

Facultad de Ingeniería Industrial y de Sistemas

MAESTRÍA EN INTELIGENCIA ARTIFICIAL

Curso de Redes Neuronales y Aprendizaje Profundo

Integrantes

Kevin Gómez Villanueva
Umbert Lewis de la Cruz Rodriguez
Fernando Boza Gutarra
Yovany Romero Ramos

Pregunta 1.- Hacer las operaciones de forward y backward propagation de forma manual para un MLP que tome 3 entradas (3x1), tenga 2 hidden layers de tamaño 4, y una salida de 1x1. El cálculo lo deben hacer para la siguiente data:

La data de entrada X y el vector Y deseado es el siguiente:

$$X_{s} = \begin{bmatrix} 2.5 & 3.5 & -0.5 \\ 4.0 & -1.0 & 0.5 \\ 0.5 & 1.5 & 1.0 \\ 3.0 & 2.0 & -1.5 \end{bmatrix}$$

$$y_s = \begin{bmatrix} 1.0 \\ -1.0 \\ -1.0 \\ 1.0 \end{bmatrix}$$

La Red Neuronal Multicapa se modela de la siguiente manera, la entrada X está compuesta por [X1, X2, X3], los pesos se representan por W1, W2 y W3, los bias se representan por b1, b2 y b3, la salida se representa con ŷ y la función de activación empleada es tanh.

Además:

Primera capa

 $z_1 = W_1 \cdot X + b_1$

 $\mathbf{a}_1 = \tanh(\mathbf{z}_1)$

Segunda capa

 $z_2 = W_2 \cdot a_1 + b_2$

 $\mathbf{a}_2 = \tanh(\mathbf{z}_2)$

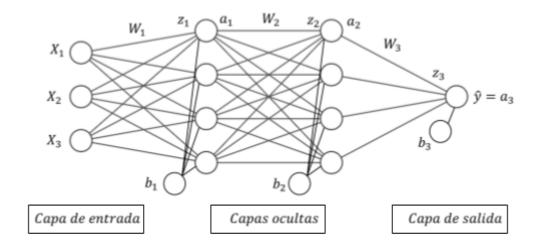
Tercera capa

 $z_3 = W_3 \cdot a_2 + b_3$

 $\mathbf{a}_3 = \tanh(\mathbf{z}_3)$

 $\mathbf{a}_3 = \hat{\mathbf{y}}$

Arquitectura de la Red Neuronal



Las matrices de pesos y bias se inicializan aleatoriamente, pero para que los resultados coincidan con los resultados haciendo uso de la librería Micrograd, se tomarán los siguientes valores:

$$W_1 = \begin{bmatrix} -0.341 & 0.488 & -0.579 \\ -0.741 & -0.542 & -0.716 \\ -0.432 & -0.389 & -0.726 \\ 0.854 & -0.244 & -0.297 \end{bmatrix}$$

$$W_{1} = \begin{vmatrix} -0.341 & 0.488 & -0.579 \\ -0.741 & -0.542 & -0.716 \\ -0.432 & -0.389 & -0.726 \\ 0.854 & -0.244 & -0.297 \end{vmatrix} \qquad W_{2} = \begin{vmatrix} 0.824 & -0.793 & 0.857 & 0.389 \\ -0.840 & 0.601 & -0.711 & -0.538 \\ -0.962 & -0.148 & 0.315 & 0.844 \\ 0.759 & -0.675 & -0.054 & 0.430 \end{vmatrix}$$

$$W_3 = \begin{bmatrix} -0.355 & -0.301 & 0.569 & -0.967 \end{bmatrix}$$

$$b_1 = \begin{bmatrix} 0.421 \\ -0.068 \\ 0.392 \\ 0.079 \end{bmatrix}$$

$$b_2 = \begin{bmatrix} 0.281 \\ 0.671 \\ 0.275 \\ 0.209 \end{bmatrix}$$

$$b_3 = [0.998]$$

 Para ilustrar el proceso de cálculo manual de Forward propagation se utilizarán las entradas de la primera fila de la matriz de entradas Xs la cual se nombra como Xs1.

$$X_{s1} = \begin{bmatrix} 2.5 & 3.5 & -0.5 \end{bmatrix}$$

• Para el cálculo de Z1 se utilizará a la matriz W1, el bias b1 y la traspuesta de Xs1:

$$z_{1} = \begin{bmatrix} -0.341 & 0.488 & -0.579 \\ -0.741 & -0.542 & -0.716 \\ -0.432 & -0.389 & -0.726 \\ 0.854 & -0.244 & -0.297 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 2.5 \\ 3.5 \\ -0.5 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0.421 \\ -0.068 \\ 0.392 \\ 0.079 \end{bmatrix}$$

Se obtiene:

$$z_1 = \begin{bmatrix} 1.564 \\ -3.459 \\ -1.685 \\ 1.508 \end{bmatrix}$$

Entonces a1 es:

$$a_1 = \begin{bmatrix} 0.916 \\ -0.998 \\ -0.934 \\ 0.907 \end{bmatrix}$$

• Asimismo, calculamos z2, a2, z3 y a3. A continuación los resultados logrados:

z 1	a1	z2	a2	z3	a3
1 -	[0.916, -0.998, -0.934,0.907]	1 =	[0.881, -0.479, 0.013, 0.965]	[-0.096]	[-0.096]

 Como se ha utilizado un enfoque de Batch Gradient Descent, se necesita realizar Forward para cada una de las entradas, lo que mostraremos en la siguiente tabla.
 Por simplicidad, utilizaremos la misma notación de variables que hemos utilizado anteriormente.

z1	$\begin{bmatrix} 1.564 & -1.721 & 0.403 & 1.241 \\ -3.459 & -2.847 & -1.967 & -2.300 \\ -1.685 & -1.309 & -1.133 & -0.591 \\ 1.508 & 3.592 & -0.158 & 2.599 \end{bmatrix}$		
a1	$\begin{bmatrix} 0.916 & -0.938 & 0.382 & 0.846 \\ -0.998 & -0.993 & -0.962 & -0.980 \\ -0.934 & -0.864 & -0.812 & -0.531 \\ 0.907 & 0.998 & -0.157 & 0.989 \end{bmatrix}$		
z2	$\begin{bmatrix} 1.380 & -0.056 & 0.601 & 1.685 \\ -0.522 & 0.939 & 0.433 & -0.783 \\ 0.013 & 1.895 & -0.338 & 0.274 \\ 2.019 & 0.644 & 1.125 & 1.967 \end{bmatrix}$		
a2	$\begin{bmatrix} 0.881 & -0.056 & 0.538 & 0.933 \\ -0.479 & 0.735 & 0.408 & -0.654 \\ 0.013 & 0.956 & -0.326 & 0.268 \\ 0.965 & 0.568 & 0.809 & 0.962 \end{bmatrix}$		
z3	[[-0.096, 0.792, -0.284, 0.087]]		
a3	[[-0.096, 0.659, -0.276, 0.087]]		

• Luego en el proceso **Backward propagation**, hemos utilizado el error cuadrático medio como función de pérdida:

$$Loss = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (\widehat{y}_i - y_i)^2$$

 Ahora actualizaremos los pesos y bias con el objetivo de minimizar la pérdida. Para ello utilizaremos el descenso de gradiente que requiere de establecer una tasa de aprendizaje n.

$$w' = w - \eta \frac{\partial Error}{\partial w}$$
 $b' = b - \eta \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial Error}{\partial b}$

• El error total estaría dado por la suma de todas las pérdidas. Por lo tanto:

$$Error = \sum_{i=1}^{n} (\hat{y}_i - y_i)^2$$

Para calcular los gradientes respecto a los pesos y bias se utiliza la regla de la cadena, resultando:

$$\frac{\partial Error}{\partial w} = \frac{\partial Error}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial z} \cdot \frac{\partial z}{\partial x} = 2 \cdot (\hat{y} - y) \cdot (1 - \tanh^2(z)) \cdot x$$

$$\frac{\partial Error}{\partial b} = \frac{\partial Error}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial z} \cdot \frac{\partial z}{\partial b} = 2 \cdot (\hat{y} - y) \cdot (1 - \tanh^2(z))$$

• La propagación del error también implica determinar el delta de cada capa:

$$\begin{split} \delta_3 &= 2.(\hat{y} - y) \cdot (1 - \tanh^2(z_3)) \\ \delta_2 &= W_3 \cdot \delta_3 \cdot (1 - \tanh^2(z_2)) \\ \delta_1 &= W_2 \cdot \delta_2 \cdot (1 - \tanh^2(z_1)) \end{split}$$

• Con una tasa de aprendizaje de 0.1, se procede a mostrar el cálculo de la actualización de los pesos y bias.

$$\begin{split} W_1' &= W_1 - 0.1 \delta_1.X_s \\ W_2' &= W_2 - 0.1 \delta_2.a_1 \\ W_3' &= W_3 - 0.1 \delta_3.a_2 \\ b_1' &= b_1 - 0.1 \sum \delta_1 \\ b_2' &= b_2 - 0.1 \sum \delta_2 \\ b_3' &= b_3 - 0.1 \sum \delta_3 \end{split}$$

• Los resultados de los cálculos los mostramos a continuación:

δ_1	$\begin{bmatrix} 0.16346314 & -0.16233431 & -0.84395226 & 0.23575742 \\ 0.00099784 & 0.01586053 & 0.01998641 & 0.00689013 \\ -0.07805895 & -0.07299838 & 0.06407392 & -0.33038147 \\ -0.21089959 & -0.00172385 & 0.42081974 & -0.01938593 \end{bmatrix}$
δ_2	$\begin{bmatrix} 0.17247053 & -0.66320567 & -0.33710103 & 0.08273963 \\ 0.50348499 & -0.25975528 & -0.33555434 & 0.31225281 \\ -1.2354633 & 0.09230852 & 0.68023774 & -0.95796281 \\ 0.14300552 & -1.2285945 & -0.44579195 & 0.13199941 \end{bmatrix}$
δ_3	[-2.17103598 1.87566244 1.33716536 -1.81311873]

W' ₁	$\begin{bmatrix} -0.34554259 & 0.4935403 & -0.44262008 \\ -0.7502685 & -0.54508613 & -0.71749508 \\ -0.28692567 & -0.3123435 & -0.78227928 \\ 0.8926412 & -0.22996956 & -0.35290302 \end{bmatrix}$
W' ₂	$ \begin{bmatrix} 0.75195582 & -0.86552398 & 0.79253729 & 0.42652176 \\ -0.92420782 & 0.62329247 & -0.69687519 & -0.59349348 \\ -0.78492013 & -0.29102007 & 0.2121559 & 1.05201748 \\ 0.63649636 & -0.81285838 & -0.17622029 & 0.51966873 \end{bmatrix} $
W' ₃	[-0.05558177 -0.71627873 0.48484404 -0.79736761]
<i>b</i> ' ₁	0.48137072 -0.07279767 0.43346154 0.05973635
b' ₂	0.3552724 0.64854159 0.41713561 0.34912214
b' ₃	[1.07507519]

Pregunta 2.- Verificar el resultado del cálculo a mano usando la librería vista en la segunda clase (Micrograd). Hacer lo mismo usando PyTorch.

 Micrograd es una librería que define una clase Value que se usa para representar valores numéricos en una red de cómputo que admite operaciones como suma, multiplicación y otras funciones, junto con la capacidad de calcular gradientes para el aprendizaje automático mediante la diferenciación automática.

```
#%%
import math
mport numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
%matplotlib inline
#%%
class Value:
def __init__(self, data, _children=(), _op=", label="):
 self.data = data
 self.grad = 0.0
 self. backward = lambda: None
 self._prev = set(_children)
 self._op = _op
 self.label = label
 return f"Value(data={self.data}, grad={self.grad})"
def add (self, other):
 other = other if isinstance(other, Value) else Value(other)
 out = Value(self.data + other.data, (self, other), '+')
 def _backward():
  self.grad += 1.0 * out.grad
  other.grad += 1.0 * out.grad
 out._backward = _backward
 return out
def mul (self, other):
 other = other if isinstance(other, Value) else Value(other)
 out = Value(self.data * other.data, (self, other), '*')
 def _backward():
  self.grad += other.data * out.grad
  other.grad += self.data * out.grad
 out._backward = _backward
 return out
```

```
def __pow__(self, other):
assert isinstance(other, (int, float)), "only supporting int/float powers for now"
 out = Value(self.data**other, (self,), f'**{other}')
 def _backward():
   self.grad += other * (self.data ** (other - 1)) * out.grad
out._backward = _backward
return out
def __rmul__(self, other): # other * self
return self * other
def __truediv__(self, other): # self / other
return self * other**-1
def __sub__(self, other): # self - other
return self + (-other)
def __radd__(self, other): # other + self
return self + other
def tanh(self):
x = self.data
t = (math.exp(2*x) - 1)/(math.exp(2*x) + 1)
out = Value(t, (self, ), 'tanh')
def _backward():
 self.grad += (1 - t**2) * out.grad
 out._backward = _backward
return out
def exp(self):
x = self.data
out = Value(math.exp(x), (self, ), 'exp')
def _backward():
 self.grad += out.data * out.grad # NOTE: in the video I incorrectly used = instead of +=. Fixed here.
 out._backward = _backward
return out
def backward(self):
 topo = []
 visited = set()
 def build_topo(v):
```

```
if v not in visited:
    visited.add(v)
    for child in v._prev:
     build topo(child)
    topo.append(v)
 build_topo(self)
 self.grad = 1.0
 for node in reversed(topo):
  node._backward()
#%%
import random
class Neuron:
def init (self, nin):
 self.w = [Value(random.uniform(-1,1)) for _ in range(nin)]
 print("W:", self.w)
 self.b = Value(random.uniform(-1,1))
 print("b:", self.b)
 act = sum((wi*xi for wi, xi in zip(self.w, x)), self.b)
 out = act.tanh()
 return out
 def parameters(self):
 return self.w + [self.b]
class Layer:
def init (self, nin, nout):
 self.neurons = [Neuron(nin) for _ in range(nout)]
 outs = [n(x) \text{ for n in self.neurons}]
 return outs[0] if len(outs) == 1 else outs
def parameters(self):
 return [p for neuron in self.neurons for p in neuron.parameters()]
class MLP:
def __init__(self, nin, nouts):
 sz = [nin] + nouts
 self.layers = [Layer(sz[i], sz[i+1]) for i in range(len(nouts))]
 for layer in self.layers:
  x = layer(x)
```

```
def parameters(self):
 return [p for layer in self.layers for p in layer.parameters()]
#%%
n = MLP(3, [4, 4, 1])
#%%
xs = [
 [2.5, 3.5, -0.5], # Primera muestra
 [4.0, -1.0, 0.5], # Segunda muestra
ys = [1.0, -1.0, -1.0, 1.0]
#%%
for k in range(5): # Incrementa las iteraciones para ver más cambios
 # forward pass
 ypred = [n(x) for x in xs]
 loss = sum((yout - ygt)**2 for ygt, yout in zip(ys, ypred))
 # Imprimir los valores de predicciones y pérdida (loss)
 print(f"Iteración {k}")
 print("Predicciones:", [yp.data for yp in ypred])
 print("Loss:", loss.data)
 # backward pass
 for p in n.parameters():
    p.grad = 0.0
 loss.backward()
 # Imprimir gradientes antes de la actualización
 print("Gradientes:")
 for i, p in enumerate(n.parameters()):
    print(f"Parámetro {i}: {p.data}, Gradiente: {p.grad}")
 # update
 for p in n.parameters():
    p.data += -0.1 * p.grad
 # Imprimir valores actualizados
 print("Pesos y bias actualizados:")
 for i, p in enumerate(n.parameters()):
    print(f"Parámetro {i}: {p.data}")
```

• En la primera iteración se obtuvieron los siguientes resultados que coinciden con los mostrados en el cálculo manual:

Iteración 0

Predicciones:

 $[-0.09551180109351012,\, 0.6594294380423391,\, -0.2762009023561765,\, 0.08659177780839312]$

Pesos y bias actualizados:

Parámetro 0: -0.3455425864395133

Parámetro 1: 0.49354030472046384

Parámetro 2: -0.44262007762858524

Parámetro 3: 0.4813707157639071

Parámetro 4: -0.7502685003738252

Parámetro 5: -0.5450861251164729

Parámetro 6: -0.7174950822443538

Parámetro 7: -0.07279766624127787

Parámetro 8: -0.2869256709509327

Parámetro 9: -0.3123434983594058

Parámetro 10: -0.7822792789756129

Parámetro 11: 0.43346153792328573

Parámetro 12: 0.8926412032411102

Parámetro 13: -0.22996956288809678

Parámetro 14: -0.35290302011138436

Parámetro 15: 0.0597363504502513

Parámetro 16: 0.7519558171679739

Parámetro 17: -0.865523978704413

Parámetro 18: 0.7925372877736636

Parámetro 19: 0.4265217627334761

Parámetro 20: 0.3552723998299817

Parámetro 21: -0.9242078198017564

Parámetro 22: 0.623292469237169

Parámetro 23: -0.696875192571201

Parámetro 24: -0.593493477673018

Parámetro 25: 0.6485415878541207

Parámetro 26: -0.7849201299364432

Parámetro 27: -0.2910200672775243

Parámetro 28: 0.21215590477957946

Parámetro 29: 1.0520174753370677

Parámetro 30: 0.4171356087187202

Parámetro 31: 0.6364963596437079

Parámetro 32: -0.8128583812158143

Parámetro 33: -0.17622028514159255

Parámetro 34: 0.5196687337910336

Parámetro 35: 0.3491221402067136

Parámetro 36: -0.055581770552016574

Parámetro 37: -0.7162787275772213

Parámetro 38: 0.48484404322738217

Parámetro 39: -0.797367614376691

Parámetro 40: 1.075075192880589

Luego implementamos un MLP en Pytorch:
 #%%

```
mport torch
import torch.nn as nn
import numpy as np
device = torch.device('cuda' if torch.cuda.is_available() else 'cpu')
# Pesos (W) y sesgos (b) para la primera capa
W1_np = np.array([
 [-0.34108091502837, 0.4875444774924518, -0.5786687891714137],
 [-0.7406084700295616, -0.5419469493214886, -0.7157868250555495],
 [-0.4315505068114813, -0.3888294993216346, -0.7260616380268912],
 [0.8544519713956533, -0.24436625968891335, -0.29745436944045234]
b1_np = np.array([
 [0.42066411352123567],
 [-0.06842417572242421],
 [0.3917250492343052],
 [0.07861738679252617]
# Pesos (W) y sesgos (b) para la segunda capa
W2_np = np.array([
 [0.8240668394757076, -0.7925535106179675, 0.856718957818575, 0.38940887530348656],
 [-0.8401491947426882, 0.6005090770290116, -0.710761829952594, -0.5376371931922113],
 [-0.9617475006414558, -0.1484109682541901, 0.315131084013728, 0.843811249537862],
 [0.7589476929906058, -0.6751635852663345, -0.05422983414165872, 0.43000805343850246]
b2 np = np.array([
 [0.2807627460701372]
 [0.6705844066805486].
 [0.2750476238785533].
 [0.20918398742213418]
# Pesos (W) y sesgos (b) para la capa de salida
W3 np = np.array([
 [-0.3547048938594579, -0.3011280508308256, 0.5691627652457749, -0.9665772078201607]
b3 np = np.array([[0.9979425023631463]])
# Convertimos a tensores de torch
W1 = torch.tensor(W1 np, dtype=torch.float32)
b1 = torch.tensor(b1_np, dtype=torch.float32)
W2 = torch.tensor(W2_np, dtype=torch.float32)
b2 = torch.tensor(b2 np, dtype=torch.float32)
W3 = torch.tensor(W3_np, dtype=torch.float32)
b3 = torch.tensor(b3_np, dtype=torch.float32)
X = torch.tensor([[2.5, 3.5, -0.5],
         [4.0, -1.0, 0.5],
```

```
[0.5, 1.5, 1.0],
          [3.0, 2.0, -1.5]], dtype=torch.float32).to(device)
y = torch.tensor([[1.0], [-1.0], [-1.0], [1.0]], dtype=torch.float32).to(device)
#%%
class MLP(nn.Module):
 def __init__(self, W1, b1, W2, b2, W3, b3):
    super(MLP, self).__init__()
    # Definimos las capas lineales
    self.layer1 = nn.Linear(3, 4)
    self.layer2 = nn.Linear(4, 4)
    self.output_layer = nn.Linear(4, 1)
    # Asignamos los pesos y bias iniciales desde numpy
    with torch.no grad():
      self.layer1.weight = nn.Parameter(W1)
      self.layer1.bias = nn.Parameter(b1)
      self.layer2.weight = nn.Parameter(W2)
      self.layer2.bias = nn.Parameter(b2)
      self.output layer.weight = nn.Parameter(W3)
      self.output_layer.bias = nn.Parameter(b3)
 def forward(self, x):
    x = torch.tanh(self.layer1(x))
    x = torch.tanh(self.layer2(x))
    x = torch.tanh(self.output_layer(x))
model = MLP(W1, b1, W2, b2, W3, b3).to(device)
#%%
# Definir la función de pérdida (MSE) y el optimizador (SGD)
criterion = nn.MSELoss()
optimizer = torch.optim.SGD(model.parameters(), Ir=0.1)
#%%
# Paso de entrenamiento (forward + backward)
def train_step(X, y):
                           # Limpiar los gradientes previos
 optimizer.zero_grad()
 y pred = model(X)
 loss = criterion(y_pred, y) # Calcular la pérdida
 loss.backward()
                          # Retropropagación
                         # Actualización de los pesos
 optimizer.step()
 return loss.item()
#%%
# Mostrar los pesos y bias iniciales
print("Pesos y bias iniciales:")
for name, param in model.named_parameters():
 print(f"{name}: {param.data}")
# Realizar un paso de entrenamiento
loss = train_step(X, y)
# Mostrar los pesos y bias después del entrenamiento
print("\nPesos y bias después de la retropropagación:")
```

```
for name, param in model.named_parameters():
    print(f"{name}: {param.data}")

# Mostrar la pérdida final
print(f"\nPérdida final: {loss}")

#%%
```

 Los resultados obtenidos discrepan ligeramente de los calculados con los métodos anteriores:

Pesos y bias después de la retropropagación:

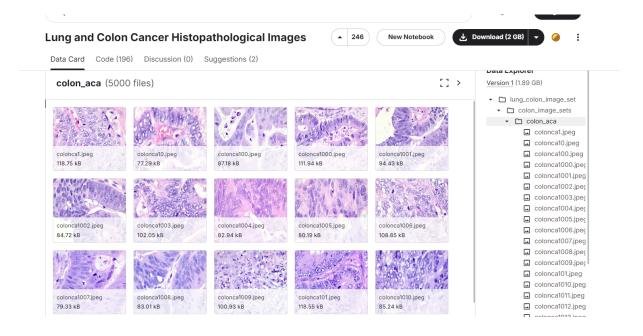
```
layer1.weight: tensor([[-0.3652, 0.4924, -0.5307],
     [-0.7427, -0.5432, -0.7167],
     [-0.4137, -0.3822, -0.7352],
     [ 0.8516, -0.2657, -0.3195]], device='cuda:0')
layer1.bias: tensor([[ 0.4201],
    [-0.0663],
    [0.3961],
     [ 0.0718]], device='cuda:0')
layer2.weight: tensor([[ 0.8030, -0.8150, 0.8352, 0.4034],
     [-0.8521, 0.5926, -0.7187, -0.5403],
     [-0.9284, -0.1723, 0.2961, 0.8872],
     [ 0.7380, -0.7009, -0.0788, 0.4464]], device='cuda:0')
layer2.bias: tensor([[0.2956],
     [0.7166],
     [0.2862],
     [0.2188]], device='cuda:0')
output layer.weight: tensor([[-0.3148, -0.4109, 0.5292, -0.9650]], device='cuda:0')
output_layer.bias: tensor([[0.9839]], device='cuda:0')
```

Pérdida final: 1.1816823482513428

PREGUNTA 3: Usando la data de Kaggle sobre Lung Cancer (Histopathological Images), clasificar dado la imagen está en uno de estas clases: ['adenocarcinoma', 'benign', 'squamous cell carcinoma'].

Descripción del DataSet

El conjunto de datos contiene 15000 imágenes en color, divididas en 3 clases de 5000 imágenes cada una. Todas las imágenes tienen un tamaño de 768 x 768 píxeles y están en formato jpeg. Las clases son adenocarcinomas de pulmón, carcinomas de células escamosas de pulmón y tejidos pulmonares benignos.

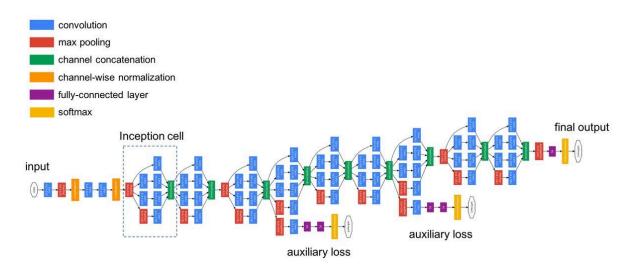


Para el entrenamiento, se separaron imágenes en carpetas de train, validation y test con cantidades del **75%**, **15%** y **15%** del dataset respectivamente.

Se eligieron 3 arquitecturas para el entrenamiento de los modelos: Inception v1, Resnet50 y Inception-resnet v2.

1. Arquitectura Inception V1

Se procedió a implementar la arquitectura Inception V1 para el problema de clasificación de imágenes Lung Cancer en local: *Pregunta3 Inceptionv1.ipynb*



- Convolución (azul): Aplica filtros para detectar características como bordes y texturas.
- Max Pooling (rojo): Reduce el tamaño de la imagen, manteniendo la información más importante.
- Channel Concatenation (verde): Combina salidas de varias convoluciones y pooling para obtener una representación más diversa.
- Normalización (amarillo): Ajusta los valores de los canales para hacerlos comparables y estabilizar el entrenamiento.
- Fully-connected Layer (morado): Usa todas las características extraídas para hacer una predicción.
- Softmax (amarillo): Convierte la salida en probabilidades para la clasificación.
- **Inception Cell:** Combina filtros de diferentes tamaños (1x1, 3x3, 5x5) y pooling, capturando detalles en diferentes escalas.
- Auxiliary Loss: Dos salidas auxiliares que ayudan al entrenamiento al proporcionar retroalimentación intermedia.
- Salida final: Resultado de la clasificación.

1.1. Parámetros usados para el entrenamiento

A continuación, se detalla la descripción de cada capa y los parámetros involucrados:

Capa	Fórmula de los Parámetros	Total de Parámetros
Convolution 1	7 × 7 × 3 × 64	9,408
Inception Block 1	$(1 \times 1 \times 64 + 3 \times 3 \times 64 + 5 \times 5 \times 64) \times 128$	887,040
Inception Block 2	(1 × 1 × 128 + 3 × 3 × 128 + 5 × 5 × 128) × 256	3,548,160
Inception Block 3	(1 × 1 × 256 + 3 × 3 × 256 + 5 × 5 × 256) × 512	14,192,640
Inception Block 4	(1 × 1 × 512 + 3 × 3 × 512 + 5 × 5 × 512) × 1024	56,619,008
Inception Block 5	(1 × 1 × 1024 + 3 × 3 × 1024 + 5 × 5 × 1024) × 2048	226,416,640
Fully Connected	2048 × 3	6,144
Final Output	Softmax	0

1.2. Resultados

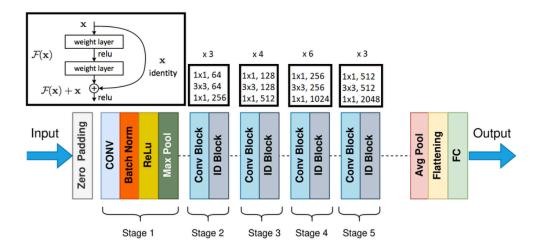
 La red neuronal se entrenó con 10 épocas, obteniendo una precisión de 97.24%, luego se procedió a probar una imágen dando como resultado la clase de benign a un 100% de confidencialidad.

```
Epoch [1/10], Loss: 0.4093
Validation Loss: 0.1961, Accuracy: 92.98%
Epoch [2/10], Loss: 0.2671
Validation Loss: 0.2879, Accuracy: 87.20%
Epoch [3/10], Loss: 0.2284
Validation Loss: 0.1590, Accuracy: 92.93%
Epoch [4/10], Loss: 0.1980
Validation Loss: 0.3810, Accuracy: 81.11%
Epoch [5/10], Loss: 0.1699
Validation Loss: 0.1200, Accuracy: 95.20%
Epoch [6/10], Loss: 0.1561
Validation Loss: 0.1104, Accuracy: 95.33%
Epoch [7/10], Loss: 0.1504
Validation Loss: 0.1222, Accuracy: 94.62%
Epoch [8/10], Loss: 0.1348
Validation Loss: 0.1032, Accuracy: 95.78%
Epoch [9/10], Loss: 0.1220
Validation Loss: 0.0947, Accuracy: 96.00%
Epoch [10/10], Loss: 0.1131
Validation Loss: 0.0743, Accuracy: 97.24%
Evaluando el modelo en el conjunto de test...
Validation Loss: 0.0687, Accuracy: 97.69%
```



2. Arquitectura ResNet

Se procedió a implementar la arquitectura ResNet para el problema de clasificación de imágenes Lung Cancer en GoogleColab: *Pregunta3_ResNet.ipynb*



- **Zero Padding:** Se añaden ceros en los bordes de la imagen para mantener las dimensiones originales antes de aplicar convoluciones.
- Capa Convolucional (CONV): Se aplica una convolución con filtro 7×7 y stride de 2, extrayendo características iniciales y reduciendo el tamaño de la imagen.
- Batch Normalization: Normaliza las activaciones para acelerar y estabilizar el entrenamiento.
- **ReLU:** Función de activación que introduce no linealidad, anulando valores negativos y dejando pasar solo los positivos.
- Max Pooling: Reduce las dimensiones espaciales seleccionando el valor máximo en ventanas de 3×3 y stride de 2.

Bloques Residuales:

- Conv Block: Realiza convoluciones con filtros 1×1, 3×3, ajustando las dimensiones de las características.
- Identity Block: Similar al Conv Block, pero sin modificar las dimensiones, permitiendo conexiones de salto directo.
- Average Pooling: Reduce cada canal a un solo valor promedio, comprimiendo la información.
- **Flattening:** Convierte la salida bidimensional en un vector unidimensional para las siguientes capas.

 Fully Connected (FC): Realiza la clasificación final utilizando la información extraída, generalmente seguida de una función softmax para obtener las probabilidades de cada clase.

2.1. Parámetros usados para el entrenamiento

A continuación, se detalla la descripción de cada capa y los parámetros involucrados:

Capa	Fórmula de los Parámetros	Total de Parámetros
Convolution 1	7 × 7 × 3 × 64	9,408
Max Pooling	Pooling	0
Residual Block 1	(1 × 1 × 64 + 3 × 3 × 64 + 1 × 1 × 256) × 3	214,272
Residual Block 2	(1 × 1 × 128 + 3 × 3 × 128 + 1 × 1 × 512) × 4	1,180,160
Residual Block 3	(1 × 1 × 256 + 3 × 3 × 256 + 1 × 1 × 1024) × 6	6,706,176
Residual Block 4	(1 × 1 × 512 + 3 × 3 × 512 + 1 × 1 × 2048) × 3	13,421,056
Fully Connected	2048 × 3	6,144
Final Output	Softmax	0

2.2 Resultados

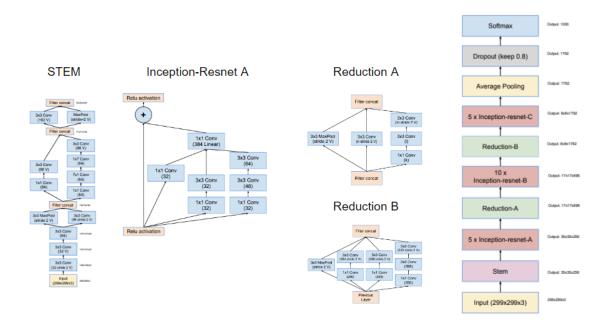
La red se entrenó con **10 épocas**, obteniendo una **precisión de 98%**, luego se procedió a probar una imágen dando como resultado la clase de **adenocarcinoma** a un 98.48% de confidencialidad.

```
/usr/local/lib/python3.10/dist-packages/torch/utils/data/dataloader.
warnings.warn(_create_warning_msg(
Epoch [1/10], Loss: 0.3610, Accuracy: 86.28%
Validation Accuracy: 81.07%
Epoch [2/10], Loss: 0.2721, Accuracy: 89.44%
Validation Accuracy: 89.51%
Epoch [3/10], Loss: 0.294, Accuracy: 90.74%
Validation Accuracy: 90.89%
Epoch [4/10], Loss: 0.1994, Accuracy: 91.89%
Validation Accuracy: 96.89%
Epoch [5/10], Loss: 0.283, Accuracy: 91.87%
Validation Accuracy: 95.69%
Epoch [7/10], Loss: 0.2891, Accuracy: 92.97%
Validation Accuracy: 95.42%
Epoch [8/10], Loss: 0.1891, Accuracy: 92.85%
Validation Accuracy: 96.89%
Epoch [7/10], Loss: 0.1286, Accuracy: 94.67%
Validation Accuracy: 96.89%
Epoch [9/10], Loss: 0.1226, Accuracy: 95.29%
Validation Accuracy: 97.42%
Epoch [1/10], Loss: 0.1282, Accuracy: 95.98%
Validation Accuracy: 98.80%

Predicción: adenocarcinoma con 98.48% confidence
```

3. Arquitectura Inception + ResNetV2

Se procedió a implementar la arquitectura Inception-ResNetV2 para el problema de clasificación de imágenes Lung Cancer en GoogleColab: Pregunta3_Inception-Resnetv2.ipynb



- **STEM:** Bloque inicial con convoluciones 3x3 y *Max Pooling* para reducir la resolución de la imagen, manteniendo características importantes.
- Inception-ResNet-A/B/C: Bloques que aplican convoluciones en paralelo (1x1, 3x3) y luego suman la salida con la entrada original (conexión residual). Extraen características a diferentes escalas.
- **Reduction-A/B:** Bloques que reducen la resolución de las características con *Max Pooling* y convoluciones 3x3, luego concatenan las salidas.
- Average Pooling y Softmax: Tras pasar por todos los bloques, se realiza un Average Pooling y se usa Softmax para la clasificación final.
- **Conexiones residuales:** Mejoran el flujo de gradientes y el entrenamiento de redes profundas, evitando la pérdida de información.

3.1. Parámetros usados para el entrenamiento

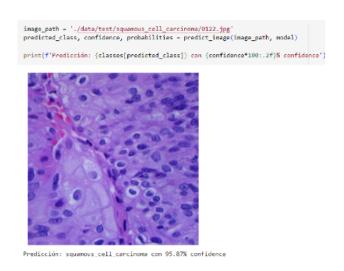
A continuación, se detalla la descripción de cada capa y los parámetros involucrados:

Capa	Fórmula de los Parámetros	Total de Parámetros
Convolution 1	7 × 7 × 3 × 64	9,408
Stem	(1 × 1 × 64 + 3 × 3 × 64 + 3 × 3 × 192) × 192	110,784
Inception-ResNet Block A	(1 × 1 × 32 + 3 × 3 × 32 + 1 × 1 × 256) × 5	1,536,000
Inception-ResNet Block B	(1 × 1 × 128 + 1 × 7 × 128 + 1 × 1 × 896) × 10	6,451,200
Inception-ResNet Block C	(1 × 1 × 192 + 1 × 3 × 192 + 1 × 1 × 1792) × 5	8,601,600
Reduction Block A	(3 × 3 × 192 + 3 × 3 × 384 + 1 × 1 × 1024)	3,411,968
Reduction Block B	(1 × 1 × 256 + 1 × 3 × 256 + 3 × 3 × 1024)	5,243,392
Fully Connected	1536 × 3	4,608
Final Output	Softmax	0

3.2. Resultados

La red neuronal se entrenó con **10 épocas**, obteniendo una **precisión de 96.62%**, luego se procedió a probar una imágen dando como resultado la clase **desquamous_cell_carcinoma** a un 95.87% de confidencialidad.

```
Epoch [1/10], Loss: 0.3566, Accuracy: 87.61%
Validation Accuracy: 86.36%
Epoch [2/10], Loss: 0.2733, Accuracy: 90.17%
Validation Accuracy: 93.69%
Epoch [3/10], Loss: 0.2183, Accuracy: 91.38%
Validation Accuracy: 94.58%
Epoch [4/10], Loss: 0.1996, Accuracy: 92.16%
Validation Accuracy: 88.09%
Epoch [5/10], Loss: 0.2276, Accuracy: 91.74%
Validation Accuracy: 87.87%
Epoch [6/10], Loss: 0.2607, Accuracy: 89.30%
Validation Accuracy: 91.02%
Epoch [7/10], Loss: 0.1959, Accuracy: 92.40%
Validation Accuracy: 96.80%
Epoch [8/10], Loss: 0.1505, Accuracy: 94.41%
Validation Accuracy: 96.53%
Epoch [9/10], Loss: 0.1468, Accuracy: 94.60%
Validation Accuracy: 97.60%
Epoch [10/10], Loss: 0.1387, Accuracy: 94.82%
Validation Accuracy: 97.16%
Accuracy on test set: 96.62%
```



4. Conclusiones

- **ResNet 50** mostró el mejor rendimiento general con una precisión de entrenamiento del 98% y una precisión de prueba también del **98%**, lo que indica una excelente capacidad para generalizar en nuevos datos.
- **Inception v1** tuvo un rendimiento ligeramente menor, con una precisión de entrenamiento de 97.69% y una precisión de prueba de **97.24**%, lo que demuestra que sigue siendo un modelo competitivo, aunque marginalmente superado por ResNet 50.
- Inception-ResNet v2 alcanzó una precisión de entrenamiento más baja (94.82%), pero aún logró una precisión de prueba del 96.62%, lo que indica que, aunque fue el modelo que más le costó ajustarse a los datos de entrenamiento, logró una buena generalización.

ARQUITECTURA	N° de Épocas	Precisión Train	Precisión Test	Entorno de entrenamiento
Inceptionv1	10	97.69 %	97.24%	Local
ResNet 50	10	98%	98%	Google Colab
Inception + Resnetv2	10	94.82%	96.62%	Google Colab

GPU Colab T4 16GB

GPU local: GTX 1060 6GB

Tiempo Google Colab: 2h

Tiempo Local: 5h