Ombres





Contenu

- Ombres dures
- Ombres douces





Pourquoi utiliser des ombres ?

- Notre perception visuelle est très sensible aux ombres
- Les ombres
 - ajoutent du réalisme dans une image virtuelle
 - Donnent une information sur la relation spatiale entre les objets





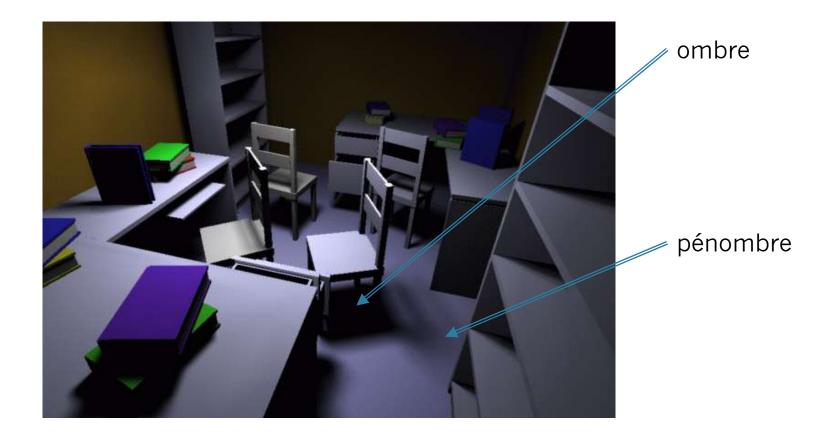
Les ombres sont complèxes

- Dans le monde réel, les sources de lumière ne sont pas des points
- Les intensités des ombres ne sont pas constantes
- On distingue deux zones différentes
 - L'ombre, zone n'étant jamais visible depuis la source de lumière
 - La pénombre, zone qui reçoit une partie d'éclairage de la source de lumière
- Le calcul est très complèxe. Il s'appuie sur la resolution du problème de visibilité.
- En imagerie 3D, il existe de nombreuses solutions qui simplifient le problème pour donner des solutions approximatives mais réalistes.





Les ombres sont complèxes

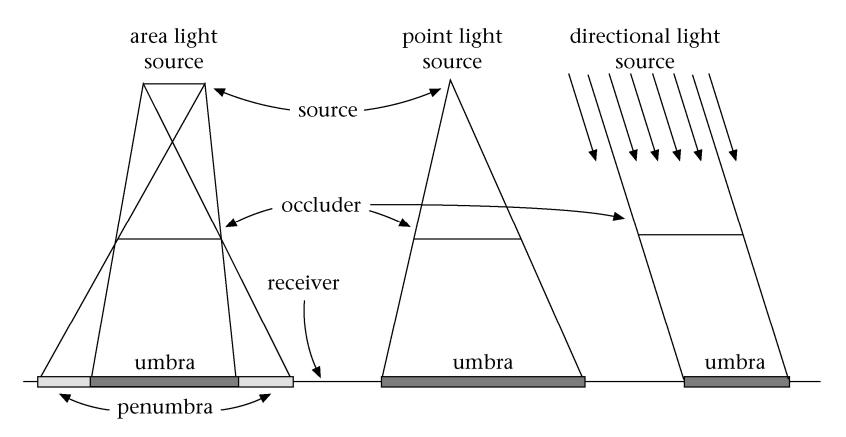






Ombre et pénombre

Ombre ou pénombre selon le type de source de lumière

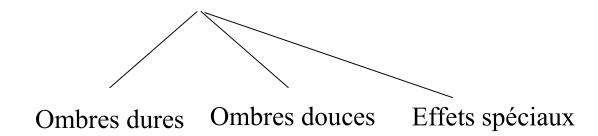






Méthode de calcul d'ombre traditionnelles

- Il existe un grand nombre de méthodes permettant de simuler les ombres
- Nous voyons ici les méthodes permettant un calcul temps réel pour une navigation interactive dans la scène
- Les méthodes varient selon l'objectif visé







Ombres dures

 La source de lumière est supposée ponctuelle ou directionnelle

Fake

Hardware Assisted

Rapide mais

Utilisation du

hardware

illusion

• Shadow Z-buffer

projection
Shadow volumes

Pre-computed

Ombres pré-

calculées et

stockées dans

une structure

• SVBSP

• Shadow Tiling

Ray tracing

Solution

de

visibilité

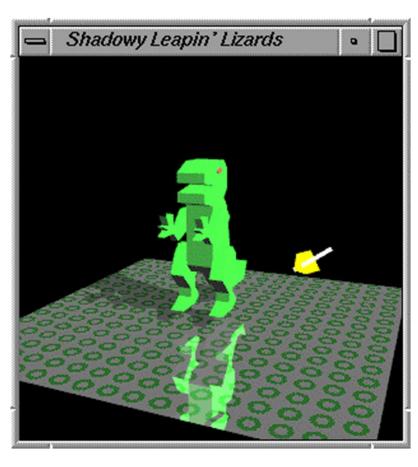
sur les

rayons





Fake shadows: projection au sol



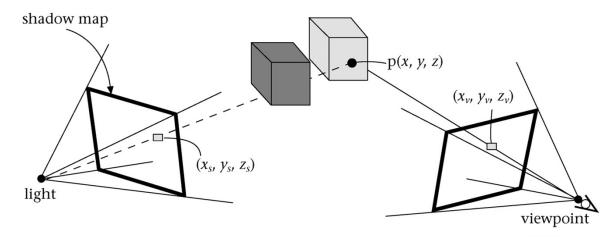
- Les objets complexes sont projetés au sol en utilisant une matrice de transformation
- Pas d'ombres entre les objets
- Très rapide





Shadow Z-buffer

- Calculer un Z-buffer (carte de profondeur) depuis la source
- Algorithme :
 - Placer la caméra à l'emplacement de la source de lumière
 - Effectuer le rendu de la profondeur
 - A partir de la vue de la caméra
 - Transformer chaque pixel P (x_y, y_y, z_y) de l'image de la camera dans l'espace du z-buffer (x_s, y_z, z_s) ,
 - Si la valeur Zs <= à la valeur stocker dans le Z-buffer,
 - alors le point est éclairé
 - Sinon il est dans l'ombre

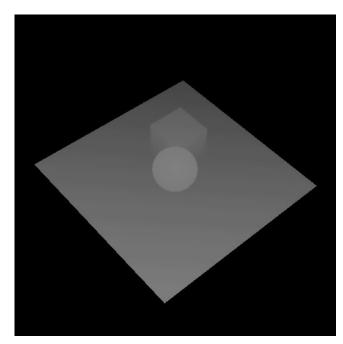




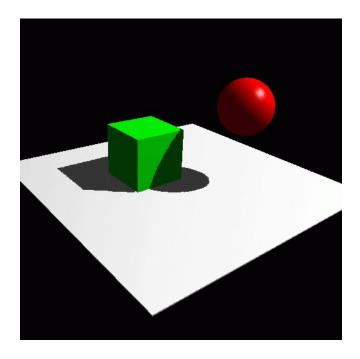


Shadow Z-buffer avec OpenGL

Technique accélérée par le hardware



Vue depuis la source de lumière



Résultat





Shadow z-buffer

- "inférieur ou égal" : test avec imprécision
 - Donne naissance à de l'"acnée"
- Heureusement codé en hardware (sinon, très cher !)
- Précision limitée à la vue depuis la source de lumière
 - Artefacts liés à la difference de résolution entre l'image de vue et l'image depuis la source de lumière
 - Problèmes à gérer si l'ombre est projetée sur des objets complexes ou distants





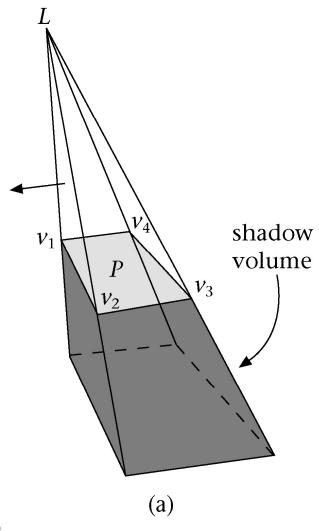
Méthode des volumes d'ombre

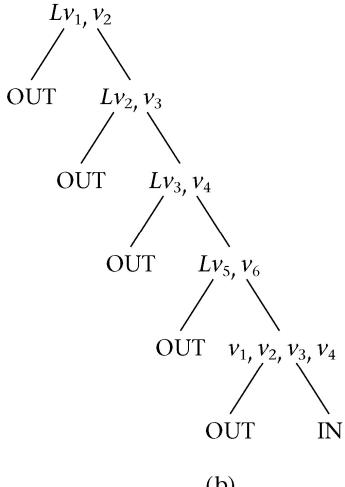
- Shadow volume (SV): volume sous un polygone masqué vis à vis d'une source de lumière (pyramide décimée)
- Au moment de rendre l'image, les rayons allant du point de vue au travers du pixel intersectent les SVs
- Le nombre d'intersection determine si le point est dans l'ombre ou non





Shadow Volumes







(b)



Shadow Volumes

- Comme pour les polygones, on considère qu'on est à l'intérieur du volume si on doit traverser une surface pour sortir.
- L'idée Générale est de compter le nombre de plans traverses
 - +1 pour les plans front facing
 - -1 pour les plans back facing
- Si total >0 alors
 - Dans l'ombre
- Sinon
 - Dans la lumière
- Attention au cas special si le point de vue est dans l'ombre





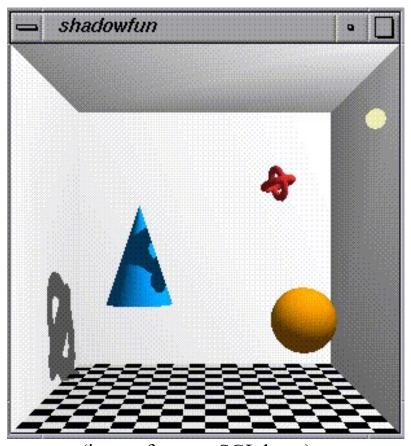
Shadow Volumes

- Deux étapes :
- 1) Preprocessing
 - Trouver tous les plans des volumes d'ombre et leurs équations
- 2) A l'exécution
 - Compter les plans d'ombre par pixel
 - Réaliser le rendu avec une méthode scan-line ou le stencil test





Shadow Volumes avec openGL



(image from an SGI demo)

- Volumes d'ombre rendus à chaque pas de temps
- Utilisation du stencil buffer pour compter combien de volumes sont traversés





Stencil buffer

- Carte qui stocke des valeurs arbitraires sur une operation de rendu
 - E.G. stencil[x,y] inversé si zbuffer[x,y] < valeur courante de z (le stencil is mis à jour si et seulement si le test sur z est validé)
- Très utile en informatique graphique





Algorithme du Shadow Volume avec Stencil

- Rendre la scène en RGB et en z-buffer
- Désactiver le z-buffer, et rendre les ombres dans le stencil buffer
 - Test: +1 pour front-facing; -1 pour back facing
- Reprendre la carte de rendu RGB, désactiver l'éclairage, mettre à jour les pixels lorsque les valeurs du stencil ≠ 0





Shadow Volume BSP trees

- Au lieu de calculer les ombres dans le plan image, les calculer dans l'espace scène
- Idée: classer/subdiviser les objets selon s'ils sont dans l'ombre ou pas.
 - Gain de temps lors du calcul de leur éclairage
 - Plus de polygones
 - Problèmes de précision





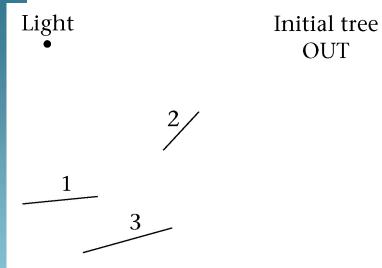
Shadow Volume avec les arbres BSP

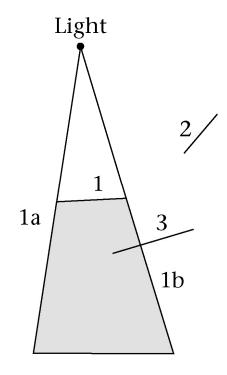
- Arbre BSP (voir annexe)
- L'arbre est construit de façon incrémentale en utilisant les plans des ombres
- Les polygones sont ajoutés à l'arbre
 - S'ils sont à l'intérieur de la region (derrière un ensemble de plans d'ombres, il sont indexés comme à l'ombre)
 - Sinon ils sont éclairés et leurs plans d'ombre sont utilisés pour étendre l'arbre

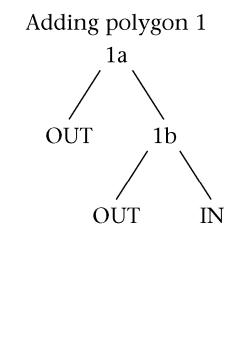




SVBSP tree



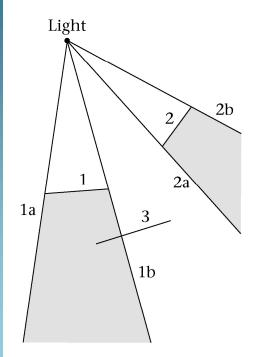


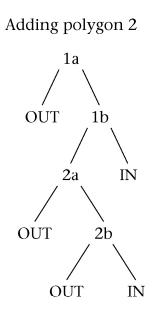


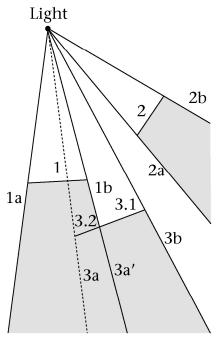


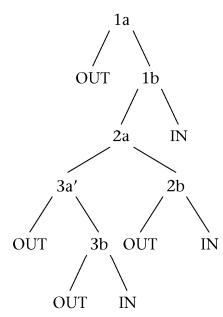


SVBSP tree









Adding polygon 3





SVBSP tree

- Continuer jusqu'à ce que TOUS les polygones soient dans l'arbre SVBSP
- En général, on ajoute les polygones les plus susceptibles de projeter des ombres en premiers, plus les autres polygones
- Un polygone stocké dans un noeud IN est ombré mais ne force pas l'arbre à se subdiviser





Résumé des approches pour les ombres dures

- Espace image
 - Shadow z-buffer
 - Shadow volumes
- Espace objet
 - Shadow volume BSP
 - Fake shadows





Ombres douces

- La source de lumière est étendue (polygonale)
- Les images sont plus réalistes







Ombres douces, classes de méthodes



Traitement de la source comme un ensemble de points

- Shadow volumes
- Shadow textures

Pré-calcul

Calcul analytique base sur la géométrie

- SVBSP
- Discontinuity Meshing

Radiosité

This is also pre-computed

- Hemi-cube
- Ray casting

Basé rayon

Ray tracing-based approches





Analytique vs Echantillonné

Analytique

Trouver tous les contours de la pénombre. Réalisé exclusivement pour les sources de lumière polygonales.

Echantillonné

Approxime la solution qui traite une source de lumière comme un ensemble de points. Toutes les formes de sources sont possibles.





Hardware assisted

- Ces techniques sont des extensions des méthodes sur les ombres dures
- Elles sont la plupart du temps approximatives car ells traitent la source de lumière comme un ensemble de points
- Pour chaque image rendue, calculer n fois en déplaçant le source à chaque fois.





Shadow Textures

- Les ombres peuvent être pré-calculées dans une texture et stockées dans les polygones
- Inconvénients
 - Recalcul si les sources bougent
 - Précision associée aux texels





SVBSP Trees

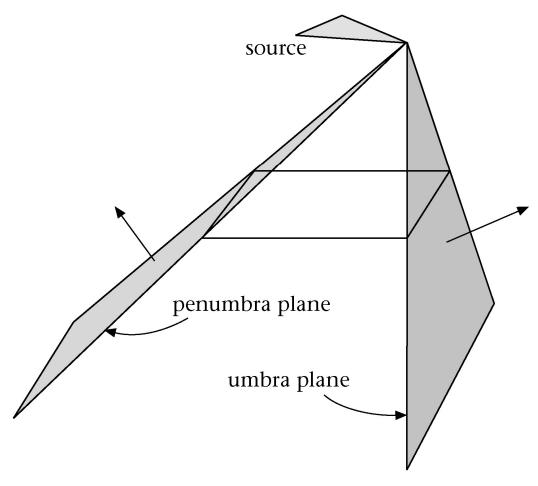
- Reprendre l'idée du SVBSP
- Construire deux arbres
 - Un pour les plans d'ombre dure
 - Un pour les plans de pénombre
- Rendu différent pour les zones d'ombre et de pénombre





Méthodes analytiques

• Trouver l'ensemble des limtes des zones d'ombre et de pénombre

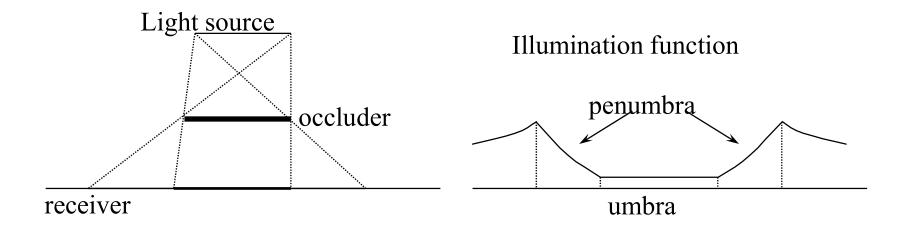






Maillage de discontinuité

- Subdiviser l'ensemble des discontinuités
- Calcul de l'éclairage sur les points de discontinuité
- Approximation quadratique sur les segments entre les points de discontinuité







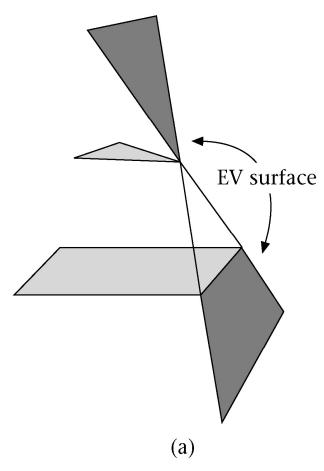
Maillage de discontinuité

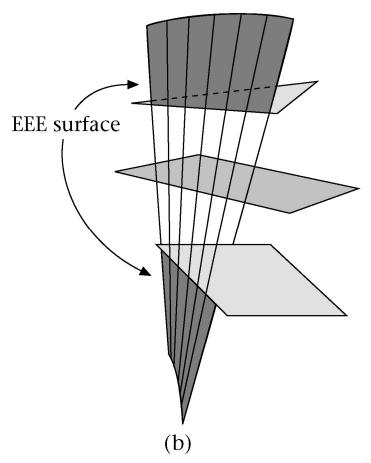
- Un problème de visibilité
- Définit des surfaces critiques où des évènements visuels apparaissent
 - Surfaces EV : plans définis par un côté et un sommet
 - Surfaces EEE : surfaces quadratiques définiés par trois côtés non adjacents





Surfaces EV et EEE





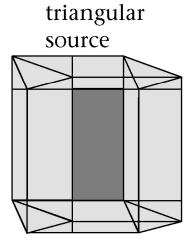




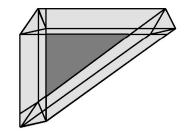
Maillage de discontinuité

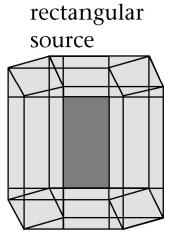
- Intersecter les surfaces de discontinuité avec les polygones
- Définit un maillage d'ombre

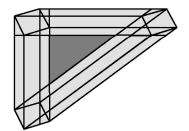
rectangular occluder



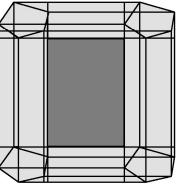
triangular occluder

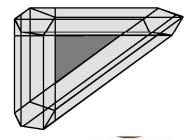










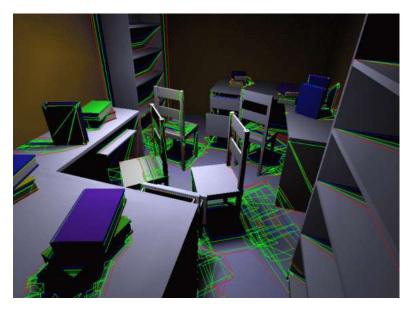






Maillage de discontinuité

- Résultats de visibilité presque exacte
- Produit des ombres de très grande qualité









Conclusion

- Le calcul des ombres sont très liés aux calculs de visibilités
 - Quel point de la scène est visible ou non depuis la source de lumière ?
- Il existe de nombreuses méthodes pour calculer les ombres dures et les ombres douces
 - Le calcul est complexe et il peut être assisté par le hardware
- Les ombres sont essentielles pour une visualisation réaliste



