Załącznik do regulaminu XI edycji festiwalu ROBOCOMP

Regulamin konkurencji Lego Sumo

Rozdział I - Organizacja konkurencji	1
Rozdział II - Specyfikacja areny	1
Rozdział III - Specyfikacja robota	2
Rozdział IV - Przebieg konkurencji	3
§1 Zasady przebiegu	3
§2 Punktowanie walki	5
§3 Przygotowywanie robota do walki	6

Rozdział I - Organizacja konkurencji

- 1. Robot dopuszczony do udziału w zawodach musi spełniać wszystkie podpunkty zawarte w regulaminie Zasad Ogólnych, wyłączając zapisy, które precyzują i uszczególniają zasady niniejszej konkurencji.
- 2. Miejscem rywalizacji pomiędzy robotami jest ring tzw. dohyō. Jest to czarne koło ograniczone białym marginesem.
- 3. Celem robota w konkurencji Lego Sumo jest zepchnięcie przeciwnika z ringu (dohyō)
- 4. Test kartki test, który sprawdza, czy koła Robota nie są zbyt lepkie. Robot zostaje umieszczony na czystej kartce papieru o formacie A4 i gramaturze 80 g/m² tak, aby wszystkie jego koła dotykały papieru. Następnie podnosi się Robota. Jeśli kartka uniesie się nawet minimalnie razem z Robotem, oznacza to, że koła są zbyt lepkie i Robot nie zostanie dopuszczony do walki.

Rozdział II - Specyfikacja areny

- 1. Arena walki składa się z dohyō oraz obszaru zewnętrznego areny, który zostanie zabezpieczony w miarę możliwości organizatorów oraz dostępnego miejsca.
- 2. Arena walki (dohyō) ma średnicę 149 cm (+/- 5%), wysokość 5 cm (+/- 5%) oraz margines o szerokości 5 cm (+/- 5%).

Rozdział III - Specyfikacja robota

- 1. Robot musi być w pełni autonomiczny. Jedyną dozwoloną formą komunikacji z robotem jest wydawany sygnał startu/stopu.
- 2. Jedynym odstępstwem od regulaminu Zasad Ogólnych jest punkt I.1 §2, który mówi o obowiązku umieszczania numeru na robocie. W kategorii Lego Sumo dopuszcza się umieszczenie numeru na identyfikatorze zawodnika.
- 3. Maksymalne wymiary robota nie mogą przekraczać 20 cm x 20 cm oraz wagi 2000 g.
- 4. Wymiary robota są wymiarami podczas startu rundy. W trakcie trwania rundy Robot może zwiększyć swoje wymiary. (przykładowo rozłożyć pług itp.)
- 5. Organizatorzy nie przewidują ograniczeń wysokości robota.
- 6. Koła robota nie mogą być pokryte klejem ani nie żadną inną substancją przyklejającą robota do podłoża. Lepkość kół zostanie zweryfikowana poprzez Test kartki.
- 7. Moduły startowe nie są wymagane dla tej konkurencji.

Rozdział IV - Przebieg konkurencji

§1 Zasady przebiegu

- 1. Konkurencja będzie rozgrywana w dwóch etapach:
 - a. etap kwalifikacyjny
 - b. etap finałowy
- 2. Etap kwalifikacyjny jest rozgrywany w formie grupowej. W ramach grupy pojedynki odbywają się na zasadach "każdy z każdym".
- 3. Zarejestrowane roboty zostaną losowo podzielone na równoliczne grupy (w miarę możliwości).
- 4. W pojedynku biorą udział dwa roboty.
- 5. Punkty robota uzyskane w pojedynku, w ramach grupy liczone są na zasadach:
 - a. 3 pkt w przypadku wygranej
 - b. 1 pkt w przypadku remisu
 - c. 0 pkt w przypadku przegranej
- 6. Robot wygrywa pojedynek jeśli ma przewagę przynajmniej jednego punktu oraz zostały rozegrane przynajmniej 3 walki.
- 7. Robot przegrywa pojedynek jeśli jego przeciwnik ma przewagę przynajmniej jednego punktu oraz zostały rozegrane przynajmniej 3 walki.
- 8. W etapie grupowym punkt za remis przyznawany jest obydwu robotom w przypadku, gdy trzy kolejne walki zostały zakończone remisem.
- 9. W przypadku niezdolności robotów do rozegrania wszystkich walk sędzia przyznaje punkty na podstawie wyników rozegranych wcześniej walk w ramach pojedynku.
- 10.Do etapu finałowego przechodzi robot lub roboty z największą liczbą punktów w każdej grupie. W przypadku, gdy kilka robotów w danej grupie uzyska tę samą liczbę punktów, o awansie do kolejnego etapu decyduje różnica pomiędzy liczbą wygranych a przegranych walk we wszystkich pojedynkach. Jeśli nadal nie będzie możliwe wyłonienie zwycięzcy, o sposobie rozstrzygnięcia decyduje Sędzia Główny
- 11.0 liczbie robotów przechodzących do etapu finałowego decyduje Sędzia Główny w dniu zawodów.
- 12. Etap finałowy rozgrywany jest w systemie drabinkowym.

- 13.W etapie finałowym pojedynek odbywa się do wygranej pojedynku, przez jedną ze stron.
- 14.W przypadku, gdy liczba robotów kategorii jest mniejsza od 8, rozgrywany jest tylko etap finałowy, na zasadach "każdy z każdym". Zwycięzcą zostaje robot z największą ilością zdobytych punktów uzyskanych w pojedynkach.

§2 Punktowanie walki

1. Robot wygrywa walkę gdy:

- a. Zepchnie przeciwnika poza ring (jakakolwiek część robota dotyka powierzchni poza czarno białym ringiem),
- b. Przeciwnik sam opuścił ring,
- c. Przeciwnik zdecyduje się przerwać walkę,
- d. Przeciwnik zgubi część swojego o masie większej niż 10g.
- e. Walka pozostaje nierozstrzygnięta przez dłużej niż 3 minuty i różnica mas robotów wynosi więcej niż 5% maksymalnej masy danej kategorii. W takim przypadku wygrywa lżejszy robot.

2. Robot remisuje walkę gdy:

- a. Zawodnicy jednomyślnie zdecydują się na przerwanie walki,
- b. Gdy walka jest nierozstrzygnięta przez dłużej niż 3 minuty i stosunek masy robota lżejszego do cięższego nie przekracza 5% maksymalnej masy w danej kategorii.

§3 Przygotowywanie robota do walki

- 1. Przed rozpoczęciem pojedynku sędzia zapowiada walkę. Po pierwszym wyczytaniu zawodnicy mają 3 minuty na stawienie się przy ringu. Po przekroczeniu tego czasu sędzia może przyznać walkowera.
- 2. Po stawieniu się obydwu przeciwników rozpoczyna się faza pomiarów:
 - a. Robot zostanie zważony oraz sprawdzane jest, czy jego wymiary są zgodne z wytycznymi kategorii oraz roboty przechodzą Test Kartki,
 - Następnie każdy z robotów musi zostać położony i podniesiony z ringu w celu sprawdzenia, czy robot nie przyciąga się do metalowego podłoża.
 - c. Gdy któryś z robotów nie przejdzie któregokolwiek z pomiarów, sędzia może przyznać walkower dla przeciwnika.
 - d. Można dowolnie zmieniać konstrukcję i oprogramowanie Robota w trakcie Zawodów. Oznacza to, że uczestnicy mogą dokonywać modyfikacji zarówno w budowie, jak i w działaniu Robota w dowolnym momencie trwania zawodów. Ważne jest jednak, aby po wprowadzeniu zmian Robot nadal spełniał wszystkie obowiązujące zasady dotyczące ograniczeń konstrukcyjnych, takich jak wymiary i waga.
 - e. W kwestiach spornych decyzje podejmuje Sędzia Główny.
- 3. Po przejściu wszystkich pomiarów robot od razu musi zostać postawiony na ringu.
- 4. Przed pierwszą walką / walką zremisowaną o kolejności ustawiania robotów na ringu decyduje losowanie.
- 5. Po wygraniu walki pierwszeństwo ustawienia robota posiada zwycięzca poprzedniej walki.
- 6. Roboty muszą zostać ustawione na przeciwnych ćwiartkach ringu, który zostaje podzielony przez sędziego przy pomocy znacznika.
- 7. Po postawieniu robota na ringu zabronione jest jakiekolwiek przemieszczanie robota.
- 8. Roboty przed startem muszą znajdować się tyłem do siebie (tak, aby na starcie czujniki robota nie wykrywały przeciwnika). Gdy takie ustawienie jest niemożliwe, to robot zostaje ustawiony elementem ofensywnym w przeciwnym kierunku do przeciwnika.
- 9. Robot może zostać uruchomiony przez zawodnika przez naciśnięcie przycisku lub przez pilota zawodnika. Jednakże robot nie może się poruszyć wcześniej

niż po 5 sekundach od komendy startu danej przez sędziego oraz nie później niż 10 sekund od komendy startu.