

# RNN

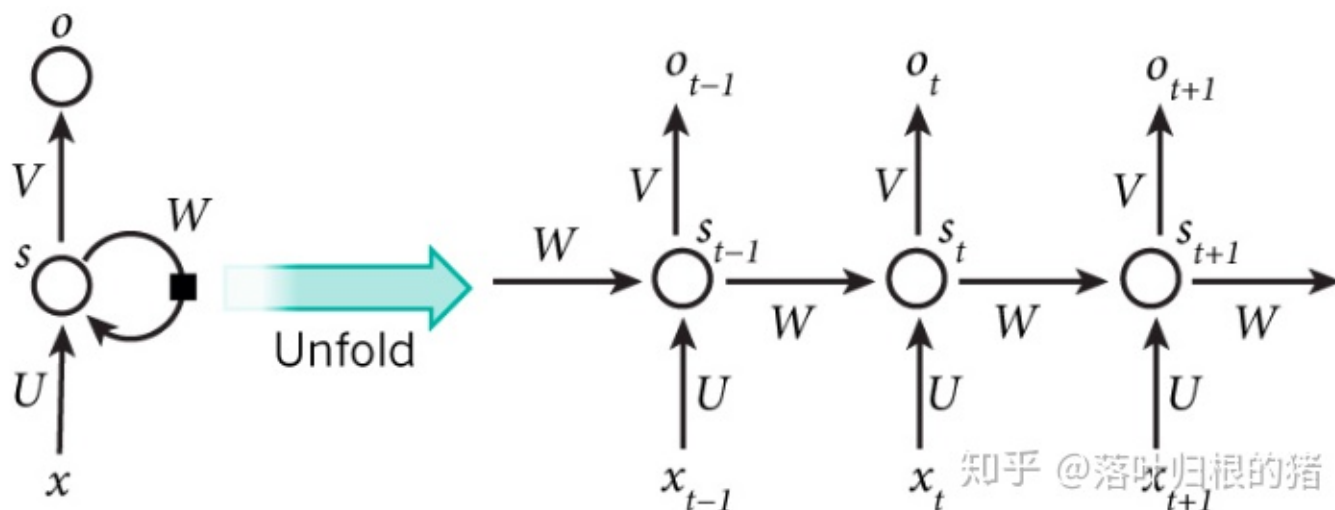
能用GRU或LSTM（长文本长度最好不要超过100，太长用bert，transformer等）尽量不要用RNN

一般不会使用很深的RNN，两层三层

## 一、知识点-》书上

### 1.1参数学习

- 计算梯度方式
  - 随时间反向传播算法
  - 实时循环学习算法



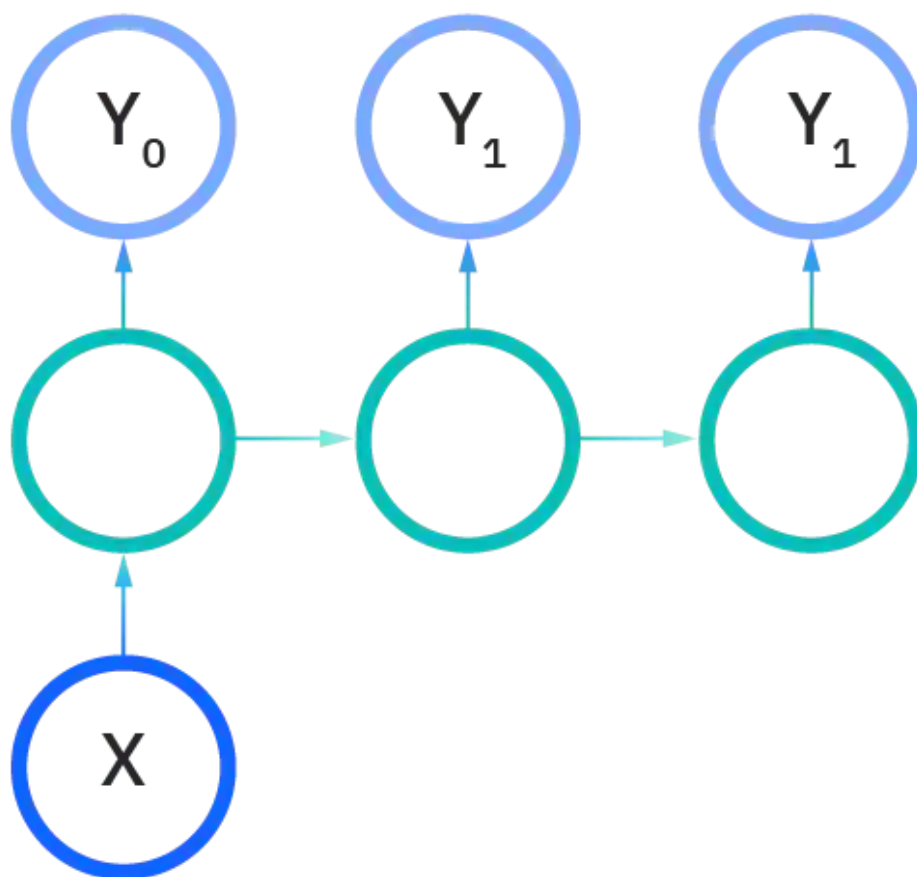
每一个词 $x(t)$  经过的运算(RNNCell)是同一个，多层RNN是多个RNNCell

## 二、循环神经网络的类型

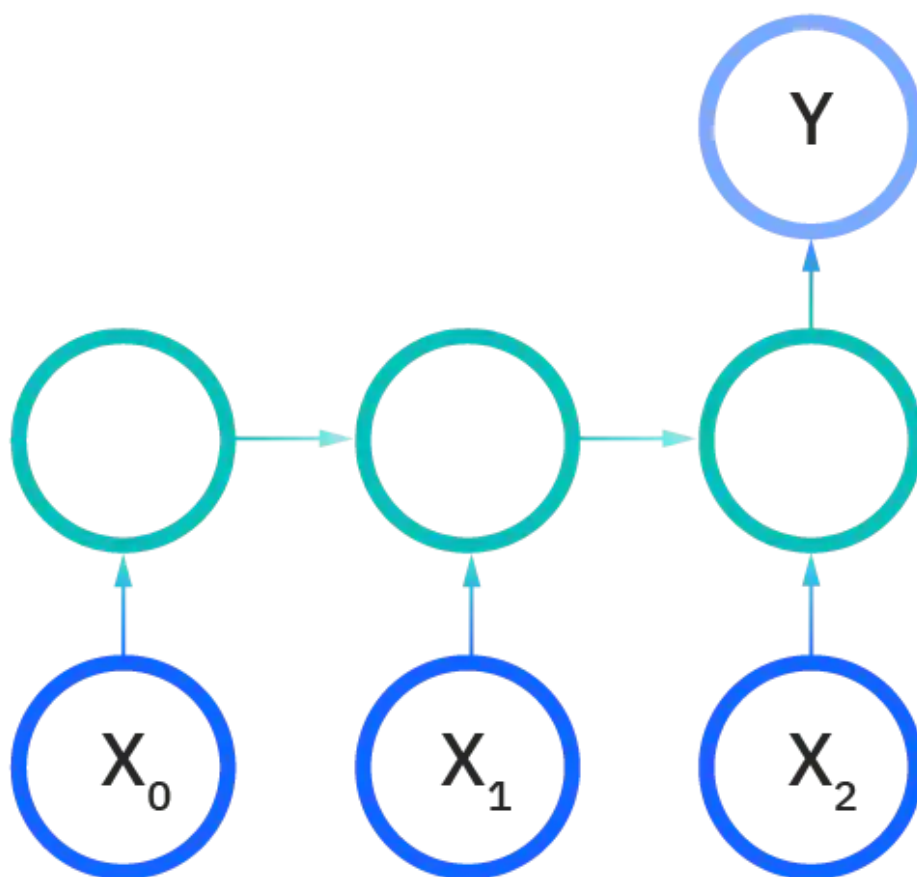
### 一对一



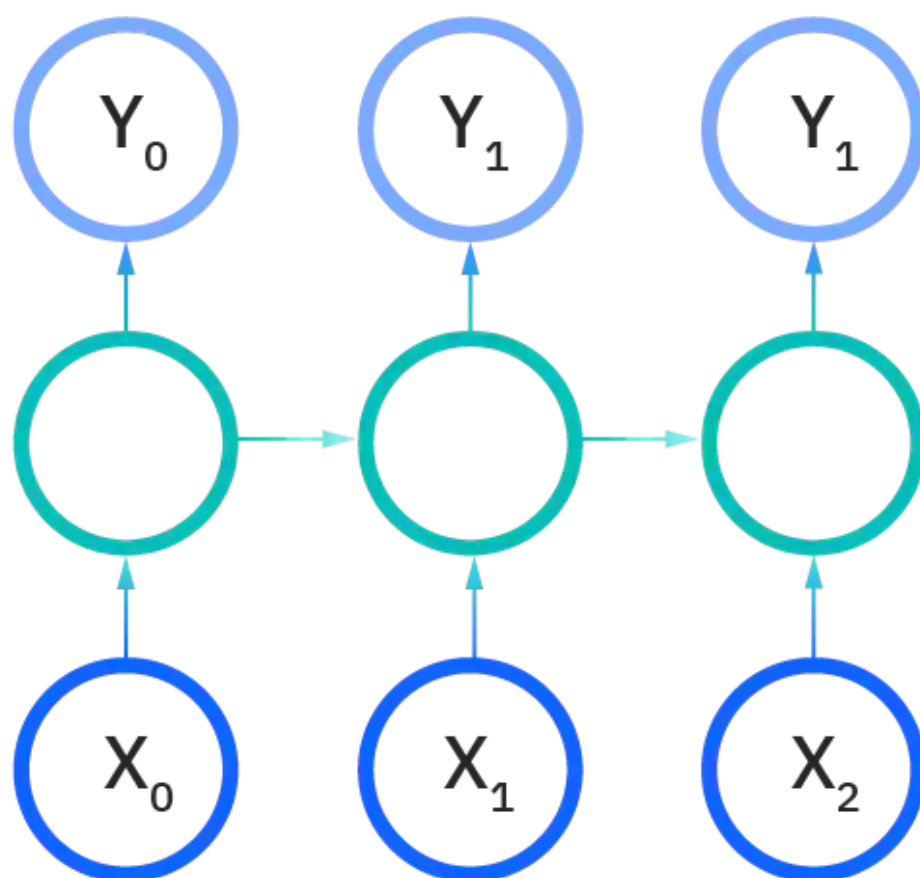
一对多

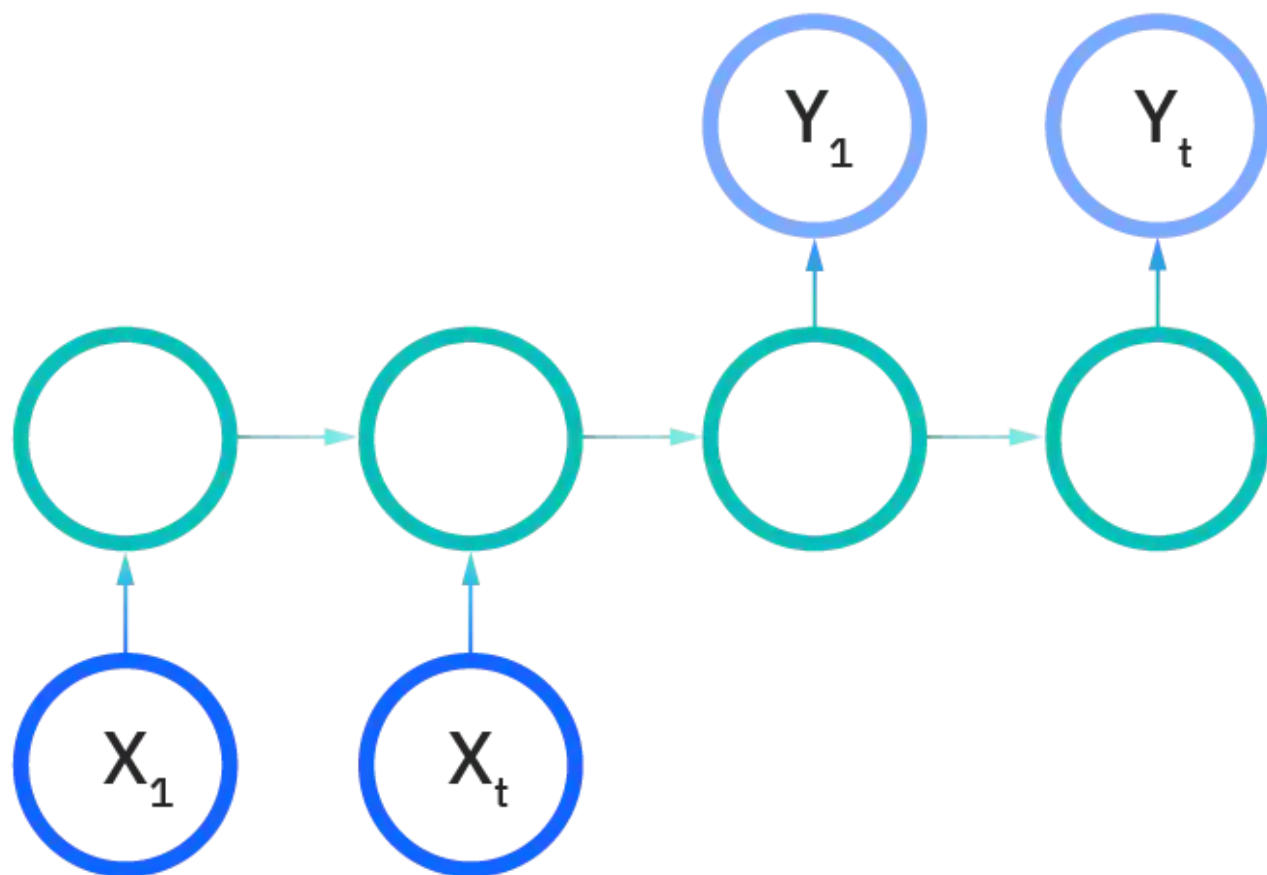


多对一



多对多





### 三、变体 RNN 架构

**双向循环神经网络 (BRNN)**：这些是 RNN 的变体网络架构。虽然单向 RNN 只能从先前的输入中提取以预测当前状态，但双向 RNN 会提取未来数据以提高其准确性。如果我们回到本文前面的“feeling under the weather”的例子，如果模型知道序列中的最后一个词是“weather”，它可以更好地预测该短语中的第二个词是“under”。

**长短期记忆 (LSTM)**：这是一种流行的 RNN 架构，由 Sepp Hochreiter 和 Juergen Schmidhuber 引入，作为梯度消失问题的解决方案。在他们的[论文](#)(PDF, 388 KB)（链接位于 IBM 外部）中，他们致力于解决长期依赖问题。也就是说，如果影响当前预测的先前状态不是最近的过去，则 RNN 模型可能无法准确预测当前状态。举个例子，假设我们想预测下面的斜体词，“爱丽丝对坚果过敏。她不能吃花生酱。”坚果过敏的背景可以帮助我们预测不能食用的食物中含有坚果。但是，如果该上下文是之前的几句话，那么 RNN 将很难甚至不可能连接信息。为了解决这个问题，LSTM 在神经网络的隐藏层中有“细胞”，它们有三个门——一个输入门、一个输出门和一个遗忘门。这些门控制预测网络输出所需的信息流。例如，如果性别代词（例如“she”）在前面的句子中重复多次，您可以将其从单元格状态中排除。

**门控循环单元 (GRU):** 这种 RNN 变体类似于 LSTM，因为它也可以解决 RNN 模型的短期记忆问题。它没有使用“单元状态”来调节信息，而是使用隐藏状态，并且它不是三个门，而是两个——一个重置门和一个更新门。与 LSTM 中的门类似，重置和更新门控制要保留多少信息和哪些信息。

## 四、代码

### RNN模块实现

PYTHON

```
import torch
from torch import nn
from torch.nn import functional as F
from d2l import torch as d2l

batch_size, num_steps = 32, 35
train_iter, vocab = d2l.load_data_time_machine(batch_size, num_steps)

# import torch
class MyRNN(torch.nn.Module):
    def __init__(self, input_size, batch_size, num_layers, embedding_size):
        super(MyRNN, self).__init__()
        self.input_size = input_size
        self.hidden_size = hidden_size
        self.batch_size = batch_size
        self.embedding_size = embedding_size
        self.num_layers = num_layers
        self.embed = torch.nn.Embedding(self.input_size, self.embedding_size)
        self.RNN = torch.nn.RNN(input_size = self.embedding_size, hidden_size = self.hidden_size)
        self.fc = torch.nn.Linear(hidden_size, input_size)

    def forward(self, x):
        # xs, sel_len, batch_size, x_len
        x = self.embed(x)
        # 可以使用F.one_hot()
        hidden = torch.zeros(self.num_layers, x.size(0), self.hidden_size)
        x, hn = self.RNN(x, hidden)
        x = self.fc(x)
        return x
```

```

input_size = len(vocab)
batch_size = 32
hidden_size = 10
num_layers = 3

input = torch.ones( batch_size , 5, dtype=torch.int)
net = MyRNN(input_size , batch_size , num_layers, 10 , hidden_size)
outs = net(input)
# print(out.shape)
lossfn = torch.nn.CrossEntropyLoss()
optim = torch.optim.Adam(net.parameters(), lr=0.05)

epochs = 5
for epoch in range(epochs):
    net.train()
    train_loss = 0
    step = 0
    for x,y in train_iter:
        outs = net(x)
        loss = lossfn(outs.reshape(-1, input_size) , y.reshape(-1))
        optim.zero_grad()
        loss.backward()
        optim.step()
        train_loss += loss
        step += 1
    print(f'epoch {epoch + 1} loss: {train_loss / step}')

```

## RNNCell模块实现

PYTHON

```

import torch
from torch import nn
from torch.nn import functional as F
from d2l import torch as d2l

```



```

batch_size, num_steps = 32, 35
train_iter, vocab = d2l.load_data_time_machine(batch_size, num_steps)

# import torch

class MyRNNCell(torch.nn.Module):
    def __init__(self, input_size, batch_size, hidden_size, embedding_size, sel_len):
        super(MyRNNCell, self).__init__()
        self.input_size = input_size
        self.batch_size = batch_size
        self.hidden_size = hidden_size
        self.embedding_size = embedding_size
        self.sel_len = sel_len
        self.embed = torch.nn.Embedding(input_size, embedding_size)
        self.RnnCell = torch.nn.RNNCell(input_size=self.embedding_size, hidden_size=hidden_size)
        self.fc = torch.nn.Linear(hidden_size, input_size)

    # def forward(self, x):
    #     x = self.embed(x) # hidden = torch.zeros(self.batch_size, self.hidden_size)
    #     x = self.embed(x)
    #     hidden = torch.zeros(self.batch_size, self.hidden_size)
    #     outs = torch.zeros(batch_size, self.sel_len, self.hidden_size)
    #     for i in range(self.sel_len):
    #         xtemp = x[:, i, :]
    #         hidden = self.RnnCell(xtemp, hidden)
    #         outs[:, i, :] = hidden
    #     x = outs
    #     return self.fc(x)

input_size = len(vocab)
batch_size = 32
hidden_size = 10
num_layers = 3

input = torch.zeros(batch_size, num_steps, dtype=torch.long)
net = MyRNNCell(input_size, batch_size, hidden_size, 10, num_steps)
outs = net(input)

```

```

# print(out.shape)
lossfn = torch.nn.CrossEntropyLoss()
optim = torch.optim.Adam(net.parameters(), lr=0.05)

epochs = 5
for epoch in range(epochs):
    net.train()
    train_loss = 0
    step = 0
    for x,y in train_iter:
        outs = net(x)
        loss = lossfn(outs.reshape(-1,input_size) , y.reshape(-1))
        optim.zero_grad()
        loss.backward()
        optim.step()
        train_loss += loss
        step += 1
    print(f'epoch {epoch + 1} loss:{train_loss / step}')

```

## 五、问题探讨

### pytorch 的LSTM batch\_first=True 和 False的性能对比

pytorch 的LSTM batch\_first=True 和 False的性能略有区别，不过区别不大。

下面这篇文章试验结论是batch\_first= True要比batch\_first = False更快。但是我自己跑结论却是相反，batch\_first = False更快。

运行多次的结果：

```

2.3414649963378906  2.0364670753479004
2.188401699066162   2.2298429012298584
2.25323224067688    2.202291488647461
2.2564923763275146  2.1362855434417725
2.3355021476745605  2.1648573875427246
2.367983818054199   2.4390225410461426
2.3107049465179443  2.3457281589508057
2.261659622192383   2.1843318939208984
2.2949719429016113  2.1492083072662354

```

看到大部分情况后者更快（batch\_first = False更快）。

