

# Steuerung eines mobilen Roboter mithilfe eines Eyetrackers

Allgemeine Angaben zu den Systemeinstellungen

## 1. Max Auslenkung

Maximale Auslenkung in Pixel.

.....

## 2. Max Lidschlussdauer

Maximale Dauer des Lidschlusses in Millisekunden.

.....

## 3. Min Lidschlussdauer

Minimale Dauer des Lidschlusses in Millisekunden.

## 4. Max Geschwindigkeit Roomba

Maximale Geschwindigkeit in Millimeter pro Sekunde

# Bewertung der diskreten Steuerung

Angaben zur Usability der diskreten Steuerung

## 5. Dauer der Parcourbewältigung

Wie lange hat die Bewältigung des Parcours in Anspruch genommen?

.....

*Beispiel: 4:03:32 (4 Stunden, 3 Minuten, 32 Sekunden)*

## 6. Unerwünschte Ausführungen während des gesamten Durchführungszeitraums

Wobei traten unerwünschte Ausführungen während der Durchführung auf?

*Wählen Sie alle zutreffenden Antworten aus.*

- ☐ Blickbewegung
- ☐ Lidschluss
- ☐ Horizontale Augengeste
- ☐ Vertikale Augengeste
- ☐ Stoppmechanismus
- ☐ Steuerungskomandos
- ☐ Moduswechsel
- ☐ Sonstiges:

### 7. Ermüdung

Wie ermüdend fanden Sie die Steuerung?  
*Markieren Sie nur ein Oval.*

- ☐ nicht ermüdend  
☐ wenig ermüdend  
☐ ermüdend  
☐ sehr ermüdend

### 8. Handling

Wie einfach fanden Sie das Handling der Steuerung?  
*Markieren Sie nur ein Oval.*

- ☐ sehr einfach  
☐ einfach  
☐ schwer  
☐ sehr schwer

### 9. Panikschalter

Wie einfach fanden Sie das Stoppen der Steuerung = Panikschalter?  
*Markieren Sie nur ein Oval.*

- ☐ sehr einfach  
☐ einfach  
☐ schwer  
☐ sehr schwer

### 10. Zusammenfassende Bewertung der diskreten Steuerung in Schulnoten

*Markieren Sie nur ein Oval.*

|          | 1                     | 2                     | 3                     | 4                     | 5                     | 6                     |            |
|----------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|------------|
| sehr gut | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | ungenügend |

## Bewertung der kontinuierlichen Steuerung

Angaben zur Usability der kontinuierlichen Steuerung

### 11. Dauer der Parcourbewältigung

Wie lange hat die Bewältigung des Parcours in Anspruch genommen?

.....  
*Beispiel: 4:03:32 (4 Stunden, 3 Minuten, 32 Sekunden)*

## 12. Unerwünschte Ausführungen während des gesamten Durchführungszeitraums

Wobei traten unerwünschte Ausführungen während der Durchführung auf?  
Wählen Sie alle zutreffenden Antworten aus.

- ☐ Blickbewegung
- ☐ Lidschluss
- ☐ Horizontale Augengeste
- ☐ Vertikale Augengeste
- ☐ Stoppmechanismus
- ☐ Steuerungskomandos
- ☐ Moduswechsel
- ☐ Sonstiges: .....

## 13. Ermüdung

Wie ermüdend fanden Sie die Steuerung?  
Markieren Sie nur ein Oval.

- ☐ nicht ermüdend
- ☐ wenig ermüdend
- ☐ ermüdend
- ☐ sehr ermüdend

## 14. Handling

Wie einfach fanden Sie das Handling der Steuerung?  
Markieren Sie nur ein Oval.

- ☐ sehr einfach
- ☐ einfach
- ☐ schwer
- ☐ sehr schwer

## 15. Panikschalter

Wie einfach fanden Sie das Stoppen der Steuerung = Panikschalter?  
Markieren Sie nur ein Oval.

- ☐ sehr einfach
- ☐ einfach
- ☐ schwer
- ☐ sehr schwer

## 16. Zusammenfassende Bewertung der kontinuierlichen Steuerung in Schulnoten

Markieren Sie nur ein Oval.

|          | 1                     | 2                     | 3                     | 4                     | 5                     | 6                     |            |
|----------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|-----------------------|------------|
| sehr gut | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | <input type="radio"/> | ungenügend |

## Zusätzliche Steuerungsoptionen

### 17. Erweiterte Steuerungsoptionen

Welche zusätzlichen Möglichkeiten der Steuerung würden Sie sich wünschen?  
Wählen Sie alle zutreffenden Antworten aus.

- ☐ Implementierung einer Kollisionsvermeidung
- ☐ "Fahre an Ort" (GOTO) - Option
- ☐ "Folge der Person" (Follow) - Option
- ☐ Möglichkeit einer Routenplanung
- ☐ Sonstiges: .....

---

Bereitgestellt von

