2025년도 「산업혁신기술지원플랫폼구축사업」 패키지지원서비스 참여기업 모집 공고

2025년도 「산업혁신기술지원플랫폼구축사업」의 패키지지원서비스를 다음과 같이 공고하오니, 사업에 참여하고자 하는 기업은 아래의 절차에 따라 신청하여 주시기 바랍니다.

2025년 2월 25일 한국로봇산업진흥원장

1. 사업개요

가. 사업목적

- 「연구기반센터*」에 구축된 다양한 연구장비와 전문인력, 서비스를 패키지로 지원하여 기업의 연구개발, 사업화 등 지원
 - * 연구기반센터 : 연구장비, 전문인력, 서비스 지원을 통하여 기술애로를 겪는 기업을 지원하기 위해 구축된 비영리기관

나. 지원방법

- o 연구기반센터 간 연계 패키지서비스를 바탕으로 기업 애로사항 해결 서비스 지원
- **다. 지원기간** : 선정일 ~ '25, 12, 31, 이내
 - * 선정 이후 별도 계약을 체결하게 되며, 지원기간은 계약기간에 준함
- 라. 지원대상 : 국내 중소·중견기업
 - * 붙임2 지원(신청) 제외 대상 참고
- 마. 지원체계: 서비스운영기관, 서비스참여기관 중심으로 기업지원

| 산업통 | 상자원부 |
|------|-------|
| 한국산업 | 기술진흥원 |
| | |

| 기계로봇 | 바이오 | 소재 | 자동차항공 | 전기전자 | 조선해양 |
|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
| 서비스 운영기관 |
| 서비스 참여기관 | 서비스 참여기관 | 서비스 참여기관 | 서비스 참여기관 | 세스 참여기관 | 서비스 참여기관 |
| 참여기업 | 참여기업 | 참여기업 | 참여기업 | 참여기업 | 참여기업 |

2. 지원내용 및 지원방법

가. 지원내용

- o 기계로봇 업종 기업의 연구개발, 사업화, 시험·분석 등 원스톱 서비스 지원을 위해 아래 패키지서비스를 지원
- 동일 패키지서비스 내 서비스 운영·참여기관 공동 기술지원서비스 가능 < 기계로봇 업종 패키지서비스 지원내용 >

| 서비스 분야 | 패키지서비스명 | 지원내용 |
|----------------|--|--|
| 일반기계 | 자율제조 기반 검사기계의 첨단 스마트 측정시스템 핵심 부품 | 자율 제조 공정 연동 측정 시스템 핵심 부품별설계/모델링 지원 안정화 설계 검증, 공정 최적화 검증 분석 및 시제품 제작 지원 자율 제조 공정 연동을 위한 공정 적용 및 설계개선 기술 지원 스마트 검사 시스템 핵심 부품 사용/자율 제조 연동 검사 시스템 |
| 건설/농기계 | 건설/농기계 디지털 전환을 위한 제어시스템 및 핵심 부품 | 건설/농기계 디지털 전환을 위한 제어시스템 성능· 신뢰성·실증평가 건설/농기계 주행부하, 작업프로파일 등의 데이터 베이스 활용한 제어시스템 최적설계 건설/농기계 제어 관련 핵심 부품의 설계 및 시험 평가 |
| 로봇 (공정 설비) | 첨단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 | - 제품 가능성 검토 및 사양 결정 후 제품 기획서 작성 - 첨단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 핵심부품 생산 공정 해석 및 성능향상 시뮬레이션 - 최적설계를 위한 시제품 제작 - 시제품 성능 및 신뢰성 평가 - 초기불량 고장분석 및 공정 개선 |
| 로봇 (외골격 수트) | 신체증강·보조용 착용형 로봇 | - 신체증강·보조용 착용형 로봇을 구성하는 소재 및 부품과 구조프레임, 인체-로봇간 접촉인터페이스와 완제품에 대한 성능/안전성/사용성/신뢰성/해외인증 등 전주기 기술 지원 |

나. 수행기관(서비스 지원기관) 구성 현황

| 패키지서비스명 | 서비스운영기관 | 서비스참여기관 |
|-------------------------------------|--------------------------|------------------------|
| 자율제조 기반 검사기계의 첨단 스마트 측정시스템 핵심 부품 | 경북IT융합산업기술원 융합시스템센터 | 한국섬유기계융합연구원 기업협력본부 |
| 건설/농기계 디지털 전환을 위한 제어시스템 및 핵심 부품 | 한국건설기계연구원 신뢰성연구본부 | 한국생산기술연구원 농기계기술지원센터 |
| 첨단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 | 한국섬유기계융합연구원 기계로봇 연구센터 | 한국로봇산업진흥원 로봇혁신사업본부 |
| 신체증강·보조용 착용형 로봇 | (재)FITI시험연구원 신뢰성연구센터 | 한국산업기술시험원 로봇시험인증센터 |

다. 지원방법 및 규모

- o 해당 서비스 분야별 패키지서비스 전체 또는 일부를 지원(세부 협약시 필요 서비스 선택)
- 총 사업비의 30% 이상을 기업부담금으로 추진

| 서비스 | 총 지원규모 | | | 기업당 지원규모 | | |
|---------|----------|-------------|-----------------|----------|---------|---------------|
| 분야 | 수혜 기업 | 총 정부 지원금 | 총 기업 부담금(현금) | 지원사업비 | 정부지원금 | 기업부담금 (현금) |
| 일반기계 | 10개社 | 73,000천원 | 32,500천원 | 10,550천원 | 7,300천원 | 3,250천원 |
| | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 |
| 건설/ | 10개社 | 75,940천원 | 32,500천원 | 10,844천원 | 7,594천원 | 3,250천원 |
| 농기계 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 |
| 로봇 | 10개社 | 66,500천원 | 32,500천원 | 9,900천원 | 6,650천원 | 3,250천원 |
| (공정 설비) | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 |
| 로봇 | 9개社 | 75,880천원 | 32,500천원 | 12,043천원 | 8,432천원 | 3,612천원 |
| (외골격수트) | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 | 내외 |

- * 정부지원금 지원규모는 평가위원회를 통해 결정하고, 기업부담금은 현금으로만 계상
- * 총 사업비의 70% 이내에서 정부지원금을 지원하며, 수행기업 부담금은 30% 이상으로 산정함
- 예시) 패키지지원서비스 총 사업비 1,000천원 = 정부지원금 700천원 + 수행기업 부담금 300천원
- * 총 지원사업비(정부지원금+기업부담금)는 공급가액 기준 금액이며, 이에 대한 부가가치세는 신청기업이 별도 부담
- * 사업 신청현황, 선정평가 결과 등 내부 사정에 따라 지원규모(지원금, 기업 수 등)는 변동될 수 있음
- 대표기관 기술코디네이터 상담을 통한 서비스운영·참여기관 매칭 및 연결 必
- 신청서 작성 시 서비스운영·참여기관별 담당자와 지원 가능 범위 및 일정 등 사전협의 후 작성 必
- 타 분야의 서비스 중복 신청 시 평가 결과에 따라 선정 가능

3. 지원절차 및 일정



^{*} 일정은 상황에 따라 변동될 수 있으며, 사업 공고 및 상세 변경 일정은 i-Tube를 통해 확인 가능

4. 참여기업 선정 평가기준

가. 평가방법: 서면평가를 원칙으로 하며, 필요시 발표평가 실시

| 구분 | 평가내용 | 평가지표 | 배점 |
|-------------|--------------|--|-----|
| 수행 | 신청내용의 적합성 | - 기술개발, 애로해결 등 해당 샤비스 필요 내용의 혁신성 및 중요도 - 산업기술정책 및 사업목적 부합성 - 주요산업 또는 신산업과의 부합성 | 15 |
| 계획의 타당성 | 사업 목표 명확성 | - 목표달성 가능성 및 기술 목표의 구체성 - 서비스 이후 기술의 경쟁력 확보 가능성 | 15 |
| (60점) | 수행 내용 타당성 | - 서비스 추진내용의 타당성 - 기관간 인프라 활용 및 연계의 적합성 | 15 |
| | 시급성 | - 기술개발, 애로해결의 시급성 | 15 |
| 기대 효과 | 경제적 기대효과 | - 지원 후 기대되는 경제적 효과 - 해외 수출 확대 가능성 | 20 |
| 요파 (40점) | 기술적 기대효과 | - 지원 후 기대되는 기술적 효과 * 기술개발, 고장 감소 등 기술적 효과 등 | 20 |
| | | 합계 | 100 |

나. 평가결과

o 평가결과 종합평점이 60점 이상인 과제 중 예산을 고려하여 최종 지원과제를 선정하되 지원 예산을 조정할 수 있음

5. 신청방법

가. 접수처

- ㅇ 접수기간
 - (1차) '25. 02. 25(화) ~ '25. 04. 02(수)
 - (2차) '25. 04. 21(월) ~ '25. 06. 18(수)
 - (3차) 잔여 예산에 따라 추후 공지
- ㅇ 접수방법 : 온라인 접수(www.itube.or.kr, 아이튜브)
- * [붙임] 참여기업 신청서 작성 후 부대 서류와 함께 온라인 업로드
- * 홈페이지 내 회원가입 및 기업 승인 후 사업신청이 가능함으로 사전 회원가입 등 준비 必
- ㅇ 사업신청 관련 문의
- 동효경 책임(053-210-9552, 1533-0101(내선1), hkdong@kiria.org)
- 이가영 선임(053-210-9563, 1533-0101(내선1), galee@kiria.org)

나. 기술지원 상담 및 문의처

| 서비스 분야 | 수행기관 | 수행센터 | 담당자 | 연락처 |
|------------|-----------------------|---------------------|-----------|--|
| 일반 | 경북IT융합산업기술원 융합시스템센터 | | 한대성 선임연구원 | 053-245-5074 dshan@gitc.or.kr |
| 기계 | 한국섬유기계융합연구원 | 기업협력본부 | 한기수 선임연구원 | 053-819-3112 gshan@kotmi.re.kr |
| 건설/ | 한국건설기계연구원 신뢰성연구본부 정 건 | | 정 건 그룹장 | 063-734-2636 kjeong8@koceti.re.kr |
| 농기계 | 한국생산기술연구원 | 생산기술연구원 농기계기술지원센터 김 | | 063-920-1273 kjg14@kitech.re.kr |
| 로봇 | 한국섬유기계융합연구원 | 기계로봇 연구센터 | 최기훈 선임연구원 | 053-819-3180 khchoi@kotmi.re.kr |
| (공정 설비) | 한국로봇산업진흥원 | 로봇혁신사업본부 | 황재휘 선임연구원 | 053-210-9559 jhwang1@kiria.org |
| 로봇 (외골격 | | | 김시연 선임연구원 | 02-3299-8145 siyeonkim@fitiglobal.com |
| 수트) | 한국산업기술시험원 | 로봇시험인증센터 | 이재민 팀장 | 031-500-2548 jmlee1@ktl.re.kr |

다. 시스템 문의처

| 구분 | 전 담기 관 | 23 문의처 |
|--------------------|------------------------|-----------------|
| 온라인 시스템(i-Tube) 관련 | 한국산업기술진흥원 i-Tube 유지보수팀 | 1811-9126 (내선2) |

라. 필수제출 서류 및 부수

| 구분 | 제출서류 | 비고 |
|----|--------------------------------|---------|
| 1 | 참여기업 신청서 | 지정양식 1부 |
| 2 | 사업자등록증 | 1부 |
| 3 | 중소·중견기업 확인서 | 1부 |
| 4 | 과제 참여자의 개인정보 이용 동의서 및 청렴서약서 | 지정양식 1부 |
| 5 | 신청자격 적정성 확인서 | 지정양식 1부 |
| 6 | 기술지원 기관 견적서 | 1부 |

- * 서류 접수 시 제출서류 누락, 잘못된 서류 제출 등이 발견될 경우 평가 제외될 수 있으니 제출서류 준비에 각별히 신경 써 주시기 바랍니다.
- * 필수 제출서류를 i-Tube 홈페이지 패키지지원서비스 페이지 내 업로드 必

6. 기타사항

- ㅇ 제출된 서류는 일체 반환하지 않음
- o 사업신청 및 선정 이후 관련 규정 및 기준을 숙지하지 않아 발생하는 불이익 및 그에 따른 책임은 본 사업에 신청한 참여기업에게 있음
- o 패키지지원서비스 선정기업은 서비스지원기관과의 별도 협약을 통하여 지원내용 및 규모 등 상세 사항 확정

붙임 1. 참여기업 신청서

- 2. [별표] 지원(신청) 제외 대상
- 3. 품목별 기술지원 내용

붙임1

참여기업 신청서

『산업혁신기술지원플랫폼구축사업』 참 여 기 업 신 청 서

| | 업 체 | 명 | | | 대 표 자 | 명 | | | |
|-------|--------------|----------|-----------------------|------------|-----------------|------------|-----|---|------------------------|
| | 설 립 일 |] 자 | 년 월 일 |] | 기 업 형 | 태 | □ 법 | 인 | □ 개인 |
| | 사업자등록 | ÷번호 | - | | 법인등록변 | <u>년</u> 호 | | - | |
| 기업 | 업 | 중 | □ 제조업 □ 지식서비스 □ 기타 | <u>-</u> 업 | 상시종업원 (직전년도기 | | | | 명 |
| 현황 | 자 본 (직전년도 | 금 기준) | Ž | 천원 | 매 출 (직전년도기 | 액 준) | | | 천원 |
| | 주생산 | 품 | | | | | | | |
| | 주 | 소 | (-) | | | | | | |
| 신청 | | | 2 2 - 12 | | 서비스분 | 야 | | | ₩로봇(공정설비). :트) 中 택1 |
| 서비스 | 업 | 중 | 기계로봇 | | 패키지서비스 | 스명 | | | |
| 대표자 | 성 | 명 | | | 전 화 번 | Ó | () | | - |
| 41327 | 핸 드 | 폰 | - | | E - m a | i 1 | | @ | |
| 담당자 | 성 | 명 | | | 전 화 번 | 호 | () | | - |
| 급장사 | 핸 드 | 폰 | () - | | E - m a | i 1 | · | @ | |

「산업기술혁신사업 공통운영요령」 및 「산업혁신기술지원플랫폼구축사업 패키지 서비스 공고문」에 따라 동 사업에 참여하고자 신청합니다.

<참고사항>

- 1. 참여기업은 공고 및 산업혁신기술지원플랫폼 주관/공동연구개빌기관이 제시하는 금액 및 비율에 따라 기업부담금을 매칭하여야 한다.
- 2. 사업기간 내 정부지원금과 민간부담금(기업부담금)을 합산한 패키지서비스 사업비 내에서 애로 기술 지원이 가능하다.

2025.

업 체 명 대 표 자 (인)

한국로봇산업진흥원 귀하

(최대 3페이지를 넘기지 않게 작성 - 제출시 삭제)

1. 기업 개요 : 기업명

| 구분 | '22년 | '23년 | ′24년 | |
|-------------|------------------------------|------|------|--|
| 매출액(백만원) | | | | |
| 종업원수(명) | | | | |
| R&D투자액(백만원) | | | | |
| 주요이력 | ○ 설립 및 주요이력 | | | |
| <u> </u> | ○ 회사 주요 이벤트(수상, 수출, 인증·지정 등) | | | |

2. 서비스 신청 사유 또는 애로기술(사항)

<작성시 참고> - 제출시 삭제

- 현재 겪고 있는 어려움 및 연구기반센터의 지원이 필요한 사유
- 객관적 자료를 근거로 사업에 대한 필요성을 타당성 있게 제시(기술성, 사업성, 시장성 등)

Ò

Ò

3. 지원 요청내용

<작성시 참고> - 제출시 삭제

- 지원을 받아 해결 또는 개발하고자 하는 기술에 대한 설명(어떠한 기술애로 해결이 필요한지에 대하여)
- 지원항목, 패키지지원서비스를 통해 어떻게 해결이 가능한지에 대해 제시
- 제품개발 이후 사업화 전략 제시
- 지원희망 기간 종료일은 사업종료일 이전으로 기입
- 지원사업비의 경우 제출한 견적서(공급가액)와 금액이 일치해야하며, 정부지원금과 민간부담금 구분하여 기입
- 지원 요청내용의 경우 작성 전 서비스지원기관과 협의 후 작성 必
- * 요청 절차 : 1) 기술코디네이터 협의 -> 2) 기술지원기관 매칭 -> 3) 기술지원 범위, 일정, 내용 등 협의 및 견적 접수 -> 4) 본 신청서 작성 및 제출(i-Tube, 제출시 견적서 필히 첨부)

| 지원희망기간 | | 원희망사업비 | | 지원내용 |
|-----------------------|----------|--------|--|------|
| 시편의당기간 | 정부(0.7A) | | | 시전네공 |
| 2025.00.00~2025.00.00 | | | | |

- * 선정 및 계약 과정에서 기간, 사업비, 지원내용 등은 변경될 수 있음
- * 기업부담비의 경우 지원사업비의 30% 이상이어야 함. (지원사업비X0.3 => 천원 단위 올림으로 계산)

Ò

*

4. 기대효과

<작성시 참고> - 제출시 삭제

- 지원 이후 개발된 기술, 해결된 애로기술이 기업에 어떻게 도움이 될 것인지 제시
- 정량적 기대효과 제시
- * 제조 생산 관점(불량률, 생산능력 등). 경제적 관점(비용절감, 매출증대, 시너지효과 등) 등 기타 파급효과 기재

Ò

*

Ò

*

붙임2

[별표] 지원(신청) 제외 대상

- 1. (공고내용과의 부합성) 과제의 내용이 사업공고 상의 목적과 내용에 부합하지 않을 경우
- 2. (참여제한 여부) 기업 또는 기업의 대표이사가 국가연구개발사업에 참여제한 중인 경우
- 3. (의무사항 불이행) 각종 의무사항(각종 보고서 제출, 기술료 납부, 기술료 납부계획서 제출, 정산금 또는 환수금 납부 등)을 불이행하고 있는 경우
- 4. (파산) 파산·회생절차·개인회생절차의 개시 신청이 이루어진 경우 (* 단, 법원의 인가를 받은 회생계획 또는 변제계획에 따른 채무변제를 정상적으로 이행하고 있는 경우는 예외)
- 5. (부도·채무불이행)
 - ① 부도, 휴폐업, 국세, 지방세 등의 체납처분을 받은 경우
 - ② 민사집행법에 의하여 채무불이행자명부에 등재된 경우
 - ③ 전국은행연합회 등 신용정보 집중기관에 채무불이행자로 등록된 경우
 - (* 단, 회생인가를 받은 기업, 중소기업진흥공단 등으로부터 재창업자금을 지원 받은 법인기업은 예외)
- 6. (타 사업 중복지원) 동일 애로사항 해결. 동일 시험·컨설팅 등에 대해 중복으로 지원받는 경우
 - * 동일 건에 대한 중복지원 적발시, 환수 등 필요절차를 진행할 수 있음

붙임3

품목별 기술지원 내용

① 일반기계 공정별 기술지원 내용

| 추진 공정 | | 지원 내용 | 지원 기관 (지역/기관명) | 대상 장비 |
|--------|---------------------------------------|--|--|--|
| 기획 | 제품 가능성 검토 | 자율제조 기반 검사 기계의 첨단 스마트 측정시스템 개발 사양 및 가능 여부 검토, 기술성 및 사업성 검토 | 경북T융합산업기술원 한국섬유기계융합연구원 (경북) | 디지털복합성형기 |
| | 제품기획 | 사양을 결정하여 핵심 모듈 부품 기획서 작성지원 | 경북T융합산업기술원 (경북) | |
| 설계 | 설계 해석 / 성능 항상 / 시뮬 레이션 | 자율 제조 공정 연동 측정시스템 핵심부품의 안정화 설계 검증을 위한 시뮬레이션 설계 해석(구조, 피로, 진동해석) 및 공정 최적화 검증을 위한 공정 시뮬레이션 분석 | 경북T융합산업기술원 한국섬유기계융합 업구 원 (경북) | 유동해석 S/W, 구조진동 분석 S/W, 구조해석시스템, FPGA 설계 및 검증 시스템, 고변위 복합 진동 시험장치 |
| | 시작품 제작 | 자율 제조 연동 스마트 측정시스템 적용 및 검증을 위한 시제품 제작 지원 | 경북T융합신업기술원 (경북) | 초정밀 고속가공기, FPGA 하드웨어 디지털로직 신호분석장비 |
| 검증 | 성능 / 신뢰성 평가 | 비전 시스템 지그, 검증 프로그램, 가공 장비, 소음·진동 측정 및 내구시험분석, 고속 동작 분석 등의 장비를 활용해 첨단 스마트 측정시스템 핵심부품의 활용성, 호환성, 작업성, 작동성 등 시제작품 성능 평가 및 검증 | 경북T융합산업기술원 한국삼유기계융합연구원 (경북) | 인장시험기, 금속성분 분석기, 내구시험기, 구조 진동분석 S/W, 구조진동 분석 시스템, 소음 및 진동센서, 열선유속계, 초정밀 고속가공기, 변형 특성분석기, 가스부식 시험기 |
| 양 산 | 고장 분석/ 공정 개선/ 사업화 | 자율 제조 공정의 필드 적용 후 초기 불량에 대한 고장분석, 고속 운전 중인 제품의 동작 분석, 시제품 공정개선을 위한 재제조 실행, 전시회 참가 등 판로개척을 위한 사업화 지원 | 경북T융합산업기술원 한국삼유기계융합 연구 원 (경북) | 고속동작분석시스템, 소음 및 진동센서, 초 정밀 고속가공기, 고변위 복합 진동 시험장치, 복합 환경 부식 시험장비 |

② 건설농기계 공정별 기술지원 내용

| 추진 공정 | | 지원 내용 | 지원 기관 (지역/기관명) | 대상 장비 |
|--------|-------------------------|---|---|--|
| 설계 | 필드 부하 분석 | 계측용 완성차(굴착기, 트랙터 등)를 이용하여 다양한 작업 모드별 소요되는 연료, 주행분석, 부하, 견인력 등을 종합적으로 계측 분석하여 제어시스템 설계 지원 | 한국건설기계연구원 (전북기반기술연구센터) 한국생산기술연구원 (전북/동) 계기술지원센터) | 스마트 건설 통합 평가 설비, 중소형 건설기계 융합부품 실시시험시스템, 40kw/80kw/120kw급 계측용 트랙터 및 부속 작업기 |
| | 가상 시뮬 레이션 | 농작업기계의 용량 및 용도에 따른 다양한 조합의 농작업기계의 주행부하, 작업부하, 작업프로파일, 부하 프로파일 등의 데이터베이스를 구축하여 제어시스템 최적설계 | 한국생산기술연구원 (전북 <i>농</i>) 계기술자원센터) | 농기계 시뮬레이션 검증 시스템 |
| | 성능/ 신뢰성/ 실증 평가 | 건설/농기계의 동력특성(토크, 속도, 출력, 효율 등)을 측정 및 분석하여 동력 제어 관련 시스템의 성능/신뢰성평가 | 한국건설기계연구원 (전북기반키술연구센터) 한국생산기술연구원 (전북/공)계기술자원센터 | 굴착기 전자제어 미션밸브 신뢰성 평가설비, 3축 기어 박스 시험시스템 |
| | | 농기계에 들어가는 전자제어시스템에 대한 진동, 고온, 저온 등의 조건에서의 성능 및 내구성 평가 | 한국생산기술연구원 (전북농) 계가술자원센터 | 농기계전자제어플랫폼검증 시스템 |
| | | 농기계의 자율 주행 및 주행 성능을 평가 | 한국생산기술연구원 (전북) 경기술자원센터 | 농기계주행성능평가시스템 |
| | | 농기계 완성차 및 부품의 다양한 환경, 온도조건에서의 제어 시스템 성능평가 | 한국생산기술연구원 (전북/동) 계기술자원센터 | 환경챔버, 태양광 시뮬레이션 농기계 시험장비 |
| | | 건설기계, 농기계 및 제어시스템 핵심 부품의 복합 환경시험 및 부식 시험평가 | 한국건설기계연구원 (전북/기반기술연구센터) | 대형 복합 환경 부식 시험장비 |
| 검 증 | | 건설농기계 및 부속작업기의 실작업 시 제어시스템의 성능에 따른 소음, 진동(Noise, Vibration, Harshness) 분석시험 | 한국건설기계연구원 (전북기반키술연구센터) 한국생산기술연구원 (전북)공기계술자원센터) | 소음진동 측정설비 |
| | | 건설농기계의 유압 관련 제어시스템 성능 및 내구성 평가 | 한국건설기계연구원 (전북기반기술연구센터) 한국생산기술연구원 (전북/동/여기술자원센터) | 스마트 건설가계용 자율작업 평기설비, 굴삭기 전자제어 컨트롤 밸브 신뢰성평가설비, 굴착기 전자제어 미션밸브 신뢰성 평가설비, 유압부품 종합시험베드 |
| | | 다양한 환경 및 악조건에서의 농업기계 제어시스템의 성능 계측을 통하여 내구성 평기방법 개발 및 실증평가 지원 | 한국생산기술연구원 (전북) 경기술자원센터 | 실외험로주행장 |
| | | 건설농기계의 원격제어 시스템 실증평가 지원 | 한국건설기계연구원 (전북/기반키술연구센터) | 건설기계 자동화 실차시험 시스템 |
| | | 전동화 건설농기계에서 사용되는 전기 모터류에 대한 제어시스템 성능평가 | 한국건설기계연구원 (전북/기반기술연구센터) | 스마트 건설기계용 차세대 동력시스템 평가설비 |

- 13 -

③ 로봇(공정설비) 공정별 기술지원 내용

| 추진 | · 공정 | 지원 내용 | 지원 기관 (지역/기관명) | 대상 장비 |
|----|-------------------------------|--|--|---|
| 기획 | 제품 가능성 검토 | 첨단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 핵심부품 개발 사양 및 가능여부 검토, 기술성 및 사업성 검토 | 한국섬유기계융합연구원 (경북) | |
| | 제품 기획 | 사양을 결정하여 핵심 부품 기획서 작성지원 | 한국섬유기계 융합연구원 (경북) | |
| 설계 | 설계 해석 / 성능 향상 시뮬 | 첨단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 핵심부품 생산 공정 해석적 분석, 부품, 장비 내부 해석을 통한 시스템 설계 및 공정 조건 설계 | 한국섬유가계용합연구원 (경북) 한국로봇산업진흥원 | 구조 해석 시스템, 구조진동분석 시스템, 소음 및 진동센서, 구조진동분석 S/W 첨단제조 모사시험 시스템 |
| | 레이션 시작품 제작 | 첨단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 핵심부품 부품 최적 설계를 위한 시작품 제작 첨단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 관련 부품의 기능적 검토를 위한 금속 3D 프린팅 시제품 제작 지원 | (대구) 한국섬유기계융합연구원 (경북) 한국로봇산업진흥원 (대구) | (2409-E-0017) 디지털 신호 분석기, 로직 분석기, 스펙트럼 분석기 첨단 제조 로봇 시제품 제작 장비(2108-C-0180) |
| 검증 | 성능 / 신뢰성 평가 | 소음진동측정 및 내구시험분석, 고속동작분석 등의 장비를 활용해 첨단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 핵심부품의 품질 및 성능/내구수명/부품 기구학적 거동분석/인장 및 임축 분석/물성분석 등 종합 부품 성능 및 신뢰성 평가 | 한국섬유7/계용합연구원 (경북) | 인장시험기, 내구시험기, 소음 및 진동센서, 표준공정모델 테스트베드 시험 및 운용용 협동로봇 |
| | | -첨단로봇 부품 대상 피로시험, 신로성 시험, 충격시험, 한례 수명시험 -5G,Wifi,블루투스 통신방식에 대한 무선통신 단말기 및 무선통신 관련 부품에 대한 불요복사측정 및 안테나 송수신 특성 측정시험 -전기 구동방식의 첨단 이동로봇 제품 등의 구동 시스템에 대한 성능 및 1총전 주행거리, 최고 속도, 내구 시험 -KS C IEC 61508, KS B ISO 13849 등과 관련하여 첨단 로봇의 소프트웨어 신뢰성 평가 및 검증 | 한국로봇산업진흥원 (대구) | 이동로봇 인증용 진동 시험기(2408-F-0004), 로봇 5세대 통신망 무선 통신 성능검증 시스템 (2407-D-0056), 이동 로봇 에너지 효율 시험기(2408-F-0040), 로봇 소프트웨어 신뢰성 평가시스템(2101-E-0014) |
| 양산 | 고장 분석/ 공정 개선/ 사업화 | 참단로봇 및 스마트 팩토리 공정 설비 핵심부품의 필드 적용 후 초기불량에 대한 고장분석 실시, 제품의 동작 분석, 시제품 공정 개선을 위한 재제조 실행, 전시회 참가 등 판로 개척을 위한 사업화 지원 | 한국섬유기계융합연구원 (경북) | 구조진동분석 시스템, 구조진동분석 S/W, 표준공정모델 테스트베드 시험 및 운용용 협동로봇 |
| | | -실제 제조 환경을 모시한 환경에서 첨단제조로봇의 실증을 통한 로봇 및 공정의 성능 안전성의 검증개선 -첨단 이동 로봇에 대해 인체더미 등의 타켓 시스템을 구축하여 제품의 전방감지 성능 및 안전성 평가 -제조 환경에서 실시간으로 단일 로봇, 로봇-로봇 상호간 위치 정보와 상대속도, 상대거리 등을 계측하여 단일- 다중 로봇의 자율주행성능에 대한 시험 평가 -5세대 통신망 첨단 제조 실증환경 테스트베드와의 5G 통신망 구축, 망관제, 데이터 모니터링/수집, 이상감지 | 한국로봇산업진흥원 (대구) | 5세대 통신망 첨단 제조 실증환경 테스트베드 (2408-C-0014), 장 애 물 재 현 장 치 (2410-C-0318), 고정밀 위치 시스템 (2103-F-0079), 5세대 통신망 실증환경 통합 관제시스템(2412-E-0006) |

- 14 -

④ 로봇(외골격 수트) 공정별 기술지원 내용

| 추진 공정 | | 지원 내용 | 지원 기관 (지역/기관명) | 대상 장비 |
|-------|---------------------------------|---|----------------------|---|
| 기획 | 정보수집 지원 | 착용형 로봇 기술동향 및 컨설팅 지원 | (재)FITI시험연구원 (서울) | |
| | 기술컨설팅 | 착용형 로봇 성능검증을 위한 기술컨설팅 | 한국산업기술시험원 (서울/안산) | |
| 설계 | 섬유복합재 물성평가 | - 섬유복합재 물성평가(섬유-수지 접합특성) - 섬유복합재 유연성, 드레이프성 평가 | 재)FITI시험연구원 (서울) | 단섬유 물성 및 섬유수지 접합특성 평가시스템 (1911-C-0075), 구조안정성(드레이프성) 평가시스템(2106-A-0088) |
| | 전자섬유, 근전도전극 성능, 내구성 평가 | - 전자섬유의 선저항/면저항/비접촉 면저항 측정 지원 - 전자섬유의 선저항 및 사용환경 내구성 평가 (세탁/땀/마모/UV 노출 내구성) 평가 지원(EN, IEC 표준 준용, KOLAS 성적서 발급 가능) - 섬유형 근전도 전극의 잡음비(SNR) 평가 | (재)FITI시험연구원 (서울) | 비접촉 자동매핑 면저항 측정기(1902-D-0072), 생체신호계측기(미등록) |
| | 근력지원 및 보행보조 효과 평가 | - 근력지원효과 정량평가지원(근피로 경감 및 작업 효율 향상) - 보행보조효과 정량평가지원 (보행안정성, 보행 속도 향상 등) - 착용쾌적성 평가지원(하네스 의복압 분포 분석 등) - 제품 맞춤형 평가 프로토콜 및 평가법 설계 지원 | (재)FITI시험연구원 (서울) | 아웃도어 제품의 체온 보호안전성 측정시스템 (1909 F-0105), 인솔타입 즉저압력 측정 시스템 (미등록), 신발완제품 안전성 시험평가 시스템(1911 F-0101) |
| | 기술컨설팅 | - 착용형 로봇 설계검증을 위한 기술컨설팅 | 한국산업기술시험원 (서울/안산) | |
| | 소재 핵심성능 및 특성 분석 | - 섬유형 재료의 내구성, 기능성, 쾌적성, 내환경성 평가 - 소재 및 완제품 가속노화 시험 (신뢰성 평가) - 석유, 플라스틱 소재의 유해물질 함유량 평가 - 복합재료의 열분석(용융온도/DSC/TGA/MI 등) | (재)FITI시험연구원 (서울) | 유해물질전이 물성변회측정 시스템(1311-B-0057) |
| 건모심이 | 실증 평가 | - 군/소방/경찰/건설/제조 등 고위험 작업환경 실증 평가 지원(화염, 강우 노출 등) - 맞춤 프로토골을 활용한 실사용환경 실증평가 지원 | (재)FITI시험연구원 (서울) | 화염 보호용 섬유제품 열저항 성능평가 시스템 (2106-F-0292) 고급섬유소비재의 강우 환경안정성 시험평가장비 (1901-F-0094) Fame&Fre 실증화가스스템 (2106-F-0371) |
| | 부품 모듈 성능/신뢰성 검증 | - ISO 9283 기반 평가, 충돌 안정성, 치수 데이터, 전기적 특성, 기능안전, 환경성능 평가, 정확도 평가 | 한국산업기술시험원 (서울/안산) | (2106 + 03/1) 협동로봇 기계적 특성 시험 설비(2305-D-0032), 현동로봇 인전되가 시험살비(2203-T-0147), 현동로봇 말단장치 전용 3차원 형상 측정장비(2401-A-0028), 한동로봇 지제품 제착 장비(2308-D-0031), 현동로봇 전기적 등성 시험 설비(2306-D-0031), 한동로봇 제품 제착 장비(15등록), 호환경조성실(미등록), 호환경조성실(미등록), 회환경조성실(미등록), 회원(기원 및 기원적 지원적지), 기원 및 기원적 지원적지, 기원적 지원적 기원적 지원적 기원적 지원적 기원적 기원적 기원적 기원적 기원적 기원적 기원적 기원적 기원적 기 |
| | 고장원인 분석 | - 완제품 구조분석연계 고장원인분석 지원 | (재)FITI시험연구원 (서울) | 현미경(2106-A-0289), |
| 쓩상 | 완제품 성능/신뢰성 검증 | - ISO 9283 기반 평가, 총돌 안정성, 치수 데이터 전기적 특성, 기능안전, 환경성능 평가, 정확도 평가 | 한국산업기술시험원 (서울/안산) | 3 전반 교육 (1984) 1 (19 |