МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)

Кафедра математического обеспечения и применения ЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе 5
по дисциплине «Искусственные нейронные сети»
Тема: «Распознавание объектов на фотографии»

Студентка гр. 7383	Чемова К.А.
Преподаватель	Жукова Н.А.

Санкт-Петербург 2020

Цель.

Распознавание объектов на фотографиях (Object Recognition in Photographs) CIFAR-10 (классификация небольших изображений по десяти классам: самолет, автомобиль, птица, кошка, олень, собака, лягушка, лошадь, корабль и грузовик).

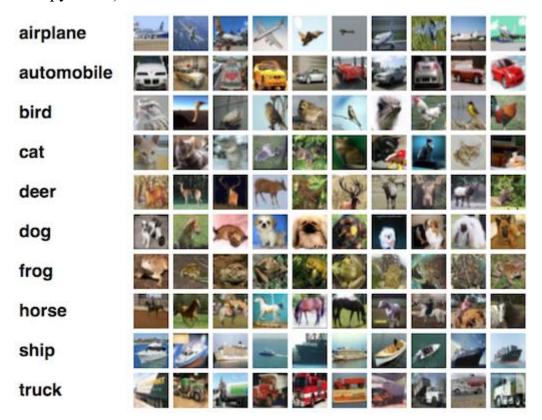


Рисунок 1 – Классификация объектов

Задачи.

- Ознакомиться со сверточными нейронными сетями
- Изучить построение модели в Keras в функциональном виде
- Изучить работу слоя разреживания (Dropout)

Требования.

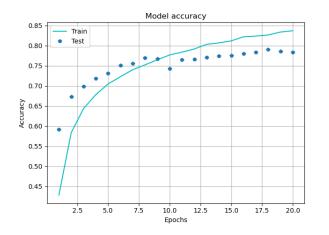
- 1. Построить и обучить сверточную нейронную сеть
- 2. Исследовать работу сеть без слоя Dropout
- 3. Исследовать работу сети при разных размерах ядра свертки

Ход работы.

Была построена нейронная сеть, код которой представлен в приложении A.

CIFAR-10 содержит 32 х 32 х 3 пикселей. В наборе данных содержится 50000 обучающих изображений и 10000 для проверки.

После запуска модели были получены графики точности и ошибок. Графики представлены на рис. 2-3.



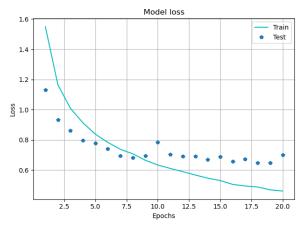
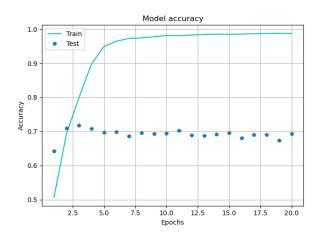


Рисунок 2 – График точности

Рисунок 3 – График ошибки

Уберем слой Dropout и проверим работу сети. Графики точности и ошибок представлены на рис. 4-5.



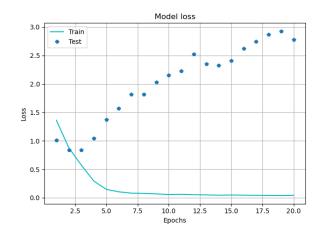
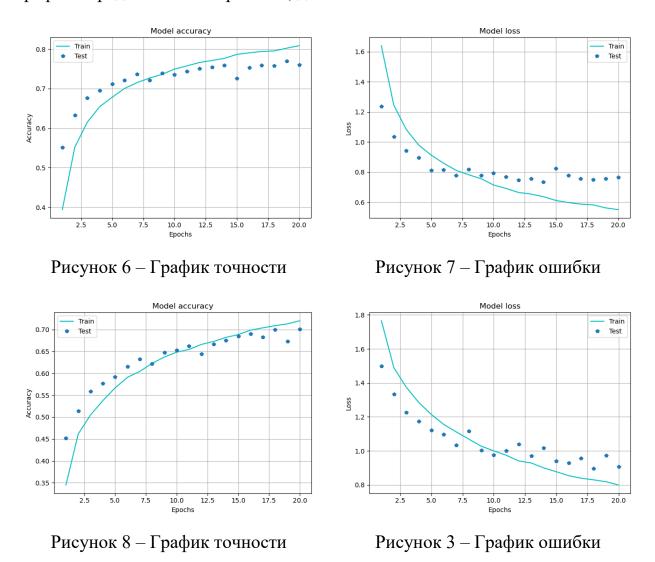


Рисунок 4 – График точности

Рисунок 5 – График ошибки

Как видно из графиков точность упала, следовательно, применение слоя Dropout необходимо.

Исследуем работу сети с разными размерами ядра. Для ядра 5×5 графики представлены на рис. 6-7, для 7×7 на 8-9.



Из графиков видно, что при увеличении ядра свертки переобучение начинается раньше, и точность вычислений падает.

Выводы.

В ходе выполнения лабораторной работы были изучены сверточная нейронная сеть и работа слоя Dropout. Была создана модель сверточной нейронной сети и изучена ее работа со слоем Dropout и без него. Были построены графики ошибок и точности в ходе обучения.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

```
from keras.datasets import cifar10
from keras.models import Model
from keras.layers import Input, Convolution2D, MaxPooling2D, Dense, Dropout, Flatten
from keras.utils import np utils
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
batch size = 32
num_epochs = 200
kernel size = 3
pool_size = 2
conv depth 1 = 32
conv depth 2 = 64
drop_prob_1 = 0.25
drop_prob_2 = 0.5
hidden size = 512
(X_train, y_train), (X_test, y_test) = cifar10.load_data()
num_train, depth, height, width = X_train.shape
num_test = X_test.shape[0]
num classes = np.unique(y train).shape[0]
X train = X train.astype('float32')
X test = X test.astype('float32')
X_train /= np.max(X_train)
X_test /= np.max(X_train)
Y_train = np_utils.to_categorical(y_train, num_classes)
Y test = np utils.to categorical(y test, num classes)
inp = Input(shape=(depth, height, width))
conv 1 = Convolution2D(conv depth 1, kernel size, kernel size, border mode='same',
activation='relu')(inp)
conv 2 = Convolution2D(conv depth 1, kernel size, kernel size, border mode='same',
activation='relu')(conv 1)
pool_1 = MaxPooling2D(pool_size=(pool_size, pool_size))(conv_2)
drop_1 = Dropout(drop_prob_1)(pool_1)
conv_3 = Convolution2D(conv_depth_2, kernel_size, kernel_size, border_mode='same',
activation='relu')(drop_1)
conv_4 = Convolution2D(conv_depth_2, kernel_size, kernel_size, border_mode='same',
activation='relu')(conv_3)
pool_2 = MaxPooling2D(pool_size=(pool_size, pool_size))(conv_4)
drop_2 = Dropout(drop_prob_1)(pool_2)
flat = Flatten()(drop_2)
hidden = Dense(hidden size, activation='relu')(flat)
drop 3 = Dropout(drop prob 2)(hidden)
out = Dense(num classes, activation='softmax')(drop 3)
model = Model(input=inp, output=out)
model.compile(loss='categorical crossentropy', optimizer='adam',
metrics=['accuracy'])
history = model.fit(X train, Y train, batch size=batch size, nb epoch=num epochs,
verbose=1, validation_split=0.1)
model.evaluate(X_test, Y_test, verbose=1)
x = range(1, num_epochs+1)
history_dict = history.history
loss values = history dict['loss']
```

```
val_loss_values = history_dict['val_loss']
epochs = range(1, len(loss_values) + 1)
plt.plot(epochs, loss_values, 'c', label='Train')
plt.plot(epochs, val_loss_values, 'p', label='Test')
plt.title('Model loss')
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Loss')
plt.xlim(x[0], x[-1])
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
plt.clf()
acc_values = history_dict['acc']
val_acc_values = history_dict['val_acc']
plt.plot(epochs, acc_values, 'c', label='Train')
plt.plot(epochs, val_acc_values, 'p', label='Test')
plt.title('Model accuracy')
plt.xlabel('Epochs')
plt.ylabel('Accuracy')
plt.xlim(x[0], x[-1])
plt.legend()
plt.grid()
plt.show()
```