인공지능개론 4장 질문노트

(꼭 PDF로 변환후 제출하기)

ICT 융합공학부 20학번 박준형 / ICT 융합공학부 20학번 김정호

4장

준형: 정호야, 기계학습에서 두 가지 주요 접근법이 뭔지 알고 있니?

정호: 당연하지! 기계학습의 주요 접근법은 지도 학습과 비지도 학습이야. 지도 학습은 입력 데이터와 그에 상응하는 레이블을 사용하여 모델을 훈련시키는 방법이고, 비지도 학습은 레이블 없이 입력 데이터만을 사용하여 모델을 학습시키는 방법이야.

정호: 그렇다면 준형아 너는 왜 훈련 데이터와 시험 데이터를 나누는 건지 알고있어?

준형: 훈련 데이터와 시험 데이터를 나누는 이유는 모델의 일반화 성능을 평가하기 위해서야. 훈련 데이터로 모델을 학습시키고, 시험 데이터로 학습된 모델의 성능을 평가하여 새로운 데이터에 대한 예측 능력을 확인할 수있어.

정호: 경사법(경사 하강법)에서 학습률에 대해 나는 궁금해. 사용하는 학습률 같은 매개변수는 하이퍼파라미터야. 우리가 지금 매개변수의 최적값을 자동으로 구하기 위해 이런 경사법, 미분 등 여러 방법을 사용해 보았어. 학습률은 사람이 직접 조정해가면서 실험을 한다고 배웠는데 이런 학습률 조차 자동으로 획득할 수는 없는걸까?

준형: 그 점에 대해 내가 한번 찾아보았어. 일부 고급 기술 및 알고리즘은 학습률을 조정하기 위해 자동화 기법을 사용해. 예시로 학습률 스케줄링, 최근에는 Adam 옵티마이저 알고리즘도 있다고해. 간단하게 설명해보면 우선 학습률 스케줄링은 학습이 진행됨에 따라 동적으로 조정하는 방법인데, 초기에 큰 학습률로 빠르게 수렴 후일정한 간격(매 에폭 또는 반복횟수)마다 학습률을 감소시키는 것이야. 그리고 Adam 옵티마이저 알고리즘은 경사의 제곱에 대한 지수 가중 이동 평균을 사용하여 각 매개변수의 학습률을 자동으로 조절하여 수동에서의 불편한 점을 개선할 수 있어.

정호: 역시 학습률 또한 자동으로 획득할 수 있는 부분이었구나!! 준형이 너는 공부하면서 이해가 안되거나 궁금한 점 뭐 없었어??

준형: 나는 신경망 학습에 대해 공부하면서 에폭이라는 단어가 자주 나오는 것 같은데 이 단어의 개념을 정확히 이해하고 싶어.

정호: 나도 그게 궁금했었는데 이번에 한번 제대로 알아보자! 우선, 에폭은 머신러닝에서 학습 과정 중 데이터셋이 모델에 대해 한번씩 순전파와 역전파를 거치는 단위야. 쉽게 말하면 그냥 한 번의 에폭은 모든 훈련 데이터가 한 번씩 모델을 통과하여 학습에 사용된다는 것을 의미해. 이러한 에폭도 위에서 말한 하이퍼파라미터로 정의가 되며 적절한 에폭 수를 선택하는 것이 모델의 성능과 학습 시간에 큰 영향을 미치게돼. 따라서 적절한 적절한 에폭 수를 설정해 주는 것이 중요한 포인트인것 같아.

준형: 고마워 정호야! 덕분에 에폭에 대해 정확히 알수 있었어.

정호: 나도 알려주면서 개념을 한번더 정리할 수 있었어. 다음에 또 대화나누자! 즐거웠어~

for i in range(iters_num):

batch_mask = np.random.choice(train_size, batch_size)



```
File Edit View Run Kernel Settings Help
                                                                                                                                                          Trusted
JupyterLab 🖾 🐞 Python 3 (ipykernel) С
           # 1에폭당 반복
          iter_per_epoch = max(train_size / batch_size, 1)
           for i in range(iters_num):
               # 미니배치 획득
              batch_mask = np.random.choice(train_size, batch_size)
              x_batch = x_train[batch_mask]
              t_batch = t_train[batch_mask]
              # 기육기 계사
              grad = network.numerical_gradient(x_batch, t_batch)
              # 매개변수 갱신
              for key in ('W1', 'b1', 'W2', 'b2'):
                  network.params[key] -= learning_rate * grad[key]
              # 학습 경과 기록
              loss = network.loss(x_batch, t_batch) # 수정: Loss 메서드 호출
              train_loss_list.append(loss)
    •[2]: # coding: utf-8
           import sys, os
           sys.path.append(os.pardir)
          import numpy as np
          import matplotlib.pyplot as plt
          from dataset.mnist import load_mnist
           from two_layer_net import TwoLayerNet
          (x\_train, \ t\_train), \ (x\_test, \ t\_test) = load\_mnist(normalize= \textbf{True}, \ one\_hot\_label= \textbf{True})
          network = TwoLayerNet(input_size=784, hidden_size=50, output_size=10)
          iters_num = 10000
          train_size = x_train.shape[0]
batch_size = 100
          learning_rate = 0.1
```

Jupyter week6_0410 Last Checkpoint: 13 days ago



```
File Edit View Run Kernel Settings Help
                                                                                                                                                                             Trusted
B + % □ □ ▶ ■ C → Code
                                                                                                                                             JupyterLab 🖸 🐞 Python 3 (ipykernel) (
            train loss list = []
            train acc list = []
            test_acc_list = []
            iter_per_epoch = max(train_size / batch_size, 1)
            for i in range(iters num):
                batch_mask = np.random.choice(train_size, batch_size)
                x_batch = x_train[batch_mask]
                t_batch = t_train[batch_mask]
                #grad = network.numerical_gradient(x_batch, t_batch)
                grad = network.gradient(x_batch, t_batch)
                for key in ('W1', 'b1', 'W2', 'b2'):
   network.params[key] -= learning_rate * grad[key]
                loss = network.loss(x_batch, t_batch)
                train_loss_list.append(loss)
                if i % iter_per_epoch == 0:
                    train_acc = network.accuracy(x_train, t_train)
test_acc = network.accuracy(x_test, t_test)
                     train_acc_list.append(train_acc)
                     test_acc_list.append(test_acc)
                     print("train acc, test acc | " + str(train_acc) + ", " + str(test_acc))
            markers = {'train': 'o', 'test': 's'}
            x = np.arange(len(train_acc_list))
plt.plot(x, train_acc_list, label='train acc')
            plt.plot(x, test_acc_list, label='test acc', linestyle='--')
            plt.xlabel("epochs")
            plt.ylabel("accuracy")
            plt.ylim(0, 1.0)
            plt.legend(loc='lower right')
           plt.show()
```



