



Presentación

Algoritmo Lepp-Delaunay

Gabriel Sanhueza Sanhueza



Introducción

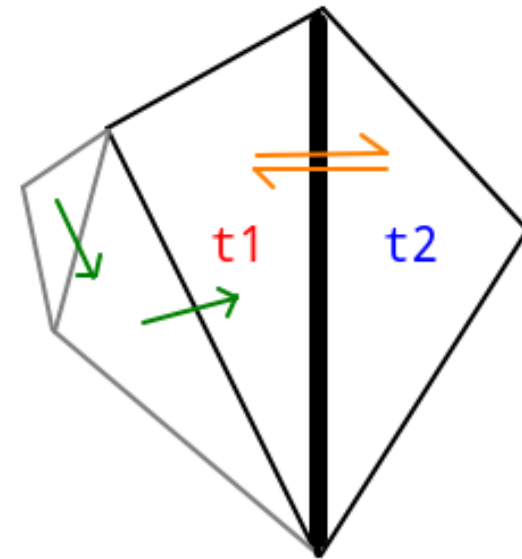
- A menudo se tienen puntos, cuyas triangulaciones son pésimas, en el sentido de no ser lo suficientemente “suaves”.
- Es posible mejorar estas triangulaciones agregando puntos convenientes que la armonicen visualmente.

Solución elegida

- Para ello se implementó el algoritmo de refinamiento por búsqueda de arista más larga (Lepp).
- Este algoritmo recorre la triangulación buscando triángulos cuyo ángulo más pequeño sea menor que cierta *tolerancia* elegida.
- A partir de uno de estos triángulos, va buscando los vecinos por la arista más larga, hasta encontrar con un triángulo terminal o el borde de la triangulación.

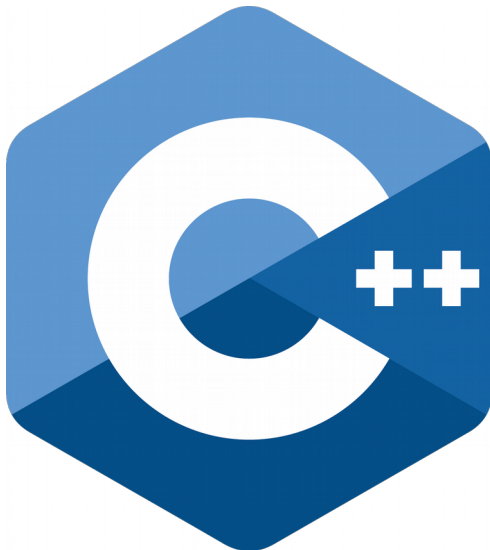
Solución elegida

- Se definen triángulos terminales como aquellos donde sus aristas más largas son la misma arista.
- Aquí, se busca hacer intercambio de aristas si los triángulos son localmente Delaunay (o inserción de centroide si no lo son).
- En caso de que la arista más larga sea de borde, se bisecta esta arista por el medio.



Arquitectura y librerías

- Arquitectura ModelView
- Lenguaje: C++
- Interfaz: Qt 5.8



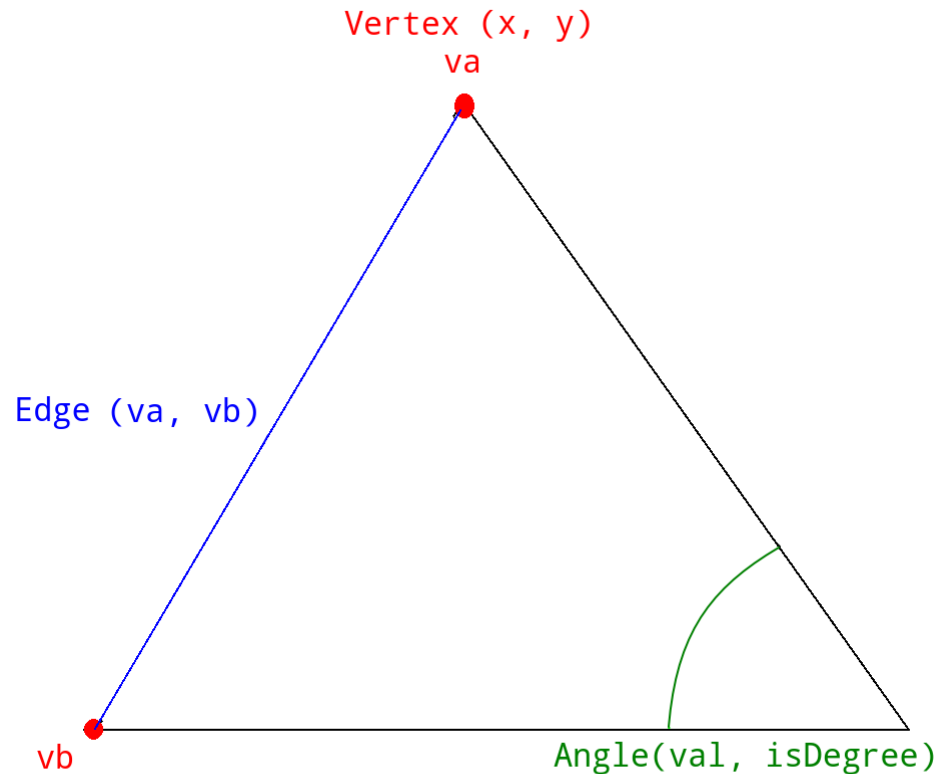
Code less.
Create more.
Deploy everywhere.

Archivos relevantes (.h,.cpp)

- Angle : Abstracción de ángulos
- Canvas : Pantalla de dibujo
- Constants : Alto y ancho de pantalla
- Edge : Detección de arista más larga
- Model : Algoritmos de refinamiento
- Triangle : Triángulos de *Vertexs*
- Vertex : Vértices (Puntos parseados)
- View : Ventana principal
- Main : Archivo para correr programa

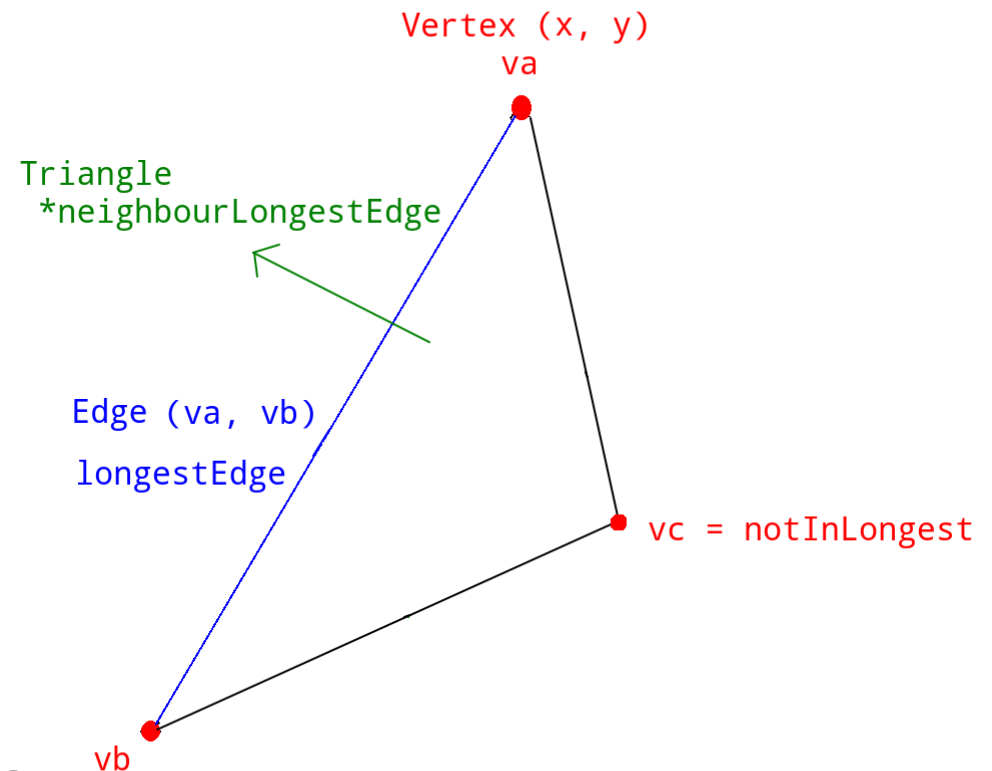
Estructuras de datos

- Vertex
 - int x
 - int y
- Edge
 - Vertex va
 - Vertex vb
- Angle
 - double val
 - bool isDegree



Estructuras de datos

- Triangle
 - Vertex va , vb , vc
 - Vertex
notInLongest
 - Edge ab , bc , ca
 - Edge
longestEdge
 - Triangle $*ta$, $*tb$, $*tc$
 - Triangle $*$
neighbourLongestEdge



Estado inicial

- Triangulación parseada desde archivo
 - Input de tolerancia por parte del usuario

Triangles1.txt	
1	0 0 110 473 0 720
2	0 0 95 134 110 473
3	1280 0 95 134 0 0
4	95 134 258 219 110 473
5	1280 0 258 219 95 134
6	110 473 258 219 1280 0
7	110 473 245 477 0 720
8	1280 0 245 477 110 473
9	0 720 245 477 1280 0
10	0 720 783 697 1280 720
11	0 720 599 525 783 697
12	1280 0 599 525 0 720
13	783 697 1172 553 1280 720
14	1280 0 1172 553 783 697
15	1280 720 1172 553 1280 0
16	599 525 842 452 783 697
17	1280 0 842 452 599 525
18	783 697 842 452 1280 0
19	



Algoritmo base

- Detectar vecinos para cada triángulo
- Encontrar triangulos malos ($0 < O_{tol}$)
- Mientras hayan triángulos malos:
 - Tomar uno
 - Crear lista Lepp
 - Insertar:
 - Si borde, en Centro de Edge más largo
 - Si terminales:
 - Flip de diagonales si no son localmente Delaunay
 - Centroide en otro caso
 - Actualizar triángulos malos

Encontrar triángulos malos

- Para cada triángulo de la triangulación:
 - Si ángulo mínimo menor que tolerancia:
 - Agregar a lista de triángulos malos
- Retornar lista

Lista Lepp

- A partir del triángulo recibido:
 - Si vecino es borde
 - Agregar triángulo y marcar borde
 - Si triángulo A lleva a B y el vecino más largo vuelve a A
 - Agregar triángulo y marcar terminal
 - En otro caso
 - Seguir con el vecino de arista más larga
- Retornar lista



Caso Inserción en borde

- Tomar borde más largo del triángulo
- Dividirlo
 - Crear 2 triángulos respecto al dividido
 - Borrar el dividido

Caso Flip de diagonal

- Tomar los 2 triángulos terminales
- Crear 2 triángulos nuevos con la diagonal intercambiada
- Eliminar los 2 triángulos terminales antiguos de la triangulación
- Agregar los 2 nuevos triángulos

Caso Inserción de centroide

- Tomar los 2 triángulos terminales
- Calcular centroide como el promedio de sus coordenadas
- Crear 4 triángulos con 2 de los Vertex anteriores y el centroide para cada uno
- Eliminar los 2 triángulos terminales antiguos de la triangulación
- Agregar los 4 nuevos triángulos

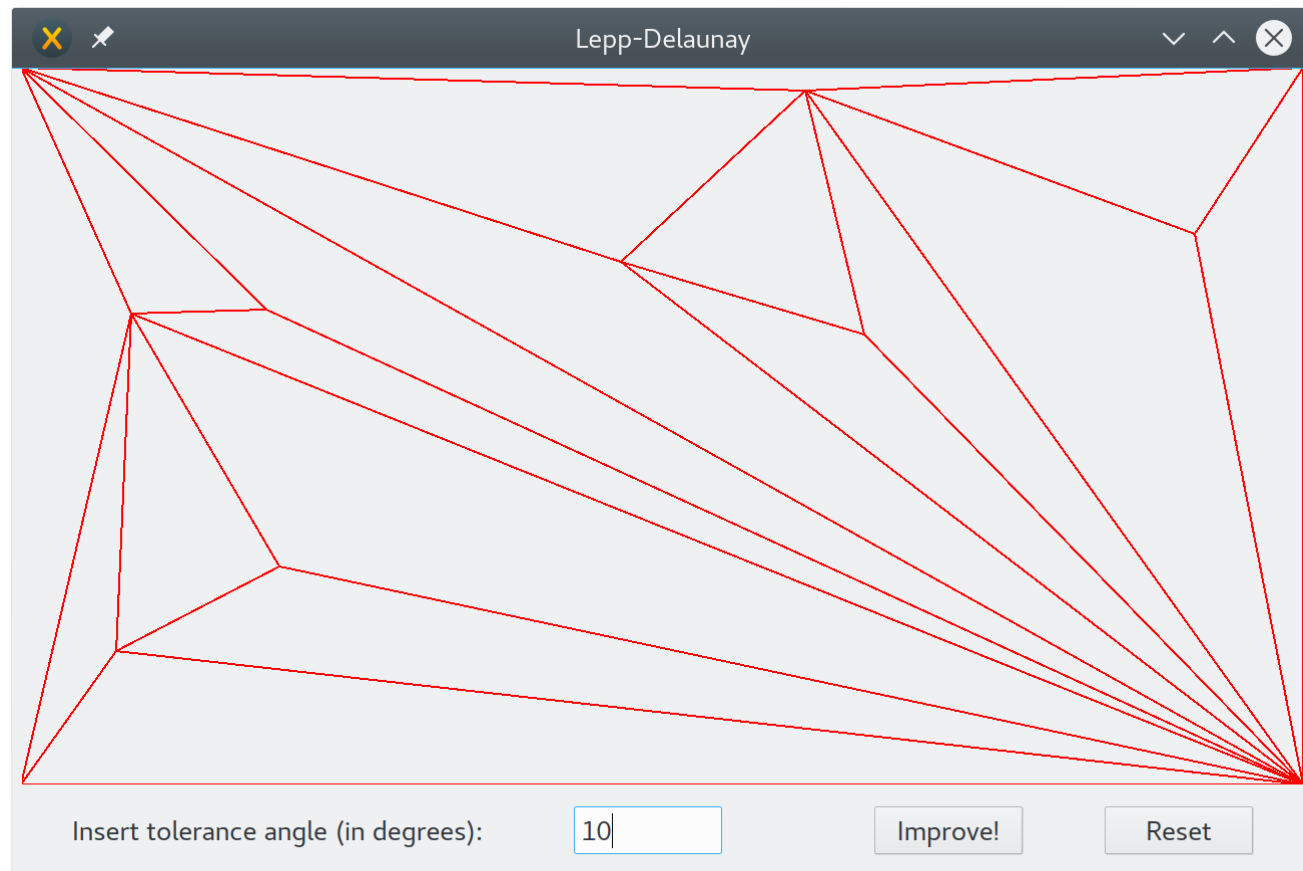


Actualizar triángulos

- Volver a escanear la triangulación
- Detectar los ángulos mínimos nuevamente

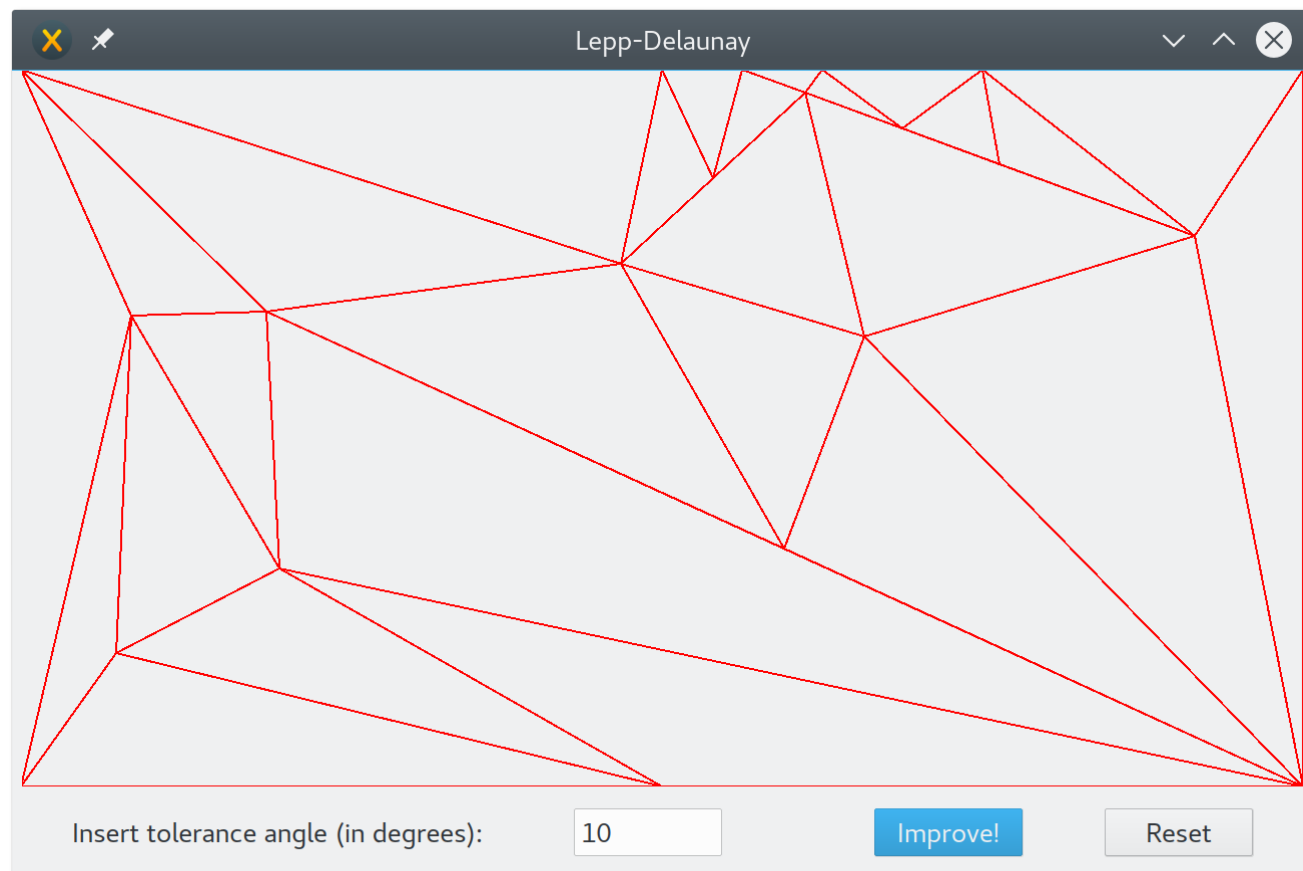
Resultados: Test 1

- Triangulación original



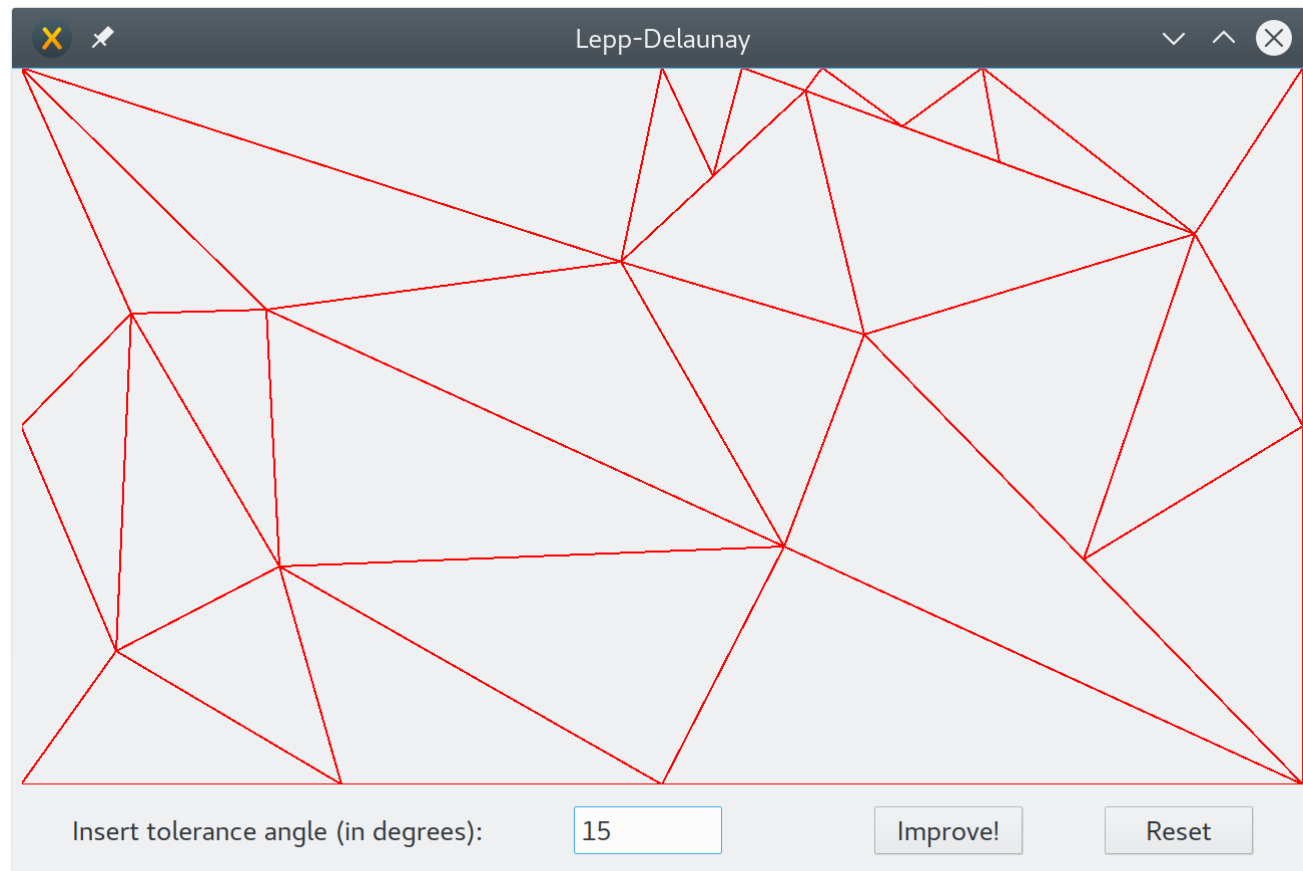
Resultados: Test 1

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 10^\circ$



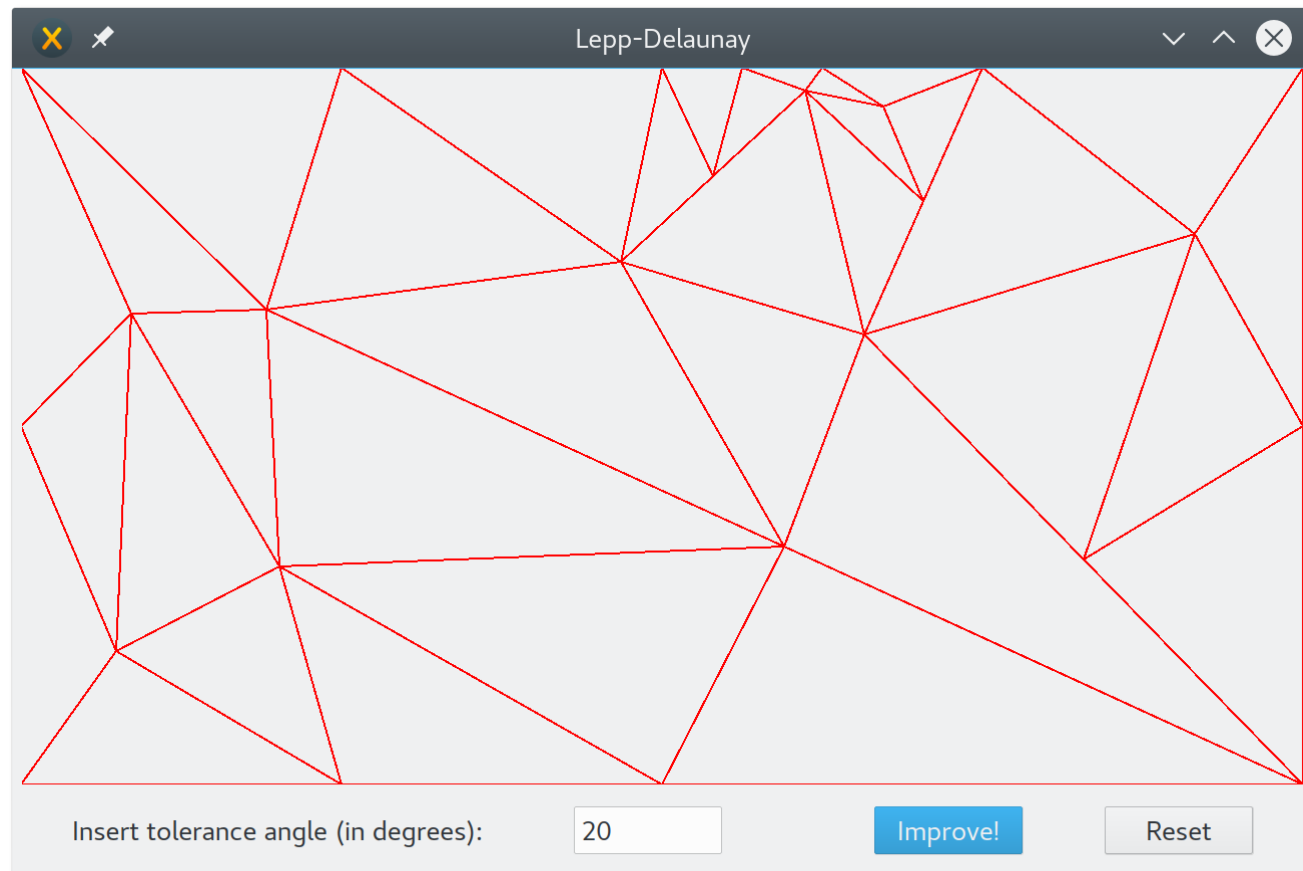
Resultados: Test 1

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 15^\circ$



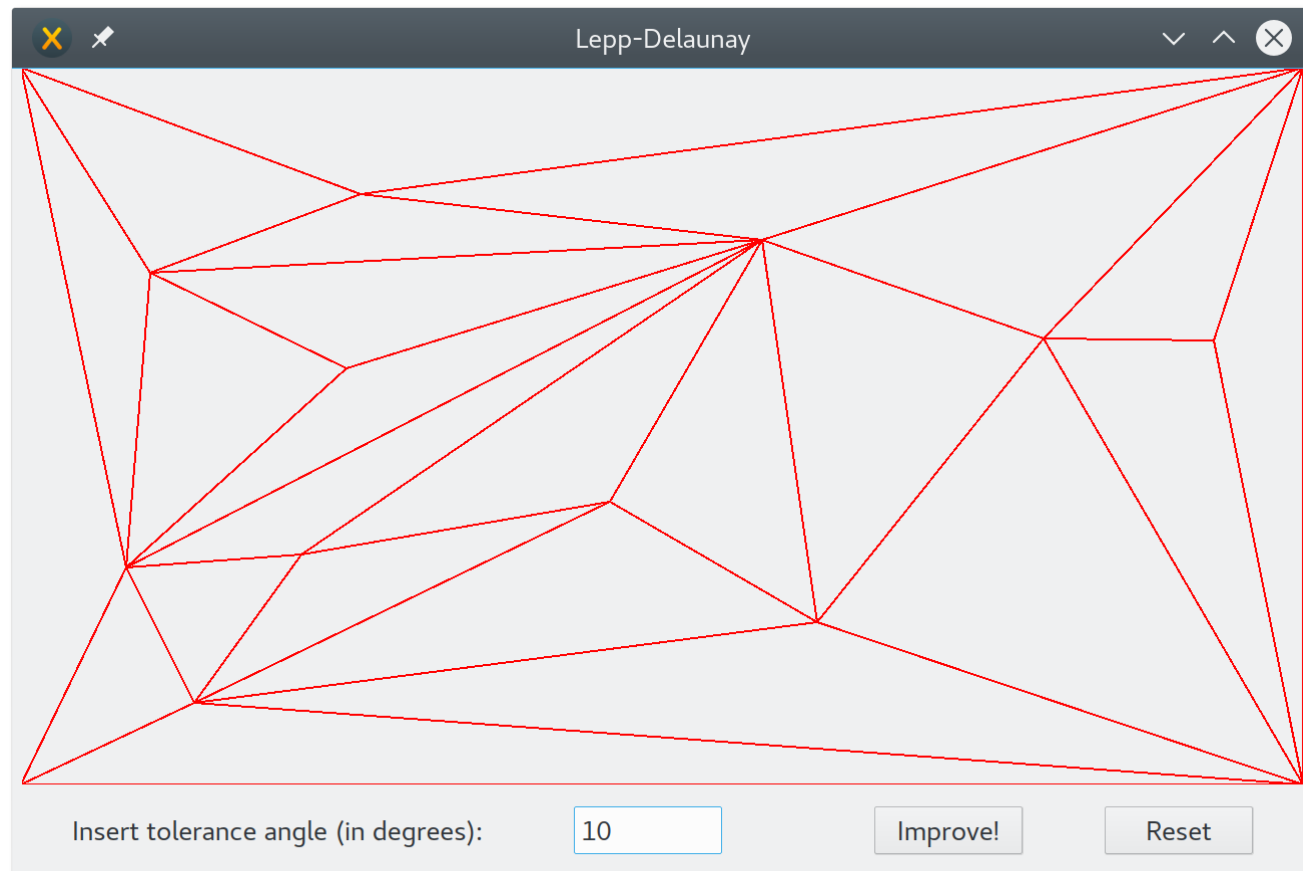
Resultados: Test 1

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 20^\circ$



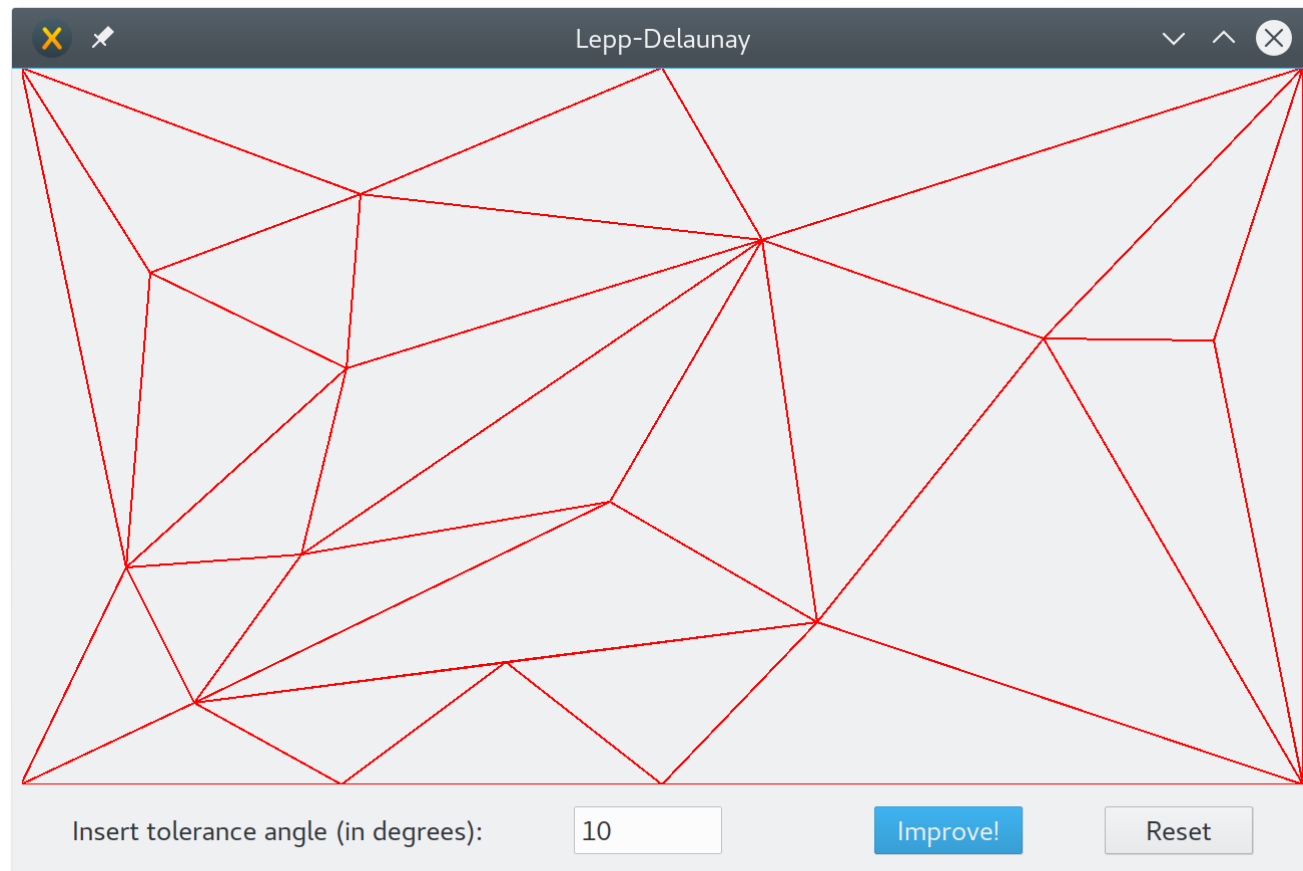
Resultados: Test 2

- Triangulación original



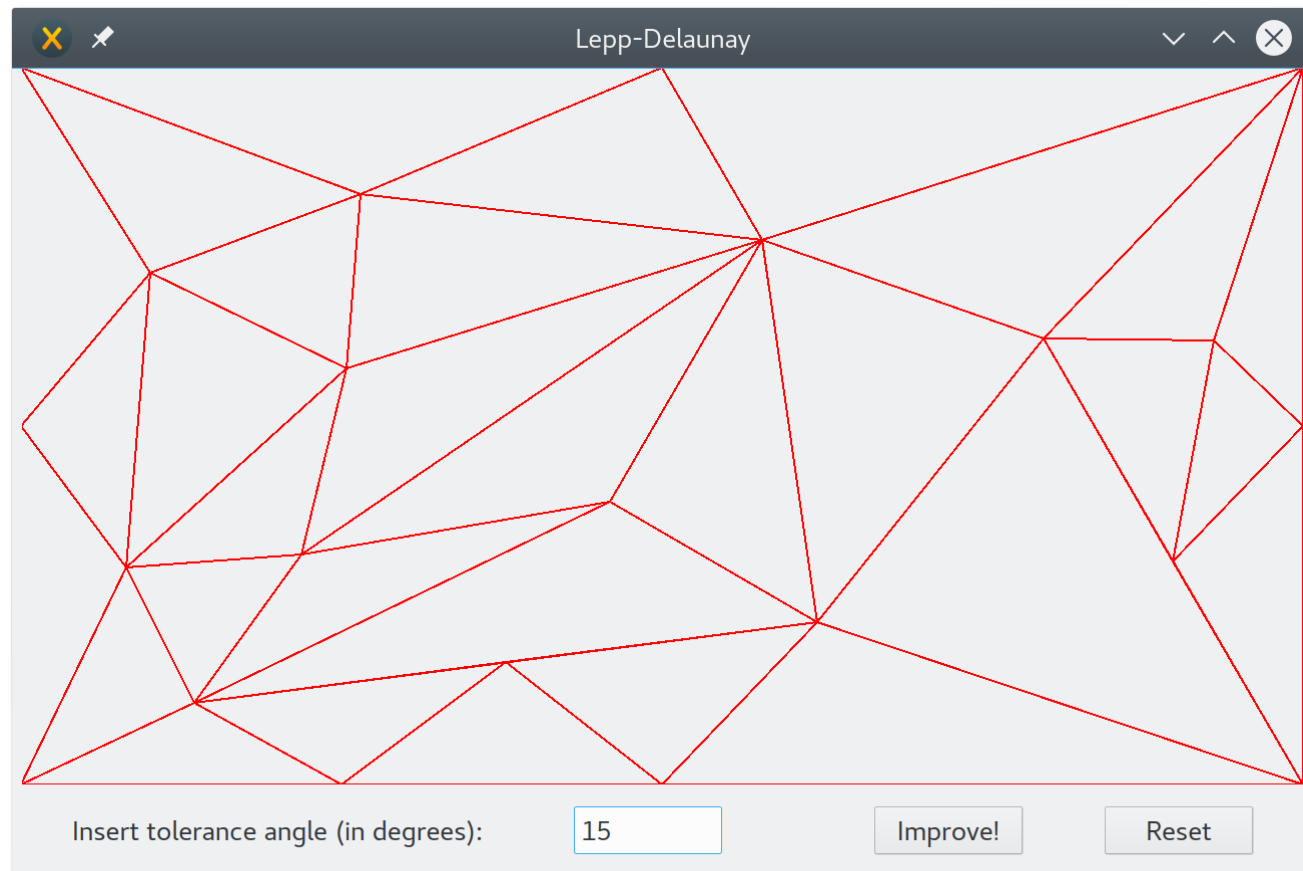
Resultados: Test 2

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 10^\circ$



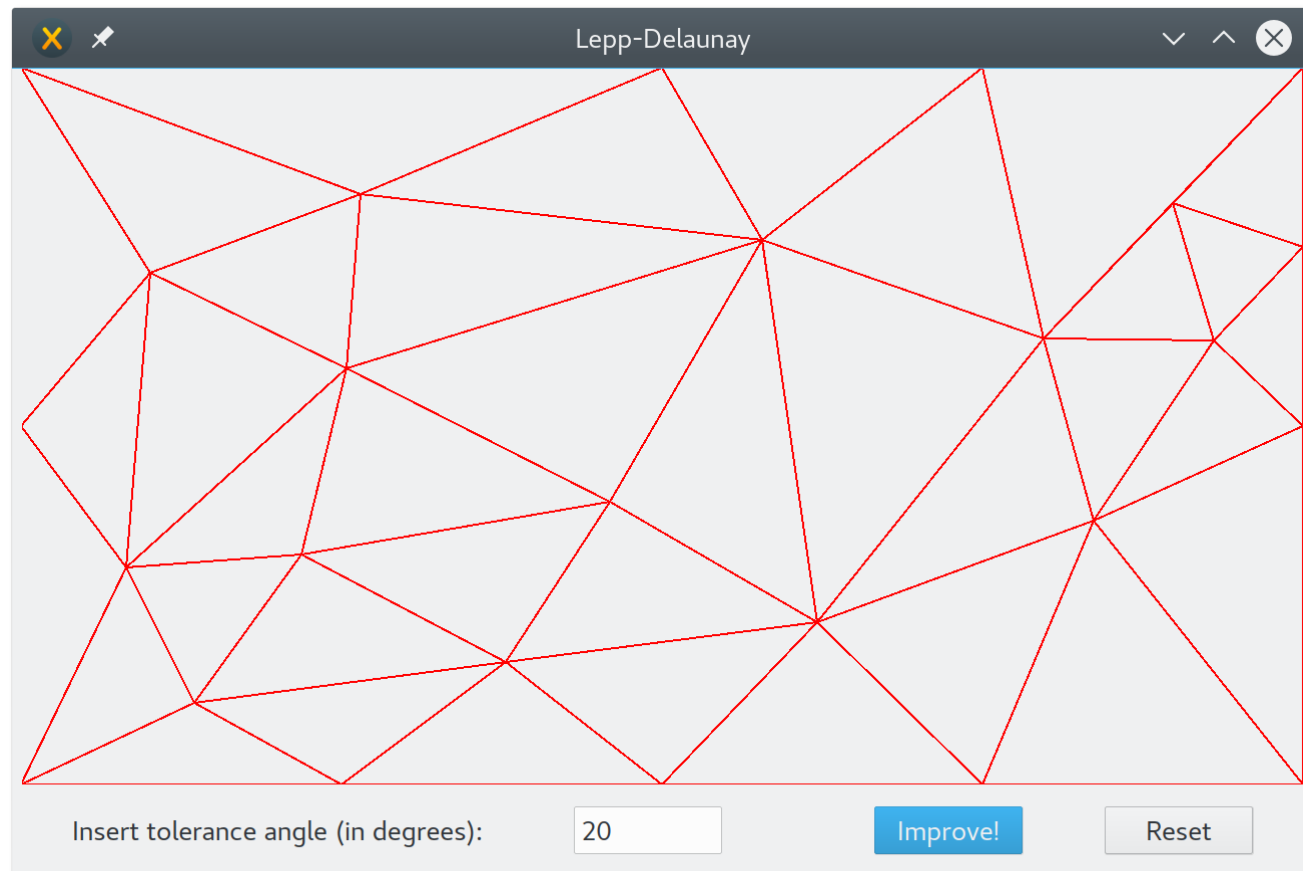
Resultados: Test 2

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 15^\circ$



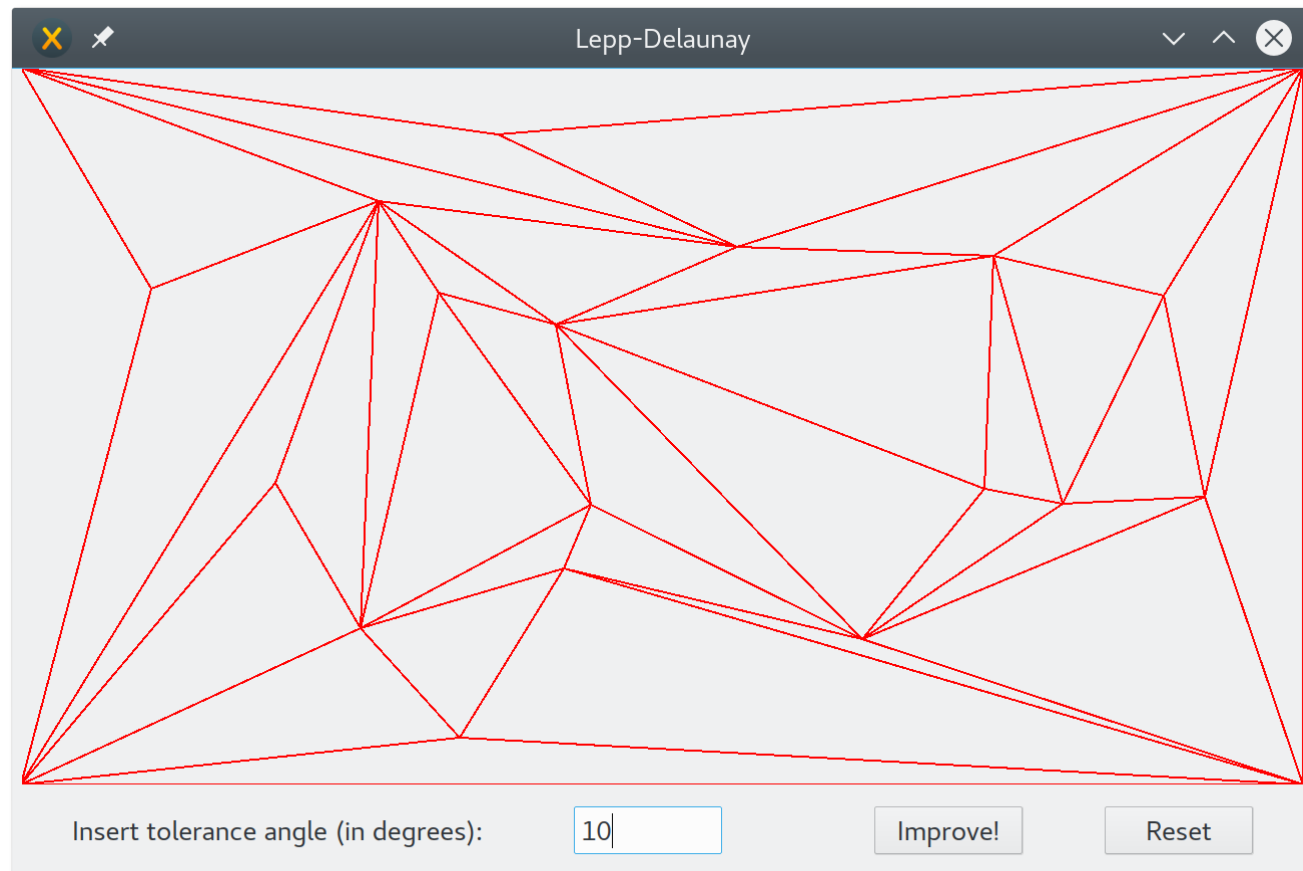
Resultados: Test 2

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 20^\circ$



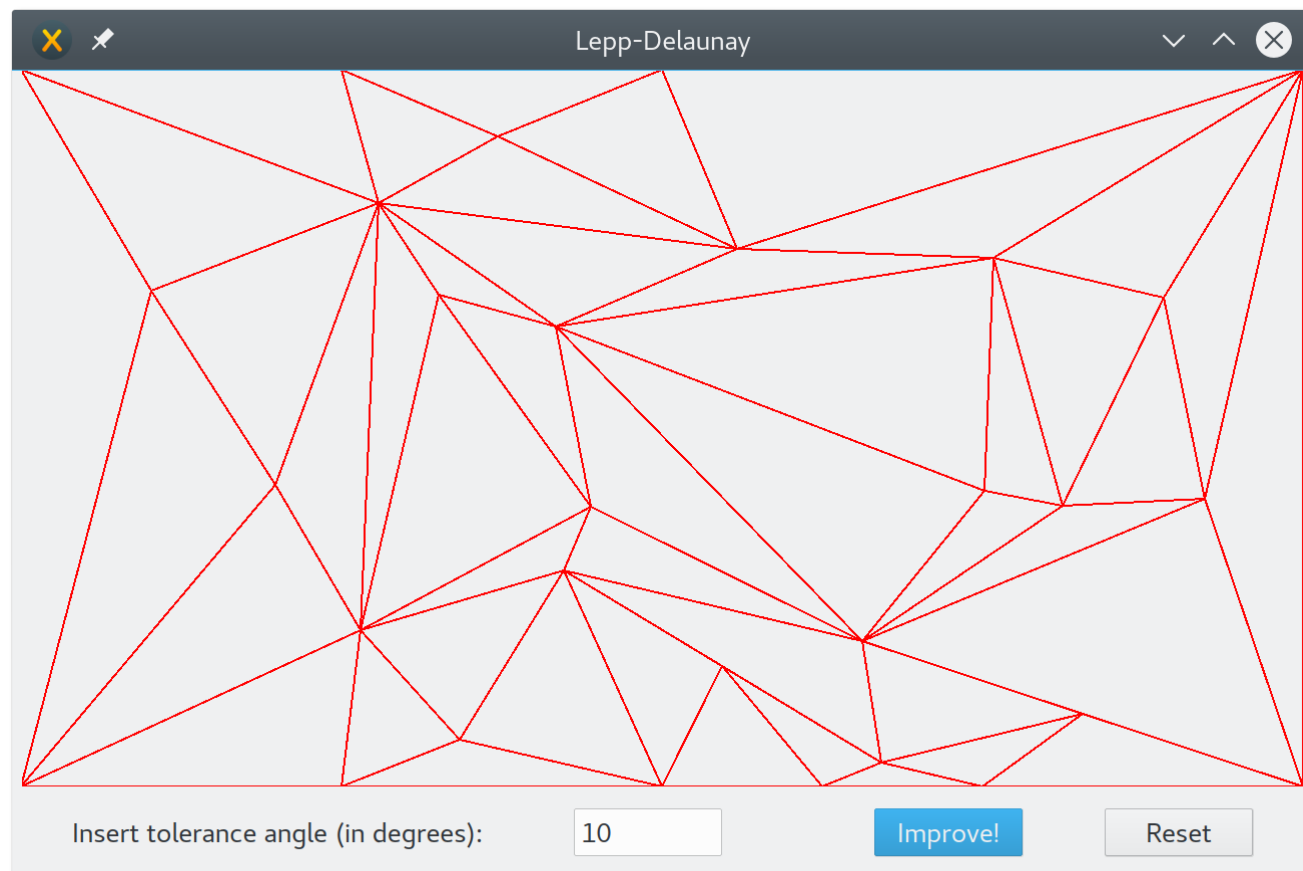
Resultados: Test 3

- Triangulación original



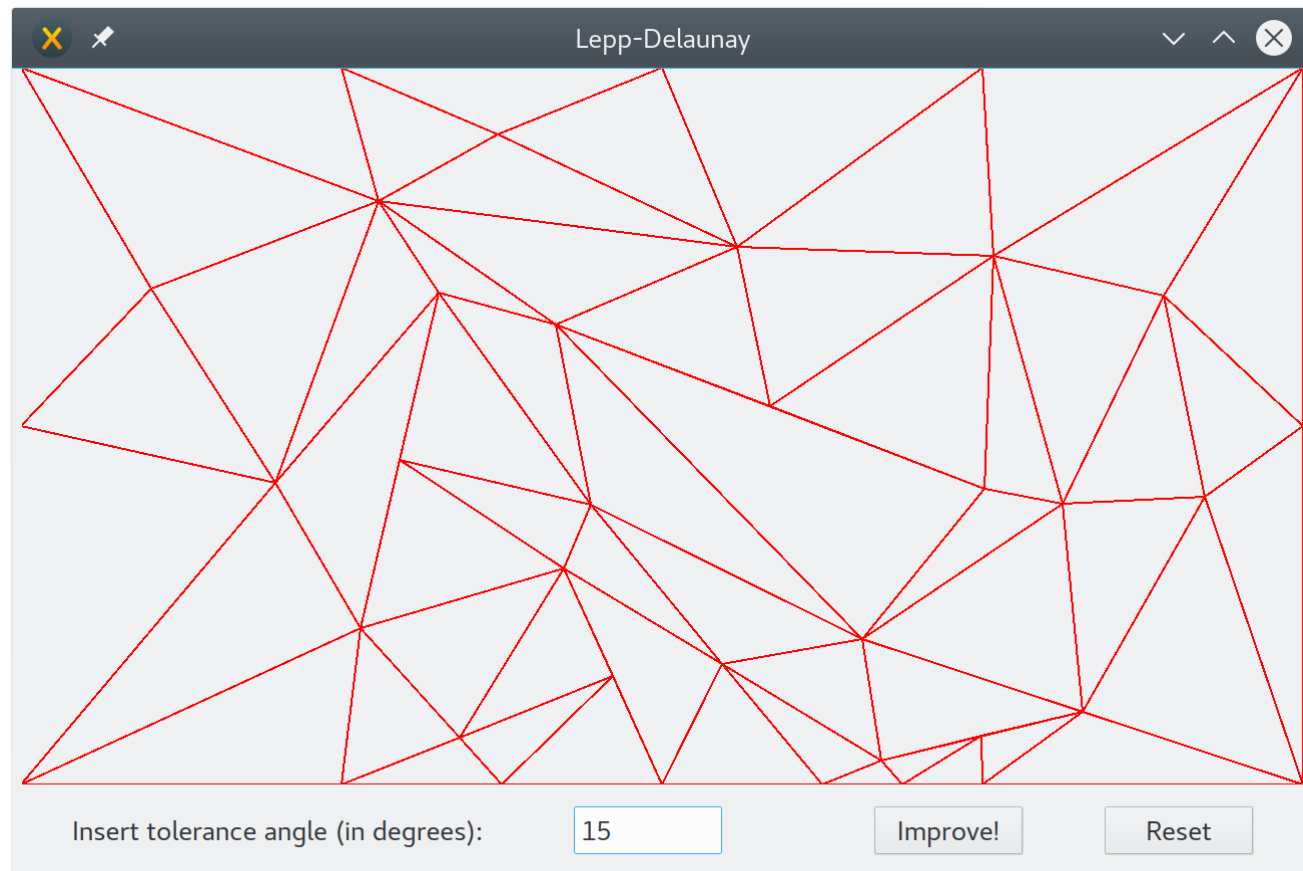
Resultados: Test 3

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 10^\circ$



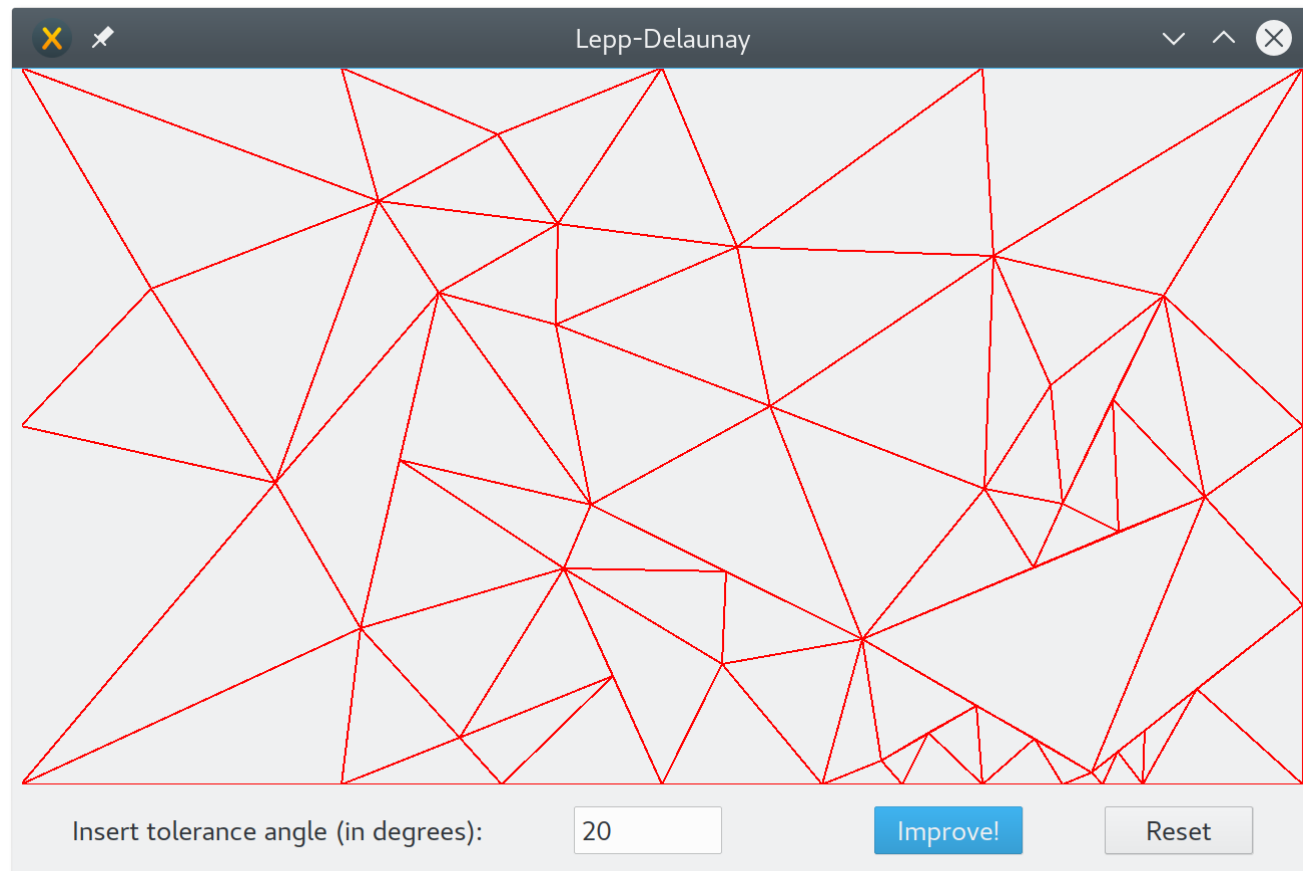
Resultados: Test 3

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 15^\circ$



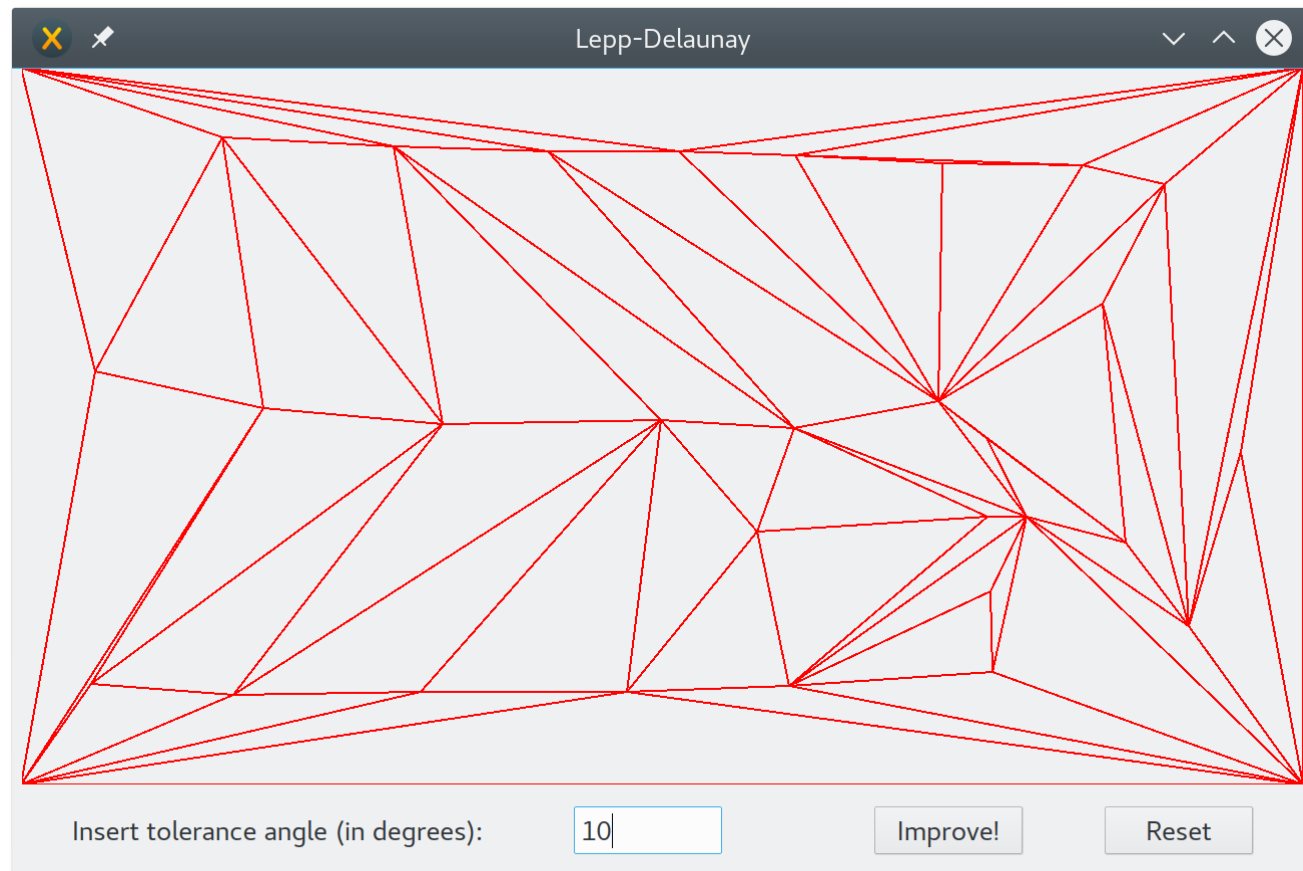
Resultados: Test 3

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 20^\circ$



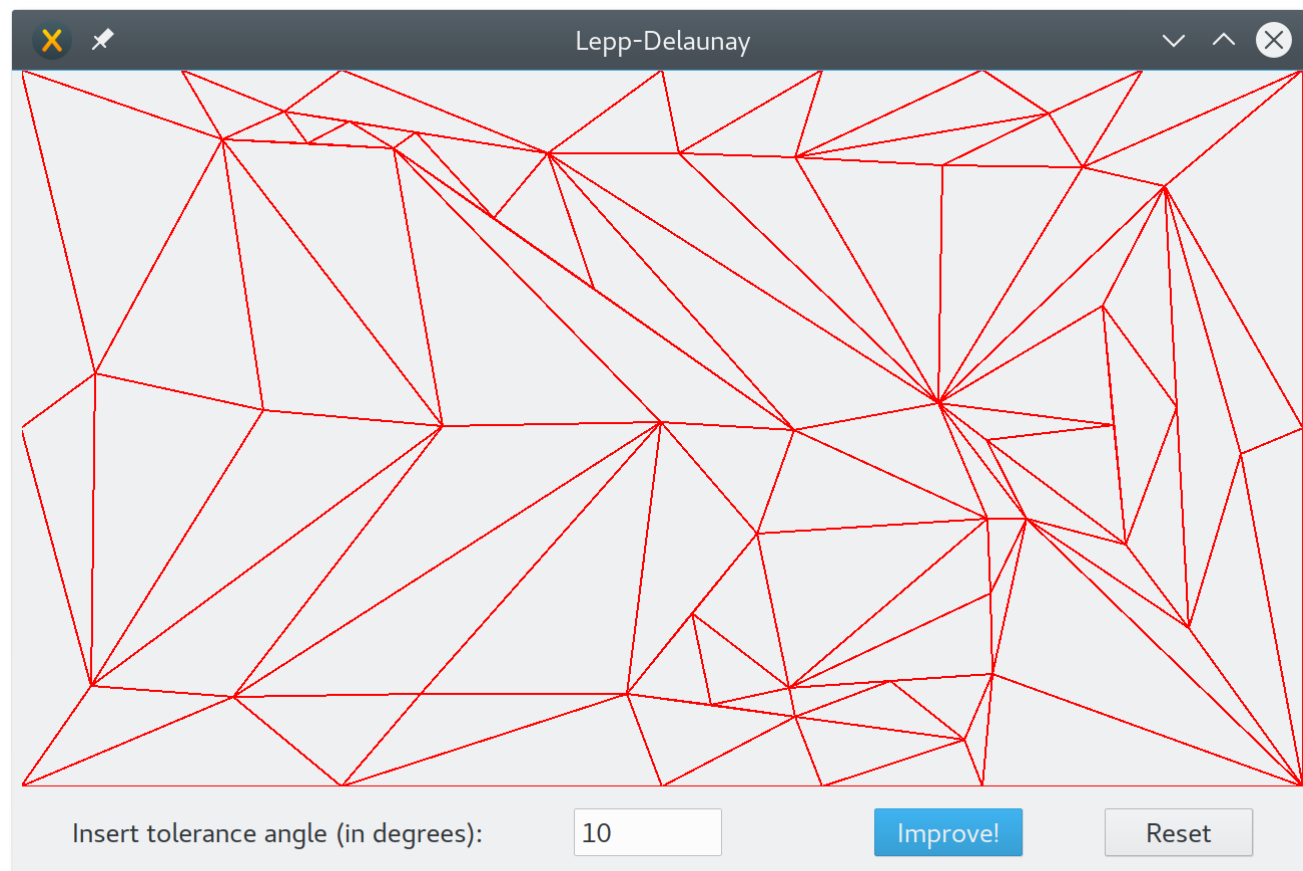
Resultados: Test 4

- Triangulación original



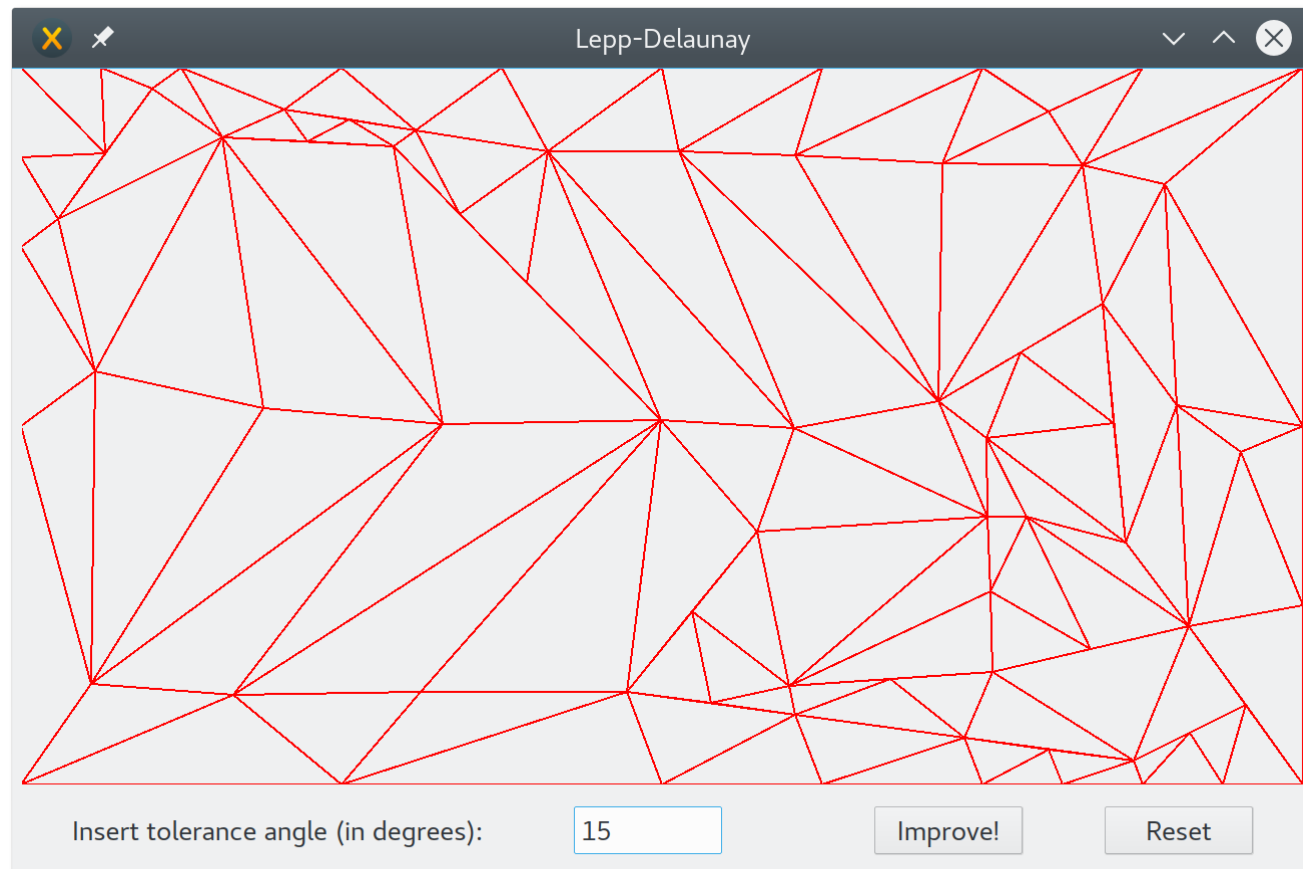
Resultados: Test 4

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 10^\circ$



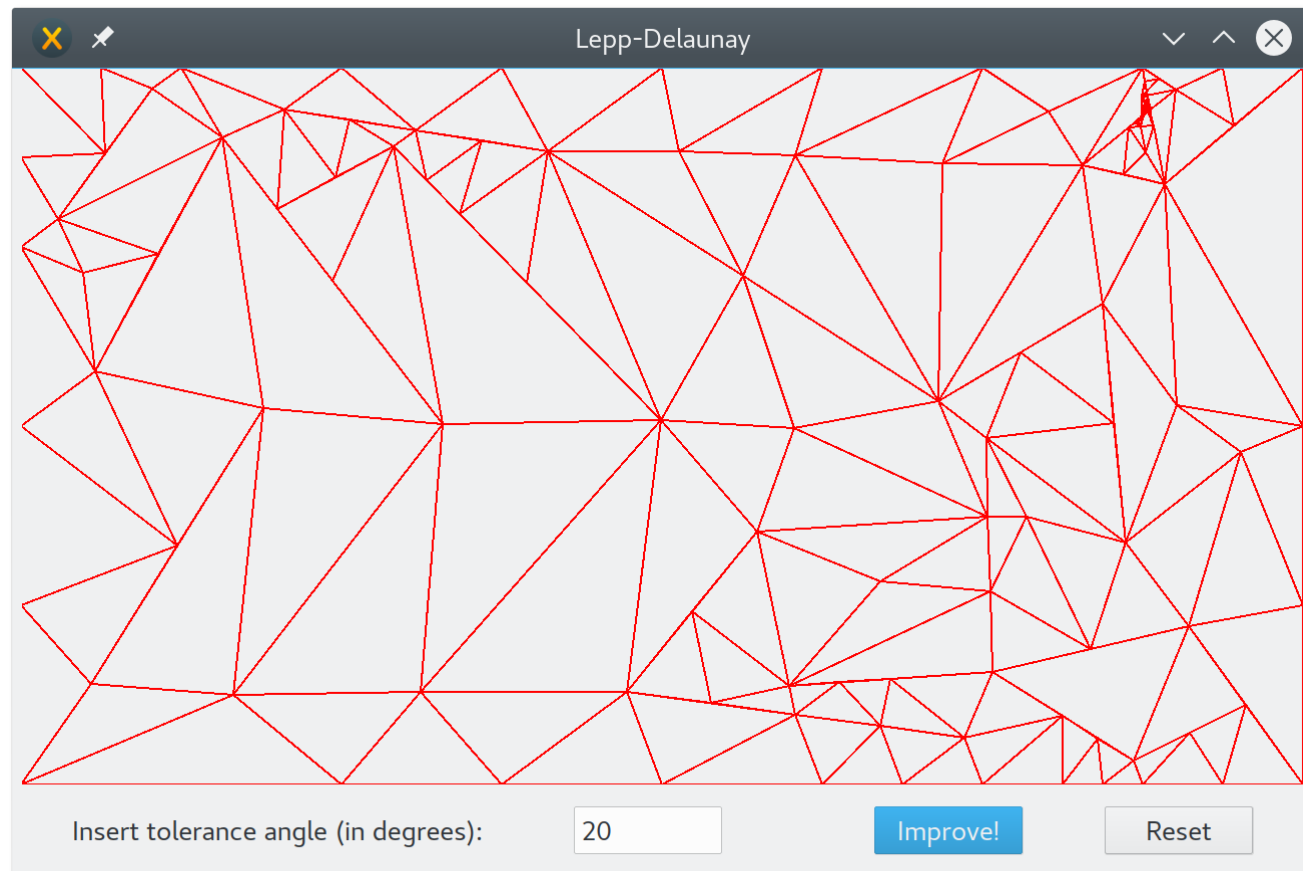
Resultados: Test 4

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 15^\circ$



Resultados: Test 4

- Refinamiento con $\alpha_{\text{tol}} = 20^\circ$



Dificultades

- Hubo que pelear mucho con la precisión de los cálculos realizados, por lo que hubo que asumir vértices de coordenadas *double*.
- La detección de “vecino de borde” v/s “vecino terminal” fue más compleja de lo esperado (tiraba falsos positivos), por lo que el algoritmo de búsqueda de terminales tuvo que modificarse y agregar una idea de estilo *read-ahead* para evitar que se cayera.



Conclusiones

- El refinamiento de triangulaciones usando el método Lepp es muy eficiente para mejorar las triangulaciones.
- El largo de la lista Lepp estuvo en su mayoría entre los 2 y 3 elementos, por lo que se comprueba empíricamente que converge a 2.