关于多旅行商问题(MTSP)的 启发式算法研究

——《智能优化算法》结课汇报



小组成员: 赵心怡, 卢星汝, 林子业, 田斐然, 陈凯强

小组分工

陈凯强2021301052056: 论文背景与展望部分撰写、PPT制作与演讲

林子业2021301052251: GA算法设计

田斐然2021301052222: SA-TS算法设计

卢星汝2021301052094: 论文算法设计与实验结果部分撰写、数学模型Gurobi求解

赵心怡2021301052273: 论文文献综述与数学模型部分撰写、数学模型Gurobi求解

目录









研究背景



问题界定



建立模型



数据来源与Gurobi最优解



GA、SA求解与模型对比



改进点



实际应用



研究背景:相比经典TSP,现实中更多场景涉及多任务分配与优化,对应MTSP问题

- 经典TSP 问题是一种最基础的求最短路径规划问题,它只需要考虑路程最短这一单一条件约束,而生活中大部分实际应用问题却不能被归纳为TSP问题,例如物流配送、人员调度、巡查救援等一些涉及到多任务分配与优化的场景
- 多旅行商涉及到的内容更复杂,研究成果也相对较少。目前很多研究只停留在优化数学模型的阶段,而没有考虑特定应用领域

问题 应用领域 解决模型和方法举例 物流运输与配送 • 多个快递员的任务分配和路线优化的方法 • 任务均衡的MTSP (用遗传算法求解;用仿生算法优化 [**袁雨果等**] • 仓储物流过程中订单拣选机器人实时路径 • 多旅行商,通过结合改讲的自适应遗传算法实现批量选择路径规划 [潘成浩等] 无人机运输小包裹、 规划问题 • 一辆送货卡车与一组无人机进行协同工作,相互配合,使距离仓库较远的客户 移动机器人分拣快递货物 "最后一英里"的物流交付系统 能够接收无人机的交付 [Murray等] • 多机器人搜索和救援任务分配的组合优化数学模型。设计的算法可以满足在机 • 应急物资分配、无人机调度优化和路径优 器人损毁、机器人数量新增或任务新增等动态环境变化的情况下快速适应动态 应急救援 化等 环境的要求 [陈昕叶等] • 将攻击地面多目标群过程中的路径规划问题转化为 MTSP 问题。并提出了一 如何在攻击地面多目标群的过程中找到最 种基于MTSP-GA的模型计算方法,分别得到了单基地起飞和双基地起飞的最 优的攻击路径 优路径规划结果 [徐国训等]

MTSP相比TSP目标和约束的种类大大增加,可以根据终点和仓库数量分为4类问题

经典TSP

经典MTSP (蓝色) 及其变体

• **旅行商问题**:有1**个推销员与K个城市**的路径规划,确定这个推销员的路线,有序地通过它们。

多旅行商问题:确定一组推销员的路线,所有销售人员都从家乡(仓库)出发并经过 一系列城市,每个城市只访问一次

• 最小化路线总距离 / 时间

题

• 最小化总距离/时间/能源消耗/旅行商数目

• 实际应用中,可能既要考虑总路程最小化,又要考虑各推销员之间的工作量的平衡; 既要考虑提高公司的收益,又要考虑每个客户服务的等待时间问题。

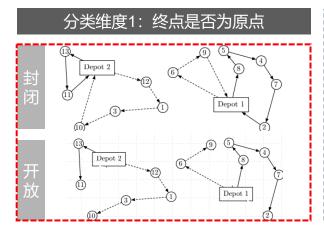
• 终点: 最终需要回到起点

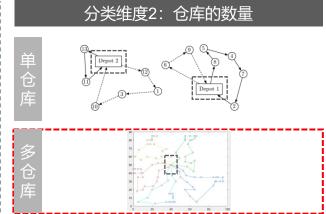
• 仓库: 分单仓库和多仓库、固定仓库和移动仓库

• 终点: 在经典的MTSP中,旅行商的路径是封闭的(回到各自起点),但在某些实际应用中,旅行商可以不需要返回仓库,停留在最后访问的城市即可(开放路线)。

· 其他:能量约束、容量约束(此时同MDVRP)、时间窗约束等

Depot http://blog.csdn.net/Neds_Kaguya





注:「ここ」代表后续**我们的模型的假设**:目标为最小化总距离,多个depot且不固定(自动选择最优),路线分封闭和开放两种情形;经典MTSP及其变体中**蓝色**代表经典MTSP的假设

根据4类MTSP情形,对应4种目标函数模型

• 设定n个日标的集合为{T,T...,T}, m个机器人的集合为 {R,R,...,R}

单仓库

• m个推销员从**同一起点**出发,最终**返回起点**

$$C(Tour_{R_i}) = C(D, T_{i_1}) + \sum_{k=1}^{r-1} C(T_{i_k}, T_{i_{k+1}}) + C(T_{i_r}, D)$$

• 旅行商在最后一处访问城市任务终止,不再回到起点

$$C(Tour_{R_i}) = C(D, T_{i_1}) + \sum_{k=1}^{r-1} C(T_{i_k}, T_{i_{k+1}})$$

多仓库

• m个推销员从**不同起点**出发,遍历了目标城市后最终 **返回到各自的起点**

$$C(Tour_{R_i}) = C(D_i, T_{i_1}) + \sum_{k=1}^{r-1} C(T_{i_k}, T_{i_{k+1}}) + C(T_{i_r}, D_i)$$

• *m* 个旅行商从**不同起点**出发,任务结束后停留在当前城市,无须返回各自起点

$$C(Tour_{R_i}) = C(D_i, T_{i_1}) + \sum_{k=1}^{r-1} C(T_{i_k}, T_{i_{k+1}})$$

和目标

我们以多仓库、封闭路线情形为例,建立具体的数学模型,用于后续Gurobi求解

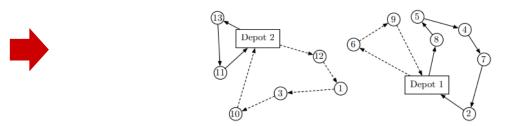
数学模型

解释

 $x_{ij}^{k} = \begin{cases} 1, \text{如果销售人员}k$ 在访问i之后紧接着访问j otherwise

 $u_i = 4$ 结点 i 的访问等级,即第几个被访问

Minimize
$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1; i \neq i}^{n} (d_{ij} \sum_{k=1}^{m} x_{ij}^{k})$$
 (1)



—— 目标:最小化m次旅行路径长

Subject to:

$$\sum_{i=1;i\neq j}^{n} \sum_{k=1}^{m} x_{ij}^{k} = 1 \ \forall j = 1, 2, \cdots, n$$
 (2)

$$\sum_{i=1;i\neq p}^{n} x_{ip}^{k} - \sum_{j=1;j\neq p}^{n} x_{pj}^{k} = 0 \ \forall p = 1,2,\cdots,n, k = 1,2,\cdots,m \quad (3)$$

$$\sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1; i \neq j}^{n} x_{ij}^{k} \ge 1 \,\forall k = 1, 2, \cdots, m \tag{4}$$

$$u_i - u_j + L \sum_{k=1}^{m} x_{ij}^k \le L - 1 + L z_j \ \forall i, j = 1, 2, \dots, n; i \ne j$$
 (5)

$$1 \le u_i \le L \ \forall i = 1, 2, \cdots, n \tag{6}$$

$$\sum_{i=1}^{n} z_i = m \tag{7}$$

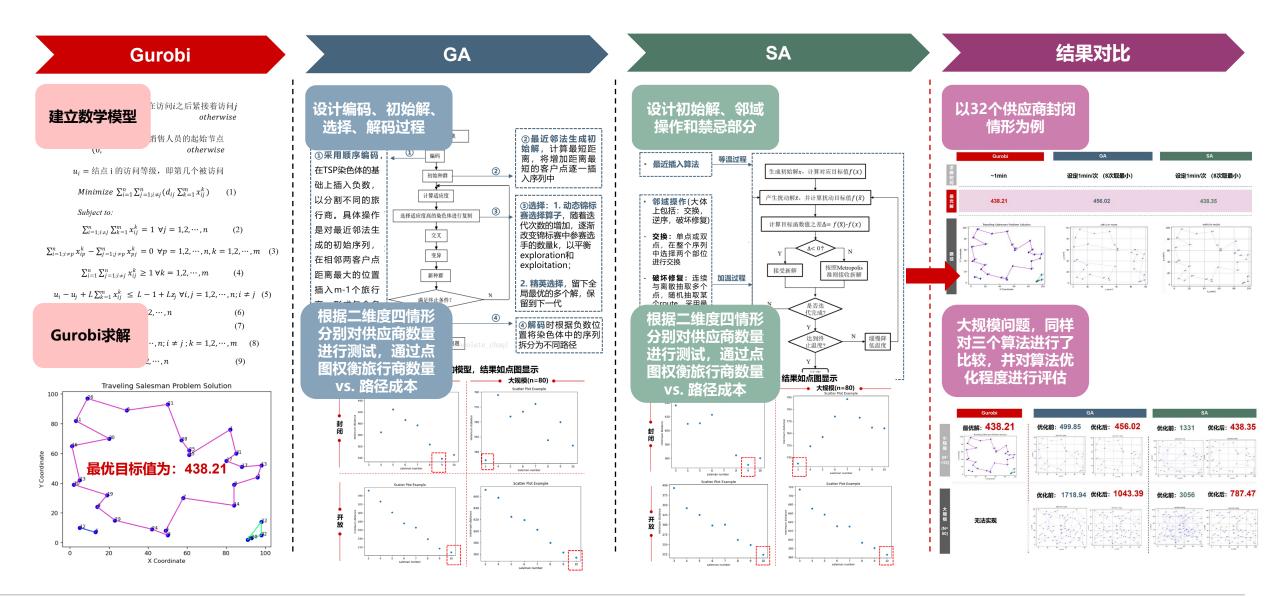
$$x_{ij}^k \in (0,1) \ \forall i,j = 1,2,\cdots,n; i \neq j; k = 1,2,\cdots,m$$
 (8)

$$z_i \in (0,1) \ \forall i = 1,2,\cdots,n \tag{}$$

—— 消除子环路,L表示任何销售人员可以访问的最大节点数。由于每个销售人员在他/她的行程中至少应该访问两个节点,L=n-2m+2。



算法流程和总览: 运用Gurobi、GA和SA三种算法对MTSP问题求解并进行了对比



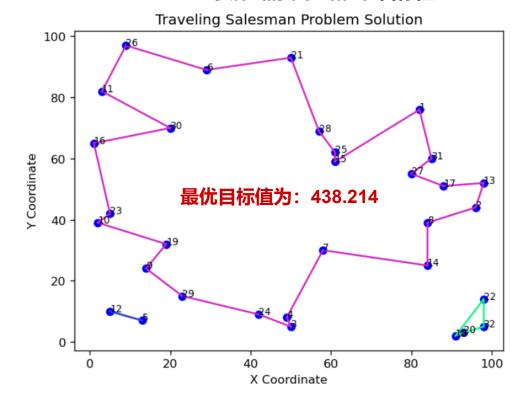
数据来源: CVRPLIB 的 A-n32-k5 标准数据集;用Gurobi求解出最优路径和目标值

- CVRPLIB(Capacitated Vehicle Routing Problem Library) 是提供车辆路径问题数据集的平台。它的测试数据为了方便不同平台,不同代码的测试和迁移,针对CVRP问题具有标准的数据格式——VRPLIB格式,是一种存放CVRP问题数据的经典形式。
- VRPLIB 是一个专门用于处理带容量车辆路径问题 (CVRP) 实例的 Python 包。它最主要的特点是可以解析和编写VRPLIB标准格式的数据,以及从CVRPLIB上下载标准测试数据。依赖于numpy库。我们取A-n32-k5这一标准数据集,并根据前面的数学模型用Gurobi建模求解。(尝试更大规模,如n=80时Gurobi无法求解)

数据分布

vehicle-route 100 80 60 y_coord C12 20 **C**27 20 80 100 x coord

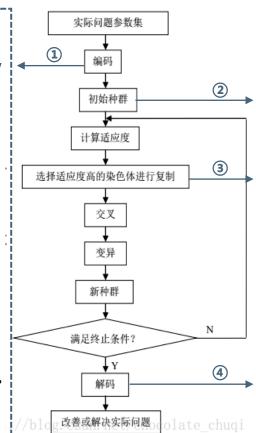
Gurobi求解出的最优路径和目标值



GA算法: 优化点主要在于编码、初始解、选择过程和解码过程

算法设计

・我们对编码、初始解、选择过程和解码过程进行了设计



②最近邻法生成初始解,计算最短距离,将增加距离最短的客户点逐一插入序列中

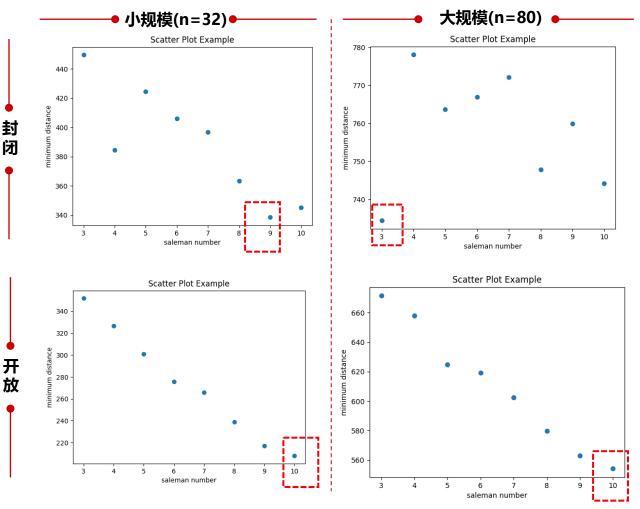
③选择: 1. 动态锦标赛选择算子,随着迭代次数的增加,逐渐改变锦标赛中参赛选手的数量k,以平衡exploration和exploitation;

2. 精英选择,留下全局最优的多个解,保留到下一代

④解码时根据负数位置将染色体中的序列 拆分为不同路径

结果

· 输出<mark>旅行商数量为3~10的</mark>点图便于权衡路径成本和旅行商成本

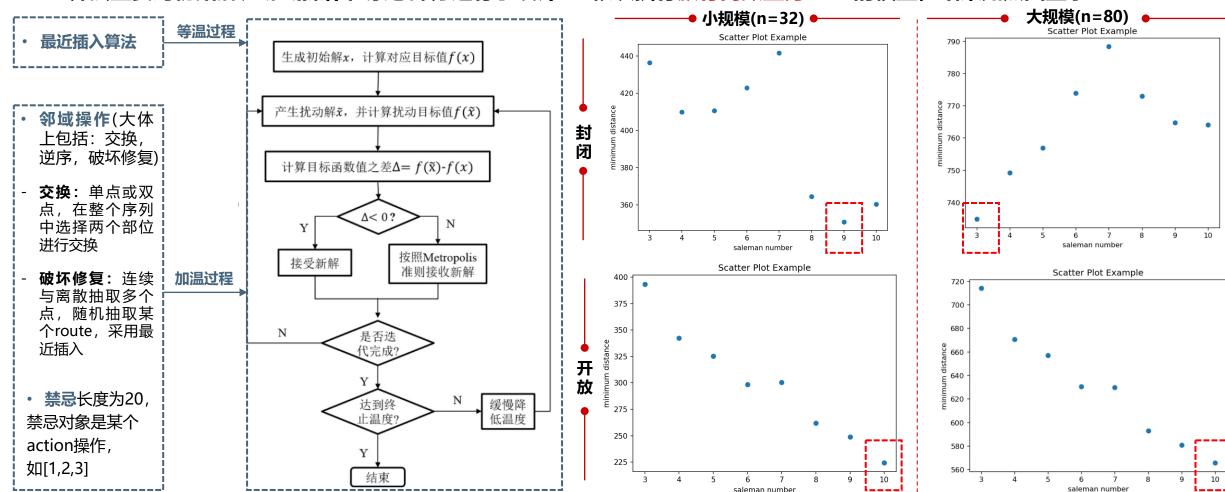


注: 结果均接受单次解 (即一个旅行商可以只经过一个城市)

SA算法: 优化点主要在初始解、邻域操作和禁忌部分

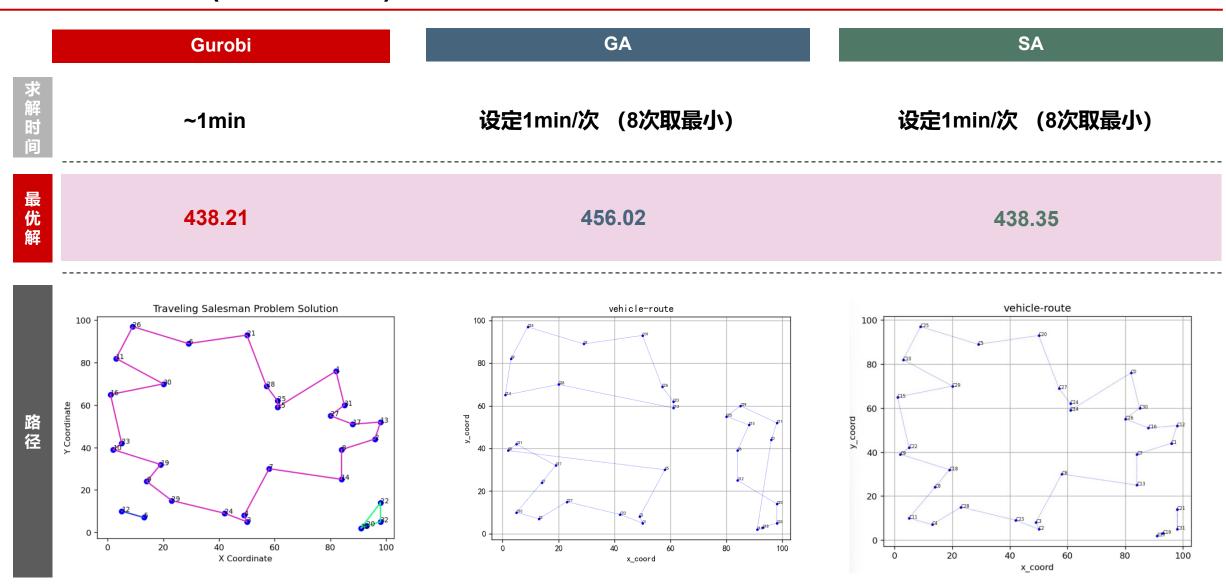
算法设计 结果

SA算法主要对初始解、邻域操作和禁忌部分进行了设计 · 依次执行旅行商数量为3~10的模型,结果如点图显示



注: 结果均接受单次解 (即一个旅行商可以只经过一个城市)

结果:小规模(32个供应商)封闭情形,GA&SA均接近Gurobi最优解



注: SA和GA均采用每次1分钟的时间窗(与Gurobi近似),均运行8次取目标函数最小的情况;均不接受单次解

推广:小规模问题GA/SA均接近最优解,大规模问题SA效果更佳;算法优化效果显著



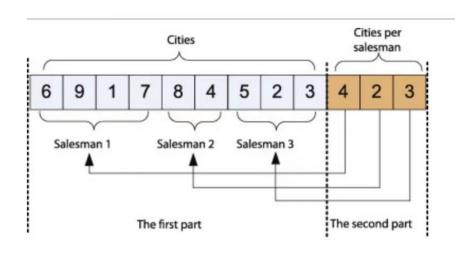
画或溪大学



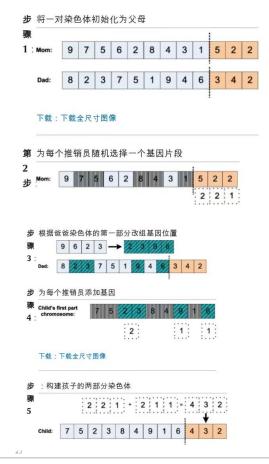
进一步完善方向: 尝试其他算法和算法组合; 结合具体商业问题求解

・参考论文, 对算子进行创新:

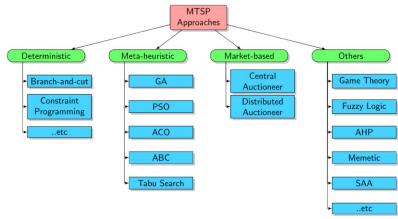
编码:将染色体分成两部分。长度的第一部分代表n个城市的排列,长度的第二部分给出分配给每个推销员的城市数量。因此,在此表示中染色体的总长度为n+m。染色体第二部分中存在的加值之和必须等于n才能表示有效的解决方案



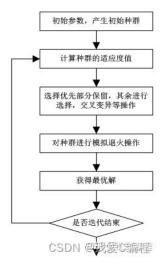
• **新的交叉方法**:进行交叉的时候,每个旅行商访问的城市数量也会改变,但传统的交叉方法就不会改变这个部分,只会改变前面的城市顺序



・尝试其他算法

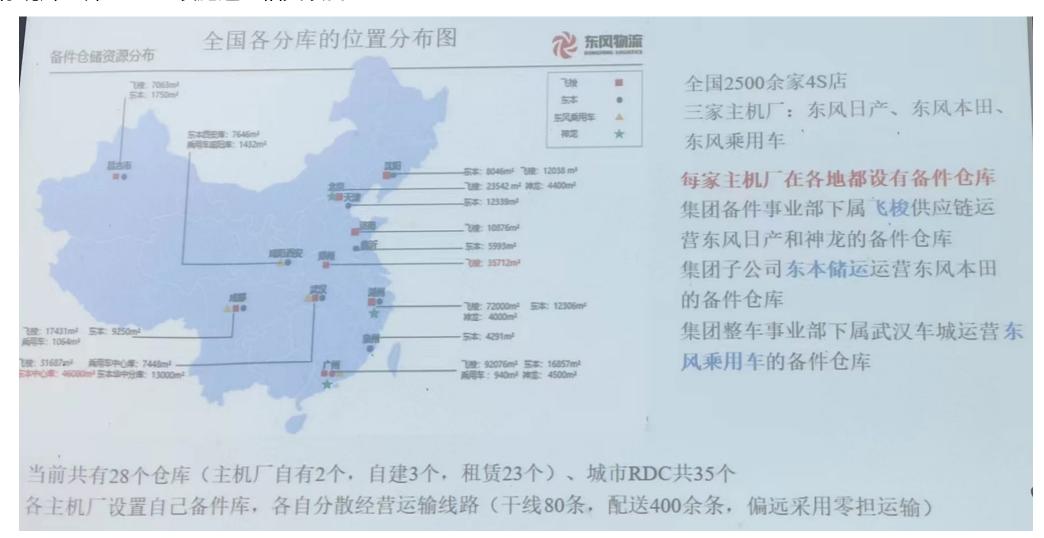


・尝试算法嵌套(如GA+SA)



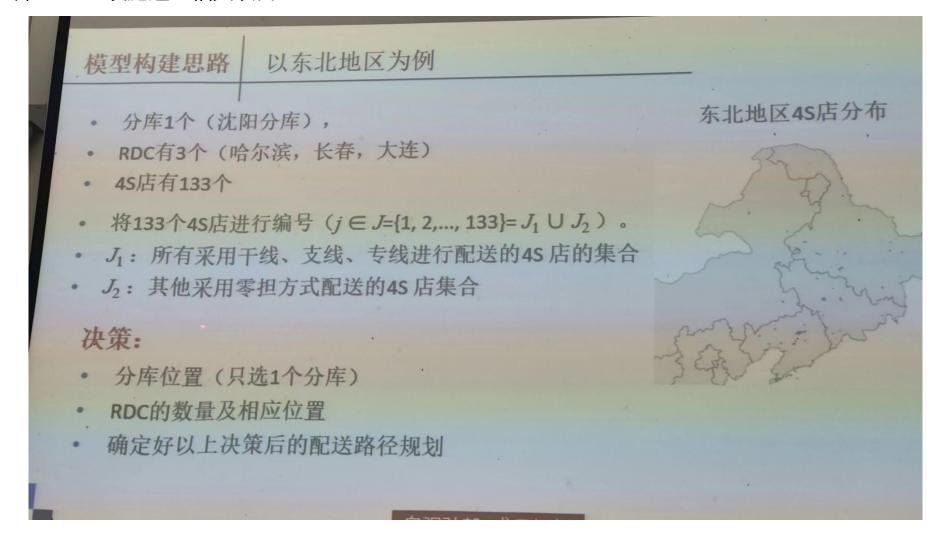
尝试与商业结合,解决选址、配送路径规划等实际商业问题 (1/2)

• 借鉴徐明辉老师CVRP+设施选址相关项目



尝试与商业结合,解决选址、配送路径规划等实际商业问题 (2/2)

• 借鉴徐明辉老师CVRP+设施选址相关项目



附: 主要参考文献

- [1] Shuai Yuan, Bradley Skinner, Shoudong Huang, Dikai Liu, A new crossover approach for solving the multiple travelling salesmen problem using genetic algorithms, European Journal of Operational Research, Volume 228, Issue 1, 2013, Pages 72-82, ISSN 0377-2217, https://doi.org/10.1016/j.ejor.2013.01.043.
- [2] Korhan Karabulut, Hande Öztop, Levent Kandiller, M. Fatih Tasgetiren, Modeling and optimization of multiple traveling salesmen problems: An evolution strategy approach, Computers & Operations Research, Volume 129, 2021, 105192, ISSN 0305-0548, https://doi.org/10.1016/j.cor.2020.105192.
- [3] 张硕航,郭改枝.多旅行商模型及其应用研究综述[J].计算机科学与探索,2022,16(07):1516-1528.
- [4] 孙鉴,刘品,李昊,等.基于Spark的双阶段SA及GA求解MTSP[J/OL].郑州大学学报(工学版):1-9[2024-05-07].https://doi.org/10.13705/j.issn.1671-6833.2024.01.019.

感谢倾听!

关于多旅行商问题(MTSP)的 启发式算法研究



小组成员: 赵心怡, 卢星汝, 林子业, 田斐然, 陈凯强