

Indice.

1	Teoria degli automi: introduzione e concetti base	2
1.1	Concetti centrali	2
2	Automi DFA e NFA	3
2.1	I DFA	3
2.2	Gli NFA	4
2.3	DFA e NFA: linguaggi e proprietà dei linguaggi	5
2.4	Equivalenza tra NFA e DFA	6

– 1 – Teoria degli automi: introduzione e concetti base.

Si consideri il caso di un interruttore. Grazie agli automi è possibile rappresentare facilmente il passaggio tra i due stati come mostrato in 1.

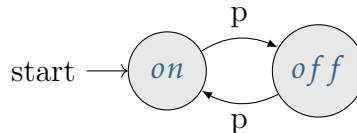


Figura 1: Automa rappresentante uno switch.

Dando una breve definizione di automa: questi è un sistema automatico, rappresentato da un grafo i cui nodi rappresentano gli stati e gli archi le transizioni tra stati.

L'utilizzo degli automi è da ricercare nello studio dei limiti computazionali, cui si legano

1. lo studio della decidibilità, che stabilisce cosa possa fare un computer in assoluto;
2. lo studio della trattabilità che stabilisce cosa possa fare un computer efficientemente.

Agli automi sono inoltre legati due importanti nozioni, quali le grammatiche e le espressioni regolari, che si discuteranno nelle successive sezioni.

– 1.1 – Concetti centrali.

Concetti centrali della teoria degli automi sono gli alfabeti, le stringhe e i linguaggi.

- *Gli alfabeti*: si definisce alfabeto Σ un insieme finito di caratteri.
- *Le Stringhe*: dato Σ un alfabeto, si definisce stringa ω una sequenza di simboli scelti dall'alfabeto.

Caso particolare è la stringa vuota ε : una stringa composta da zero simboli.

Data ω una stringa, di questa è possibile stabilirne la lunghezza: ossia il numero di caratteri di cui si compone.

Infine, considerate $\omega_1 = a_1 \cdots a_k$ e $\omega_2 = b_1 \cdots b_j$ due stringhe, si definisce $\omega_1 \circ \omega_2 = \omega_1 \omega_2 = a_1 \cdots a_k b_1 \cdots b_j$ concatenazione di ω_1 e ω_2 .

- *I Linguaggi*: dato Σ un alfabeto, si definisce linguaggio L su Σ un sottoinsieme delle stringhe ottenibili con l'alfabeto.

– 2 – Automi DFA e NFA.

Come anticipato in sezione (1): un automa è un sistema automatico, rappresentato da un grafo.

Si tenga presente che esistono due classi di automi

- deterministici o DFA;
- non deterministici o NFA.

– 2.1 – I DFA.

Definizione: Si definisce $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ DFA, ove

- Q rappresenta l'insieme di stati dell'automa;
- Σ è l'alfabeto utilizzato dall'automa;
- δ definisce le transizioni tra gli stati;
- q_0 indica lo stato iniziale;
- F definisce l'insieme di stati finali;

se considerata δ , per ciascun simbolo dell'alfabeto e per ciascuno stato esiste un'unica transizione per quel carattere.

– 2.1.1 – Funzione di transizione e funzione di transizione estesa.

Dato un automa A , la funzione di transizione δ stabilisce il comportamento dell'automa in ogni suo stato, per ogni simbolo dell'alfabeto.

Esempio: Sia considerato l'automa di *Figura* (1).

La funzione di transizione dello stesso, definisce le seguenti transizioni

$$\begin{aligned}\delta(on, p) &= (off) \\ \delta(off, p) &= (on)\end{aligned}$$

ossia: letto p dallo stato on passa allo stato off , da questi letto p passa a on .

Definizione: Sia $\omega = a_1 \cdots a_n$ una stringa e δ la funzione di transizione di un dato DFA: si definisce funzione di transizione estesa δ^* la funzione che, letta ω a partire da q_0 , stabilisce lo stato di arrivo q_f . Cioè

$$\delta^*(q_0, \omega) = (q_f)$$

Osservazione: Dato un automa, la funzione di transizione estesa δ^* , può essere intesa come la sequenziale applicazione della funzione di transizione δ , per ogni simbolo in ω a partire dallo stato q_0 .

– 2.2 – Gli NFA.

Definizione: Si definisce $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$ NFA, ove

- Q rappresenta l'insieme di stati dell'automa;
- Σ è l'alfabeto utilizzato dall'automa;
- δ definisce le transizioni tra gli stati;
- q_0 indica lo stato iniziale;
- F definisce l'insieme di stati finali;

se considerata δ , per ciascun simbolo dell'alfabeto e per almeno uno stato esistono più transizioni per quel carattere.

Esempio: Sia considerato l'automa in *Figura* (1), questi può essere rappresentato come NFA dall'automa in *Figura* (2).

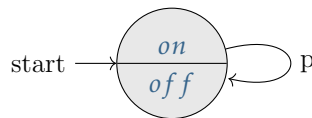


Figura 2: Automa rappresentante uno switch come NFA.

– 2.2.1 – Funzione di transizione estesa.

Definizione: Sia $\omega = a_1 \cdots a_n$ una stringa e δ la funzione di transizione di un dato NFA: si definisce funzione di transizione estesa δ^* la funzione che, letta ω a partire da q_0 , stabilisce lo stato di arrivo q_f .

$$\text{Per induzione si ha } \begin{cases} \delta^*(q_0, \varepsilon) = \{q_0\} & \text{base} \\ \delta^*(q_0, \omega) = \bigcup_{q_x \in \delta^*(q_0, \omega)} \delta(q_x, a) \end{cases}$$

– 2.3 – DFA e NFA: linguaggi e proprietà dei linguaggi.

Definizione: Sia A un automa. Si definisce linguaggio di A , $L(A)$, l'insieme delle stringhe ω che accettate da A . Cioè

$$\begin{cases} L(A) = \{\omega : \delta^*(q_0, \omega) \in F\} & \text{se } A \text{ è un DFA} \\ L(A) = \{\omega : \delta^*(q_0, \omega) \cap F \neq \emptyset\} & \text{se } A \text{ è un NFA} \end{cases}$$

– 2.3.1 – Proprietà dei linguaggi.

Sia L il linguaggio riconosciuto da un automa; su di questi è possibile applicare le seguenti operazioni.

- *Potenza n -sima:* si intende la concatenazione di L un certo numero n di volte.

Esempio: Sia $L = \{\omega : \omega \in \Sigma = \{a, b\}\}$, sia $n = 2$. Segue

$$L^2 = L \circ L = \{aaaa, aaab, aabb, aaba, abaa, abab, abbb, abba, \dots\}$$

Osservazione: Se $n = 0$ si ha che $L^0 = \{\varepsilon\}$.

- *Stella di Kleene:* rappresenta l'unione di tutte le potenze di L . Cioè

$$L^* = L^0 \cup L^1 \cup L^2 \cup \dots$$

Osservazione: Se $L = \emptyset$ allora $L^* = \{\varepsilon\}$.

- *Croce:* indica l'unione di tutte le potenze di L , meno L^0 . Cioè

$$L^+ = L^1 \cup L^2 \cup \dots$$

Vale dunque

$$L^+ = L \circ L^*$$

– 2.3.2 – Linguaggio universale e complemento.

Definizione: Sia Σ un alfabeto. Si definisce linguaggio universale Σ^* , l'insieme di tutte le parole applicando all'alfabeto Kleene.

Definizione: Sia L un linguaggio su un alfabeto Σ . Si definisce complemento di L , L^C , l'insieme di stringhe che appartengono a Σ^* ma non a L .

– 2.4 – Equivalenza tra NFA e DFA.

Si potrebbe erroneamente pensare che NFA e DFA riconoscano linguaggi diversi, ma si dimostra che non è così.

Prima di dimostrare il teorema di equivalenza tra NFA e DFA, è necessario parlare di *subset construction*.

– 2.4.1 – Subset construction.

Sia $N = (Q = \{q_0, q_1, \dots, q_k\}, \Sigma, \delta_N, q_0, F_N)$ un NFA.

Per ogni $q_i \in Q, i = 0, 1, \dots, k$ e per ogni $x \in \Sigma$, si definisco gli stati di un DFA D , dati dall'insieme degli stati definite da δ_N . Inoltre, uno stato di D sarà accettante se, almeno uno, degli sti di N da cui è definito è accettante. In fine le transizioni di D , sono analoghe a quelle di N .

Esempio: Sia considerato l'NFA di *Figura (3)*

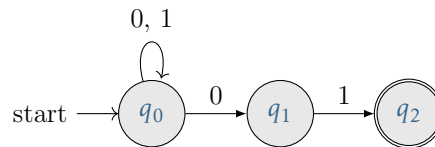


Figura 3: Automa per il linguaggio delle parole che terminano con 01.

Considerando δ si ha

$$\delta(q_0, 0) = (q_0)$$

$$\delta(q_0, 1) = (q_0)$$

$$\delta(q_0, 0) = (q_1)$$

$$\delta(q_1, 1) = (q_2)$$

da ciò segue l'automa di *Figura (4)*.

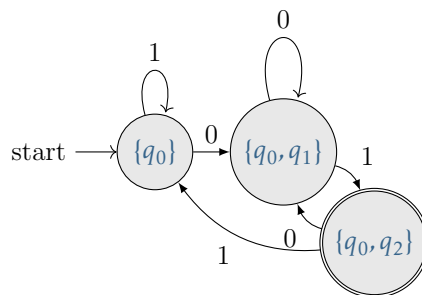


Figura 4: Subset construction dell'automa di *Figura (3)*.

Poiché gli stati $\{q_1\}, \{q_2\}$ sono inaccessibili da $\{q_0\}$, questi sono stati trascurati.

– 2.4.2 – Teorema di equivalenza tra NFA e DFA.

Teorema 2.4.1.

Sia D un DFA ottenuto per subset construction da un NFA N , allora $L(D) = L(N)$.

Dimostrazione: Per dimostrare che $L(D) = L(N)$, si procederà per induzione su $|\omega|$ che

$$\delta_D^*(\{q_0\}, \omega) = \delta_N^*(q_0, \omega) \quad (1)$$

Base: Sia $|\omega| = 0$, ossia $\omega = \varepsilon$.

Per definizione di δ^* , segue che $\delta_D^*(\{q_0\}, \omega) = \delta_N^*(q_0, \omega) = \{q_0\}$.

Induzione: Supposto che quanto detto finora sia vero per $|\omega| = n$, si consideri $|\omega| = n + 1$. Sia posta $\omega = xa$, ove a è l'ultimo carattere della stringa.

Per ipotesi induttiva $\delta_D^*(\{q_0\}, x) = \delta_N^*(q_0, x) = \{p_1, \dots, p_k\}$, segue dalla definizione induttiva di δ^* per gli NFA

$$\delta_N^*(q_0, \omega) = \bigcup_{i=1}^k \delta_N(p_i, a)$$

ma $\bigcup_{i=1}^k \delta_N(p_i, a) = \delta_D(\{p_1, \dots, p_k\}, a)$, segue pertanto

$$\delta_D^*(\{q_0\}, \omega) = \delta_D(\{p_1, \dots, p_k\}, a) = \bigcup_{i=1}^k \delta_N(p_i, a)$$