

CS202 RISCV Instruction Based CPU

团队分工

姓名	学号	分工	贡献比
王恺勋	12310803	总体设计，顶层整合，调试修改，decode和alu实现，汇编器开发	38%
王扬皓	12310802	riscv测试样例编写，调试修改，IO输入设计	31%
张泰玮	12310801	ifetch和dmem实现	31%

计划进程

进度	日期
开始进行总体设计和需要的instruction确定	5月6日
各个模块编写完毕	5月8日
testcase1汇编编写完毕	5月10日
中期答辩，测试完毕testcase1，修改了一些时序bug	5月13日
testcase2汇编编写完毕，增加了auipc的实现	5月15日
testcase2汇编debug完毕，ecall实现，开始设计自己的assembler解决rars问题	5月17日
上板测试调试，修改时序设计bug，assembler设计完毕	5月18日
基本设计完毕	5月19日

CPU Architecture

ISA design

R-Type	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
add	0110011	rs1	rs2	rd	0000000	000	rd <- rs1 + rs2	add t0, x0, t1
sub	0110011	rs1	rs2	rd	0100000	000	rd <- rs1 - rs2	sub t0, x0, t1
and	0110011	rs1	rs2	rd	0000000	111	rd <- rs1 & rs2	and t0, x0, t1
or	0110011	rs1	rs2	rd	0000000	110	rd <- rs1 rs2	or t0, x0, t1
xor	0110011	rs1	rs2	rd	0000000	100	rd <- rs1 ^ rs2	xor t0, x0, t1
slt	0110011	rs1	rs2	rd	0000000	010	rd <- (rs1 < rs2) ? 1 : 0	slt t0, x0, t1
sll	0110011	rs1	rs2	rd	0000000	001	rd <- rs1 << rs2	sll t0, x0, t1
srl	0110011	rs1	rs2	rd	0000000	101	rd <- rs1 >> rs2	srl t0, x0, t1
sltu	0110011	rs1	rs2	rd	0000000	011	rd <- (rs1 < rs2) ? 1 : 0	sltu t0, x0, t1
mul	0110011	rs1	rs2	rd	0000001	000	rd <- rs1*rs2[31:0]	mul t0, x0, t1
div	0110011	rs1	rs2	rd	0000001	100	rd <- rs1/rs2	div t0, x0, t1

I-Type1	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
addi	0010011	rs1	imm	rd	NULL	000	rd <- rs1 + imm	addi t0, t1, 2
xori	0010011	rs1	imm	rd	NULL	100	rd <- rs1 ^ imm	xori t0, t1, 3
ori	0010011	rs1	imm	rd	NULL	110	rd <- rs1 imm	ori t0, t1, 4
andi	0010011	rs1	imm	rd	NULL	111	rd <- rs1 & rs2	andi t0, t1, 5
slli	0010011	rs1	imm	rd	imm[11:5]=0x00	001	rd <- rs1 << imm[4:0]	slli t0, t1, 6
srli	0010011	rs1	imm	rd	imm[11:5]=0x00	101	rd <- rs1 >> imm[4:0]	srli t0, t1, 7
slti	0010011	rs1	imm	rd	NULL	010	rd <- (rs1 < imm) ? 1 : 0	slti t0, t1, 9

I-Type2	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
lb	0000011	rs1	imm	rd	NULL	000	rd = {{24(M[rs1+imm][7])}, M[rs1+imm][7:0]};	lb t0, 0(t1)
lw	0000011	rs1	imm	rd	NULL	010	rd = M[rs1+imm][31:0]	lw t0, 0(t1)
lbu	0000011	rs1	imm	rd	NULL	100	rd = {24'b0, M[rs1+imm][7:0]}	lbu t0, 0(t1)

S-Type	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
sw	0100011	rs1	imm	rd	NULL	010	M[rs1+imm][31:0] = rs2[31:0]	sw t0, 0(t1)

B-Type	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
beq	1100011	rs1	rs2	rd	NULL	000	PC += (rs1 == rs2) ? {imm,1'b0} : 4	beq t0, t1, label
bne	1100011	rs1	rs2	rd	NULL	001	PC += (rs1 != rs2) ? {imm,1'b0} : 4	bne t0, t1, label
blt	1100011	rs1	rs2	rd	NULL	100	PC += (rs1 < rs2) ? {imm,1'b0} : 4	blt t0, t1, label
bge	1100011	rs1	rs2	rd	NULL	101	PC += (rs1 >= rs2) ? {imm,1'b0} : 4	bge t0, t1, label
bltu	1100011	rs1	rs2	rd	NULL	110	PC += (rs1(unsigned) < rs2(unsigned)) ? {imm,1'b0} : 4	bltu t0, t1, label
bgeu	1100011	rs1	rs2	rd	NULL	111	PC += (rs1(unsigned) >= rs2(unsigned)) ? {imm,1'b0} : 4	bgeu t0, t1, label

JAL-Type	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
jal	1101111	NULL	imm	rd	NULL	NULL	rd = PC + 4; PC += imm	jal t0, label

JALR-Type	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
jlr	1100111	rs1	imm	rd	NULL	NULL	rd = PC + 4; PC = rs1 + imm	jlr t0, 0(t1)

U-Type	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
lui	0110111	NULL	NULL	rd	NULL	NULL	rd = imm << 12	lui t0, 0x80000
auipc	0010111	NULL	NULL	rd	NULL	NULL	rd = PC + imm << 12	auipc t0, 0x80000

System	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
ecall	1110011	NULL	NULL	NULL	0000000	000	a7 = 0 output register a0 to led a7 = 1 store swtich data to a0	ecall

Pseudo(assembler support)	Description
la(support both data and label)	auipc, addi
li	addi
mv	addi
beqz	beq
bnez	bne

CPU design

CPU_clk	frequency	description
fpga_clk	100MHz	input from EGO1
clk	6MHz	for most cpu components
clk_mem	48MHz	for dmem to read and write

本设计为单周期处理器，理论CPI接近1，不支持pipeline，32个32位寄存器

This cpu design is single-cycle cpu, theoretical CPI approaches 1, do not support pipeline, 32 32bit register.

本设计为哈佛架构，寻址单位为byte（字节），指令空间大小为64KB，数据空间64KB，栈空间的基地址为0000_FFFF。

采用MMIO和轮询的方式访问IO。

This design is Harvard architecture, address unit is byte, instruction capacity is 64KB, data capacity is 64KB, the base address of stack space is 0000_FFFF.

Using MMIO and polling to access IO.

IO address	Function
0xFFFFFE50	开关读取sw_input（8bit）
0xFFFFFE54	开关读取确认键状态（1bit）
0xFFFFFE44	开关读取testcase（3bit）
0xFFFFFE08	LED左8位显示
0xFFFFFE84	显示管16进制显示
0xFFFFFE88	显示管10进制显示

CPU ports

PORT	Description
fpga_clk	100MHz from EGO1 board
fpga_rst	rst from EGO1 board
switch_16	16 bit switch signal from EGO1 board
led_16	16 bit led control signal to EGO1 board
seg_sel_8	7 segment display select signal(one-hot)
seg_tube0_8	right 4 segment display
seg_tube1_8	left 4 segment display

方案分析说明

浮点数运算

硬件

在verilog中实现一条fadd指令，通过软件指令读取输入的8bitIEEE754标准浮点数，通过一条fadd指令实现两数加法（或减法）。但是在实验过程中发现，原本的23MHz时钟下，该fadd指令有时无法在1 cycle内计算完毕两数加法，因为其涉及多个加法器、乘法器、位移操作和除法器，尤其是乘法器和除法器对时间消耗大，会得到随机错误结果。

软件

在多个cycle内实现浮点数加法，不会有时序问题，但是实现较麻烦，还缺少复用性。

结论

使用软件实现。

哈佛架构下data段地址设计方案

软件rars

因为rars有两种方案，一种是ins从地址0开始，一种是data从0开始，其余指令都正常，但如果涉及到了auipc这种需要pc寄存器和某个地址之间相对距离的指令，rars的指令没有办法实现读取对应的指令，因为rars使用的是冯·诺依曼架构，我们实现的是哈佛架构。

在软件实现，可以把pc寄存器设计成从0开始，然后在（auipc或者la）相关指令执行时，将data（包括.data声明的和label）地址添加0x00002000的负偏移量，这样并不优雅。

手动添加空地址

或者在rars输出的data.txt前面手动添加 $\frac{0 \times 00002000_{16}}{4_{10}} = 2048_{10}$ 条00000000数据，之后就可以正常使用rars的data读取了，这样也不优雅。

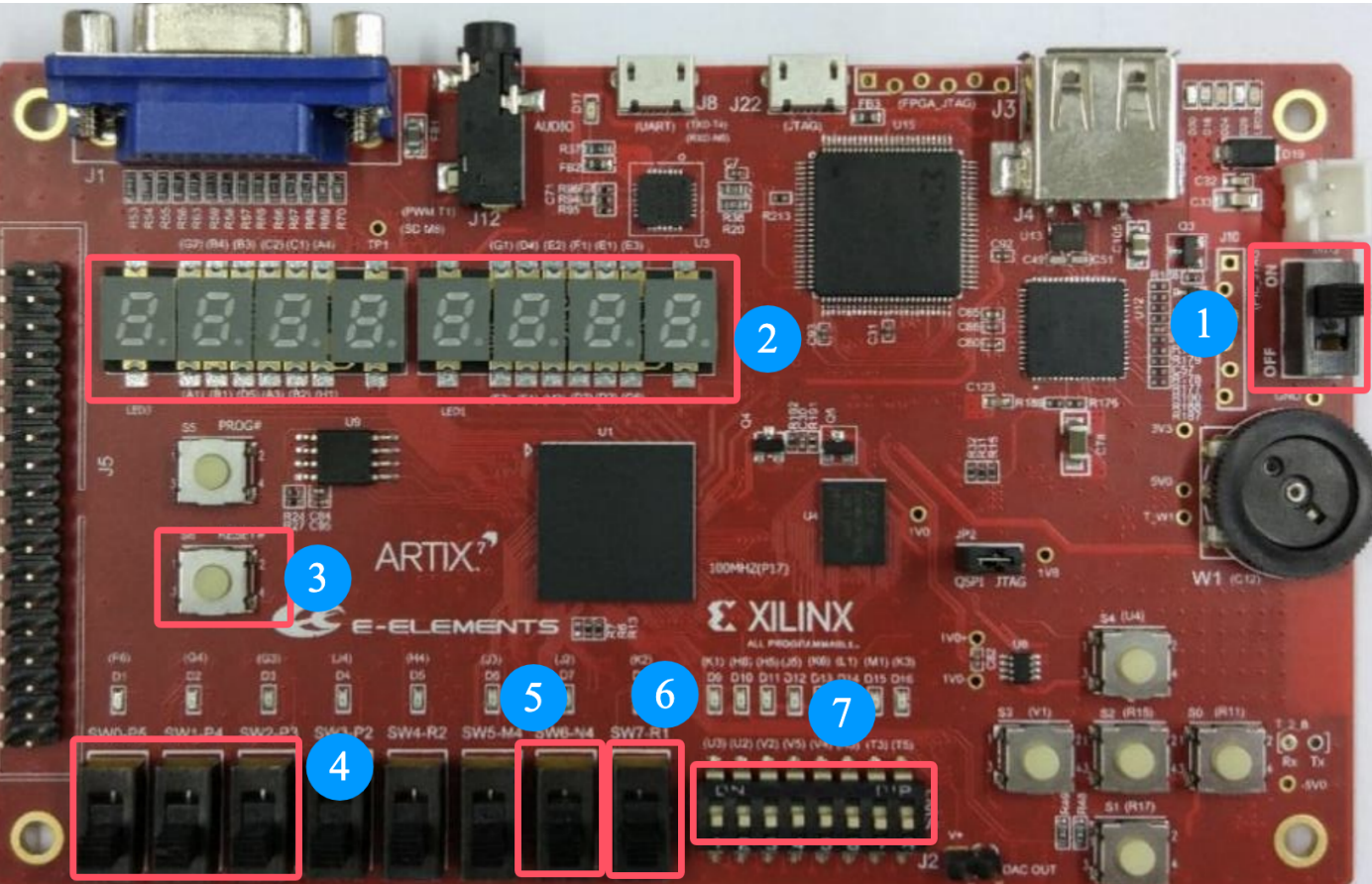
自行编写assembler软件

最后我们自己用java编写了适配哈佛架构的编译器，输入asm文件（支持.data，label寻址，自定义伪指令（单条和多条都可），注释），输出自定义长度的ins.coe和data.coe文件。

结论

自行编写assembler适配哈佛架构，改进工具链。

系统上板使用说明



序号	名称	说明
1	电源开关	打开后开发板上电
2	7段数码显示管	有16进制和10进制显示两种模式
3	系统复位键	按下后初始化
4	输入当前testcase number	3位testcase 000-111
5	uart传输模式开关	(未实现)
6	回车（确认输入键）	做确认以及步进效果
7	数据输入	8bit输入

自测试说明

Testcase	测试方法	测试类型	测试用例描述	结果
1-0	仿真+上板	集成	输入 a , 输出 a , 输入 b , 输出 b	通过
1-1	仿真+上板	集成	输入 a , 1b 存入, sw 到MEM和数码管	通过
1-2	仿真+上板	集成	输入 b , 1bu 存入, sw 到MEM和数码管	通过
1-3	仿真+上板	集成	a和b是否相等, 相等点亮8个灯	通过
1-4	仿真+上板	集成	a是否小于b, 小于点亮8个灯	通过
1-5	仿真+上板	单元+集成	a是否小于b (unsigned), 小于点亮8个灯	通过
1-6	仿真+上板	单元+集成	a是否小于b, 小于点亮1个灯	通过
1-7	仿真+上	单元+集	a是否小于b (unsigned), 小于点亮1个灯	通过

	板	成		
2-0	仿真 +上 板	单元 +集 成	输入8bit, led输出8bit倒序	通 过
2-1	仿真 +上 板	单元 +集 成	输入8bit, 是回文点亮1个led	通 过
2-2	仿真 +上 板	单元 +集 成	输入2个8bit浮点数, 存入MEM, 十进制显示整数部分	通 过
2-3	仿真 +上 板	单元 +集 成	计算2-2两个浮点数加起来结果的整数部分, 十进制显示	通 过
2-4	仿真 +上 板	单元 +集 成	输入4bit, 生成CRC-4检验, 拼接元数据后在led上显示	通 过
2-5	仿真 +上 板	单元 +集 成	输入8bit, 与2-4生成的8bit数据比较, 相同点亮1个灯	通 过
2-6	仿真 +上 板	单元 +集 成	测试了auipc, la(data段和label段), mul, div, ecall(两种), 用ecall输入输出, 乘2除4, 最终输出输入值除2	通 过
2-7	仿真 +上 板	单元 +集 成	测试了jalr, 如果jalr工作, 则点亮一盏灯	通 过

lui 测试见每个样例开头的计算IO地址部分。

Reference List

Debouncer, segment_display设计借鉴了本人去年数字逻辑的项目：<https://github.com/KaixunWang/SUSTech-CS207Project--Rangehood-105points>

头文件管理灵感来自：https://github.com/OctCarp/SUSTech_CS202-Organization_2023s_Project-CPU/blob/main/CPU_Verilog/vga/vhead.svh

Assembler设计借鉴了：<https://github.com/TheThirdOne/rars>, <https://github.com/Thewbi/riscvasm>, <https://github.com/kcelebi/riscv-assembler>

BCD码计算使用了AI设计实现“加三移位法”，减少除法使用：<https://en.wikipedia.org/wiki/Excess-3>

在设计Assembler时，使用了AI进行寻址查找扫描设计：具体见Assembler

Bonus相关

ISA指令扩展

Instruction	opcode	rs1	rs2	rd	funct7	funct3	usage	example
ecall	1110011	NULL	NULL	NULL	0000000	000	a7 = 1 output register a0 to led a7 = 0 store swtich data to a0	ecall
mul	0110011	rs1	rs2	rd	0000001	000	rd <- (rs1*rs2)[31:0]	mul t0, x0, t1
div	0110011	rs1	rs2	rd	0000001	100	rd <- rs1/rs2	div t0, x0, t1
auipc	0010111	NULL	NULL	rd	NULL	NULL	rd = PC + imm << 12	auipc t0, 0x80000
la	pseudo-ins	pseudo-ins	pseudo-ins	pseudo-ins	pseudo-ins	pseudo-ins	automatically get address and and addi	la t0,label

自创汇编器、编译器

我们自己用java编写了适配哈佛架构的编译器（在bonus里有两个得分点，直接由asm文件编译到coe文件）（见Assembler源码和jar包），输入asm文件（支持.data，label寻址，自定义伪指令（编译后单条和多条都可），注释），直接输出编译后自定义长度的ins.coe和data.coe文件。

AssemblerAbout

Enter RISC-V Assembly Code:

Output ins.coe File:

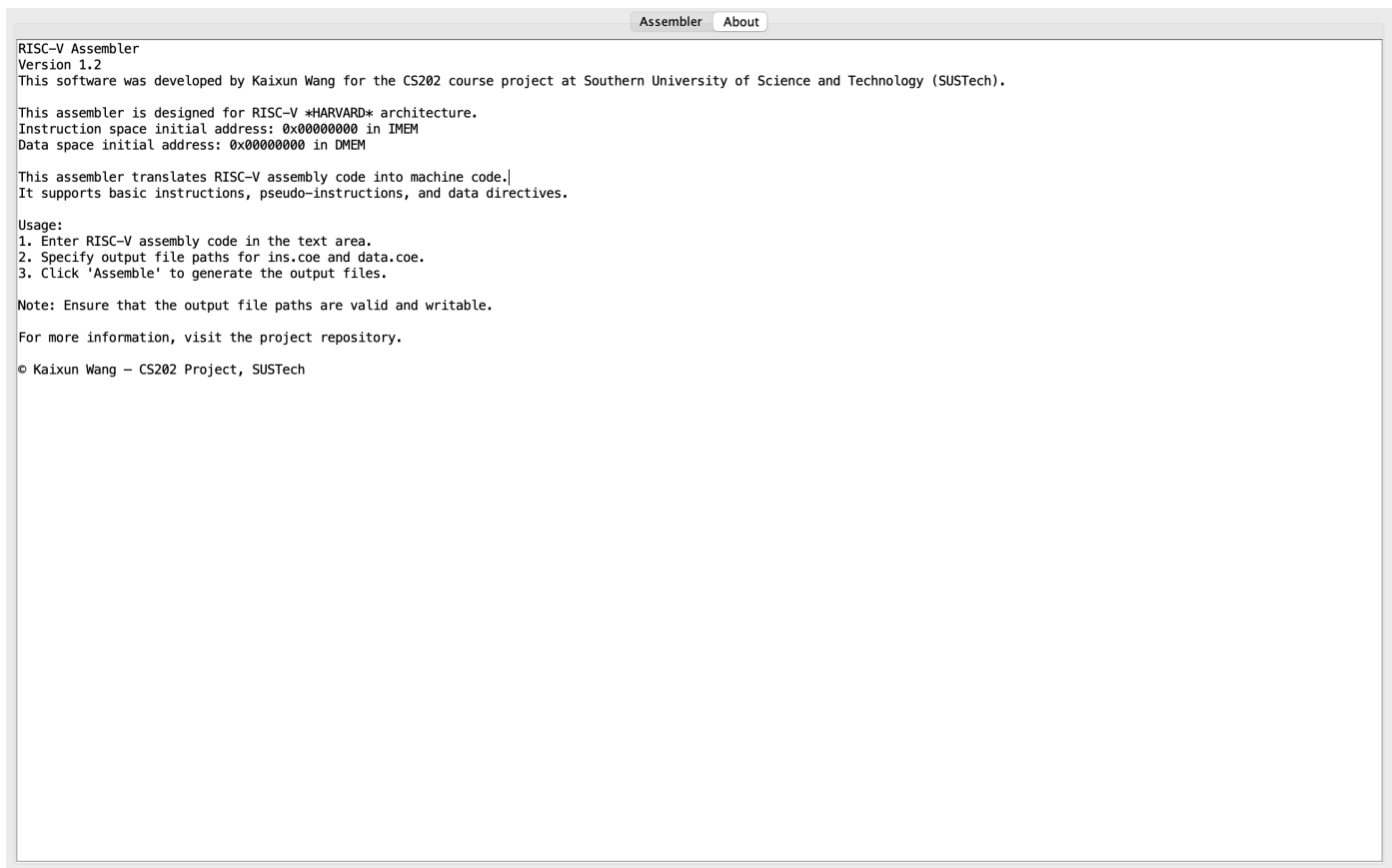
Browse...

Output data.coe File:

Browse...

Total Length:

Assemble



问题和总结

在本次 RISC-V CPU 的设计与实现过程中，我们从最初的架构选择到后期的调试和部署，遇到了诸多挑战，也积累了宝贵的经验。

首先，由于我们采用的是**哈佛架构**，而主流的 RISC-V 仿真环境（如 RARS）采用的是**冯·诺依曼架构**，两者在指令与数据的访问路径上存在本质差异。因此，直接使用现有工具链并不能满足我们的需求。为了解决这个兼容性问题，我们选择**自行编写一套新的编译器和汇编支持工具链**，使得程序可以适配我们的哈佛架构 CPU，这一过程加深了我们对指令集和编译原理的理解。

在硬件调试阶段，**时序问题是最大的难点之一**。即使使用了 FPGA 提供的 IP 核，并将其配置为最低支持频率，依然出现了数据无法稳定写入的情况。经过多次测试与波形分析，我们最终决定将数据内存（DMEM）的时钟频率提升至主频的 **8 倍**，以确保读写操作能够在 一个 CPU 时钟周期内可靠完成。该设计虽然增加了系统复杂度，但有效避免了数据错乱的问题。

此外，项目中还频繁遇到**命名不一致、信号线连接错误**等问题，这类细节问题往往导致模块功能异常或综合失败。我们通过严格规范模块接口和命名规则，并借助 Vivado 的波形调试工具，逐步排查并解决了这些问题。

在项目协作方面，由于我们使用 Vivado 进行开发，其生成的大量临时文件和工程依赖对 GitHub 等版本控制工具的兼容性较差。这使得团队协作和版本管理一度陷入混乱。我们最终通过配置 `.gitignore` 文件，精简提交内容，仅保留核心源代码和约定的工程配置，改善了这一问题。

最后，我们还遇到了多种**随机性问题**，如时序竞争、信号未初始化等，这些问题往往难以复现，每次编译和烧录的表现都可能不同。这类问题虽然难以彻底避免，但也促使我们更加重视硬件设计的鲁棒性与验证流程的完整性。

综上所述，本项目的实现过程虽然充满挑战，但也极大地锻炼了我们对处理器设计、时序分析、系统架构与协同开发的实际能力。每一个问题的解决都让我们对底层硬件系统有了更深入的理解，为今后更复杂系统的开发打下了坚实的基础。