

ALJABAR LINEAR ELEMENTER

(sks : $4(3-1)$)

Kelas A : Edi Kurniadi,M.Si.,Ph.D

Kelas B : Dr. Sisilia Sylviani, M.Si

Program Studi S1 Matematika FMIPA Unpad

13 Oktober 2022

1 Vektor Geometris

- Notasi dan Operasi
- Vektor dalam sistem koordinat \mathbb{R}^2 dan \mathbb{R}^3

2 Latihan Soal

3 Aritmetika Vector

- Operasi Vektor
- Norm Suatu vektor

4 Latihan Soal

5 Hasil kali titik

- Rumus Komponen untuk hasil kali titik
- Vektor-vektor Ortogonal
- Proyeksi Ortogonal

6 Hasil Kali Silang

- Interpretasi Geometris Hasil kali silang

- Garis dan Bidang di \mathbb{R}^3
- Garis dalam \mathbb{R}^3

- Secara geometris, dalam \mathbb{R}^2 dan \mathbb{R}^3 vektor dapat direpresentasikan sebagai ruang garis berarah atau panah yang mempunyai arah dan panjang. vektor yang bermula dari suatu titik pangkal A dan berakhir di titik ujung B dan dinotasikan dengan $\vec{v} = \vec{AB}$.
- Notasinya menggunakan huruf kecil bergaris seperti \vec{a} , \vec{b} , \vec{c} , dan lain-lain.
- Dua vektor \vec{a} dan \vec{b} dikatakan sama jika $\vec{a} = \vec{b}$.

Definition

Jika \vec{a} dan \vec{b} dua vektor sembarang, maka

- Jumlah $\vec{a} + \vec{b}$ diperoleh dengan meletakkan pangkal vektor \vec{b} di ujung vektor \vec{a} . Hasil $\vec{a} + \vec{b}$ adalah ruas garis dari pangkal \vec{a} ke ujung \vec{b} . Gambarkan!
- Selisih \vec{b} dari \vec{a} didefinisikan sebagai

$$\vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b})$$

- Jika \vec{a} vektor tak nol dan k skalar riil tak nol, maka vektor $k\vec{a}$ didefinisikan sebagai vektor yang panjangnya $|k|$ kali panjang \vec{a} dan arahnya searah \vec{a} jika k positif dan berlawanan arah jika k negatif. Untuk $k = 0$ atau $\vec{a} = 0$, maka $k\vec{a} = 0$.

di \mathbb{R}^2

- a. Misalkan \vec{v} suatu vektor di bidang yang titik pangkalnya adalah titik asal koordinat. Koordinat (v_1, v_2) dari titik ujung \vec{v} disebut komponen \vec{v} dan ditulis dengan $\vec{v} = (v_1, v_2)$.
- b. Vektor $\vec{v} = (v_1, v_2)$ dan $\vec{w} = (w_1, w_2)$ dikatakan ekuivalen jika dan hanya jika $v_1 = w_1$ dan $v_2 = w_2$.
Operasi lainnya bisa kita tuliskan sebagai berikut
- ① $\vec{v} \pm \vec{w} = (v_1 \pm w_1, v_2 \pm w_2)$.
 - ② $k\vec{v} = (kv_1, kv_2)$.

di \mathbb{R}^3

Dengan menggunakan notasi di \mathbb{R}^2 , kita peroleh hal yang sama untuk \mathbb{R}^3 .

- a. Misalkan \vec{v} suatu vektor di ruang yang titik pangkalnya adalah titik asal koordinat. Koordinat (v_1, v_2, v_3) dari titik ujung \vec{v} disebut komponen \vec{v} dan ditulis dengan $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$.
- b. Vektor $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ dan $\vec{w} = (w_1, w_2, w_2)$ dikatakan ekuivalen jika dan hanya jika $v_1 = w_1$, $v_2 = w_2$, dan $v_3 = w_3$.

Operasi lainnya bisa kita tuliskan sebagai berikut

- ① $\vec{v} \pm \vec{w} = (v_1 \pm w_1, v_2 \pm w_2, v_3 \pm w_3)$.
- ② $k\vec{v} = (kv_1, kv_2, kv_3)$.

Contoh

- 1 Jika $\vec{v} = (1, -3, 2)$ dan $\vec{w} = (4, 2, 1)$, tentukan $\vec{v} \pm \vec{w}$, $2\vec{v}$.
- 2 Komponen vektor \vec{v} dengan titik pangkal $P_1(2, -1, 4)$ dan titik ujung $P_2(7, 5, -8)$. Tentukan \vec{v} .

Pergeseran Sumbu

Misalkan di \mathbb{R}^2 kita lakukan pergeseran sistem koordinat xy menjadi sistem koordinat $x'y'$.

Perhatikan gambar berikut ini :

Dari gambar di atas diperoleh bahwa $O'P$ pada sistem xy mempunyai titik pangkal (k, l) dengan titik ujung (x, y) , sedangkan pada sistem $x'y'$ mempunyai titik pangkal $(0, 0)$ dan

titik ujungnya (x', y') . Sehingga diperoleh hubungan bahwa $x' = x - k$ dan $y' = y - l$.

- ❶ Cari suatu vektor tak nol \vec{u} dengan titik pangkal $P(-1, 3, -5)$ sedemikian sehingga
 - a. \vec{u} mempunyai arah yang sama dengan $\vec{v} = (6, 7, -3)$.
 - b. \vec{u} berlawanan arah dengan $\vec{v} = (6, 7, -3)$.
- ❷ Tentukan skalar α_1, α_2 , dan α_3 (jika ada) yang memenuhi

$$\alpha_1(-2, 9, 6) + \alpha_2(-3, 2, 1) + \alpha_3(1, 7, 5) = (0, 5, 4)$$

- ❸ Anggap P adalah titik $(2, 3, -2)$ dan Q titik $(7, -4, 1)$.
 - a. Cari titik tengah ruas garis yang menghubungkan P dan Q .
 - b. Cari titik ruas garis yang menghubungkan P dan Q yang berada di $\frac{3}{4}$ jarak dari P ke Q .

Sifat Operasi Vektor di $\mathbb{R}^{2(3)}$

Theorem

Misalkan \vec{u}, \vec{v} , dan \vec{w} vektor-vektor di bidang dan ruang dengan k, l skalar. Kita peroleh

- $\vec{u} + \vec{v} = \vec{v} + \vec{u}.$
- $\vec{u} + \vec{0} = \vec{0} + \vec{u} = \vec{u}.$
- $k(l\vec{u}) = (kl)\vec{u}.$
- $(k + l)\vec{u} = k\vec{u} + l\vec{u}.$
- $(\vec{u} + \vec{v}) + \vec{w} = \vec{u} + (\vec{v} + \vec{w}).$
- $\vec{u} + (-\vec{u}) = \vec{0}.$
- $k(\vec{u} + \vec{v}) = k\vec{u} + k\vec{v}.$
- $1\vec{u} = \vec{u}.$

- ➊ Misalkan $\vec{u} = (u_1, u_2) \in \mathbb{R}^2$ dan $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3) \in \mathbb{R}^3$. Norm vektor tersebut didefinisikan sbb:

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{u_1^2 + u_2^2}, \quad \|\vec{v}\| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2}.$$

- ➋ Jika $P_1(x_1, y_1, z_1)$ dan $P_2(x_2, y_2, z_2)$ adalah titik di \mathbb{R}^3 maka jarak antara kedua titik tersebut adalah norm $\vec{P_1P_2}$
- ➌ Vektor dengan norm 1 disebut dengan vektor satuan.

- ❶ Anggap $\vec{v} = (-1, 2, 5)$. Cari semua skalar sedemikian sehingga $\|k\vec{v}\| = 4$.
- ❷ Tunjukkan bahwa jika \vec{v} adalah sembarang vektor tak nol, maka $\frac{1}{\|\vec{v}\|}\vec{v}$ adalah suatu vektor satuan.
- ❸ Cari vektor satuan yang mempunyai arah yang sama dengan $v = (3, 4)$.
- ❹ Cari vektor satuan yang mempunyai arah yang berlawanan dengan $v = (-2, 3, -6)$.

- Misalkan \vec{u} dan \vec{v} vektor tak nol di $\mathbb{R}^{2(3)}$.
- Sudut antara \vec{u} dan \vec{v} adalah sudut θ yang memenuhi $0 \leq \theta \leq \pi$.

Perhatikan gambar berikut :

Definition

Jika \vec{u} dan \vec{v} vektor di $\mathbb{R}^{2(3)}$ dengan $0 \leq \theta < \pi/2$ sudut antara \vec{u} dan \vec{v} , maka hasil kali titik atau hasil kali dalam Euclidean $\vec{u} \bullet \vec{v}$ didefinisikan sebagai

$$\vec{u} \bullet \vec{v} = \begin{cases} \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos \theta & \text{jika } \vec{u} \neq \vec{0} \text{ dan } \vec{v} \neq \vec{0} \\ 0 & \text{jika } \vec{u} = \vec{0} \text{ atau } \vec{v} = \vec{0} \end{cases}$$

Sebagai contoh, tentukan hasil kali titik $\vec{u} = (0, 0, 1)$ dan $\vec{v} = (0, 2, 2)$ dengan sudut 45° .

Perhatikan gambar berikut ini :

Gunakan gambar di atas untuk membuktikan bahwa

$$\vec{u} \bullet \vec{v} = u_1v_1 + u_2v_2 + u_3v_3.$$

- Diketahui $\vec{u} = (2, -1, 1)$ dan $\vec{v} = (1, 1, 2)$. Cari $\vec{u} \bullet \vec{v}$ dan sudut antara keduanya.

Selanjutnya hasil kali titik bisa digunakan untuk memperoleh informasi sudut antara dua vektor sbb:

Theorem

Misalkan \vec{u} dan \vec{v} vektor di $\mathbb{R}^{2(3)}$.

- ① $\vec{u} \bullet \vec{u} = \|\vec{u}\|^2$.
- ② Jika \vec{u} dan \vec{v} vektor tak nol di $\mathbb{R}^{2(3)}$ dan θ sudut antara keduanya, maka
 - ① θ lancip jika dan hanya jika $\vec{u} \bullet \vec{v} > 0$.
 - ② θ tumpul jika dan hanya jika $\vec{u} \bullet \vec{v} < 0$.
 - ③ $\theta = \pi/2$ jika dan hanya jika $\vec{u} \bullet \vec{v} = 0$.

- ① Tentukan jenis sudut yang terbentuk antara vektor \vec{u} dan \vec{v} , antara vektor \vec{v} dan \vec{w} , antara vektor \vec{u} dan \vec{w} jika $\vec{u} = (1, -2, 3)$, $\vec{v} = (-3, 4, 1)$ dan $\vec{w} = (3, 6, 3)$.

- Vektor-vektor yang tegak lurus disebut juga vektor-vektor ortogonal.
- Dua vektor \vec{u} dan \vec{v} dikatakan ortogonal jika hasil kali titiknya sama dengan nol dan dinotasikan $\vec{u} \perp \vec{v}$.
- Buktikan bahwa di \mathbb{R}^2 vektor tak nol $\vec{n} = (a, b)$ tegak lurus dengan garis $ax + by + c = 0$.

Theorem

Misalkan \vec{u} dan \vec{v} vektor-vektor di $\mathbb{R}^{2(3)}$ dan k skalar. Kita peroleh bahwa

- $\vec{u} \bullet \vec{v} = \vec{v} \bullet \vec{u}.$
- $\vec{u} \bullet (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \bullet \vec{v} + \vec{u} \bullet \vec{w}.$
- $k(\vec{u} \bullet \vec{v}) = (k\vec{u}) \bullet \vec{v} = \vec{u} \bullet (k\vec{v})$
- $\vec{v} \bullet \vec{v} > 0$ jika $\vec{v} \neq \vec{0}$ dan $\vec{v} \bullet \vec{v} = 0$ jika $\vec{v} = \vec{0}.$

- Suatu vektor tak nol \vec{u} dapat didekomposisi menjadi jumlah dua vektor, yaitu satu sejajar dengan \vec{u} dan yang lainnya tegak lurus dengan \vec{u} .

Perhatikan gambar berikut ini : Kita peroleh bahwa

$$\vec{w}_1 + \vec{w}_2 = \vec{w}_1 + (\vec{u} - \vec{w}_1) = \vec{u}.$$

- a. Vektor \vec{w}_1 disebut proyeksi ortogonal dari \vec{u} pada \vec{a} atau komponen vektor \vec{u} yang sejajar dengan \vec{a} dan dinotasikan dengan $\text{Proy}_{\vec{a}}\vec{u}$.

- b. Vektor \vec{w}_2 disebut komponen vektor \vec{u} yang ortogonal terhadap \vec{a} . Kita peroleh bahwa

$$\vec{w}_2 = \vec{u} - \text{Proy}_{\vec{a}}\vec{u}.$$

Theorem

Jika \vec{u} dan \vec{a} vektor-vektor di $\mathbb{R}^{2(3)}$ dan $\vec{a} \neq \vec{0}$, maka

- a. $\text{Proy}_{\vec{a}}\vec{u} = \frac{\vec{u} \bullet \vec{a}}{\|\vec{a}\|^2} \vec{a}$. (Komponen vektor \vec{u} yang sejajar \vec{a}).
- b. $\vec{u} - \text{Proy}_{\vec{a}}\vec{u} = \vec{u} - \frac{\vec{u} \bullet \vec{a}}{\|\vec{a}\|^2} \vec{a}$. (Komponen vektor \vec{u} yang ortogonal \vec{a}).

Remark

Norm $||\text{Proy}_{\vec{a}}\vec{u}|| = \frac{|\vec{u} \bullet \vec{a}|}{||\vec{a}||}$ atau $||\text{Proy}_{\vec{a}}\vec{u}|| = ||\vec{u}|| |\cos \theta|$ dengan θ sudut antara \vec{u} dan \vec{a} .

- 1 Misalkan $\vec{u} = (2, -1, 3)$ dan $\vec{v} = (4, -1, 2)$. Cari komponen vektor \vec{u} yang sejajar \vec{a} dan komponen vektor \vec{u} yang tegak lurus \vec{a} .
- 2 Cari suatu rumus untuk jarak D antara titik $P_0(x_0, y_0)$ dan garis $ax + by + c = 0$.

Definition

Misalkan $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$ dan $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$ vektor-vektor di \mathbb{R}^3 , maka hasil kali silang $\vec{u} \times \vec{v}$ adalah vektor yang didefinisikan oleh

$$\vec{u} \times \vec{v} = \left(\begin{vmatrix} u_2 & u_3 \\ v_2 & v_3 \end{vmatrix}, - \begin{vmatrix} u_1 & u_3 \\ v_1 & v_3 \end{vmatrix}, \begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix} \right).$$

- Tentukan hasil kali silang $\vec{u} \times \vec{v}$ dengan $\vec{u} = (1, 2, -2)$ dan $\vec{v} = (3, 0, 1)$.

Berikut adalah sifat-sifat dari hasil kali silang

Theorem

Jika \vec{u} dan \vec{v} vektor-vektor di \mathbb{R}^3 maka

- ❶ $\vec{u} \bullet (\vec{u} \times \vec{v}) = 0.$
- ❷ $\vec{v} \bullet (\vec{u} \times \vec{v}) = 0.$
- ❸ $||\vec{u} \times \vec{v}||^2 = ||\vec{u}||^2 ||\vec{v}||^2 - (\vec{u} \bullet \vec{v})^2,$
- ❹ $\vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w}) = (\vec{u} \bullet \vec{w})\vec{v} - (\vec{u} \bullet \vec{v})\vec{w}.$
- ❺ $(\vec{u} \times \vec{v}) \times \vec{w} = (\vec{u} \bullet \vec{w})\vec{v} - (\vec{v} \bullet \vec{w})\vec{u}.$

Sifat lainnya dari hasil kali silang adalah

Theorem

Misalkan \vec{u}, \vec{v} dan \vec{w} vektor-vektor di \mathbb{R}^3 dan k suatu skalar, maka

- ❶ $\vec{u} \times \vec{v} = -(\vec{v} \times \vec{u}).$
- ❷ $\vec{u} \times (\vec{v} + \vec{w}) = (\vec{u} \times \vec{v}) + (\vec{u} \times \vec{w}).$
- ❸ $(\vec{u} + \vec{v}) \times \vec{w} = (\vec{u} \times \vec{w}) + (\vec{v} \times \vec{w}).$
- ❹ $k(\vec{u} \times \vec{v}) = (k\vec{u}) \times \vec{v} = \vec{u} \times (k\vec{v}).$
- ❺ $\vec{u} \times \vec{0} = \vec{0} \times \vec{v} = \vec{0}.$
- ❻ $\vec{u} \times \vec{u} = \vec{0}.$

Remark

Misalkan $\vec{u} = (a, b, c)$ vektor di \mathbb{R}^3 , kita bisa menuliskan vektor \vec{u} sebagai kombinasi linear dari vektor-vektor satuan $\vec{i} = (1, 0, 0)$, $\vec{j} = (0, 1, 0)$ dan $\vec{k} = (0, 0, 1)$, yaitu

$$\vec{u} = (a, b, c) = a(1, 0, 0) + b(0, 1, 0) + c(0, 0, 1) = a\vec{i} + b\vec{j} + c\vec{k}.$$

Tentukan $\vec{u} \times \vec{v}$ dan nyatakan hasilnya dalam vektor satuan jika $\vec{u} = (1, 2, -1)$ dan $\vec{v} = (3, 0, 1)$.

- ① Misalkan \vec{u} dan \vec{v} vektor-vektor dalam \mathbb{R}^3 , maka $||\vec{u} \times \vec{v}||$ sama dengan luas jajar genjang yang ditentukan oleh \vec{u} dan \vec{v} .

Tentukan luas segitiga yang dibentuk oleh titik-titik $P_1(2, 2, 0)$, $P_2(-1, 0, 2)$ dan $P_3(0, 4, 3)$.

- ② Hasil kali skalar ganda tiga $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$, dan $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$ adalah

$$\vec{u} \bullet (\vec{v} \times \vec{w}) = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}.$$

Hitung $\vec{u} \bullet (\vec{v} \times \vec{w})$ jika $\vec{u} = (3, -2, -5)$, $\vec{v} = (1, 4, -4)$ dan $\vec{w} = (0, 3, 2)$.

- ③ Nilai mutlak dari $\begin{vmatrix} u_1 & u_2 \\ v_1 & v_2 \end{vmatrix}$ sama dengan luas jajar genjang di \mathbb{R}^2 yang dibentuk $\vec{u} = (u_1, u_2)$ dan $\vec{v} = (v_1, v_2)$.
- ④ Nilai mutlak dari determinan $\begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}$ sama dengan volume paralelepiped yang dibentuk oleh vektor-vektor $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$, dan $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$. Kita peroleh bahwa

$$\vec{u} \bullet (\vec{v} \times \vec{w}) = \pm V \quad (1)$$

dengan V volume paralelepiped dengan tanda \pm tergantung pada sudut yang dibentuk oleh \vec{u} dan $\vec{v} \times \vec{w}$.

Rumus (1) dapat digunakan untuk menguji apakah ketiga vektor \vec{u} , \vec{v} , dan \vec{w} terletak pada bidang yang sama.

Theorem

Jika vektor-vektor $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$, $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$, dan $\vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$ mempunyai titik pangkal yang sama, maka ketiganya terletak pada bidang yang sama jika dan hanya jika

$$\vec{u} \bullet (\vec{v} \times \vec{w}) = \begin{vmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix} = 0.$$

Latihan Soal

- ➊ Anggap $\vec{u} = (3, 2, -1)$, $\vec{v} = (0, 2, -3)$ dan $\vec{w} = (2, 6, 7)$.
 - a. $\vec{v} \times \vec{w}$.
 - b. $(\vec{u} \times \vec{v}) \times (\vec{v} \times \vec{w})$.
 - c. $\vec{u} \times (\vec{v} \times \vec{w})$.
 - d. $\vec{u} \times (\vec{v} - 2\vec{w})$.
- ➋ Apakah $\vec{u} \times \vec{v} \times \vec{w}$ benar?.
- ➌ Anggap $\vec{u} \bullet (\vec{v} \times \vec{w}) = 3$. cari
 - a. $\vec{u} \bullet (\vec{w} \times \vec{v})$.
 - b. $(\vec{v} \times \vec{w}) \bullet \vec{u}$.
 - c. $\vec{w} \bullet (\vec{u} \times \vec{v})$.

- Persamaan bidang dapat dibentuk oleh sebuah titik $P_0(x_0, y_0, z_0)$ yang dilaluinya dan sebuah vektor normal tak nol $\vec{n} = (a, b, c)$. Misalkan titik $P(x, y, z)$ terletak dalam sebuah bidang. Persamaan bidang tersebut adalah

$$\vec{n} \bullet \vec{P_0P} = 0.$$

- Perhatikan bahwa persamaan bidang melalui titik $(3, -1, 7)$ yang tegak lurus terhadap vektor $\vec{n} = (4, 2, -5)$ adalah

$$4(x - 3) + 2(y + 1) - 5(z - 7) = 0.$$

Theorem

Jika a, b, c dan d adalah konstanta dengan a, b, c tidak semuanya nol maka persamaan

$$ax + by + cz + d = 0$$

adalah sebuah bidang yang vektor normalnya adalah $\vec{n} = (a, b, c)$.

- Tentukan persamaan bidang yang melalui titik-titik $P_1(1, 2, -1)$, $P_2(2, -3, 1)$ dan $P_3(3, -1, 2)$.

Kita bisa menemukan persamaan bidang tersebut dengan substitusi ke persamaan umum bidang $ax + by + cz + d = 0$ atau dengan menentukan terlebih dahulu vektor normalnya.

Perhatikan gambar berikut ini :

- Anggap l adalah garis dalam \mathbb{R}^3 yang melalui $P_0(x_0, y_0, z_0)$ dan sejajar $\vec{v} = (a, b, c)$.
- Dari gambar di atas garis l terdiri dari titik-titik $P(x, y, z)$ dan vektor $\vec{P_0P}$ sejajar vektor \vec{v} . Artinya terdapat skalar t sedemikian sehingga $\vec{P_0P} = t\vec{v}$.
- Dalam bentuk komponen kita bisa menuliskan persamaan di atas menjadi $(x - x_0, y - y_0, z - z_0) = (ta, tb, tc)$ sehingga kita peroleh

$$x = x_0 + ta, \quad y = y_0 + tb, \quad z = z_0 + tc.$$

- Persamaan di atas disebut persamaan parametrik untuk garis l .

Contoh:

- 1 Tentukan persamaan garis melalui $(1, 2, -3)$ dan sejajar vektor $\vec{v} = (4, 5, -7)$.
- 2 Cari Persamaan parametrik garis l yang melalui titik-titik $P_1(2, 4, -1)$ dan $P_2(5, 0, 7)$.
- 3 Cari persamaan parametrik untuk garis potong bidang $3x + 2y - 4z - 6 = 0$ dan $x - 3y - 2z - 4 = 0$.

Jarak titik ke Bidang

Theorem

Jarak D antara titik $P_0(x_0, y_0, z_0)$ ke bidang $ax + by + cz + d = 0$ adalah

$$D = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$

Latihan Soal

- 1 Tentukan jarak titik $(1, -4, -3)$ ke bidang $2x - 3y + 6z = -1$.
- 2 Apakah bidang $x + 2y - 2z = 3$ sejajar bidang $2x + 4y - 4z = 7$ sejajar? Tentukan jarak antara keduanya.