## Załącznik do regulaminu XI edycji festiwalu ROBOCOMP

## Regulamin konkurencji Robosprint

Rozdział I - Specyfikacja robotów	.2
Rozdział II - Przebieg konkurencii	.3

## Rozdział I - Specyfikacja robotów

- 1. Roboty muszą być autorskimi konstrukcjami.
- 2. Wymiary robota nie mogą przekraczać wymiarów toru startowego.
- 3. Waga i wysokość nie są ograniczone.
- 4. Komunikacja z robotem podczas startu w konkurencji ogranicza się do zdalnego włączania oraz wyłączania robota.
- 5. Robot musi poruszać się w pełni autonomicznie podczas rozgrywania konkurencji.
- 6. Robot musi być tak zaprojektowany aby mógł wystartować/zatrzymać się na sygnał sędziów.
- 7. Kończyny robota muszą być mechanicznie niezależne oraz posiadać minimum 2 stopnie swobody.
- 8. Ruch robota odbywa się poprzez sekwencje ruchów kończyn (np. montaż kół do kończyn jest niedozwolony).
- 9. Robot nie może być wyposażony w peryferia odciążające bądź też redukujące czas kontaktu z podłożem takie jak: skrzydła, wirniki, turbiny, silniki rakietowe itd.
- 10. Funkcjonalność robota nie może zależeć od czynników takich jak dźwięk oraz światło.

## Rozdział II - Przebieg konkurencji

- 1. Konkurencja będzie przeprowadzona w dwóch fazach:
  - Eliminacje
  - Finaly
- 2. Liczba prób w każdej fazie jest ograniczona do trzech.
- 3. Sędziowie decydują o końcu eliminacji oraz o kolejności rozgrywanych rund.
- 4. Do finału dostaje się 6 robotów z najlepszymi czasami.
- 5. Kolejność startowania robotów w finałach jest ustalana przez sędziego
- 6. Zwycięża robot który pokona trasę w najkrótszym czasie