고려대학교 빅데이터 연구회

KU-BIG

Image Segmentation 2 06.07 최종발표

이민수 정의석 김혜연 유승완 강유정 김혜빈

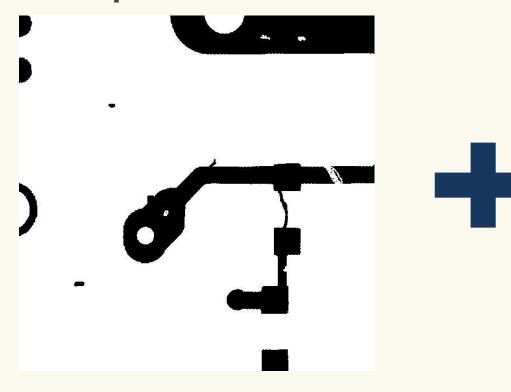


Contents

- 1 Review
- **Outcome analysis**
- **Difficulties & Limitations**
- **Expected Value**
- **V** Conclusion

Review

Input Data Set



[PCB Data]

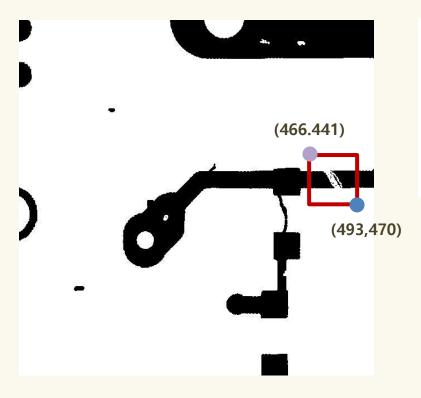
Adjusted Algorithm



[Faster RCNN]

Review-Input Data

[PCB Defect]



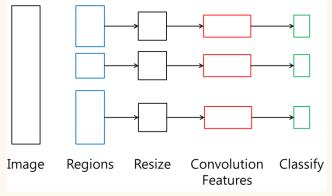
466 441 493 470 3 454 300 493 396 2 331 248 364 283 4 221 314 253 350 4

151 149 182 175 5

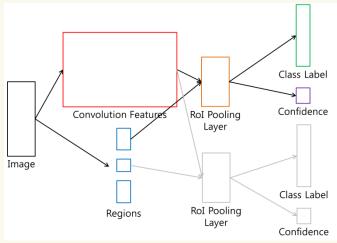
- 1 open
- 2 short
- 3 mousebite
- 4 spur
- 5 copper
- 6 pin hole

- 640 X 640 pixels의 이미지 데이터와 이에 대응하는 텍스트 데이터로 구성 되어 있음
- 1500개의 이미지 데이터가 각각 3~12 개의 defect를 가지고 있음
- 텍스트 데이터에 각 defect 위치의 모 서리의 좌표 (x1,y1), (x2,y2) 와 defect 타입이 기록 되어 있음

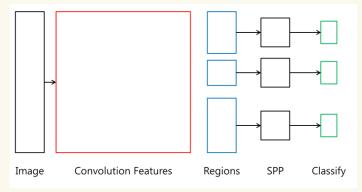
Review-Algorithms



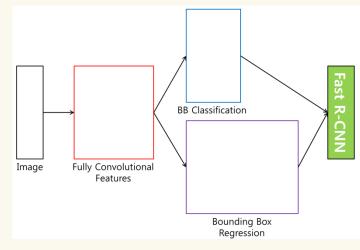
R-CNN



Fast R-CNN



SPP net



Faster R-CNN

Review



[4/11 목표 설정]

[5/10 1차 목표 달성]

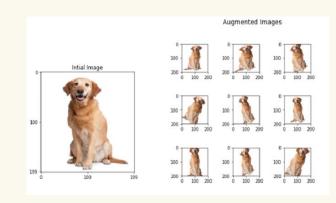
Review - previous difficulties

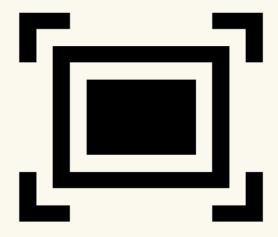
컴퓨터 성능

Data 수 부족

Data Size 문제



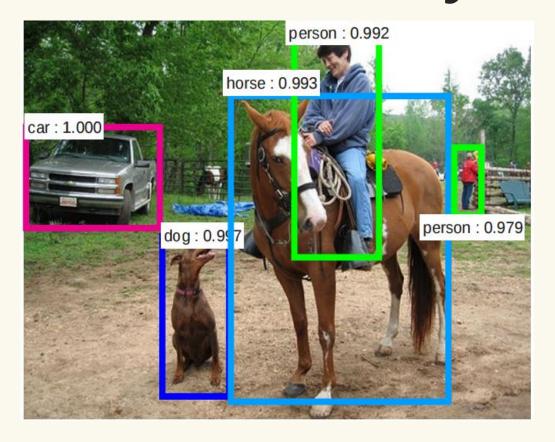


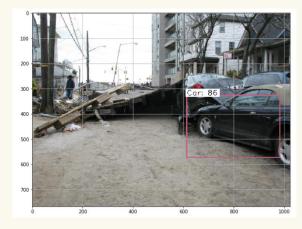


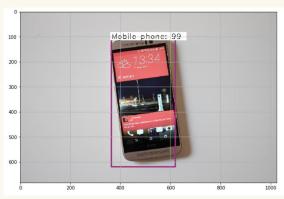
Google Co-lab

Data Augmentation

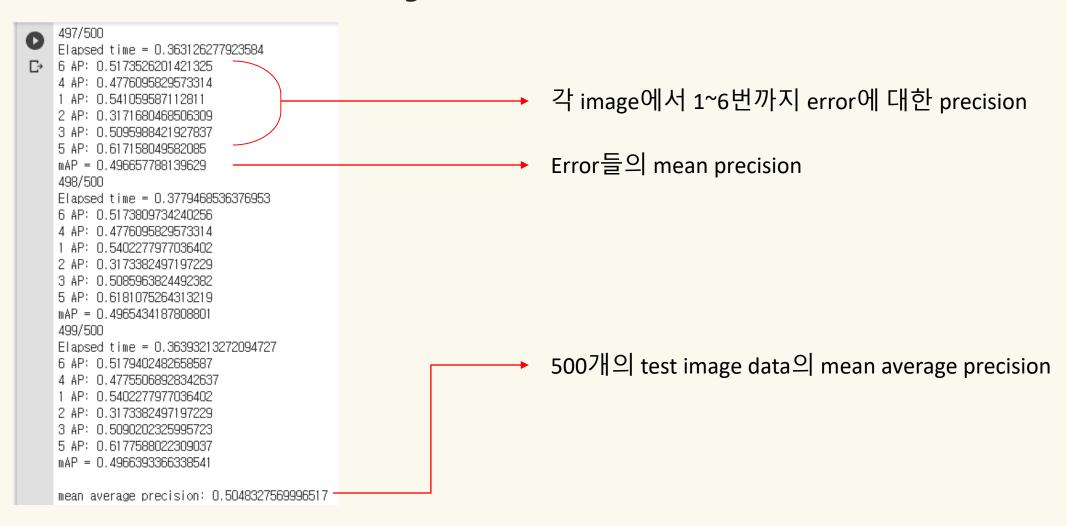
Data Resize



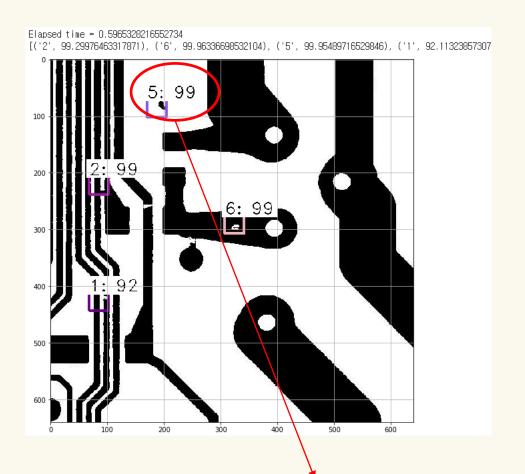


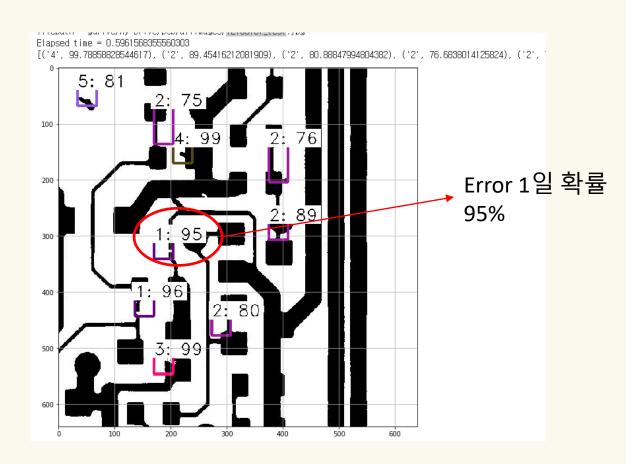






Measure	outcome
Precision	0.50432647
Recall	0.4222893
F-measure	0.1770682146





Error 5일 확률 99%

Difficulties & Limitations

Colab RAM 부족 문제

GPU 메모리 사용량이 한도에 가까워짐

GPU가 메모리 한도에 거의 도달했습니다. 이 세션에서 추가 메모리를 사용할 수 없게 됩니다. 현재 13.14 GB/14.73 GB를 사용 중입니다. 일부 세션을 종료하여 GPU 메모리를 확보하시겠습니까? 이렇게 하면 종료하는 세션의 상태가 삭제됩니다.

시 세션 관련

Data를 나눠서 학습

Difficulties & Limitations

물리적인 시간 문제



- CoLab을 사용해도 학습을 하는데 시 간이 오래 소요됨.
- Anchor box Size를 error size에 맞게 조절해서 한정하였으면 더 좋은 결과 가 나올 것이라고 예측.
- Open image data set이 아닌 PCB image data set으로 feature map에 대 해 pretraining 시켰으면 더 좋은 결과 예측.

Expected Value

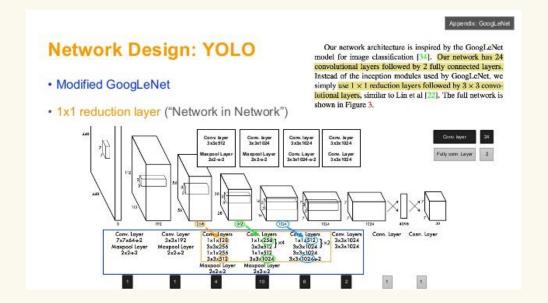
Smart Factory에 적용



- ➤ LG CNS의 Factova
 - > 공장의 효율성과 불량률 최소화. 데이터 기반의 실시간 자율 운영 공장 → AI 빅데이터 플 랫폼 DAP의 딥러닝을 통해 품질 검사 정확도를 99.7% 까지 개선하는 등 생산 효율 극대 화
 - 소터관리시스템(SMS): 자동으로 식자재 배송처 정보를 분석하고 분류, 소터 장비의 운영
 상태를 실시간으로 확인해 작업 내용과 결과 통계를 산출
- 삼성SDS의 Nexplant, SK C&C의 Scala, 아디다스의 Speed Factory

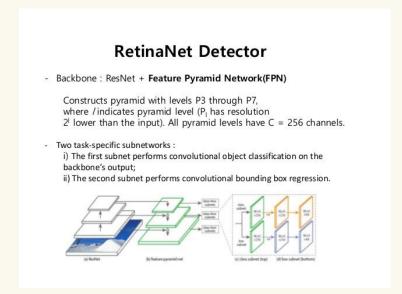
Conclusion - Another Algorithms

YOLO



One-stage detection으로 기존의 R-CNN 알고 리즘들보다 더 빠른 속도, but 낮은 정확도

RetinaNet



One-stage detector만큼 빠르면서도 기존의 모든 최고 성능의 detector들을 능가

Conclusion



Conclusion - Project Lila Complete





