Manabot

Manabot Control Board MCB 1.0 Datasheet

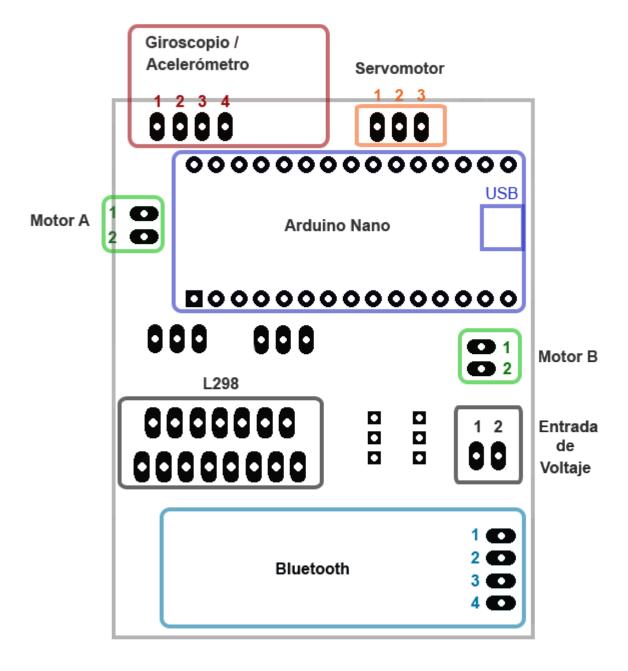


Imagen 1

Pinout del Manabot Control Board 1.0:

Giroscopio/Acelerómetro:

- 1. +5V
- 2. Tierra
- 3. Arduino A5
- 4. Arduino A4

Servomotor

- 1. Arduino D11
- 2. +6V
- 3. Tierra

Bluetooth

- 1. +5V
- 2. Tierra
- 3. Arduino D7
- 4. Arduino D8

Motor A

- 1. L298 pin 3 (Output 2)
- 2. L298 pin 2 (Output 1)

Motor B

- 1. L298 pin 14 (Output 4)
- 2. L298 pin 13 (Output 3)

Entrada de Voltaje

- 1. V+ (Voltaje positivo)
- 2. V- (Voltaje negativo)

L298

- 1. Tierra
- 2. Motor A (2)
- **3.** Motor A (1)
- **4.** +6V
- **5.** Arduino D4
- 6. Arduino D5
- 7. Arduino D9
- **8.** Tierra
- 9. +5V
- **10.** Arduino D10
- 11. Arduino D6
- **12.** Arduino D12
- **13.** Motor B (2)
- **14.** Motor B (1)