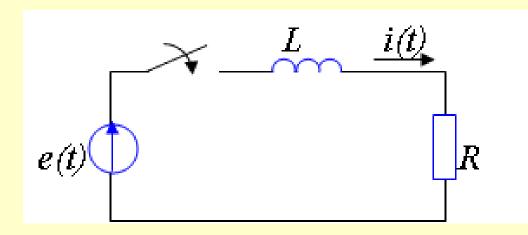
$$\varphi = arctg \frac{\omega L}{R}$$

<u>Свободният ток</u> във веригата:

$$i_{ce}(t) = A.e^{\frac{-R}{L}t}$$

Търсеният ток

$$i(t) = i_{ce}(t) + i_{cm}(t)$$



$$e(t) = e_m \sin(\omega t + \psi_u)$$

Стационарен ток

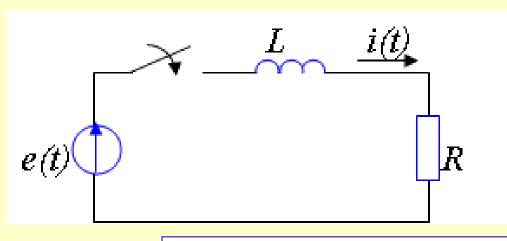
$$i_{cm}(t) = i_m \sin(\omega t + \psi_u - \varphi)$$

Свободен ток

$$i_{co}(t) = A.e^{\frac{-R}{L}t}$$

$$i(t) = (i_{cm}(t)) + (i_{ce}(t))$$

$$i(t) = i_m \sin(\omega t + \psi_u - \varphi) + A.e^{\frac{-R}{L}t}$$



$$e(t) = e_m \sin(\omega t + \psi_u)$$

$$i(t) = i_m \sin(\omega t + \psi_u - \varphi) + A e^{\frac{-R}{L}t}$$

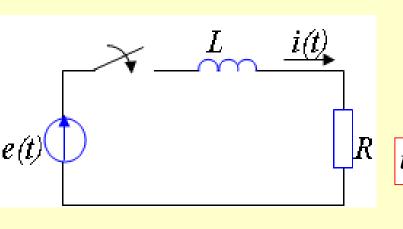
7. Определяме неизвестната интеграционна константа A на базата на HY(t = 0):

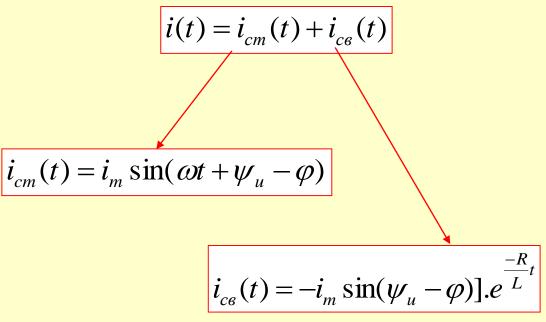
$$i(0) = 0 \longrightarrow 0 = i_m \sin(\omega \cdot 0 + \psi_u - \varphi) + A \cdot e^0$$

$$0 = i_m \sin(\psi_u - \varphi) + A \implies A = -i_m \sin(\psi_u - \varphi)$$

Тогава свободният ток е

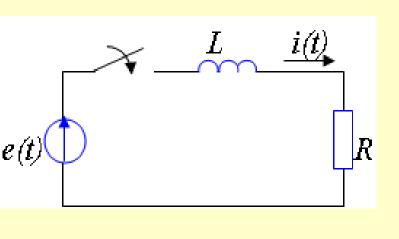
$$i_{ce}(t) = -i_m \sin(\psi_u - \varphi) e^{\frac{-i_u}{L}t}$$





$$\psi_{u} - \varphi = 0 \longrightarrow i_{ce}(t) = -i_{m} \sin(\psi_{u} - \varphi)e^{\frac{-R}{L}t}$$

$$i(t) = i_{cm} = i_{m} [\sin(\omega t + \psi_{u} - \varphi)]$$



$$i(t) = i_{cm}(t) + i_{ce}(t)$$

$$i_{cm}(t) = i_{m} \sin(\omega t + \psi_{u} - \varphi)$$

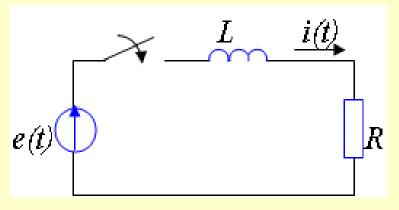
$$i_{ce}(t) = -i_{m} \sin(\psi_{u} - \varphi)] \cdot e^{\frac{-R}{L}t}$$

$$\psi_{u} - \varphi = \frac{\pi}{2} \longrightarrow i_{cs}(t) = -i_{m} \sin \frac{\pi}{2} e^{\frac{-R}{L}t} \longrightarrow i_{cs}(t) = i_{max} = -i_{m} e^{\frac{-R}{L}t}$$

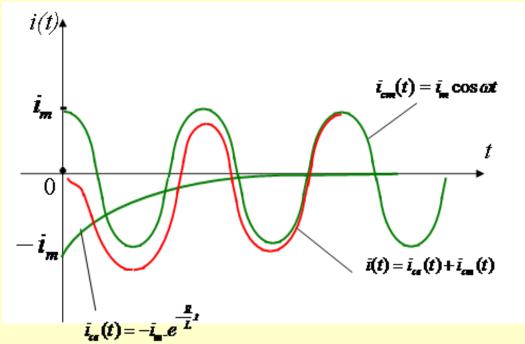
$$i(t) = i_m \sin(\omega t + \frac{\pi}{2}) - i_m \sin(\frac{\pi}{2}) \cdot e^{\frac{-R}{L}t}$$

$$i(t) = i_m \cos(\omega t - i_m) \cdot e^{\frac{-R}{L}t}$$

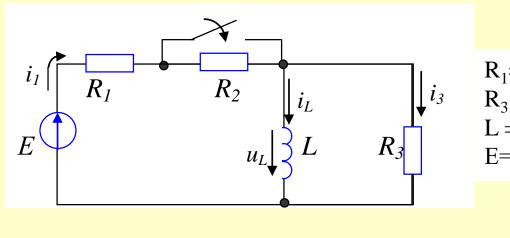
$$i(t) = i_m \cos \omega t - i_m e^{\frac{-\kappa}{L}t}$$



$$i(t) = i_m \cos \omega t - i_m e^{\frac{-R}{L}t}$$



Пример 1: Преходен процес във верига от І ред

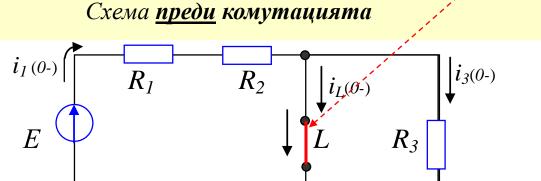


 $R_1 = R_2 = 1\Omega,$ $R_3 = 3\Omega$ L = 10 mH, E = 100 V = const

 $i_L(t) = ?$

1. HHY-t = 0-

$$i_L(0-) = i_L(0+) = 50A$$

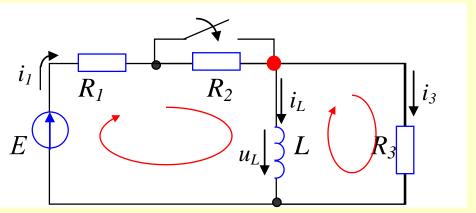


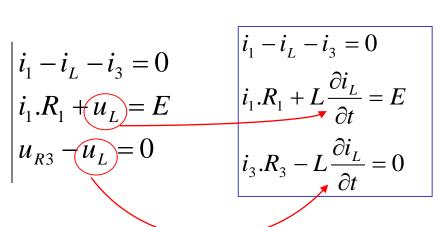
$$i_3(0-) = 0$$

$$\Rightarrow i_1(0-) = i_L(0-) = \frac{E}{R_1 + R_2}$$

$$= \frac{100}{1+1} = \frac{100}{2} = 50A$$

2. Система ДУ





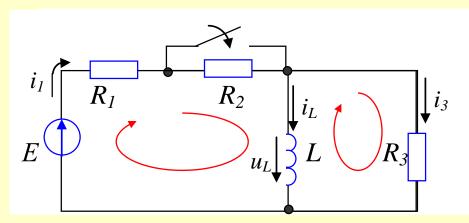
- **3.Характеристично уравнение** то е едно и също за дадена верига, независимо от това кой ток или кое напрежение трябва да се определи.
- Записва се като детерминантата от коефициентите пред неизвестните токове в системата се приравнява на нула. При това производните и интегралите се заменят както следва:

$$\frac{\partial x}{\partial t} \to k$$

$$\int x dt \to \frac{1}{k}$$

Л12 проф. Ячева

2. Система ДУ



$$i_{1} - i_{L} - i_{3} = 0$$

$$i_{1} \cdot R_{1} + L \frac{\partial i_{L}}{\partial t} = E$$

$$i_{3} \cdot R_{3} - L \frac{\partial i_{L}}{\partial t} = 0$$

3. Характеристично уравнение:

$$\frac{\partial i}{\partial t} \to k$$

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ R_1 & Lk & 0 \\ 0 & -Lk & R_3 \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ R_1 & Lk & 0 \\ 0 & -Lk & R_3 \end{vmatrix} = 0 \implies 1 \cdot \begin{vmatrix} Lk & 0 \\ -Lk & R_3 \end{vmatrix} - (-1) \cdot \begin{vmatrix} R_1 & 0 \\ 0 & R_3 \end{vmatrix} + (-1) \cdot \begin{vmatrix} R_1 & Lk \\ 0 & -Lk \end{vmatrix} = 0$$

$$\Rightarrow 1.R_3 Lk - (-1).R_1.R_3 + (-1).R_1.(-Lk) = 0$$

$$(R_1 + R_3)Lk + R_1.R_3 = 0$$

$$k = -75$$

Търсеният ток е сума
$$i(t) = i_{cm}(t) + i_{ce}(t)$$

$$i(t) = i_{cm}(t) + i_{ce}(t)$$

4. Определяне на свободната съставка на тока $i_{cs}(t) = ?$

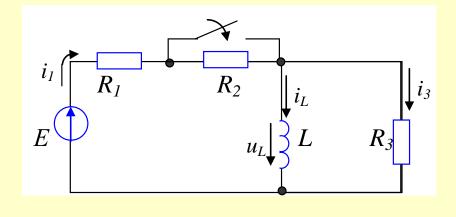
$$i_{ce}(t) = ?$$

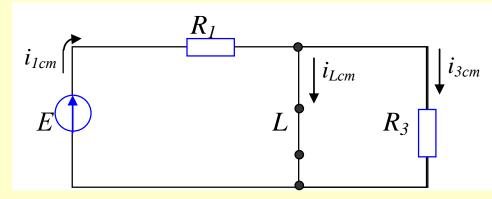
$$k = -75 \implies i_{L,c_{\theta}}(t) = A.e^{kt} = A.e^{-75t}$$

5. Определяне на стационарния ток $i_{Lcm} = ?$

$$i_{Lcm}=?$$







$$i_{3cm} = 0$$

$$\Rightarrow i_{1cm} = i_{Lcm}$$

$$i_{3cm} = 0$$
 \Rightarrow $i_{1cm} = i_{Lcm}$ $i_{1cm} = i_{Lcm} = \frac{E}{R_1} = \frac{100}{1} = 100A$

$$\Rightarrow i_L(t) = i_{cm}(t) + i_{ce}(t) = 100 + A.e^{-75t}$$

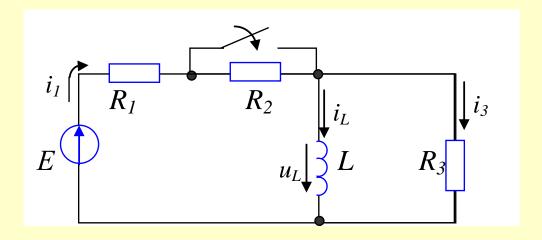
6. Определяне на неизвестната константа A=? (от началните условия за $\underline{t}=0+$)

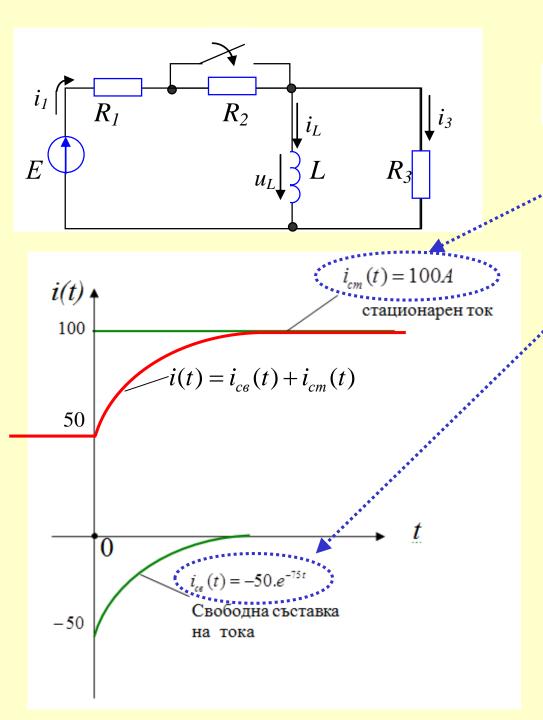
$$i_L(0+) = 50A$$
 $\Rightarrow i_L(0+) = 50 = 100 + A.e^0 = 100 + A$

$$i_L(t) = 100 + A.e^{-75t}$$
 $\Rightarrow A = 50 - 100 = -50$

7. Крайно решение

$$i_L(t) = (100 - 50.e^{-75t})A$$

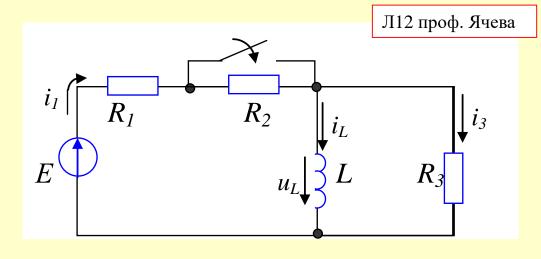




$$i_L(t) = 100 - 50.e^{-75t}$$

Определяне на напрежението

$$u_L(t) = ?$$



$$i_L(t) = (100 - 50.e^{-75t})A$$

$$L = 10mH = 10.10^{-3}H$$

$$u_L(t) = L\frac{\partial i_L}{\partial t} = 10.10^{-3} \frac{\partial}{\partial t} (100 - 50.e^{-75t}) = 10^{-2} (-50).(-75)e^{-75t} = 37,50e^{-75t}A$$

Определяне на токовете

$$i_1(t) = ?; \quad i_3(t) = ?$$

$$i_1$$
 R_1 R_2 i_L I_3 I_4 I_5 I_6 I_8 I_8

$$u_L(t) = 37,50e^{-75t}A$$

$$i_3(t) = \frac{u_L}{R_3} = \frac{37,5.e^{-75t}}{3} = 12,5e^{-75t}A$$

$$|i_1(t) = i_L(t) + i_3(t)| = 100 - 50.e^{-75t}| + 12.5e^{-75t}| = 100 - 37.5.e^{-75t}$$

