## Reiknirit Dijkstras (1959)

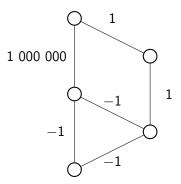
Bergur Snorrason

March 4, 2024

- Gerum ráð fyrir að við séum með vegið net G = (V, E, w).
- ▶ Látum  $u_1, u_2, ..., u_n$  vera vega í netinu (V, E).
- Við segjum þá að lengdin á veginum sé

$$\sum_{j=1}^{n-1} w(u_j, u_{j+1}).$$

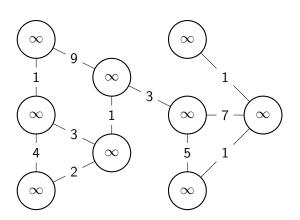
- Við höfum nú áhuga á að vita hvernig við finnum stysta veg milli tiltekinna hnúta.
- ► Tökum þó eftir einu.
- Þó svo að til sé vegur á milli hnúta þá þarf ekki að vera til stysti vegur.
- Tökum dæmi.

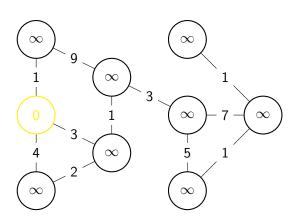


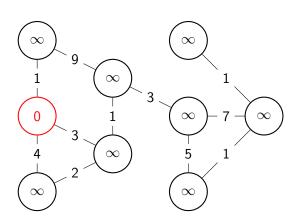
- Vandamálin myndast þegar við getum gert rásir af neikvæðri lengd.
- Við munum sníða tímabundið framhjá þessu með því að gera ráð fyrir að w(e) > 0 gildi fyrir öll e í E.
- Algengasta leiðin til að leysa þetta vandamál er með reikniriti Dijkstras.
- Það er ekki ósvipað breiddarleit.

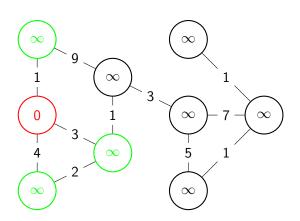
- Við merkjum alla hnúta "óséða", nema einn sem við merkjum "séðan".
- Sá hnútur er kallaður upphafsnúturinn.
- Við gefum svo öllum hnútum gildi sem upphafstillt er sem  $\infty$ , nema upphafshnúturinn hefur gildi 0.
- Þetta gildi svara í raun til stysta vegur sem við höfum fundið hingað til.
- Við endurtökum svo eftirfarandi skref þangað til engir hnútar eru "séðir":
  - Tökum þann "séða" hnút u sem hefur minnsta gildi.
  - ► Táknum gildi *u* með *g*.
  - Fyrir alla leggi af gerðinni  $e_v = (u, v)$  þá uppfærum við gildið hjá v ef það er stærra en  $g + w(e_v)$ .
  - Þetta þýðir í raun að til sé styttri vegur til v í gegnum u.
  - Síðan merkjum við u sem "kláraðann".

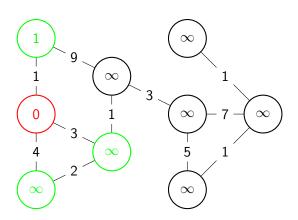
- ▶ Tökum eftir að ef w(e) = 1 fyrir alla leggi  $e \in E$  þá er þetta breiddarleit.
- Þetta reiknirit er gráðugt og við munum ekki sanna að það skili alltaf réttum gildum.
- Reikniritið skilar í raun stysta veg frá upphafshnútnum í alla hnúta.

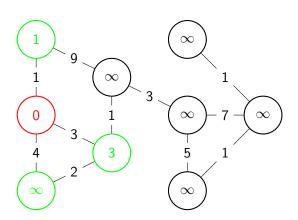


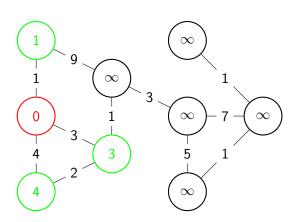


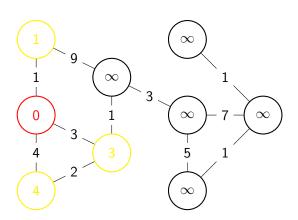


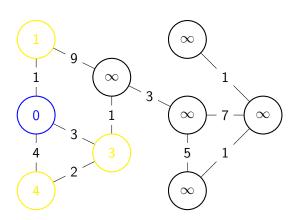


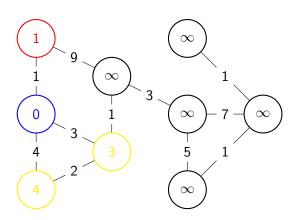


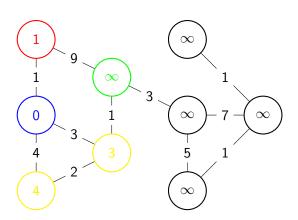


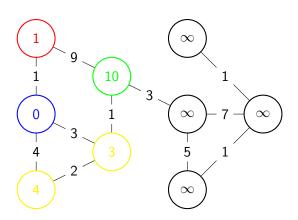


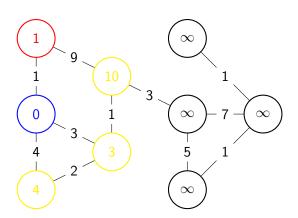


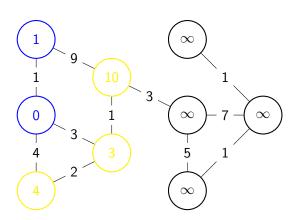


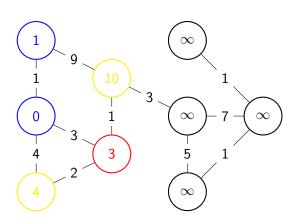


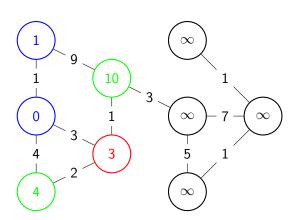


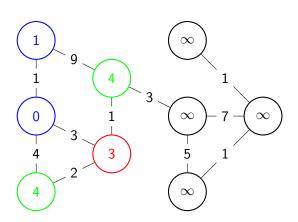


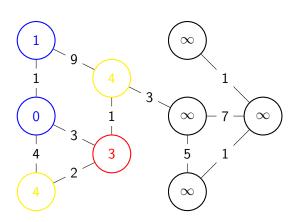


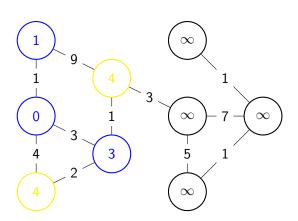


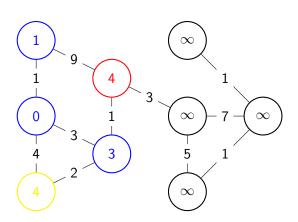


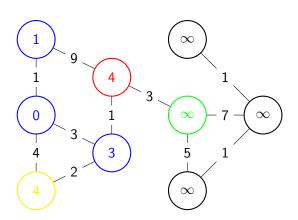


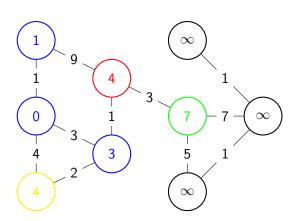


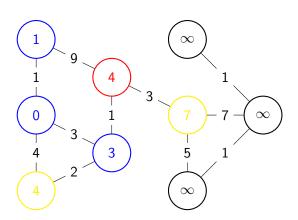


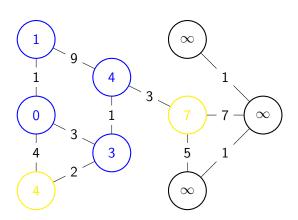


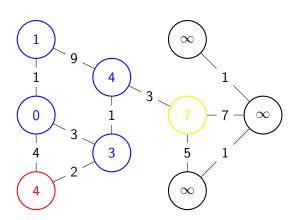


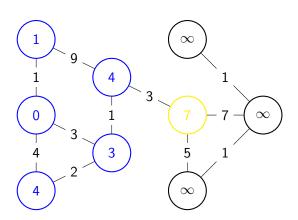


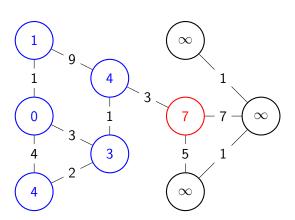


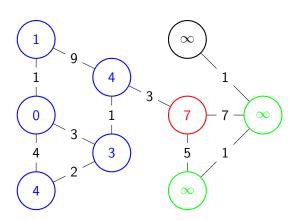


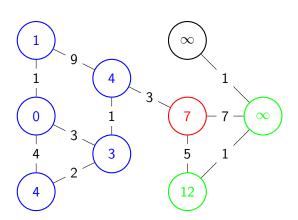


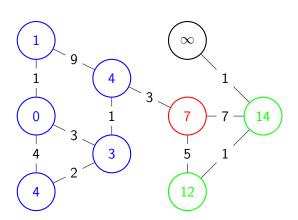


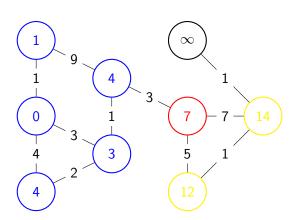


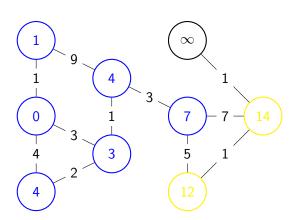


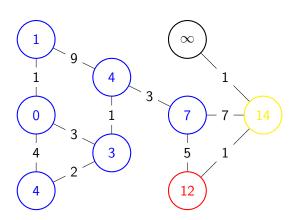


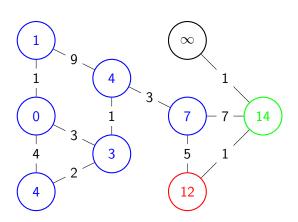


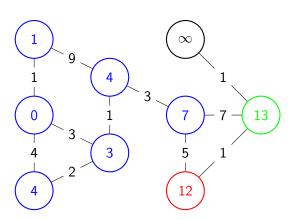


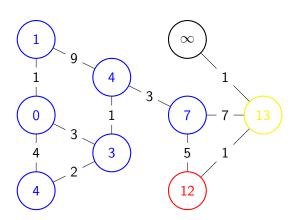


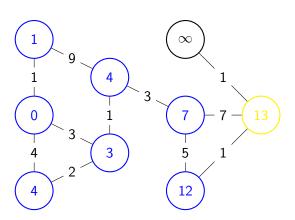


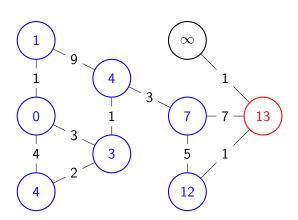


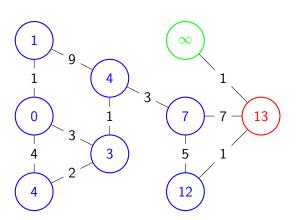


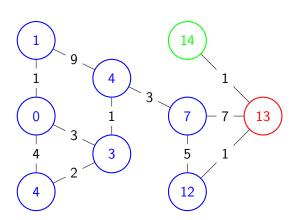


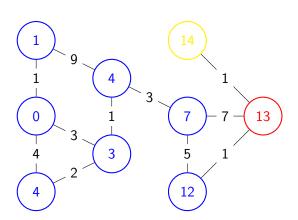


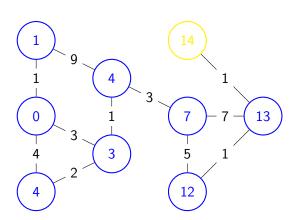


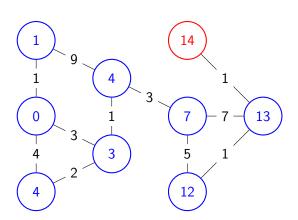


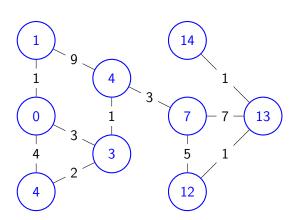












- Við útfærum þetta líkt og breiddarleit, nema í stað biðraðar notum við forgangsbiðröð.
- ▶ Við þurfum þó að passa okkur á einu.
- Þegar við uppfærum gildið á hnút v bætum við nýja gildinu í forgangsbiðröð.
- ► Gamla gildið er þó ennþá í biðröðinni svo við þurfum að passa okkur á ítra þá ekki í gegnum alla nágranna *v* aftur.
- Við gerum þetta með því að bera saman gildið sem er í forgangsbiðröðinni og besta gildið sem við höfum núþegar fundið.
- Forgangsbiðraðir í C++ skila líka alltaf stærsta gildinu.
- ► Við höfum þó áhuga a minnsta gildinu, svo við skiptum um formerki á tölunum sem við látum inn í forgangsbiðröðina.

```
9 vi dijkstra (vvii&g, int s)
10 {
11
        int i, x, w, n = g.size();
12
        vi d(n, INF);
13
        priority queue < ii > q;
14
       q.push(\overline{i}i(-0, s)), d[s] = 0;
15
        while (q.size() > 0)
16
17
           w = -q.top().first, x = q.top().second, q.pop();
18
            if (w > d[x]) continue;
19
            for (i = 0; i < g[x]. size(); i++)
20
21
                if (d[g[x][i]. first] \le w + g[x][i]. second) continue;
22
                q.push(ii(-(w + g[x][i].second), g[x][i].first));
23
                d[g[x][i]. first] = w + g[x][i]. second;
24
25
26
       return d:
27 }
```

- Fyrir hvern legg í netinu gætum við þurft að bæta í forgangsbiðröðina.
- ▶ Við heimsækjum hver hnút að mestu einu sinni.
- ▶ Svo tímaflækjan er  $O((V + E) \log E)$ .