

Lösung zur

Klausur zu Signal- und Systemtheorie I 10. August 2023

Aufgabe 1

- (a) i. Ja, da die Impulsantwort für alle t < 0 gleich Null ist.
 - ii. Das Ausgangssignal $y_1(t)$ lässt sich aus einer Superposition verschobener Versionen der Impulsantwort h(t), gemäss

$$y_1(t) = h\left(t + \frac{3T}{2}\right) - h(t) - \frac{3}{2}h(t - T) + 2h\left(t - \frac{5T}{2}\right)$$

darstellen. Daraus folgt, dass das Eingangssignal gegeben ist durch

$$x_1(t) = \delta\left(t + \frac{3T}{2}\right) - \delta(t) - \frac{3}{2}\delta(t - T) + 2\delta\left(t - \frac{5T}{2}\right).$$

iii. Das Signal $y_2(t)$ wird durch Faltung berechnet:

$$y_{2}(t) = (x_{2} * h)(t)$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} x_{2}(\tau)h(t-\tau)d\tau$$

$$= \int_{t-3T}^{t-T} \left(Ae^{\pi i(\tau-t_{0})/T} + c\right)d\tau$$

$$= \left(\frac{T}{\pi i}Ae^{\pi i(\tau-t_{0})/T} + c\tau\right)\Big|_{t-3T}^{t-T}$$

$$= \left(\frac{T}{\pi i}Ae^{\pi i(t-T-t_{0})/T} + c(t-T)\right) - \left(\frac{T}{\pi i}Ae^{\pi i(t-3T-t_{0})/T} + c(t-3T)\right)$$

$$= \frac{T}{\pi i}\left(Ae^{\pi i(t-T-t_{0})/T} - Ae^{\pi i(-2T)/T}e^{\pi i(t-T-t_{0})/T}\right) + c(t-T) - c(t-3T).$$

Da $e^{\pi i(-2T)/T}=1$, summieren sich die beiden Exponentialterme zu Null. Es bleibt somit

$$y_2(t) = c(t - T) - c(t - 3T) = 2cT$$
$$y_2(t) \stackrel{!}{=} 0 \implies c = 0.$$

Damit folgt, dass $y_2(t) = 0$, für alle $t \in \mathbb{R}$, wenn c = 0, wobei $t_0 \in \mathbb{R}$ und $A \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ beliebig sein können.

iv. Das Ausgangssignal $y_3(t)$ wird durch Faltung berechnet gemäss

$$y_3(t) = (x_3 * h)(t)$$

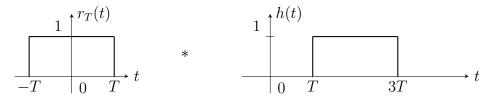
$$= \left(\frac{1}{2T}r_T(t) - \delta(t+T) - \delta(t-T)\right) * h(t)$$

$$= \frac{1}{2T}(r_T * h)(t) - h(t+T) - h(t-T).$$

Zunächst bestimmen wir die Funktion

$$d(t) := (r_T * h)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} r_T(\tau)h(t - \tau)d\tau$$

mit Fallunterscheidung in Bezug auf t durch graphische Faltung.



Konkret folgt für t<0 und t>4T, dass d(t)=0. Auf dem Intervall $t\in[0,2T]$ hat die Funktion d(t) den Verlauf

$$d(t) = t$$
.

Auf dem Intervall $t \in [2T, 4T]$ hat die Funktion d(t) einen abfallenden Verlauf gemäss

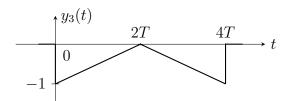
$$d(t) = 4T - t.$$

Wir erhalten nun das Signal $y_3(t)$ gemäss

$$y_3(t) = \frac{1}{2T} d(t) - h(t+T) - h(t-T)$$

$$= \begin{cases} t/(2T) - 1, & 0 \le t < 2T \\ -t/(2T) + 1, & 2T \le t < 4T \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$$

Die Funktion $y_3(t)$ kann damit wie folgt skizziert werden.



(b) i. Für k = 0, erhalten wir

$$c_0 = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t)dt = \frac{1}{T} \int_{-T/4}^{T/4} A dt = \frac{A}{2}.$$

2

Für $k \neq 0$, berechnen sich die Koeffizienten der Fourierreihe wie folgt

$$c_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) e^{-2\pi i k t/T} dt$$

$$= \frac{1}{T} \int_{-T/4}^{T/4} A e^{-2\pi i k t/T} dt$$

$$= -\frac{A}{2\pi i k} e^{-2\pi i k t/T} \Big|_{-T/4}^{T/4}$$

$$= -\frac{A}{2\pi i k} (e^{-\pi i k/2} - e^{\pi i k/2}) = \frac{A}{\pi k} \sin(\pi k/2).$$

ii. Für $k=2m, m\in\mathbb{Z}, m\neq 0$, erhält man

$$c_k = \frac{A}{2\pi m}\sin(2\pi m/2) = \frac{A}{2\pi m}\sin(\pi m) = 0.$$

Für $k=2m+1, m\in\mathbb{Z}$, gilt

$$c_k = \frac{A}{\pi(2m+1)}\sin(\pi(2m+1)/2) = (-1)^m \frac{A}{\pi(2m+1)} = (-1)^{\frac{k-1}{2}} \frac{A}{\pi k}.$$

Aufgabe 2

- (a) Es gilt $x_1(t) = e^{4\pi i t} x(t)$. Aus Formel 3 in der Formelsammlung ergibt sich $\widehat{x}_1(f) = \widehat{x}(f-2)$. Aus $\widehat{x}(f) = 0$ für $|f| \ge 1$ folgt somit $\widehat{x}_1(f) = 0$ für $|f| \ge 3 =: f_0$.
- (b) Wir schreiben $x_2(t)$ gemäss

$$x_2(t) = x_1(t)p(t),$$

wobei

$$p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(t - kT).$$

Die Fouriertransformierte $\widehat{p}(f)$ von p(t) ergibt sich gemäss Formel 20 in der Formelsammlung als

$$\widehat{p}(f) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta\left(f - \frac{k}{T}\right).$$

Aus Formel 8 in der Formelsammlung folgt somit

$$\widehat{x}_2(f) = (\widehat{x}_1 * \widehat{p})(f) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \widehat{x}_1 \left(f - \frac{k}{T} \right). \tag{1}$$

Unter Verwendung von $\widehat{x}_1(f) = \widehat{x}(f-2)$ erhalten wir schliesslich

$$\widehat{x}_2(f) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \widehat{x} \left(f - 2 - \frac{k}{T} \right). \tag{2}$$

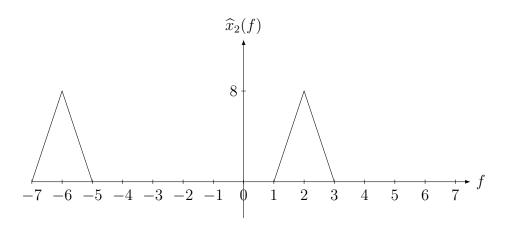
(c) Aus Formel 29 in der Formelsammlung erhalten wir, unter Verwendung der Dualität der Fouriertransformation gemäss

$$\widehat{x}(-t)$$
 \circ —• $x(f)$

und der Tatsache, dass v(t) = v(-t),

$$\widehat{v}(f) = \begin{cases} 1 - |f|, & |f| \le 1 \\ 0, & |f| > 1 \end{cases}.$$

(d) i.



ii. H muss so gewählt werden, dass $\widehat{x}_3(f)$ nur eine Kopie der Fouriertransformierten $\widehat{x}(f)$ enthält. Mit T=1/8 folgt aus

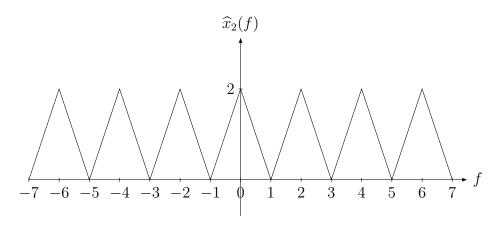
$$\widehat{x}_2(f) = 8 \sum_{k=-\infty}^{\infty} \widehat{x} (f - 2 - 8k)$$

und der Bandbegrenzung von $\widehat{x}(f)$, dass $\widehat{x}_2(f)$ nicht-überlappende Kopien von $\widehat{x}(f)$ in den Bereichen

$$\dots, (-7, -5), (1, 3), (9, 11), \dots$$

enthält. Somit müssen wir $\alpha \in [3,5]$ wählen. Zudem muss $\beta = 1/8$ gelten, damit wir $\widehat{x}_3(f) = \widehat{x}(f-2)$ erhalten. Aus $y(t) = e^{2\pi i \gamma t} x_3(t)$ folgt mit der Wahl $\gamma = -2$ und unter Verwendung von Formel 3 in der Formelsammlung, dass y(t) = x(t).

(e) i.



ii. Das Signal x(t) kann am Ausgang des Systems eindeutig rekonstruiert werden, obwohl die Abtastrate $f_s=1/T=2$ kleiner ist als die in Teilaufgabe (a) identifizierte kritische Abtastrate $2f_0=6$. Dies ist möglich, weil das Spektrum von $\widehat{x}_1(f)$ nicht den gesamten Bereich $(-f_0,f_0)$ einnimmt. Es folgt nun aus

$$\widehat{x}_2(f) = 2\sum_{k=-\infty}^{\infty} \widehat{x} \left(f - 2 - 2k \right),$$

und der Bandbegrenzung von $\widehat{x}(f)$, dass $\widehat{x}_2(f)$ nicht-überlappende Kopien von $\widehat{x}(f)$ in den Bereichen

$$\dots$$
, $(-3, -1)$, $(-1, 1)$, $(1, 3)$, \dots

enthält. Somit ergibt sich mit der Wahl $\alpha=1$ und $\beta=1/2$ dass $\widehat{x}_3(f)=\widehat{x}(f)$. Damit muss $\gamma=0$ gewählt werden, damit y(t)=x(t) für alle gemäss (1) bandbegrenzten Eingangssignale gilt.

Aufgabe 3

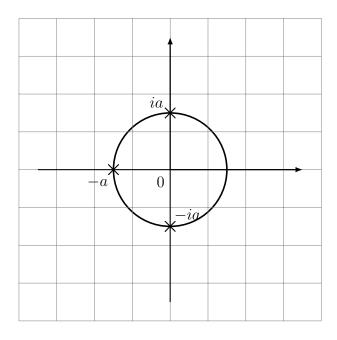
(a) Wir schreiben

$$\exp(az^{-1}) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(az^{-1})^n}{n!} = \sum_{n \in \mathbb{Z}} \frac{a^n}{n!} z^{-n} \sigma[n]$$

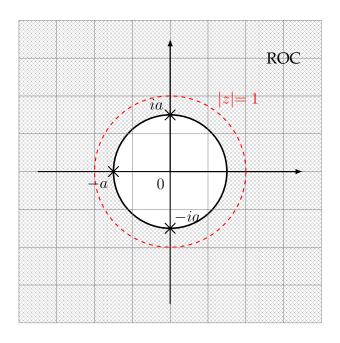
und erhalten damit

$$\exp(az^{-1})$$
 \bullet \circ $\frac{a^n\sigma[n]}{n!}$.

(b) i. Das Pol-Nullstellendiagramm von H(z) ist wie folgt:



- ii. Das Filter ist auf Grund der Pole in H(z) für jedes a>0 IIR.
- iii. Für Kausalität muss h[n] rechtsseitig sein und damit das ROC von der Form |z|>b, mit $b\in\mathbb{R}_+$ sein. Für Stabilität muss die ROC zusätzlich den Einheitskreis enthalten. Daher müssen alle Pole innerhalb des Einheitskreises liegen. Es muss also a<1 sein, und die ROC ist somit gegeben durch |z|>a, s. die folgende Darstellung.



iv.

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{z - a}{z^4 - a^4}$$
$$Y(z)(z^4 - a^4) = X(z)(z - a)$$
$$z^4 Y(z) - a^4 Y(z) = zX(z) - aX(z)$$

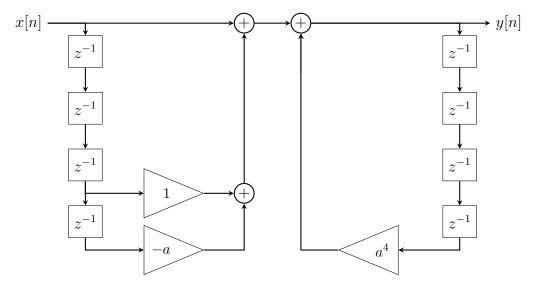
Mit den Formel
n 94 und 95 der Formelsammlung können wir rücktransformieren gemäss

$$y[n+4] - a^4y[n] = x[n+1] - ax[n]$$

oder umgeschrieben ($n \rightarrow n-4$)

$$y[n] = a^4y[n-4] + x[n-3] - ax[n-4].$$

v. Das Schaltbild ist wie folgt:



vi. $x[n] \circ - \bullet ia + z$ (Formeln 94, 105 und 95 in der Formelsammlung).

Y(z) = H(z)X(z) laut Formel 102 in der Formelsammlung, also

$$Y(z) = \frac{(z+ia)}{(z-ia)(z+a)(z+ia)} = \frac{1}{(z-ia)(z+a)}.$$

Als nächstes berechnen wir die Partialbruchzerlegung von Y(z). Der Grad des Zählers ist kleiner als der des Nenners, daher ist die Partialbruchzerlegung von der Form.

$$Y(z)=rac{A_1}{(z-ia)}+rac{A_2}{(z+a)}$$
, mit
$$A_1=(z-ia)Y(z)|_{z=ia}=rac{1}{a(1+i)} ext{ und }$$

$$A_2=(z+a)Y(z)|_{z=-a}=-rac{1}{a(1+i)}.$$

Damit erhalten wir

$$Y(z) = \frac{\frac{1}{a(1+i)}}{(z-ia)} - \frac{\frac{1}{a(1+i)}}{(z+a)} = \frac{1}{a(1+i)}z^{-1} \left[\frac{z}{(z-ia)} - \frac{z}{(z+a)} \right].$$

Antikausalität bedingt linksseitiges y[n], und daher ist das Konvergenzgebiet von H(z) gegeben durch |z| < a. Mit den Formeln 94, 95 und 109 in der Formelsammlung erhalten wir

$$\frac{1}{a(1+i)}z^{-1} \left[\frac{z}{(z-ia)} - \frac{z}{(z+a)} \right] \bullet - \circ$$

$$\frac{1}{a(1+i)} \left[-(ia)^{n-1}\sigma[-n] + (-a)^{n-1}\sigma[-n] \right].$$

Umschreiben liefert nun

$$y[n] = \frac{\sigma[-n]}{a(1+i)}[(-a)^{n-1} - (ia)^{n-1}].$$

Aufgabe 4

(a) i. Wir schreiben $y = x + (\zeta - 1)z$, wobei $z = (z[0], \dots, z[N-1])^\mathsf{T} \in \mathbb{C}^N$ mit

$$z[n] \coloneqq \begin{cases} x[n], & \text{falls } n \in \{0, N/2\} \\ 0, & \text{falls } n \notin \{0, N/2\} \end{cases}, \quad n \in \{0, \dots, N-1\}.$$

Da die DFT linear ist, gilt $\hat{y} = \hat{x} + (\zeta - 1)\hat{z}$. Wir berechnen

$$\hat{z}[k] = \sum_{n=0}^{N-1} z[n]e^{-2\pi ikn/N}$$

$$= x[0] + x[N/2]e^{-2\pi ik(N/2)/N}$$

$$= x[0] + x[N/2](-1)^k, \quad k \in \{0, \dots, N-1\}.$$

Somit erhalten wir die gewünschte Identität

$$\hat{y}[k] = \hat{x}[k] + (\zeta - 1) \left(x[0] + (-1)^k x[N/2] \right), \quad k \in \{0, \dots, N - 1\}.$$

ii. Es gilt

$$\begin{split} \|\hat{x} - \hat{y}\|_{2}^{2} &= \sum_{k=0}^{N-1} |\zeta - 1|^{2} \left| x[0] + (-1)^{k} x[N/2] \right|^{2} \\ &= |\zeta - 1|^{2} \sum_{k=0}^{N-1} \left(|x[0]|^{2} + 2(-1)^{k} \Re \{x[0] x^{*}[N/2]\} + |x[N/2]|^{2} \right) \\ &= |\zeta - 1|^{2} N \left(|x[0]|^{2} + |x[N/2]|^{2} \right), \end{split}$$

wobei wir im letzten Schritt verwendet haben, dass N gerade ist. Somit erhalten wir

$$\|\hat{x} - \hat{y}\|_2 = |\zeta - 1|\sqrt{N(|x[0]|^2 + |x[N/2]|^2)}.$$

iii. Es gilt

$$||x - y||_2^2 = |\zeta - 1|^2 (|x[0]|^2 + |x[N/2]|^2)$$

und damit

$$||x - y||_2 = |\zeta - 1|\sqrt{|x[0]|^2 + |x[N/2]|^2}.$$

(b) Beachten Sie zunächst, dass die Abbildungen

$$\{0,\ldots,N_1-1\}\times\{0,\ldots,N_2-1\}\to\{0,\ldots,N-1\},(k_1,k_2)\mapsto k_1N_2+k_2$$

und

$$\{0,\ldots,N_1-1\}\times\{0,\ldots,N_2-1\}\to\{0,\ldots,N-1\},(n_1,n_2)\mapsto n_2N_1+n_1$$

wohldefiniert und bijektiv sind. Deshalb können wir $k=k_1N_2+k_2$ und n=1

 $n_2N_1+n_1$ in die Definition der DFT einsetzen und die Summe wie folgt aufspalten:

$$\begin{split} \hat{x}[k_1N_2+k_2] &= \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{-2\pi i(k_1N_2+k_2)n/N} \\ &= \sum_{n_1=0}^{N_1-1} \sum_{n_2=0}^{N_2-1} x[n_2N_1+n_1]e^{-2\pi i(k_1N_2+k_2)(n_2N_1+n_1)/N} \\ &= \sum_{n_1=0}^{N_1-1} \sum_{n_2=0}^{N_2-1} x[n_2N_1+n_1]e^{-2\pi i(k_1n_1/N_1+k_2n_2/N_2+k_2n_1/N)} \\ &= \sum_{n_1=0}^{N_1-1} e^{-2\pi i(k_1n_1/N_1+k_2n_1/N)} \sum_{n_2=0}^{N_2-1} x[n_2N_1+n_1]e^{-2\pi ik_2n_2/N_2} \\ &= \sum_{n_1=0}^{N_1-1} e^{-2\pi i(k_1n_1/N_1+k_2n_1/N)} \hat{u}_{n_1}[k_2] \\ &= \sum_{n_1=0}^{N_1-1} \hat{u}_{n_1}[k_2]e^{-2\pi ik_2n_1/N}e^{-2\pi ik_1n_1/N_1} \\ &= \sum_{n_1=0}^{N_1-1} v_{k_2}[n_1]e^{-2\pi ik_1n_1/N_1} \\ &= \hat{v}_{k_2}[k_1]. \end{split}$$

(c) Aufgrund der 2π -Periodizität der Funktionen f und p reicht es, die Stellen $x_k = \pi k/2$ für $k \in \{0, 1, 2, 3\}$ zu betrachten. Wir berechnen

$$f(x_k) = \begin{cases} 0, & k = 0, \\ 1/2, & k = 1, \\ 1, & k = 2, \\ 1/2, & k = 3. \end{cases}$$

Das Auswerten von p an den Stellen x_k für $k \in \{0, 1, 2, 3\}$ ergibt:

$$p(x_k) = \sum_{n=0}^{3} \left(a_n \cos(n\pi k/2) + b_n \sin(n\pi k/2) \right)$$

$$= \sum_{n=0}^{3} \left(\frac{a_n}{2} \left(e^{2\pi i k n/4} + e^{-2\pi i k n/4} \right) + \frac{b_n}{2i} \left(e^{2\pi i k n/4} - e^{-2\pi i k n/4} \right) \right)$$

$$= \frac{1}{2} \sum_{n=0}^{3} a_n e^{2\pi i k n/4} + \frac{1}{2} \sum_{n=0}^{3} a_n e^{-2\pi i k n/4} + \frac{1}{2i} \sum_{n=0}^{3} b_n e^{2\pi i k n/4} - \frac{1}{2i} \sum_{n=0}^{3} b_n e^{-2\pi i k n/4}$$

$$= \frac{1}{2} \hat{a}^*[k] + \frac{1}{2} \hat{a}[k] + \frac{1}{2i} \hat{b}^*[k] - \frac{1}{2i} \hat{b}[k], \tag{3}$$

wobei $(\hat{a}[k])_{0 \le k \le 3}$ und $(\hat{b}[k])_{0 \le k \le 3}$ die 4-Punkt DFTs von $(a_n)_{0 \le n \le 3}$ und $(b_n)_{0 \le n \le 3}$

bezeichnen. Des Weiteren haben wir im letzten der zu (3) führenden Schritte verwendet, dass $a_n, b_n \in \mathbb{R}$ für $n \in \{0, 1, 2, 3\}$. Es muss gemäss Angabe gelten

$$f(x_k) = p(x_k), \qquad k \in \{0, 1, 2, 3\}.$$
 (4)

Da die IDFT eine invertierbare lineare Abbildung ist, ist (4) äquivalent zu folgender Bedingung:

$$F_4^{-1} \begin{pmatrix} f(x_0) \\ f(x_1) \\ f(x_2) \\ f(x_3) \end{pmatrix} = F_4^{-1} \begin{pmatrix} p(x_0) \\ p(x_1) \\ p(x_2) \\ p(x_3) \end{pmatrix},$$

wobei F_4^{-1} die Inverse der 4-Punkt DFT Matrix F_4 bezeichnet. Die N-Punkt DFT Matrix ist wie folgt definiert:

$$F_{N} := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & \omega_{N} & \omega_{N}^{2} & \cdots & \omega_{N}^{N-1} \\ 1 & \omega_{N}^{2} & \omega_{N}^{4} & \cdots & \omega_{N}^{2(N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \omega_{N}^{N-1} & \omega_{N}^{2(N-1)} & \cdots & \omega_{N}^{(N-1)^{2}} \end{pmatrix},$$

wobei $\omega_N := e^{-2\pi i/N}$, für $N \in \mathbb{N}$. Somit erhalten wir

$$F_4^{-1} \begin{pmatrix} f(x_0) \\ f(x_1) \\ f(x_2) \\ f(x_3) \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & i & -1 & -i \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & -i & -1 & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1/2 \\ 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ -1/4 \\ 0 \\ -1/4 \end{pmatrix}.$$

Wir berechnen die inverse 4-Punkt DFT von $(p(x_k))_{0 \le k \le 3}$ mit Hilfe des Ausdrucks (3) und verwenden Formel 80 in der Formelsammlung sowie die Tatsache, dass $a_n, b_n \in \mathbb{R}$, für $n \in \{0, 1, 2, 3\}$. Damit erhalten wir folgenden Ausdruck für die inverse 4-Punkt DFT:

$$\frac{1}{2}a_{-n} + \frac{1}{2}a_n + \frac{1}{2i}b_{-n} - \frac{1}{2i}b_n, \qquad n \in \{0, 1, 2, 3\},$$

wobei die Indizes modulo 4 zu verstehen sind. Es folgt

$$\begin{pmatrix}
\frac{1}{2}(a_1 + a_3) + \frac{1}{2i}(b_3 - b_1) \\
a_2 \\
\frac{1}{2}(a_1 + a_3) + \frac{1}{2i}(b_1 - b_3)
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1/2 \\
-1/4 \\
0 \\
-1/4
\end{pmatrix}.$$
(5)

Beachten Sie, dass die Lösung von (5) nach den Koeffizienten $a_n, b_n, n \in \{0, 1, 2, 3\}$, nicht eindeutig ist. Beispielsweise können wir die Koeffizienten wie folgt wählen: $a_0 = 1/2$, $a_1 = a_3 = -1/4$, und $a_2, b_0, \ldots, b_3 = 0$. Mit dieser Lösung erhalten wir

folgendes trigonometrisches Polynom:

$$p(x) = \frac{1}{2} - \frac{1}{4} (\cos(x) + \cos(3x)), \quad x \in \mathbb{R}.$$