ALDA VT12: Grafer

Leon Hennings leonh

Kamyar Sajjadi kamy-saj

23 februari 2012

Innehåll

1	Closest-Point Problem	1
	1.1 Beskrivning	1
	1.2 Kod	2
2	Poolfrågor	6
	2.1 Fråga 1	6

1 Closest-Point Problem

1.1 Beskrivning

Vi har denna vecka valt att implementera en Divide and Conquer algoritm. Algoritmen vi valt är en algroritm som ska hitta de punkter som ligger närmast varandra. Problemet nämns i boken på sida 406, Closest-Points Problem. Vi valde att metoden ska returnera det lägsta avståndet. Problemet går att lösa genom att jämföra alla punkter mot varandra, detta genom att implementera en Brute Force metod som har tidskomplexitet $O(N^2)$. Det går även att lösa problemet genom Divide and Conquer vilket då istället ger tidskomplexiteten O(n log n). Vi har valt att skriva en klass som har en ArrayList med java.awt.Point:s som element. Listan sorteras först med hänsyn till punkternas x värde. Algoritmen bestämmer en linje som delar listan på mitten i två logiska partitioner, en vänsterpartition och en högerpartition. Sedan kallas algoritmen rekursivt på de två partitionerna. Basecaset för den rekursiva algoritmen är att varje partition ska bestå av mindre än 3 element. När algoritmen nått basecaset så kommer partitionen att sökas igenom och det kortaste avståndet mellan de närmaste punkterna kommer returneras. Det lägsta av dessa sätts till smallest. Nu när vi går ur rekursionen så kollar algoritmen om det finns några punkter som ligger på kortare avstånd än smallest från den delande linjen. Dessa punkter läggs till en ny lista och denna sorteras med hänsyn till punkternas y värde. Arean består av de element som ligger inom intervallet (mittpunkten-minsta < punktens X < mittpunkten+minsta). Då punkterna är sorterade på y kan vi ignorera de fallen då differensen mellan punkternas y värde är större än smallest. Sedan kontrollerar vi om något par av punkter i denna area har kortare avstånd till varandra. Om detta värde är mindre än smallest sätts det till smallest som slutligen returneras.

1.2 Kod

```
1 /**
    * Klassen för Closest-Pair problem.
    * @author Leon Hennings
3
4
    * @author Kamyar Sajjadi
5
    * /
  public class ClosestPair{
6
     // ArrayList för samtliga punkter
8
9
     private ArrayList < Point > plane = new ArrayList < Point > ();
10
     /**
11
12
      * Comperator för att jämföra i X-led
13
     private class CmpX implements Comparator < Point > {
14
15
        public int compare(Point p1, Point p2){
16
          if(p1.x==p2.x)
17
            return p1.y-p2.y;
18
          else
19
            return p1.x-p2.x;
20
        }
21
     }
22
23
24
      * Comparator för att jämföra i Y-led
25
26
     private class CmpY implements Comparator < Point > {
27
       public int compare(Point p1, Point p2){
28
          if(p1.y == p2.y)
29
            return p1.x-p2.x;
30
          else
31
            return p1.y-p2.y;
32
     }
33
34
     /**
35
36
      * Metod för att lägga till punkter i arrayen
37
      * Cparam p Som är en Point som ska läggas till i plane
38
39
     public void addPoint(Point p){
40
       plane.add(p);
41
42
43
44
      * toString för att få en bra överblick över listan.
      * Denna metod är mest användbar när man ska debugga.
45
46
      * @return str
47
      */
     public String toString(){
48
       String str= "";
49
50
        for(Point p : plane){
          str += "(" + p.x + p.y + ")" + "\n";
51
52
```

```
53
        return str;
      }
54
55
56
       * Metod för att få storleken av listan.
57
58
       * @return the size of the array
59
       * /
      public int getPlaneSize(){
60
       return plane.size();
61
62
63
64
       * Räknar ut avståndet mellan två punkter.
65
       * @param p1 En av punkterna
66
       * @param p2 den andra punkten
67
       * @return en double med avståndet från punkt p1 och punkt p2
68
69
       * /
70
      private double getDistance(Point p1, Point p2){
        return Math.sqrt( Math.pow((p1.getX()-p2.getX()), 2.0) + Math.
71
           pow((p1.getY()-p2.getY()), 2.0));
      }
72
73
74
      /**
       * Den publika metoden för att hitta de kortaste avståndet.
75
       * denna metod kommer att sortera listan i X-led och sedan
76
77
       * anropa den privata findClosestPair.
78
79
      public double findClosestPair(){
        Collections.sort(plane, new CmpX());
80
81
        return findClosestPair(0, plane.size()-1);
82
      }
83
84
      /**
85
       * Den privata metoden för att hitta det korstaste avståndet.
       * @param intervalStart
86
87
       * @param instervalEnd
88
       * Oreturn smallest Kortaste avståndet.
89
       * /
      private double findClosestPair(int intervalStart, int intervalEnd
90
91
        // Basecase som vi når när listan har mindre än 3 element i sig
92
        if (intervalEnd - intervalStart <= 2) {</pre>
93
          return findClosestInInterval(intervalStart, intervalEnd);
94
        // Här kommer uppdelningen av listorna att ske. Vardera sida
95
96
        // av listan kommer att anropas med findClosestPair.
97
        else
98
          // Detta är mitten av den lista som vi arbetar på just nu.
99
100
          int middle = ((intervalStart+intervalEnd)/2);
101
          // Detta är mitten fast i X-led.
102
          double middleX = (plane.get(intervalStart).getX()+plane.get(
              intervalEnd).getX())/2;
```

```
103
          // De rekursiva anropen.
104
          double left = findClosestPair(intervalStart, middle);
          double right = findClosestPair(middle+1, intervalEnd);
105
106
          // Sätter smallest till det minsta av left och right
107
          double smallest = (left < right ? left : right);</pre>
108
          // Här går vi igenom elementen för att hitta de element som
109
              ska ligga i
110
          // mittenArean (strip). Dessa ska ligga i intervallet som vi
              har nämnt i beskrivningen.
          // Sedan sorteras denna lista i Y-led.
111
112
          ArrayList < Point > strip = new ArrayList < Point > ();
113
114
          for(Point p : plane)
115
             if(p.getX() > (middleX - smallest) && p.getX() < (middleX +
                 smallest))
116
               strip.add(p);
117
118
          Collections.sort(strip, new CmpY());
119
120
          // En BruteForce metod för att kontrollera de element som vi
              lagt in
121
          // i strip. Denna metod nämner Weiss i boken på sida 409.
122
          for (int i=0; i<strip.size(); i++)</pre>
123
             for (int j=i+1; j < strip.size(); j++)</pre>
124
               if ((strip.get(j).y - strip.get(i).y) > smallest)
125
                 break;
126
               else
127
                 double tmp = getDistance(strip.get(i), strip.get(j));
128
129
                 if(tmp < smallest)</pre>
130
                   smallest = tmp;
               }
131
132
          return smallest;
133
      }
134
135
136
137
       * Brute force algoritm för basecase och testning av algoritmen.
138
       * @param instervalStart
139
       * @param intervalEnd
140
       * @return delta som är det minsta avståndet mellan de närmaste
           punkterna.
141
142
      public double findClosestInInterval(int intervalStart, int
         intervalEnd) {
143
        double delta=Double.MAX_VALUE;
        for(int i=intervalStart; i<intervalEnd+1; i++){</pre>
144
          Point tmp = plane.get(i);
145
146
          for(int j = i+1; j < intervalEnd+1; j++){
147
             double newDelta=getDistance(tmp, plane.get(j));
148
            if(newDelta < delta) {</pre>
149
               delta=newDelta;
150
```

```
151 }
152 }
153 return delta;
154 }
155 }
```

2 Poolfrågor

Denna veckas fråga måste behandla giriga algoritmer.

2.1 Fråga 1

Förklara vad en girig algoritm är och ge ett par exempel på giriga algoritmer som vi har gått igenom under kursen. För ett högre betyg ska du förklara varför giriga algoritmer i vissa fall kan göra felberäkningar. Motivera ditt svar med exempel.