



Aufgaben:

1. Wahr oder Falsch [10 Punkt(e)]

Hinweise zur Bewertung: Jede Aussage ist entweder wahr oder falsch; machen Sie ein Kreuzchen in das entsprechende Kästchen und zwar so:

wahr	falsch
×	

Als Markierungen sind ausschliesslich Kreuzchen \times erlaubt. Wenn Sie ein Kreuzchen rückgängig machen wollen, streichen Sie es klar erkennbar durch.

Jedes richtig gesetzte Kreuzchen ergibt **2 Punkte**, jedes falsch gesetzte Kreuzchen ergibt **-2 Punkte**. Die erreichte Gesamtpunktzahl wird aber nie negativ sein - wir runden auf 0 auf.

		wahr	falsch
1)	Das folgende Nullstellenproblem		
	+2x + 5y = -8		
	-2x - 5y = +8		
	besitzt eine eindeutige Lösung und das Newton-Verfahren konvergiert nach nur einer Iteration.		
2)	Für die Trapezregel		
	$Q[f] = \frac{b-a}{2} \left(f(a) + f(b) \right)$		
	gilt		
	$I[x^3] = \int_{-1}^{+1} x^3 dx = 0 = Q[x^3].$		
	Deshalb hat die Trapezregel eine Ordnung von mindestens $s=4$.		
3)	Das folgende Anfangswertproblem		
	$\dot{y}(t) = 3(y(t) - 1)^{\frac{2}{3}}, y(0) = 1,$		
	für $t \in [0,1]$ hat eine eindeutige Lösung.		





		wahr	falsch
4)	Gegeben folgendes Butcher-Tableau eines Runge-Kutta Einschrittverfahrens: $ \frac{\frac{1}{2} \frac{1}{2}}{1} $		
	Für ein Anfangswertproblem der Form $\dot{\mathbf{y}}(t) = \mathbf{f}(t,\mathbf{y}(t)), \mathbf{y}(0) = \mathbf{y}_0,$		
	mit $\mathbf{y}_0, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n$, $\mathbf{f} : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$, muss mann in obigem Verfahren in jedem Schritt ein System von n (möglicherweise nichtlineare) Gleichungen lösen.		
5)	Für die Funktion $f(x) = \begin{cases} -1 & \text{für } x < 0 \\ 1 & \text{sonst} \end{cases}$		
	konvergiert das Bisektions-Verfahren mit Startwerten $a=-1$ und $b=2$ gegen die Unstetigkeit bei $x=0$.		





2. Fragen aus den Übungen [10 Punkt(e)]

a) [3 Punkt(e)] Wir betrachten die folgende Quadraturregel

$$Q[f] = \alpha f(0) + \beta f(1/2) + \gamma f(1)$$

zur Approximation von $I[f] = \int_0^1 f(x) dx$.

- i) Bestimmen Sie die Konstanten α,β and γ so, dass der Genauigkeitsgrad dieser Regel so hoch wie möglich ist.
- ii) Transformieren Sie die Quadraturregel auf ein beliebiges Intervall I = [a, b].

b) [3 Punkt(e)] Geben Sie für das Runge-Kutta Einschrittverfahren

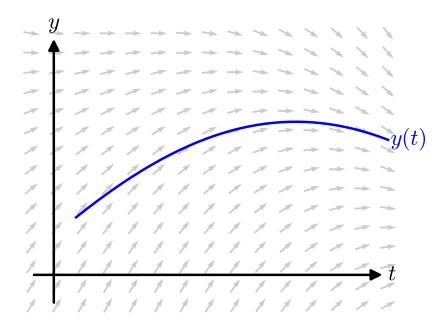
$$k_1 = f\left(t_j + \frac{h}{2}, y_j + \frac{h}{2}k_1\right),$$

 $y_{j+1} = y_j + hk_1,$

an ob es (i) explizit oder implizit ist, (ii) das zugehörige Butcher-Tableau und (iii) skizzieren Sie das Verfahren im Richtungsfeld.

Schreiben Sie Ihre Antworten direkt hier:

- (i)
- (ii)
- (iii) Richtungsfeld:







c) [2 Punkt(e)] Berechnen Sie die Stabilitätsfunktion für folgendes Verfahren:

$$\begin{array}{c|c} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \hline & 1 \end{array}$$

d) [2 Punkt(e)] Es ist bekannt, dass die Ladung Q eines Kondensators in einem RLC Schaltkreis die Differentialgleichung zweiter Ordnung

$$L\ddot{Q} + R\dot{Q} + \frac{Q}{C} = E(t)$$

erfüllt. Hier ist L die Induktivität , R der Widerstand, C die Kapazität und E(t) die Anregung. Die Anfangswerte seien gegeben durch $Q(0)=Q_0$ und $\dot{Q}(0)=I_0$.

Schreiben Sie dieses Anfangswertproblem zweiter Ordnung als ein Anfangswertproblem erster Ordnung.





3. Anfangswertproblem und Stabilität [10 Punkt(e)]

Wir betrachten das Anfangswertproblem (AWP)

$$\dot{y}_1 = -\varepsilon y_1^2 + \varepsilon y_2 + \cos(t)$$

$$\dot{y}_2 = -\frac{1}{\varepsilon} y_2^2 - t,$$
(1)

für $t \in [0, 1], \varepsilon > 0$ und $y_1(0) = y_2(0) = 1$.

Zur numerischen Lösung dieses AWPs verwenden wir das durch folgendes Butcher-Tableau gegebene Einschrittverfahren (ESV)

$$\begin{array}{c|cccc}
0 & & & \\
1 & 1 & & & \\
\hline
& \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & & & \\
\end{array}$$
(2)

- a) [1 Punkt] Schreiben Sie dieses ESV in Stufenform.
- b) [2 Punkt(e)] Berechnen Sie die Stabilitätsfunktion dieses ESV.
- c) [3 Punkt(e)] Berechnen Sie das Stabilitätsinterval dieses ESV.
- **d)** [**3 Punkt(e)**] In welchen Intervall muss die Schrittweite gewählt werden um das AWP im ersten Schritt stabil zu lösen?
- e) [1 Punkt] Wählen Sie ein alternatives ESV welches für das AWP (1) und beliebig kleinen ε besser geeignet ist als das ESV (2). Begründen Sie Ihre Antwort.





- 4. Mehrschrittverfahren [10 Punkt(e)]
 - a) [5 Punkt(e)] Wir betrachten folgendes Mehrschrittverfahren:

$$y_{j+1} = y_{j-1} + 2hf(t_j, y_j). (3)$$

Berechnen Sie die Konsistenzordnung dieses Verfahrens.

Hinweis: Berechnen Sie zuerst den lokalen Diskretisierungsfehler

$$e_{j+1} = y(t_{j+1}) - y(t_{j-1}) - 2hf(t_j, y(t_j))$$
(4)

durch einsetzen der exakten Lösung in das Verfahren (3). Verwenden Sie hierzu die Taylor-Entwicklung. Schlussfolgern Sie aus dem lokalen Diskretisierungsfehler die Konsistenzordnung.

b) [**5 Punkt**(**e**)] Wir betrachten das *k*-Schritt BDF Verfahren:

$$\sum_{l=0}^{k} \alpha_l y_{j+1-l} = h \beta_0 f(t_{j+1}, y_{j+1}).$$

- i) [2 Punkt(e)] Bestimmen Sie das Interpolationspolynom durch die Stützpunkte (t_{j+1},y_{j+1}) , (t_j,y_j) und (t_{j-1},y_{j-1}) . Die Stützstellen sind äquidistant verteilt, d.h. $t_{j+1}-t_j=t_j-t_{j-1}=h$.
- ii) [3 Punkt(e)] Konstruieren Sie das 2-Schritt BDF Verfahren mit Ihrem Interpolationspolynom aus i).





5. *Quadratur und Newton-Verfahren* [**10 Punkt**(**e**)]

Wir betrachten folgende Quadraturregel auf dem Referenzintervall

$$Q[f] = f(x_1) + f(x_2) \approx \int_{-1}^{+1} f(x)dx = I[f]$$

wobei die Knoten x_1 und x_2 noch zu bestimmen sind.

- a) [2 Punkt(e)] Stellen Sie die Gleichungen für die Knoten auf damit Q einen Genauigkeitsgrad von mindestens q=2 hat.
- **b)** [2 Punkt(e)] Die Knoten sollen nun mit dem Newton-Verfahren iterativ bestimmt werden. Berechnen Sie alle nötigen Komponenten um das Newton-Verfahren anzuwenden.
- c) [1 Punkt] Ist $x_0 = (1 \ 1)^{\top}$ eine gute Wahl für den Anfangswert? Begründen Sie Ihre Antwort.
- **d)** [**5 Punkt(e)**] Vervollständigen Sie folgende MATLAB Implementierung des Newton-Verfahrens für das Nullstellenproblem aus b):





```
function x = newton(x0, max_iter, tol)
% Parameters: x0 ... Startwert fuer Parameter
    max_iter ... maximale Anzahl von Iterationen
            tol ... Toleranz
% Returns: x
 %Initialisierung
 x = x0;
 %Komponenten im Newton-Verfahren
 for i = 1: max_iter
   x_old =
   %Compute update
   s =
   %Abbruchkriterium
   if (
                                           )
     break
   end
   %Update iteration
   x =
 end
end
```





Verwenden Sie die folgende Box um zusätzliche Funktionen zu implementieren. Sie können lavon ausgehen, dass der Inhalt dieser Box in der selben Datei wie obige Box steht.					