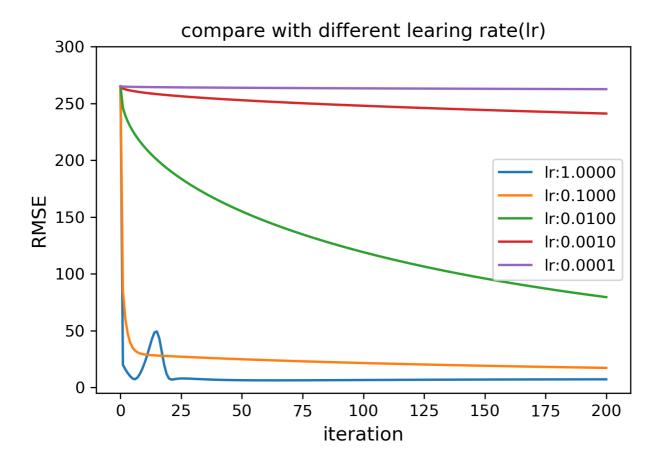
Homework 1 Report - PM2.5 Prediction

1 (1%)

請分別使用至少4種不同數值的learning rate進行training(其他參數需一致),對其作圖,並且討論其收斂過程差異。



1. 資料整理:

- 。 將PM2.5數值0以下或200以上的數值調整成與前一小時的數值相同
- 。 將每個月20天的資料串聯
- 2. 使用PM2.5前九小時的資料的一次項加bias分析第十小時的PM2.5數值,並使用adagrad進行測試,然後比較五種不同的learning rate(分別是1,0.1,0.01,0.001,0.0001)下收斂的過程,分析結果如上圖
 - 。 紫色及紅色線:learning rate太小因此RMSE無法在短時間內找到最佳解
 - 綠線:可以看出收斂過程但速度還是太慢
 - o 橘線:是這五個過程中最佳的,快速地達到最小值
 - o 藍線:觀察圖中可以發現藍線有一個小峰然後又降到更低點,是因為learning rate太大導致 到局部最佳解時,參數改變量依然很大,然後又掉入另一個局部最佳解,在本題卻也因此 得到更好的結果但並不是我們所期待的

2 (1%)

請分別使用每筆data9小時內所有feature的一次項(含bias項)以及每筆data9小時內PM2.5的一次項(含bias項)進行training,比較並討論這兩種模型的root mean-square error(根據kaggle上的public/private score)。

Features	Training	public score	private score
All	5.618217963847283	39.90107	39.41352
pm2.5	5.831618085848395	7.01526	7.28936

可以發現維度較高的測試(All)在train時比維度較低的測試(PM2.5)較好一點點,然而在public和 private的成績上就有很大的落差,All的成績明顯差了許多,因為維度較高時,可以找到一個較符合train的model但這個model卻僅僅只適用於train,因此換成test的資料時結果就非常糟糕,反觀 PM2.5的測試test的結果並沒油比train差很多,算是一個可行的model。

3 (1%)

請分別使用至少四種不同數值的regulization parameter λ進行training(其他參數需一至),討論及討論其RMSE(traning, testing)(testing根據kaggle上的public/private score)以及參數weight的L2 norm。

lambda	Training	public score	private score
1	5.8422450751542065	7.05468	7.34491
10	6.039144334750001	7.42993	7.80754
100	7.467837591291416	9.32254	9.83354
1000	10.309557968227256	12.82488	13.15144

使用與前題PM2.5相同的model進行分析,發現此model加入lambda使取線更平滑並不能得到更好的結果,觀察以上4種不同的lambda,其中lambda越大可以使曲線更平滑但也使結果越來越差。

4 (1%)

(4-a)

首先定義

R是nxn的矩陣

T是nx1的矩陣

X是mxn的矩陣

W是1xm的矩陣

$$E_D(\mathbf{w}) = rac{1}{2} \sum_{n=1}^N r_n (t_n - \mathbf{w^T} \mathbf{x}_n)^2 = rac{1}{2} R (T - WX)^2$$

$$\begin{aligned} \frac{d}{dw}E_D(\mathbf{w}) &= \frac{d}{dw}(\frac{1}{2}R(T^{\mathbf{T}}T - 2TWX + (WX)^{\mathbf{T}}(WX))) \\ &= \frac{1}{2}R(-2X^{\mathbf{T}}T + 2X^{\mathbf{T}}WX) \\ &= X^{\mathbf{T}}RWX - X^{\mathbf{T}}RT \\ &= 0_{1xm} \end{aligned}$$

$$W = (X^{\mathbf{T}}RX)^{-1}(X^{\mathbf{T}}RT)$$

(4-b)

將題目給的矩陣帶入上式

$$T = \left[egin{array}{c} 0 \ 10 \ 5 \end{array}
ight]$$

$$X^T = egin{bmatrix} 2 & 3 \ 5 & 1 \ 5 & 6 \end{bmatrix}$$

$$R = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

$$Wpprox \left[egin{array}{c} 2.28 \ -1.14 \end{array}
ight]$$

5 (1%)

Collaborator: b05902109 柯上優 將雜訊 ϵ 加進 x,linear model變成

$$y((x_n+\epsilon_i),\mathbf{w})=w_0+\sum_{i=1}^D w_i(x_i+\epsilon_i)$$

$$egin{aligned} E_{\epsilon}(\mathbf{w}) &= rac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} ig(y((x_n + \epsilon_i), \mathbf{w}) - t_nig)^2 \ &= rac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} ig(y(x_n, \mathbf{w}) + \sum_{d=1}^{D} w_d \epsilon_{nd} - t_nig)^2 \ &= rac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} ig((y(x_n, \mathbf{w}) - t_n)^2 + 2(y(x_n, \mathbf{w}) - t_n)(\sum_{d=1}^{D} w_d \epsilon_{nd}) + (\sum_{d=1}^{D} w_d \epsilon_{nd})^2ig)^2 \end{aligned}$$

得到三項後分別取期望值:

$$\mathbb{E}[E_\epsilon(\mathbf{w})] = rac{1}{2} \sum_{n=1}^N \left((y(x_n, \mathbf{w}) - t_n)^2 + 2(y(x_n, \mathbf{w}) - t_n) (\sum_{d=1}^D w_d \mathbb{E}[\epsilon_{nd}]) + \mathbb{E}[(\sum_{d=1}^D w_d \epsilon_{nd})^2]
ight)^2$$

分別討論三項。第一項沒有雜訊,由於 $E[\epsilon_i]=0$ 所以第二項等於0,至於第三項如下:

$$egin{aligned} \mathbb{E}[(\sum_{d=1}^D w_d \epsilon_{nd})^2] \ &= \mathbb{E}[\sum_{i=1}^D \sum_{j=1}^D w_i w_j \epsilon_i \epsilon_j] \ &= \sum_{i=1}^D \sum_{j=1}^D w_i w_j \mathbb{E}[\epsilon_i \epsilon_j] \ &= \sum_{d=1}^D \sum_{j=1}^D w_i w_j \mathbb{E}[\epsilon_i \epsilon_j] \ &= \sum_{d=1}^D w_d w_d \sigma^2 = w^2 \sigma^2 \end{aligned}$$

代入原式

$$egin{aligned} \mathbb{E}[E_{\epsilon}(\mathbf{w})] \ &= \mathbb{E}[E(\mathbf{w})] + rac{N}{2} w^2 \sigma^2 \end{aligned}$$

得證,有雜訊E的最小值等於沒有雜訊E加上 weight -decay regularization term的最小值,此外後項的bias也被消去了,與題目要求符合。

6 (1%)

Collaborator: b05902109 柯上優 、 b05902074 魏佑珊

首先證明矩陣A有以下的性質

$$det(exp(A)) = exp(Tr(A))$$

證明:

$$det(exp(A)) = \prod_{i=1}^N exp(\lambda_i) = exp(\sum_{i=1}^N \lambda_i) = exp(Tr(A))$$

λ_i 是矩陣A的對角線中第i個元素

今假設矩陣 B = ln(A) , 我們有以下特性:

$$det(A) = det(exp(lnA)) = det(exp(B)) = exp(Tr(B)) = exp(Tr(lnA))$$

接著兩邊取 ln:

$$ln(det(A)) = ln(exp(Tr(lnA))) = Tr(lnA)$$

最後以 α 微分:

$$rac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}lpha}ln(det(\mathbf{A})) = rac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}lpha}Tr(lnA) = Tr(A^{-1}rac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}lpha}A)$$