

## ◉ 内容

- 绘制一个沿固定线路运动的机器人
  - 线路可以是圆或任意其他闭合路径
  - 机器人应该有头、躯干、四肢等基本部分
  - 机器人在运动过程中应具有摆臂及抬腿两个基本动作
- 可选
  - 使用 mesh 模型（如 obj 文件）载入机器人模型
  - 或载入其他 mesh 模型围绕机器人运动

## ◉ 提交时间

- 12 月 8 日晚 23 : 59 分前提交至交作业邮箱
- 评分标准及所使用 slip days 的政策不变