딥러닝의 통계적이해

4강. 딥러닝 모형의 구조와 학습(2)

- 1. 오차역전파법
- 2. 경사소실
- 3. 과대적합

한국방송통신대 이긍희 교수



답러닝의 통계적이해 4강. 딥러닝 모형의 구조와 학습(2)

오늘의 학습목표

- 1. 오차역전파법을 이해한다.
- 2. 경사소실을 이해한다.
- 3. 과대적합을 이해한다.

답러닝의 통계적이해 4강. 딥러닝 모형의 구조와 학습(2)

1. 오차역전파법

오차역전파법

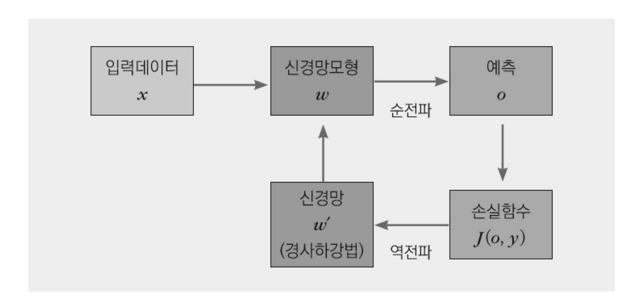
- ◆ 경사하강법에서 연쇄 미분을 통해 손실함수의 경사를 효율 적으로 구하여 신경망의 가중치를 갱신하는 것
 - Rumelhart, Hinton, and Williams (1986)
 - → 연산은 순방향과 역방향으로 구분

오차역전파법

- ◆ 순방향 연산: 가중치의 초깃값을 정한 후 [입력데이터 → 신경망모형 → 예측] 순, 누적적·순차적으로 가중합과 비 선형 연산 → 예측 오차로 손실함수 값을 구함
- ◆ 역방향 연산 : 손실함수 값 줄이도록 가중치 갱신 - 순방향 연산의 역방향으로 경사(기울기, 미분값)을 구함

오차역전파법의 연산

◆ 순방향 연산시 미분을 저장해 두었다가 나중에 역전파 연산 시 이를 이용 → 합성함수 미분 이용, 계산 그래프 이용



합성함수의 미분과 계산그래프

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial t} \frac{\partial t}{\partial x}$$

합성함수의 미분과 계산그래프

◆ (예 3.1) $z = (x + y)^2$ 를 x에 대해 편미분하라.

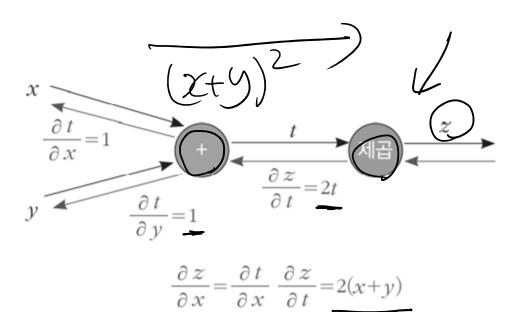
$$Z = t^{2}, t = (x + y)$$

$$\frac{\partial Z}{\partial x} = \frac{\partial Z}{\partial t} \cdot \frac{\partial L}{\partial x}$$

$$= 2t \cdot 1$$

$$= 2(x + y)$$

합성함수의 미분과 계산그래프



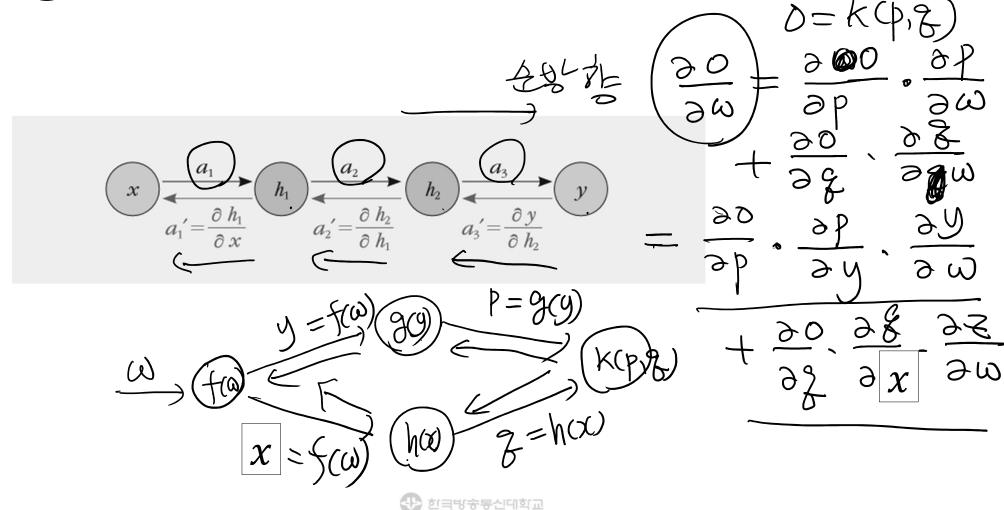
합성함수의 미분과 계산그래프

• 합성함수:
$$y = a_3 \left(a_2(a_1(x)) \right)$$
 $= \frac{\partial y}{\partial x} = \frac{\partial y}{\partial x} \cdot \frac{\partial y}{\partial x} \cdot \frac{\partial y}{\partial x}$
• 계산그래프와 합성함수의 미분 $= \frac{\partial y}{\partial h_2} \cdot \frac{\partial y}{\partial h_2} \cdot \frac{\partial h_1}{\partial x}$

$$\frac{\partial y}{\partial h_2} = a_3' \cdot \frac{\partial y}{\partial h_1} = a_3' a_2' \cdot \frac{\partial y}{\partial x} = a_3' a_2' a_1'$$
 $\frac{\partial y}{\partial h_1} = a_3' a_2' a_1'$

$$= \alpha_3' \alpha_2' - \alpha_1'$$

합성함수의 미분과 계산그래프



로지스틱 회귀모형

$$-\frac{\partial J}{\partial z'} \frac{\partial J}{\partial w_1'} \frac{\partial J}{\partial w_2} \frac{\partial J}{\partial z} = \frac{\partial J}{\partial z} \frac{\partial J}{\partial z} \frac{\partial J}{\partial z} = \frac{\partial J}{\partial y} \frac{\partial J}{\partial z} = \frac{\partial J}{\partial y} \frac{\partial J}{\partial z} = \frac{\partial J}{\partial y} \frac{\partial J}{\partial z} = \frac{\partial J}{\partial z} \frac{\partial J$$

$$\frac{\partial J}{\partial \omega_1} = \frac{\partial J}{\partial y} \frac{\partial J}{\partial z} \frac{\partial Z}{\partial \omega_1}$$

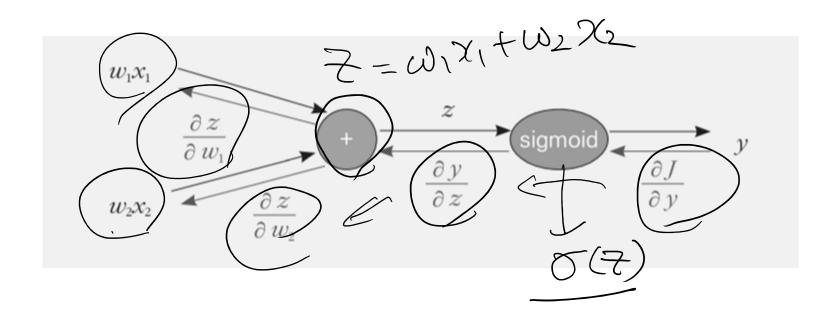
$$= \frac{\partial J}{\partial y} \frac{\partial J}{\partial z} \frac{\partial Z}{\partial \omega_1}$$

$$= \frac{\partial J}{\partial z} \frac{\partial J}{\partial z} \frac{\partial Z}{\partial \omega_1}$$

$$\frac{\partial J}{\partial w_2} = \frac{\partial J}{\partial y} \frac{\partial J}{\partial z} \frac{\partial Z}{\partial w_2}$$

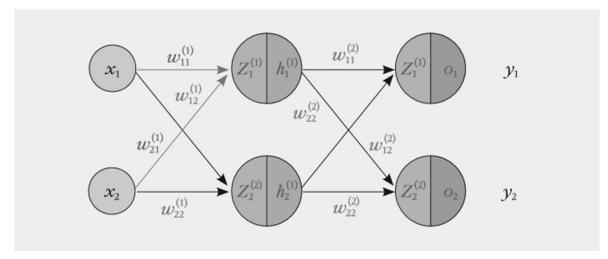
$$= \frac{\partial J}{\partial y} y(1-y) z_2$$

로지스틱 회귀모형의 계산그래프



오차역전파법의 예(1)

- ◆ 입력층, 은닉층과 출력층: 2개의 뉴런, 은닉층 1개
 - 은닉층의 활성화 함수 : 시그모이드 함수
 - 출력층의 활성화 함수: 항등함수



오차역전파법의 예(1)

신경망의 순방향 연산

신경망의 역방향 연산

★ w₁₁⁽²⁾에 대한 손실함수의 미분

$$\frac{9 \, \text{min}}{3 \, \text{min}} = \frac{90 \, \text{l}}{90 \, \text{l}} \cdot \frac{9 \, \text{sin}}{9 \, \text{log}} \cdot \frac{9 \, \text{min}}{9 \, \text{sin}}$$

$$=-(y_1-o_1)\cdot h_1^{(1)}$$

$$\int = \frac{1}{2} \left[(y_{1} = 0_{1})^{2} + (y_{2} = 0_{2})^{2} \right]
\frac{\partial J}{\partial 0_{1}} = -(y_{1} - 0_{1})
Z_{1}^{(2)} = 0_{1} \\
0_{1} = Z_{1}^{(2)} \\
Z_{1}^{(2)} = \omega_{11}^{(2)} h_{1}^{(1)} + \omega_{12}^{(2)} h_{2}^{(1)}$$

신경망의 역방향 연산

★ w₁₁⁽¹⁾에 대한 손실함수의 미분

$$w_{11}^{(1)} \text{ of } \text{ of }$$

신경망의 역방향 연산

★ w₁₁⁽¹⁾에 대한 손실함수의 미분

$$\frac{2}{2}\frac{\int(\omega)}{\partial \omega_{11}^{(1)}} = -\frac{2}{1}(y_{1} - \partial_{x})\omega_{1}^{(2)}$$

$$= -\frac{2}{1}(y_{1} - \partial_{x})\omega_{1}^{(2)}$$

신경망의 역방향 연산

★ w₁₁⁽²⁾ 와 w₁₁⁽¹⁾: 경사하강법을 통한 갱신

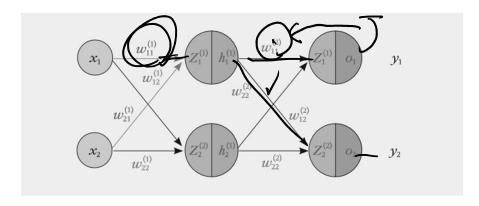
$$-w_{11}^{(2)} := w_{11}^{(2)} - \eta \frac{\partial J(w)}{\partial w_{11}^{(2)}}$$

$$-w_{11}^{(1)} := w_{11}^{(1)} - \eta \frac{\partial J(w)}{\partial w_{11}^{(1)}}$$

오차역전파법의 예(2)

(
$$(y_{\bar{k}}) = -\frac{2}{2\pi} (y_{\bar{k}}) + (1-y_{\bar{k}})$$
 $+ (1-y_{\bar{k}})$ $+ (1-y_{\bar{k}})$ $+ (1-y_{\bar{k}})$

- 인신경망
 - 은닉층의 활성화 함수 : 시그모이드 함수, 출력층의 활성화 함수로는 시그모이드 함수



신경망의 순방향 연산

$$Z_{1}^{(1)} = \omega_{11}^{(1)} \chi_{1} + \omega_{21}^{(1)} \chi_{2}$$

$$Z_{2}^{(1)} = \omega_{12}^{(1)} \chi_{1} + \omega_{22}^{(1)} \chi_{2}$$

$$Z_{2}^{(1)} = \omega_{12}^{(1)} \chi_{1} + \omega_{22}^{(1)} \chi_{2}$$

$$Z_{3}^{(2)} = \omega_{13}^{(2)} h_{1}^{(1)} + \omega_{21}^{(2)} h_{2}^{(1)}$$

$$Z_{1}^{(2)} = \omega_{12}^{(2)} h_{1}^{(1)} + \omega_{22}^{(2)} h_{2}^{(1)}$$

$$Z_{2}^{(2)} = \omega_{12}^{(2)} h_{1}^{(1)} + \omega_{22}^{(2)} h_{2}^{(1)}$$

$$Z_{2}^{(2)} = \omega_{12}^{(2)} h_{1}^{(1)} + \omega_{22}^{(2)} h_{2}^{(1)}$$

$$Z_{2}^{(2)} = \omega_{12}^{(2)} h_{1}^{(1)} + \omega_{22}^{(2)} h_{2}^{(1)}$$

신경망의 역방향 연산

$$J = \frac{12}{121} \frac{(y_i \ln \alpha + (1-y_i))}{\ln (1-\alpha i)}$$

$$0_1 = Q_0(z_1^{(2)})$$

$$\ln (1-\alpha i)$$

◆ $w_{11}^{(2)}$ 에 대한 손실함수의 미분

$$\frac{\partial J(0)}{\partial W_{1}^{(2)}} = \frac{\partial J(0)}{\partial O_{1}} \cdot \frac{\partial O_{1}}{\partial Z_{1}^{(0)}} \cdot \frac{\partial Z_{1}^{(2)}}{\partial W_{1}^{(2)}}$$

$$= -\left(\frac{y_{1}}{O_{1}} - \frac{1 - y_{1}}{1 - o_{1}}\right) O_{1}(1 - o_{1}) h_{1}^{(1)}$$

$$= -(y_{1} - y_{1}) h_{1}^{(1)}$$

신경망의 역방향 연산

1123012 ★ w₁₁⁽¹⁾에 대한 손실함수의 미분



신경망의 역방향 연산

★ w₁₁⁽¹⁾에 대한 손실함수의 미분

$$\frac{\partial L_{20}}{\partial h_{2}} = -(y_{2} - O_{2}) \omega_{12}^{(2)}$$

$$\frac{\partial \mathcal{J}(\omega)}{\partial \omega_{i}^{(l)}} = -\frac{2}{\sum_{i=1}^{2}} (y_{i} - o_{z}) \omega_{i}^{(2)} \alpha(z_{i}^{(l)}),$$

$$= \sqrt{\chi(1 - \alpha(z_{i}^{(l)}))} \chi_{i}$$

답러닝의 통계적이해 4강. 딥러닝 모형의 구조와 학습(2)

2. 경사소실

다층신경망

◆ 입력층 $x_0, x_1, ..., x_p$, 출력 o_j 인 딥러닝 모형

- 제 l은닉층의 뉴런 : $h_j^{(l)}$, 활성화함수 : a , a_0

층	뉴런	뉴런의 가중합
입력층	x_{j}	
제1 은닉층	$h_{j_1}^{(1)} = a(z_{j_1}^{(1)})$	$z_{j_1}{}^{{}^{(1)}} = \sum\limits_{i} w_{ij_1}{}^{{}^{(2)}} x_i$
제2 은닉층	$h_{\!j_2}^{(2)}\!=\!a(z_{\!j_2}^{(2)})$	$z_{j_2}^{(2)} = \sum\limits_{_{i}} w_{_{ij_2}}^{(2)} h_{_{i}}^{^{(1)}}$
:	:	:
제 $L-1$ 은닉층	$h_{j_{L-1}}^{(L-1)} = a(z_{j_{L-1}}^{(L-1)})$	$z_{j_{L-1}}^{(L-1)} = \sum\limits_{i} w_{ij_{L-1}}^{(L-1)} h_{i}^{(L-2)}$
출력층	$o_{j_o} = a_o(z_{j_o}^{(L)})$	$z_{j_o}^{\;(\!\scriptscriptstyle L\!\!\!)} = \sum\limits_{i} w_{ij_o}^{\;(\!\scriptscriptstyle L\!\!\!)} h_i^{\;(\!\scriptscriptstyle L-1)}$

다층신경망과 활성화 함수

◆ 신경망하나의 함수 표현 → 활성화 함수 *a*의 누적 적용

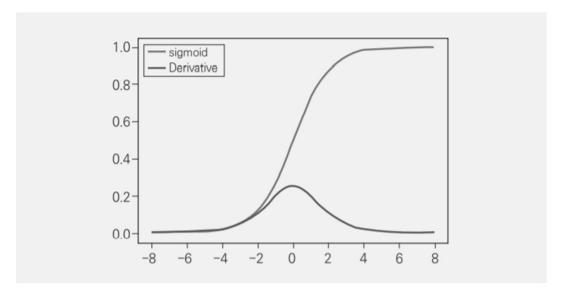
$$-o_{j_0} = a_0 \left(a \left(\sum w_{i_L j_0}^{(L)} a \left(\sum w_{i_{L-1} j_0}^{(L-1)} a \dots \right) \right) \right)$$

다층신경망

- ◆ 딥러닝 모형에서 역전파로 가중치가 갱신될 때 편미 분 값이 전달
 - 시그모이드 함수와 이의 미분

시그모이드 함수의 미분

◆ a(1-a)의 최댓값은 0.25



경사소실 현상

- ◆ 다층 신경망에서 역전파로 경사가 전달되어 가는 과정 중
 - → 연쇄법칙으로 인해 활성화 함수 미분값이 누적·계산되어 아래층 뉴런으로 전파
- ◆ 은닉층의 수 k, 활성화 함수를 중첩 이용, 그 최댓값은 0.25^k, k가 커진다면 그 값은 0에 가까워짐
 - → 손실함수 값이 전파되지 않아 가중치가 수정되지 않는 현상 발생



답러닝의 통계적이해 4강. 딥러닝 모형의 구조와 학습(2)

3. 과대적합

3. 과대적합

과대적합의 문제

- ◆ 신경망에서 층을 깊이 쌓으면 가중치의 수가 많아져서 과대 적합(overfitting) 문제 발생
 - 과대적합의 결과 : 신경망이 훈련 데이터에는 잘 적합, 새로 운 데이터에 대한 예측력은 낮음

3. 과대적합

과대적합의 문제

- ◆ 1990년대말 서포트벡터머신(SVM)이나 부스팅과 같은 앙 상블 방법 등이 신경망에 비해 계산이 간단, 좋은 성과를 보 이면서 신경망 연구가 지연됨
 - 2010년대 빅데이터, 컴퓨팅 능력, 알고리즘 혁신으로 오차역전파의 경사소실, 과대적합 문제 해결

답러닝의 통계적이해 4강. 딥러닝 모형의 구조와 학습(2)

학습정리

- ✓ 오차역전파법은 신경망의 가중치를 연쇄미분을 이용하여 반복적으로 구하는 방법이다.
- ✓ 경사소실은 다층 신경망에서 역전파로 경사의 전달 과정에서 활성화 함수의 미분값이 누적, 계산됨으로써 손실함수 값의 변화가 아래층 뉴런으로 전파되지 않는 현상이다.

답러닝의 통계적이해 4강. 딥러닝 모형의 구조와 학습(2)

학습정리

✓ 신경망에서 층을 깊이 쌓으면 가중치의 수가 많아져서 과대적합(overfitting) 문제가 발생한다. [[김건당의 통계적이해] 다음시간안내

5강. 딥러닝의 제 문제와 발전