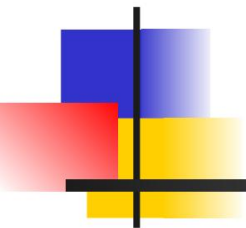


# 操作系统原理

## 操作系统原理



## 进程/线程调度

李旭东

leexudong@nankai.edu.cn南

开大学

# 目标

---

调度器

过程行为

调度模式调度准则调度

算法线程调度

# 多道程序设计

---

调度器

调度算法

# 调度器

---

短期调度程序

中央处理器

中期调度程序

内存长期调

度程序作业

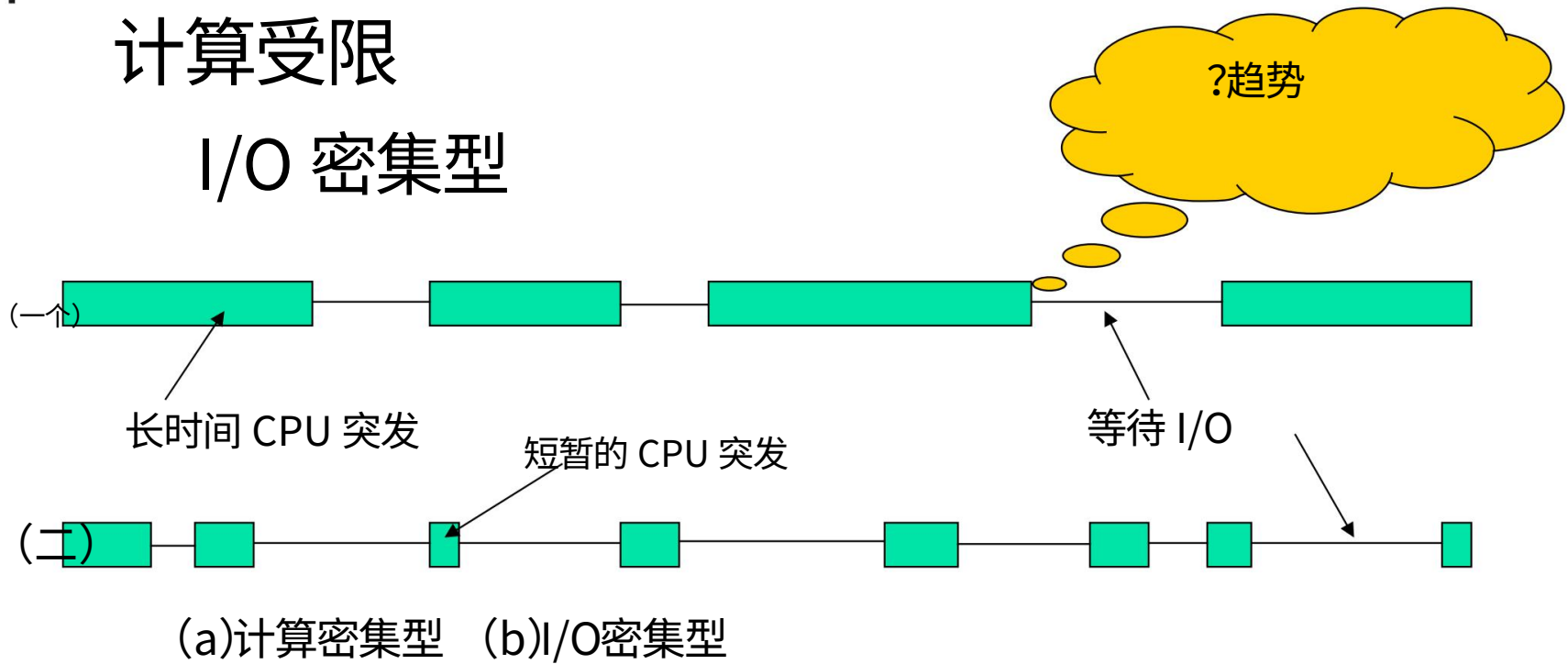
# 进程中的 CPU 和 I/O 突发

---

# 进程行为

## 计算受限

### I/O 密集型



# 多进程跟踪

---

# 何时安排

---

创建一个新的进程

进程退出

进程因 I/O、信号量或其他原因而阻塞

发生 I/O 中断



# 调度员

将 CPU 控制权交给短期调度程序选择的进程的模块

切换上下文

切换到用户模式

跳转到用户程序中的正确位置以重新启动该程序

调度延迟 调度延迟

调度程序停止一个进程并启动另一个进程运行所需的时间

# 调度模式

---

抢占式

非抢占式 非抢占  
式,非增量式

# 调度算法的分类

---

批量

互动

实时

# 调度标准

CPU 利用率    整个吞吐量

周转时间    周转时间

等待进入内存    在就绪队列中等待

在 CPU 上执行    进行 I/O    等待时间    响应时间

...

# 调度算法目标

---

# 批处理系统中的调度

---

先到先得

最短任务优先剩余

时间最短优先

# 先到先得

## 平均等待时间

$$\text{重量百分比} = (0 + 24 + 27) / 3 = 17$$

啊=?

# 最短作业优先

## 非抢占式 2. 先发制人

图 2-40。最短作业优先调度的示例。(a)按原始顺序运行四个作业。(b)按最短作业优先顺序运行它们。



# 测验

---

圣杰夫: 韋斯特儀=?

FCFS: AWT=?

# 最短作业优先

## 如何预测下一个 CPU 的长度 爆裂?

指数平均值  $n + (1-a)T_{n-1}$  ,

$$T_{n+1} = \frac{1}{n+1} \sum_{i=0}^n T_i$$

$T_n$  第  $n$  个 CPU 突发的长度

$T_{n+1}$  下一个 CPU 突发的预测值

$$T_{n+1} = aT_n + (1-a)T_0$$

# 剩余时间最短的下一个

即抢占式 SJF 调度

非抢占式 SJF 调度:AWT=?

抢占式 SJF 调度:AWT=?

# 交互系统中的调度

---

循环调度  
优先级调度  
多队列  
最短进程优先

保证调度  
抽签调度  
公平份额调度

# 循环调度

---

图 2-41 循环调度。(a)可运行进程列表。  
(b)B 用完其时间片后的可运行进程

列表。

# 循环调度

---

4 毫秒的时间段

$$\begin{aligned} \text{平均重量} &= (6+4+7)/ \\ 3 &= 5.66 \end{aligned}$$

# 量子值

---

较小的时间量如何增加上下文切换

# 优先级调度

---

图。具有四个优先级类别的调度算法。



# 多级反馈队列调度

---

理念

具有不同 CPU 突发特性的独立进程

允许进程在队列之间移动

# 多级队列调度

---

前台 (交互)进程 后台 (批处理)进程

周转时间

# 多级反馈队列调度

调度器由下列参数定义：

队列数量

各个队列的调度算法

用于确定何时将进程升级到更高优先级队列的方法

用于确定何时将进程降级到较低优先级队列的方法

当进程需要服务时,用于确定该进程进入哪个队列的方法

# 彩票安排

---

# 更多调度算法

---

保证调度

公平份额调度

...

# 实时系统中的调度

---

第一类

硬实时

软实时

类别 II 定期

非周期性类别

III 静态

动态

# 实时 CPU 调度

---

Minimizing Latency 最小化延迟  
中断延迟、调度延迟

# 实时 CPU 调度基于优先级的调度

例如:P2 的优先级比 P1 高



# 实时 CPU 调度单调速率调度单一速率

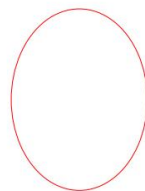
## 具有抢占功能的静态优先级策略

例子：

P1的优先级高于P2;P1的周期比  
P2的周期短

# 实时 CPU 调度最早截止时间优先调度根

据截止时间动态分配优先级



采用单调速率调度时错过截止时间

最早截止时间优先调度

# 实时 CPU 调度

## ❖ 按比例的分额调度

比例共享调度器通过在所有应用程序之间分配  $T$  份额来运行

一个应用程序可以获得  $N$  份时间,从而确保应用程序拥有  
总处理器时间的  $N/T$

# 实时 CPU 调度

## POSIX 实时调度

SCHED\_FIFO

SCHED\_RR

SCHED\_OTHER

pthread\_attr\_getsched\_policy(pthread\_attr\_t  
\*attr, int \*policy)

pthread\_attr\_setsched\_policy (pthread\_attr\_t  
\*属性, int 策略)

# 多处理器调度

## 多 CPU

负载共享成为可能 但调度  
问题也相应变得更加复杂

## 多处理器调度方法

非对称多处理

所有调度决策、I/O 处理和其他系统活动均由单个处理器（主服务器）处理。其他处理器仅执行用户代码。

对称多处理（SMP）

每个处理器都是自调度的。所有进程可能位于一个公共就绪队列中，或者每个处理器都有自己的就绪进程专用队列。

# 多处理器调度

## ❖ Processor Affinity 处理器亲和性

考虑当一个进程在特定处理器上运行时,缓存内存会发生什么情况。  
进程最近访问的数据填充了处理器的缓存。

因此,进程的连续内存访问  
通常在高速缓存中满足。

## 处理器亲和性的尊重形式

### 软亲和力

当操作系统有策略试图保留

在同一处理器上运行的进程 但不保证它会这样做

### 硬亲和性

`sched_setaffinity()` 系统调用

# Linux 调度程序

/kernel/sched/core.c

静态 void \_\_sched notrace \_\_schedule(bool preempt)

\*

静态 \_\_always\_inline struct rq

context\_switch(struct rq \*rq, struct task\_struct \*prev,  
结构 task\_struct \*next,结构 rq\_flags \*rf)

静态内联结构 task\_struct \*

pick\_next\_task (结构rq \*rq,结构 task\_struct \*prev,结  
构 rq\_flags \*rf)

# Linux 调度程序 (续)

---

`pick_next_task`



# 线程调度

---

## 两级并行线程调度程序

用户级线程

内核级线程

(超线程)

# 线程调度

用户级线程:进程争用范围 (PCS)  
进程范围

(a)可能以 50 毫秒的间隔调度用户级线程  
每 CPU 突发运行 5 毫秒的进程量子 and 线程。

# 线程调度

---

内核级线程:系统争用范围(SCS)

(b)可能使用相同的调度机制来调度内核级线程  
特征为 (a) 。

# 线程调度案例

#include <pthread.h> #include <stdio.h>

#define NUM\_THREADS 5

int main(int argc, char \*argv[]){

int i;

pthread\_t tid[NUM\_THREADS];

pthread\_attr\_t attr; /\*

获取默认属性\*/ pthread\_attr\_t

attr; /\*设置调度算法为

PTHREAD\_SCOPE\_SYSTEM \*/ pthread\_attr\_t attr; pthread\_attr\_t

attr; pthread\_attr\_t attr; pthread\_attr\_t

attr; pthread\_attr\_t attr; pthread\_attr\_t

attr; pthread\_attr\_t attr; pthread\_attr\_t

attr; pthread\_attr\_t attr; pthread\_attr\_t

for (i = 0; i < NUM\_THREADS; i++)

pthread\_create(&tid[i], &attr, runner, NULL);

# 线程调度案例

```
/*现在加入每个线程*/for (i = 0; i  
< NUM_THREADS; i++) pthread_join(tid[i],  
    NULL);  
}  
  
/* 每个线程将在此函数中开始控制 */ void *runner(void  
*param) {  
  
    printf( 我是一个线程\n );  
    pthread_exit(0);  
}
```

# 线程调度

## P线程调度

PTHREAD\_SCOPE\_PROCESS使用 PCS 调度来调度线程

PTHREAD\_SCOPE\_SYSTEM使用 SCS 调度来调度线程

```
pthread_attr_t attr;
pthread_attr_t setscope(pthread_attr_t  
*attr, int scope)
```

```
pthread_attr_t attr;
pthread_attr_t getscope(pthread_attr_t  
*attr, int *scope)
```

# 政策与机制

---

❖ 调度机制 ❖ 调度机制 ❖ 调度策略  
❖ 调度策略

# 概括

---

调度器

过程行为

调度模式调度准则调度

算法线程调度

...



问答？

[illegible]