

# Licenciatura en Ingeniería de Software y Sistemas Computacionales

Tema: Proyecto Tercer Parcial

Tipo de actividad: Investigación.

Alumno: Jesús Adrián Magaña Gómez jmagana38217, Kevin Rodolfo García Basurto.

Materia: Sistemas Embebidos.

Maestra: Jenny Grizel Cerecero Luna

Santiago de Querétaro, Querétaro de Arteaga, a 14 de agosto de 2025.

# Índice

I. Introduccion	3
2. Objetivos	
2.1 Objetivo general	3
2.2 Objetivos específicos	
B. Marco Teórico	
3.1 Comunicación UART4	ļ.
3.2 Módulo Bluetooth HC-054	
3.3 Microcontrolador PIC16F877A	
3.4 Lógica Active Low	4
1. Desarrollo del Proyecto	
4.1 Hardware	4
4.2 Firmware (MPLAB X IDE)	
4.3 Aplicación móvil (Flutter)	.5
4.4 Simulación en Proteus	.5
5. Resultados	.6
S. Conclusiones	6
7. Diagramas	
7.1 Diagrama de bloques	.7
7.2 Diagrama de flujo	.8
8. README.md	9
9. Capturas	12

### **DOCUMENTACIÓN DEL PROYECTO**

# Control de LEDs mediante comunicación Bluetooth entre aplicación Flutter y microcontrolador PIC16F877A

#### 1. Introducción

El presente proyecto implementa un sistema de control de iluminación basado en LEDs utilizando comunicación inalámbrica Bluetooth. Un microcontrolador **PIC16F877A** recibe comandos enviados desde una aplicación móvil desarrollada en **Flutter**, los cuales son transmitidos mediante un módulo **HC-05**. El microcontrolador interpreta estos comandos y controla el encendido/apagado de tres LEDs (rojo, verde y azul) mediante la técnica de lógica inversa (Active Low).

La simulación y validación del hardware se llevó a cabo en **Proteus**, y el código de firmware fue desarrollado en **MPLAB X IDE** utilizando lenguaje C.

#### 2. Objetivos

#### Objetivo general

 Desarrollar un sistema de control inalámbrico para LEDs mediante Bluetooth, empleando un microcontrolador PIC y una aplicación móvil.

#### Objetivos específicos

- 1. Configurar el módulo UART del PIC16F877A para comunicación serie a 9600 baudios.
- 2. Implementar interrupciones para recepción de datos y control de LEDs.
- 3. Integrar el módulo Bluetooth HC-05 para enlace con la aplicación móvil.
- 4. Simular el sistema en Proteus antes de la implementación física.
- 5. Documentar la arquitectura hardware-software del proyecto.

#### 3. Marco Teórico

#### 3.1 Comunicación UART

El **UART** (**Universal Asynchronous Receiver-Transmitter**) es un periférico que permite la transmisión y recepción de datos de forma asíncrona. En este proyecto se configuró a **9600 baudios**, 8 bits de datos, sin paridad y 1 bit de stop.

#### 3.2 Módulo Bluetooth HC-05

El **HC-05** es un módulo Bluetooth de clase 2 que opera en la banda de 2.4 GHz y soporta el perfil SPP (**Serial Port Profile**). Permite comunicación transparente entre dos dispositivos como si estuvieran conectados por un puerto serie físico.

#### 3.3 Microcontrolador PIC16F877A

Microcontrolador de 8 bits de la familia PIC de Microchip, con arquitectura Harvard, memoria Flash programable y periféricos de comunicación como USART, SPI e I2C.

#### 3.4 Lógica Active Low

En este proyecto, los LEDs están configurados para encender con nivel bajo (0 lógico) y apagarse con nivel alto (1 lógico), reduciendo el consumo y simplificando el control en ciertas configuraciones.

#### 4. Desarrollo del Proyecto

#### 4.1 Hardware

• Microcontrolador: PIC16F877A

• Módulo Bluetooth: HC-05

• LEDs: Rojo, Verde, Azul

• Fuente de alimentación: 5V DC

• Simulación: Proteus 8 Professional

#### 4.2 Firmware (MPLAB X IDE)

- Configuración de oscilador XT a 4 MHz.
- Inicialización del módulo UART a 9600 baudios.
- Uso de interrupciones para recepción de datos.
- Decodificación de comandos ('R', 'V', 'A', 'T', '0').
- Control de LEDs mediante pines RB0, RB1 y RB2.

#### Fragmento de código relevante:

```
switch (received_command) {
   case 'R': PORTBbits.RB0 = 0; break; // LED Rojo
   case 'V': PORTBbits.RB1 = 0; break; // LED Verde
   case 'A': PORTBbits.RB2 = 0; break; // LED Azul
   case 'T': PORTBbits.RB0 = 0; PORTBbits.RB1 = 0; PORTBbits.RB2 = 0; break; // Todos
   case '0': /* Apagado */ break;
}
```

#### 4.3 Aplicación móvil (Flutter)

- Interfaz simple con botones para cada comando.
- Uso de flutter\_bluetooth\_serial para comunicación.
- Envío de caracteres ASCII que representan acciones sobre los LEDs.

#### 4.4 Simulación en Proteus

- Conexión virtual del PIC con el HC-05.
- Observación de encendido/apagado de LEDs en respuesta a los comandos enviados.

#### 5. Resultados

- La aplicación móvil pudo establecer conexión Bluetooth con el HC-05.
- Los comandos enviados desde el móvil fueron recibidos e interpretados correctamente por el PIC.
- Los LEDs respondieron de forma inmediata y sin errores.
- La simulación en Proteus coincidió con el comportamiento en hardware real.

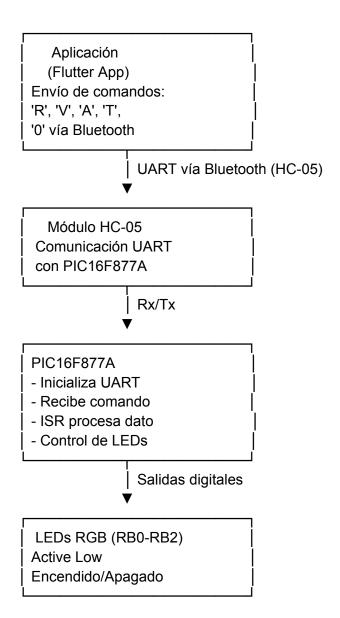
#### Tabla de comandos implementados:

Comando	Acción	LED afectado
R	Encender LED rojo	RB0
V	Encender LED verde	RB1
Α	Encender LED azul	RB2
Т	Encender todos los LEDs	RB0, RB1, RB2
0	Apagar todos los LEDs	Ninguno

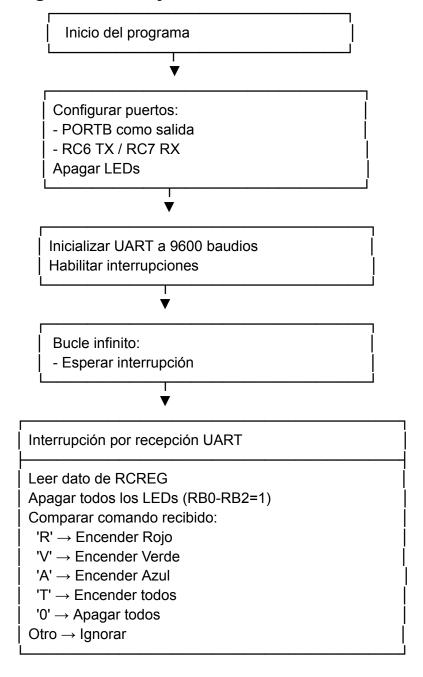
#### 6. Conclusiones

- 1. La comunicación UART entre el PIC16F877A y el módulo HC-05 permitió una transmisión confiable de datos.
- 2. La técnica Active Low simplificó la lógica de control para encender/apagar LEDs.
- 3. La simulación previa en Proteus evitó errores en la implementación física.
- 4. Flutter y el paquete **flutter\_bluetooth\_serial** proporcionaron una solución eficiente para el desarrollo rápido de la interfaz móvil.
- 5. Este proyecto sienta las bases para aplicaciones más complejas, como control de dispositivos IoT o automatización doméstica.

## Diagrama de bloques



## Diagrama de Flujo



- Los LEDs están configurados como Active Low (0 = encendido, 1 = apagado).
- La comunicación es asíncrona, usando interrupciones UART para no bloquear el programa principal.
- El sistema depende de la aplicación Flutter para enviar los comandos correctos.

• El HC-05 está configurado por defecto a **9600 baudios**, 8 bits, sin paridad, 1 bit de stop.

#### **README.md**

# Control de LEDs RGB vía Bluetooth con PIC16F877A y Flutter

Este proyecto permite controlar un LED RGB conectado a un \*\*PIC16F877A\*\* mediante comandos enviados desde una aplicación móvil desarrollada en \*\*Flutter\*\*.

La comunicación entre la aplicación y el microcontrolador se realiza mediante el módulo \*\*Bluetooth HC-05\*\* usando UART.

#### ## Características principales

- \*\*Microcontrolador:\*\* PIC16F877A
- \*\*Comunicación:\*\* UART 9600 baudios (HC-05)
- \*\*Control vía App:\*\* Aplicación Flutter con interfaz simple para enviar comandos
- \*\*LED RGB:\*\* Control individual de colores Rojo, Verde y Azul
- \*\*Modo encendido/apagado:\*\* Active Low (0 = encendido, 1 = apagado)

#### ## Hardware necesario

- PIC16F877A
- Módulo Bluetooth HC-05
- LED RGB (cátodo común)
- Resistencias limitadoras para cada color
- Fuente de alimentación 5V
- Cables de conexión
- Placa de pruebas o PCB

#### ## Comandos disponibles

Coma	ando   Acción	
`R`	Encender LED rojo	I
) 'V'	Encender LED verde	
`A`	Encender LED azul	I
`T`	Encender todos los colores	
1,0,	Apagar todos los LEDs	I

#### ## Conexiones de hardware

<sup>&</sup>gt; \*\*Nota:\*\* Configurar el HC-05 en modo esclavo y a 9600 baudios.

---

## Código en C para PIC (MPLAB X + XC8)

El microcontrolador inicializa el puerto UART, configura PORTB como salida y usa interrupciones para recibir datos.

Dependiendo del comando recibido, activa los pines correspondientes al LED RGB.

## Aplicación Flutter

La app Flutter se encarga de:

- 1. Escanear dispositivos Bluetooth cercanos
- 2. Conectarse al HC-05
- 3. Enviar los comandos definidos (`R`, `V`, `A`, `T`, `0`)

Dependencias principales:

```yaml

dependencies:

flutter:

sdk: flutter

flutter\_bluetooth\_serial: ^0.4.0

