

Especificação e Modelação
Mestrado Integrado em Engenharia Informática 2020/2021
Universidade do Minho
14 de janeiro de 2021

ENUNCIADO II - TERMINATION DETECTION IN A RING

Grupo 5
Ana Almeida, A83916
Jorge Cerqueira, A85573

1 Breve Introdução

No âmbito da unidade curricular de Especificação e Modelação foi proposto aos alunos que efetuassem a tradução de uma especificação feita em TLA+ para Electrum. Assim sendo, decidimos optar pelo enunciado II - *Termination detection in a ring*, que consiste numa especificação, denominada por EWD 840, do algoritmo de Dijkstra para a problemática de *termination detection* (detetar quando a computação/execução está completa, ou seja, todos os processos inativos e nenhuma mensagem em trânsito) *in a ring* (topologia de rede em que cada nodo se conecta exatamente a dois outros nodos, formando um único caminho contínuo entre cada nodo - um anel).

O módulo EWD840.tla, encontrado na página de *github* fornecida, contém a especificação do algoritmo em TLA+. Assim, criámos os módulos EWD840.ele e EWD840.thm (em anexo) que contêm a especificação e o *theme* do algoritmo em Electrum, respetivamente.

2 Principais decisões e Dificuldades sentidas

Ao longo da realização desta tradução foram tomadas decisões para facilitar a execução da especificação, tais como:

- No estado inicial (Init) foi assumido que o **probe** ainda não tinha começado, o que levou a colocarmos no **Token** e a tratar das cores no predicado **startProbe**:

```
(Token.token_color)' = White  
(Token.position)' = min[Node].next_node;
```

- Adicionar *signatures* relativas à transição que ocorreu, de maneira a facilitar a visualização das instâncias e, consequentemente, a correção dos modelos;
- Permitir que mais do que um nodo se possa tornar Passivo na transição para o próximo estado, o que leva a que o sistema possa terminar mais rapidamente.

Todavia também foram encontradas algumas dificuldades/desafios, tais como:

- Após uma primeira análise, considerámos que seria necessário ter a noção da numeração (o que seria um desafio), todavia, após uma leitura atenta em <https://www.cs.utexas.edu/users/EWD/ewd08xx/EWD840.PDF>, apercebemo-nos que, nas regras, apenas era usada a relação de *maior* e *menor*, por isso, considerámos que ter uma ordem nos nodos seria suficiente - `open util/ordering[Node]`;
- Inicialmente modelámos o sistema de forma a que, em cada transição, apenas pudesse ser enviada uma mensagem, no entanto, eventualmente, percebemos que isto seria um problema sendo que, em algumas ocasiões, há múltiplos envios singulares de mensagens, o que deixaria o sistema no mesmo estado.

3 Ilustração do *theme* criado

No Electrum, as instâncias são representadas de forma gráfica. Existe uma versão *standard*, todavia optámos por personalizar a nossa recorrendo a um *theme*, alterando as formas e cores dos nodos e arestas de acordo com as várias operações. É de ressaltar que os *themes* são bastante úteis quando se lida com sistemas complexos. Assim, no nosso caso, optámos por representar:

- **Nodos** - círculo branco, caso a sua cor seja **Branco** ou com um círculo cinzento (para facilitar a visão), caso a sua cor seja **Preto**;
- **Relações** - relação de **posição** com uma seta tracejada laranja e relação **próximo nodo** com uma seta a cheio rosa;
- **Tokens** - retângulo branco tracejado, caso ainda **não** tenha existido trocas de mensagens ou com um retângulo preto tracejado, caso já **tenha** existido trocas de mensagens;
- **Transições** - hexágonos amarelos com o nome da respetiva transição.

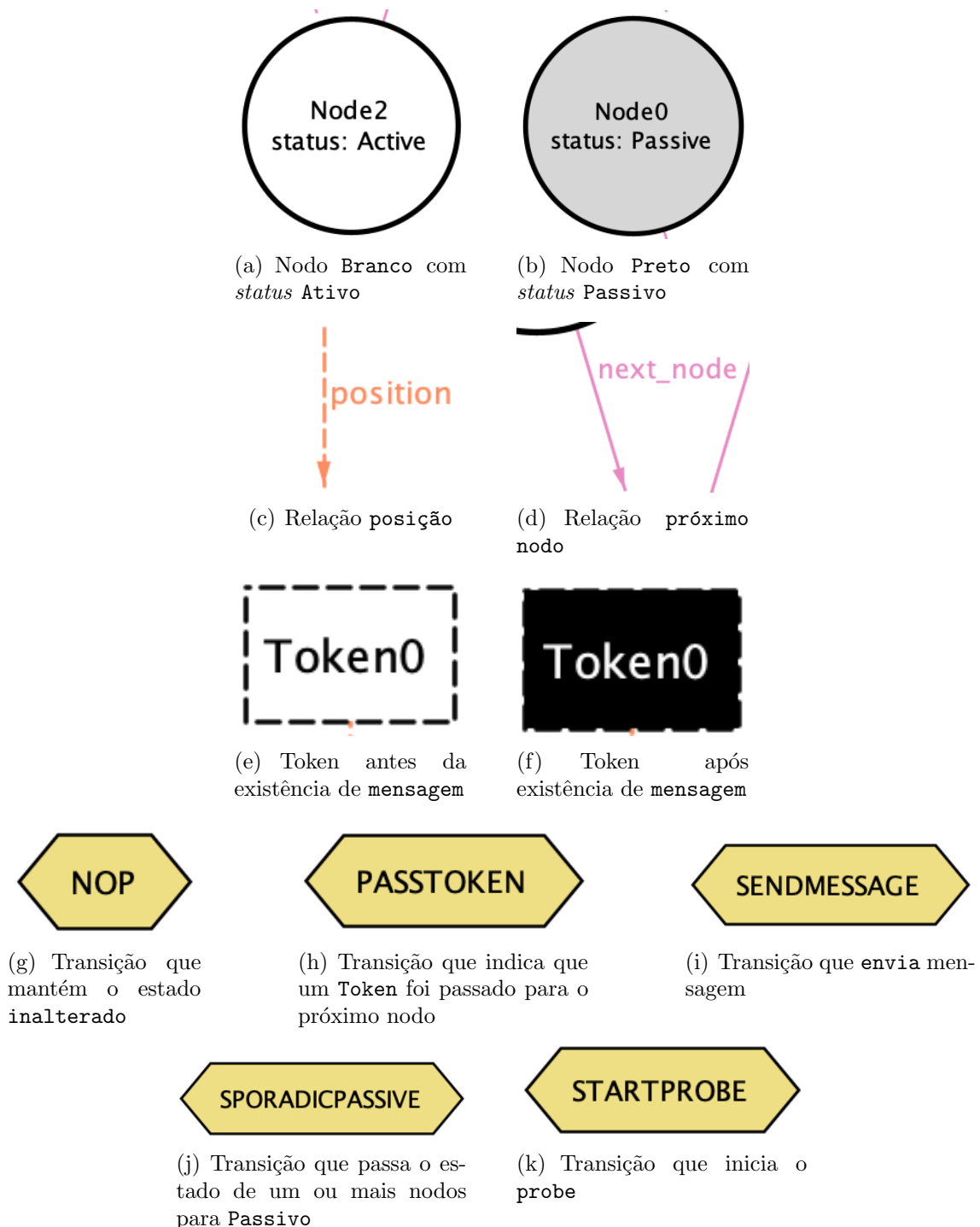


Figura 1: Componentes do *theme* criado

4 Análise de *performance*

Nesta secção é feita uma comparação entre a *performance* das duas especificações (TLA+ e *Electrum*), para melhor compreendermos a potência destas ferramentas. De acordo com o ficheiro `EWD840_anim.cfg`, o número máximo de nodos é 9, caso contrário são demasiados estados iniciais para o TLA+ conseguir tratar. Assim, efetuámos uma comparação entre N (TLA+) e Node (*Electrum*) iguais a 4 e 9¹.

General									
Start: 22:18:57 (Jan 13)		End: 22:18:58 (Jan 13)		Not running					
Fingerprint collision probability: calculated: 1.2E-12									
Statistics									
State space progress (click column header for graph)					Sub-actions of next-state (at 00:00:01)				
Time	Diameter	States Found	Distinct States	Queue Size	Module	Action	Location	States Found	Distinct States
00:00:01	12	15,986	1,566	0	EWD840	PassToken	line 57, col 1 to line 57, col 12	2,030	52
00:00:01	0	1,024	1,024	1,024	EWD840	InitiateProbe	line 39, col 1 to line 39, col 13	448	128
					EWD840	SendMsg	line 75, col 1 to line 75, col 10	9,363	147
					EWD840	Deactivate	line 85, col 1 to line 85, col 13	3,121	215
					EWD840	Init	line 28, col 1 to line 28, col 4	1,024	1,024

Figura 2: TLA+ para Node = 4 com *scope unbounded*

General									
Start: 22:19:39 (Jan 13)		End: 22:21:12 (Jan 13)		Not running					
Fingerprint collision probability: calculated: 2.8E-5 observed: 2.9E-11									
Statistics									
State space progress (click column header for graph)					Sub-actions of next-state (at 00:01:33)				
Time	Diameter	States Found	Distinct States	Queue Size	Module	Action	Location	States Found	Distinct States
00:01:33	27	151,523,847	3,630,966	0	EWD840	PassToken	line 57, col 1 to line 57, col 12	5,341,694	48,347
00:01:06	4	111,905,496	2,712,097	128,785	EWD840	InitiateProbe	line 39, col 1 to line 39, col 13	468,752	131,072
00:00:06	2	4,573,651	2,365,184	2,259,355	EWD840	SendMsg	line 75, col 1 to line 75, col 10	127,434,760	408,917
00:00:03	0	2,359,296	2,359,296	2,359,296	EWD840	Deactivate	line 85, col 1 to line 85, col 13	18,929,345	592,334
					EWD840	Init	line 28, col 1 to line 28, col 4	2,359,296	2,359,296

Figura 3: TLA+ para Node = 9 com *scope unbounded*

Executing "Check liveness for 4 but 1..15 steps"
 Solver=sat4j Decomposed=disabled Bitwidth=4 MaxSeq=4 SkolemDepth=1 Symmetry=20
 1..15 steps. 111770 vars. 5760 primary vars. 301400 clauses. 35346ms.
 No counterexample found. Assertion may be valid. 7378ms.

Figura 4: *Electrum* para Node = 4 com *scope* de 15 *steps*

Executing "Check liveness for 9 but 1..15 steps"
 Solver=sat4j Decomposed=disabled Bitwidth=4 MaxSeq=7 SkolemDepth=1 Symmetry=20
 1..15 steps. 334270 vars. 18735 primary vars. 1013555 clauses. 209819ms.
 No counterexample found. Assertion may be valid. 54367ms.

Figura 5: *Electrum* para Node = 9 com *scope* de 15 *steps*

Como se pode observar nas imagens, a ferramenta TLA+ para N igual a 4 e 9 demorou 1 segundo e 1 minuto e 33 segundos, respetivamente. Já a ferramenta *Electrum* para Node igual a 4 e 9 demorou 42,7 segundos e 4 minutos e 40 segundos, respetivamente. Como se pode constatar, a ferramenta *Electrum* é mais lenta a executar do que a ferramenta TLA+, muito possivelmente por:

- A ferramenta TLA+ ser de mais baixo nível;
- Os *operadores* extra que o *Electrum* possui;
- Ter de gerar variáveis iniciais, enquanto que em TLA+ esse *setup* é feito manualmente.

É de ressaltar que a verificação em TLA+ é sempre *unbounded* no horizonte temporal, ou seja, para um número arbitrário de *steps*². Ainda assim, como a ferramenta *Electrum* tem um desempenho mais lento com um *scope* de 15 *steps*, é expectável que tenha um desempenho também mais lento com um *scope unbounded*.

¹Para o *Electrum*, foi executada a cláusula *check liveness*, pois esta vai analisar os estados todos, tal como acontece na execução com TLA+.

²Para fazer uma comparação mais justa entre as duas ferramentas poderíamos usar um *scope unbounded* em *Electrum*, todavia isto obrigaria à instalação do *model checker nuXmv*.