Семантическая сегментация

Екатерина Шалимова, Влад Шахуро



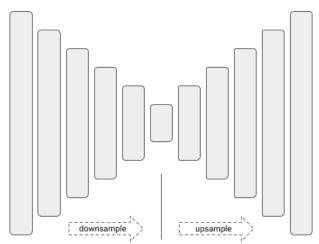


В данном задании необходимо реализовать бинарную сегментацию изображений птиц. В задании описываются две модели: базовая, энкодер-декодер, и более продвинутая, U-net, которая является улучшением базовой модели.

1. Энкодер-декодер

Многие современные архитектуры для сегментации изображений имеют в своей основе энкодердекодер. Рассмотрим его устройство.

Сначала свёрточные слои извлекают из изображения признаки, постепенно понижая разрешение карт признаков, так же, как это делается в сетях для классификации. Это позволяет использовать в качестве инициализации этих слоёв веса сетей, предобученных на задачах классификации, например, Ітадепеt, что ускоряет обучение. Далее декодер постепенно восстанавливает исходное разрешение (например, с помощью upsampling или транспонированных сверток).

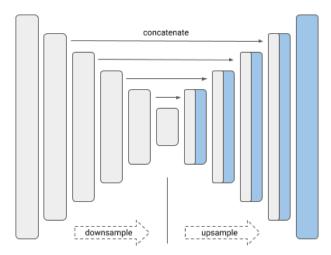


Реализуйте простой энкодер-декодер для сегментации изображений. Сделайте небольшие выборки для обучения и валидации (например, из 200 классов птиц можно выбрать один) и попробуйте

обучить на них нейросеть. 5-10 минут обучения на СРU должно быть достаточно. Если вам кажется, что выбранная вами архитектура обучается слишком медленно, уменьшите количество параметров (например, за счет числа слоёв или карт признаков в слоях). Качество результата также заметно зависит от темпа обучения. На этом этапе вам не требуется высокое качество, главное, чтобы сеть выдавала что-то более осмысленное, чем случайный шум или нули.

3. Архитектура U-Net

 $U-Net^1$ — это достаточно простая, но при этом эффективная архитектура для сегментации изображений. От энкодера-декодера она отличается наличием skip-связей: выходы слоев энкодера конкатенируются с выходами слоёв декодера соответствующих разрешений перед подачей на вход следующему слою декодера.



Реализуйте архитектуру U-Net, аналогичную по количеству слоев и карт признаков вашему энкодеру-декодеру из предыдущего пункта (то есть они должны отличаться только наличием skip connections). Обучите полученную модель на той же выборке, что и в предыдущем пункте. Сравните результаты работы энкодера-декодера и U-Net по метрике IoU и визуально.

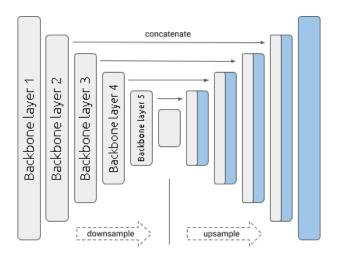
3. Улучшение сегментации

В этом пункте задания вам необходимо добиться более высокого результата на полном наборе данных. Улучшения базовой архитектуры, которые вам могут понадобиться:

- 1. Большее число параметров сети.
- 2. Использование batch normalization или instance normalization².
- 3. Использование предобученных весов: замените энкодер (слои, понижающие разрешение) на первые несколько слоёв сети, предобученной на классификации изображений Imagenet, например, MobileNet или ResNet.

¹Ronneberger et al. U-net: Convolutional networks for biomedical image segmentation.

 $^{^2 \}mbox{Ulyanov}$ et al. Instance normalization: The missing ingredient for fast stylization.



Вам выдается публичная выборка с папками train и test, которые нужно использовать для обучения и валидации. Разрешается использовать только эти данные для обучения, а также предобученные на ImageNet веса из tensorflow.keras.applications. Другие внешние данные и библиотеки с готовыми моделями для сегментации использовать нельзя.

В проверяющую систему необходимо загрузить файл с обученной моделью segmentation_model.hdf5 и файл segmentation.py с реализованными функциями создания и обучения модели и предсказания карты сегментации для изображения. Функция predict(model, img_path) предсказывает карту вероятностей класса фон-объект для изображения. Карта вероятностей — это двумерная матрица размера $H \times W$, где H и W — высота и ширина сегментируемого изображения. В каждой ячейке такой матрицы записано вещественное число от 0 до 1 — вероятность принадлежности соответствующего пикселя изображения объекту. Функция обучения нейросети train_model(train_data_path) обучает модель. Несмотря на то, что вызов функции закомментирован в тестовом скрипте, она должна быть в решении. Запуск функции на публичной обучающей выборке должен позволять воспроизвести сданную в hdf5-файле модель с небольшой погрешностью, связанной со случайностью в процессе обучения. Решения без функции обучения могут быть не засчитаны.

Скрипт для тестирования оценивает качество сегментации путем подсчета метрики IoU. Точность IoU на скрытой выборке конвертируется в итоговый балл:

```
{
m IoU}\geqslant 0.80-10 баллов, {
m IoU}\geqslant 0.75-9 баллов, {
m IoU}\geqslant 0.70-8 баллов, {
m IoU}\geqslant 0.65-7 баллов, {
m IoU}\geqslant 0.60-6 баллов, {
m IoU}\geqslant 0.50-5 баллов, {
m IoU}\geqslant 0.40-4 балла, {
m IoU}\geqslant 0.30-3 балла, {
m IoU}\geqslant 0.20-2 балла.
```