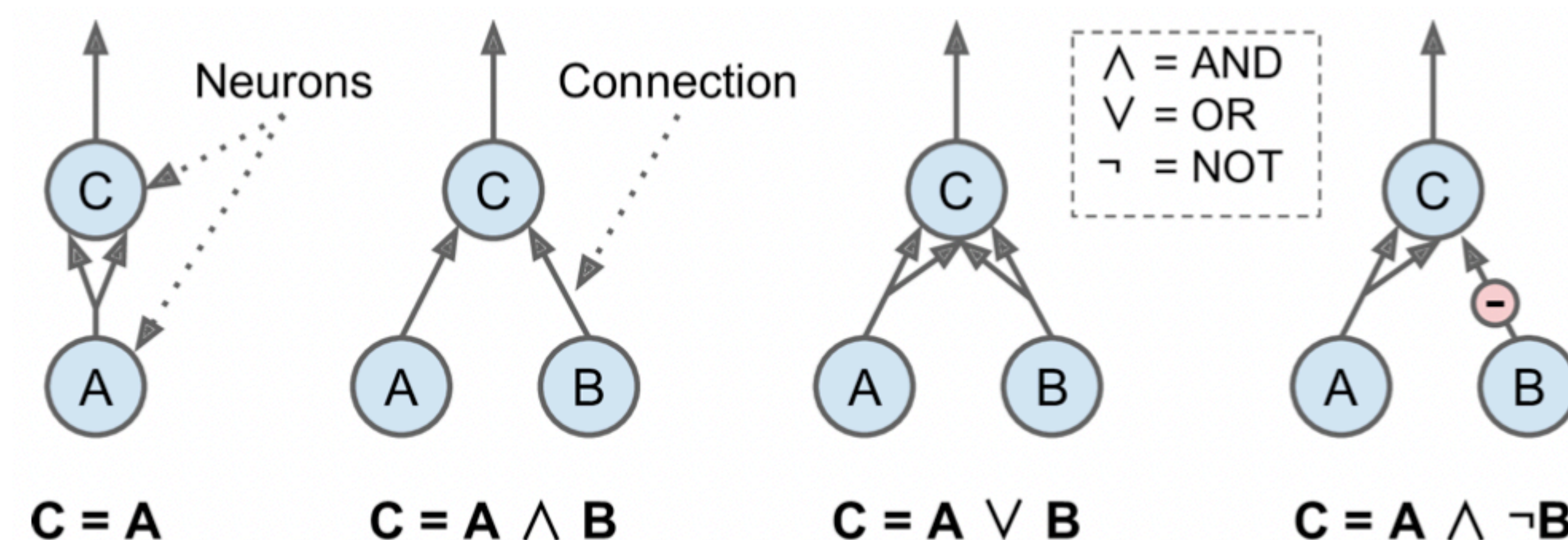


# Sztuczne sieci neuronowe

# Sztuczny Neuron

“A Logical Calculus of Ideas Immanent in Nervous Activity”, Warren McCulloch & Walter Pitts (1943)

Neuron zostaje uaktywniony, gdy przynajmniej dwa wejścia będą aktywne.

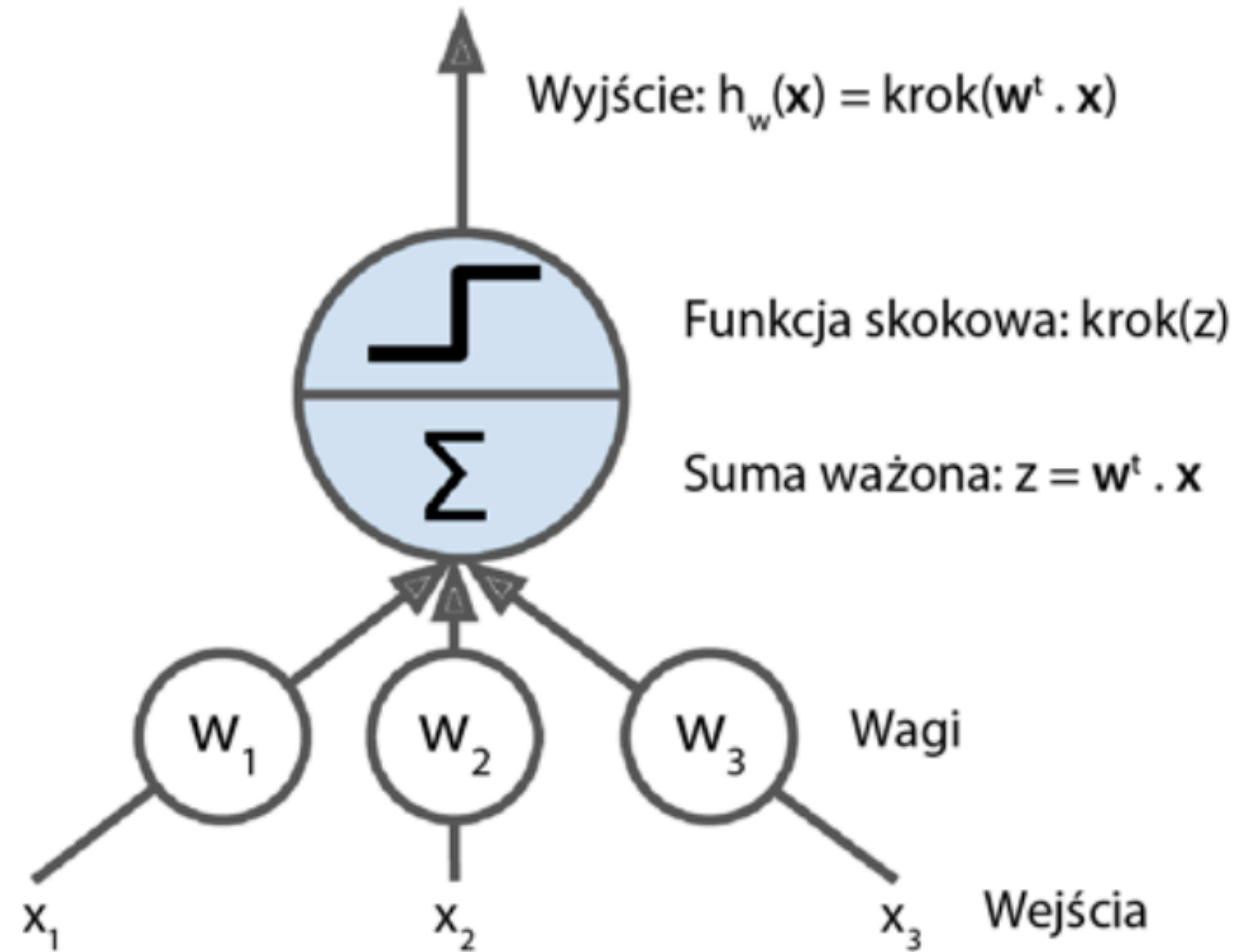


- Pierwsza sieć po lewej to po prostu funkcja tożsamościowa: jeśli neuron A zostanie uaktywniony, aktywacji ulegnie także neuron C (gdyż odbiera dwa sygnały wejściowe z neuronu A), natomiast jeśli neuron A będzie wyłączony, to nie będzie również aktywny neuron C.
- Druga sieć wykonuje operację logiczną I: neuron C zostaje aktywowywany jedynie wtedy, gdy obydwa neurony — A i B — będą włączone (pojedynczy sygnał wejściowy nie wystarczy do aktywacji neuronu C).
- Trzecia sieć przeprowadza operację logiczną LUB: neuron C jest aktywny, jeśli któryś z pozostałych neuronów (albo obydwa) zostanie aktywowywany.
- W ostatnim przypadku przy założeniu, że sygnał może hamować aktywność neuronu (tak jak to się dzieje w neuronach biologicznych), omawiana sieć przeprowadza nieco bardziej skomplikowaną operację logiczną. Neuron C zostaje aktywowywany wyłącznie wtedy, gdy otrzyma sygnał z neuronu A, natomiast neuron B musi być wyłączony. Jeśli neuron A będzie cały czas włączony, to otrzymamy bramkę negacji: neuron C jest aktywny przy wyłączonym neuronie B i odwrotnie.

# Perceptron

linear threshold unit (LTU)

Frank Rosenblatt (1957)



Najpowszechniejsze funkcje skokowe wykorzystywane w perceptronach

$$\text{Heaviside}(z) = \begin{cases} 0 & \text{jeśli } z < 0 \\ 1 & \text{jeśli } z \geq 0 \end{cases} \quad \text{sgn}(z) = \begin{cases} -1 & \text{jeśli } z < 0 \\ 0 & \text{jeśli } z = 0 \\ +1 & \text{jeśli } z > 0 \end{cases}$$



# Perceptron

## Uczenie

Cells that fire together, wire together

Donald Hebb w swojej książce *The Organization of Behavior* z 1949 roku zasugerował, że gdy biologiczny neuron często pobudza inną komórkę nerwową, to połączenie pomiędzy tymi dwoma neuronami staje się silniejsze.

Koncepcja ta została później błyskotliwie podsumowana przez Siegrida Löwela: „*Cells that fire together, wire together*”, czyli w wolnym tłumaczeniu:

„**Komórki pobudzające się wzajemnie wiążą się ze sobą**”.

$$w_{i,j}^{(następny\ krok)} = w_{i,j} + \eta (y_j - \hat{y}_j) x_i$$

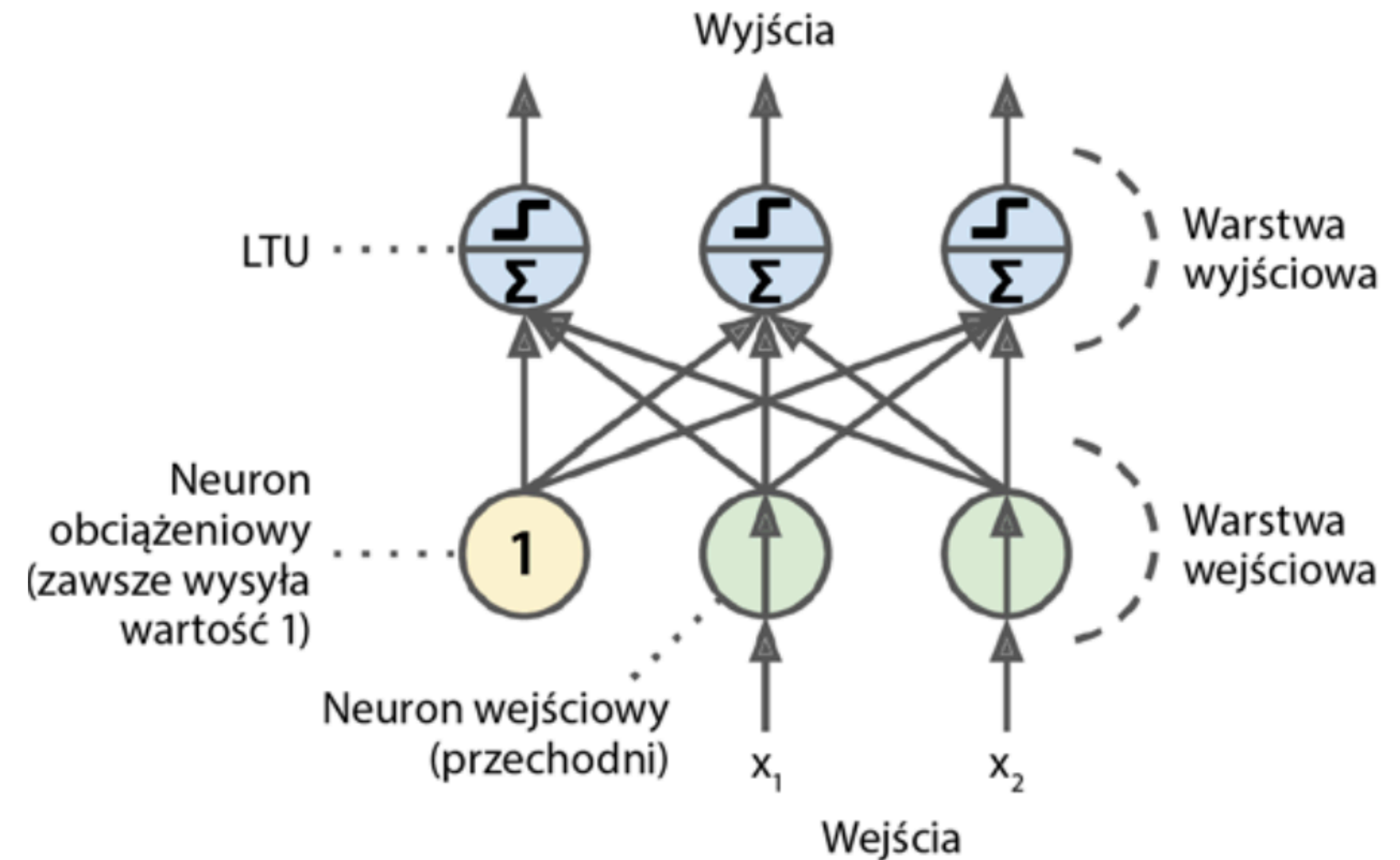
$w_{i,j}$  — waga połączenia pomiędzy  $i$ -tym neuronem wejściowym i  $j$ -tym neuronem wyjściowym,

$x_i$  —  $i$ -ta wartość wejściowa bieżącego przykładu uczącego,

$\hat{y}_j$  — wynik  $j$ -tego neuronu wyjściowego dla bieżącego przykładu uczącego,

$y_j$  — docelowy wynik  $j$ -tego neuronu wyjściowego dla bieżącego przykładu uczącego,

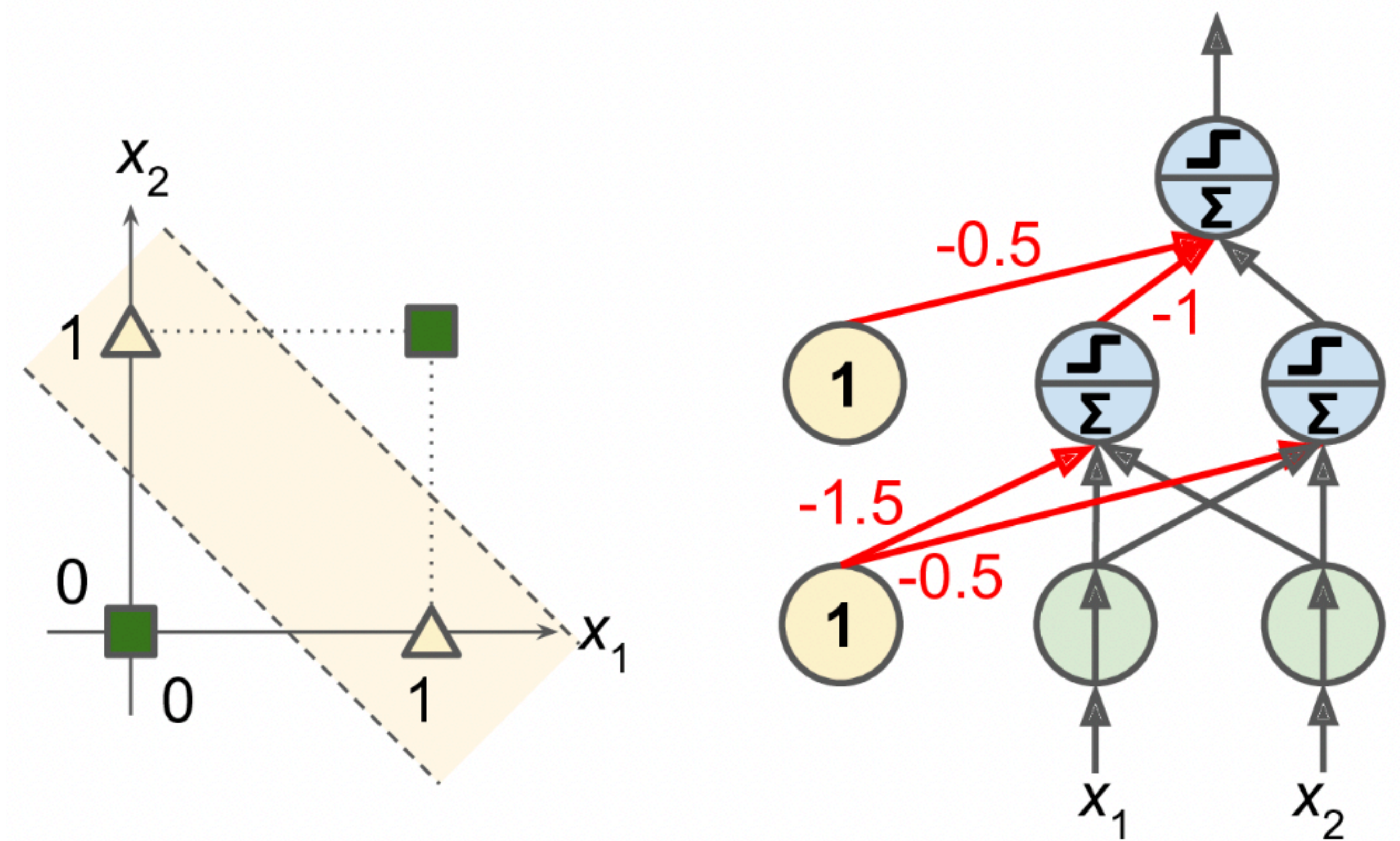
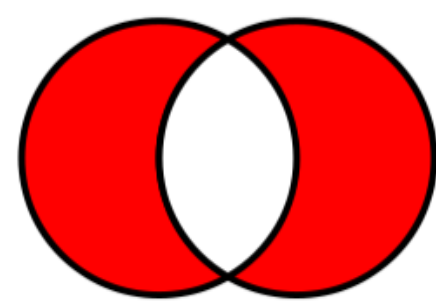
$\eta$  — współczynnik uczenia.



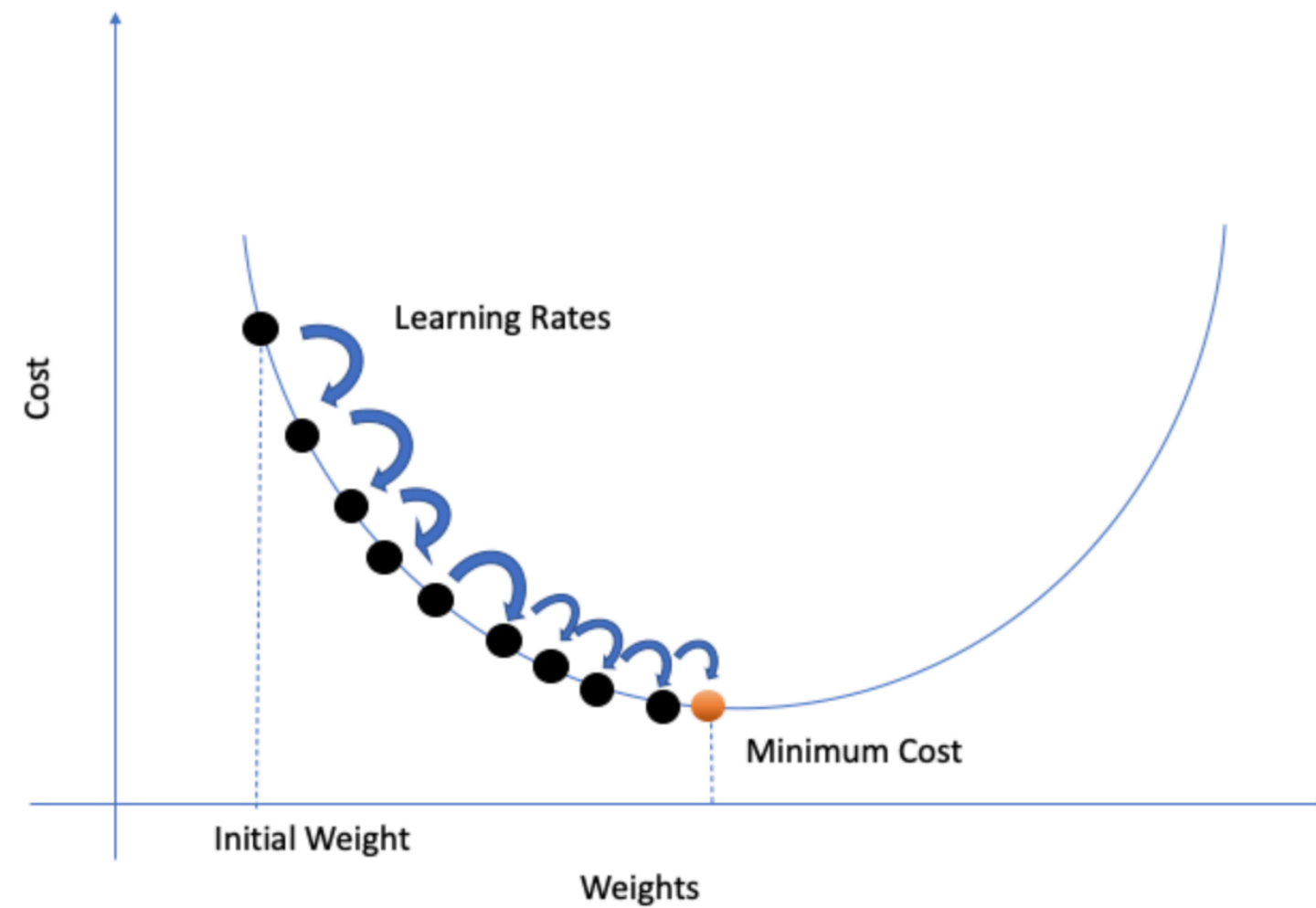


# Multi-Layer Perceptron (MLP)

XOR - Exclusive or (alternatywa rozłączeń)



# Gradient z minigrupami *Mini-batch Gradient Descent*



$$\theta_j := \theta_j - \eta \frac{\partial}{\partial \theta_j} J_I(\theta_0, \theta_1)$$

$\eta$  – learning rate (0.01)

$$X = \begin{bmatrix} x_{1,1} & \cdots & x_{1,n} \\ x_{2,1} & \cdots & x_{2,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{m,1} & \cdots & x_{m,n} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{x}_i = [x_{i,1} \quad x_{i,2} \quad \cdots \quad x_{i,n}]$$

$I$  – ustalone, losowy podzbiór  $X$

$$J(\theta_0, \theta_1) = \frac{1}{2|I|} \sum_{i \in I} (h_{\theta}(\mathbf{x}_i) - y_i)^2$$

$$h_{\theta}(\mathbf{x}_i) = \boldsymbol{\theta}^T \mathbf{x}_i$$

$$J(\theta_0, \theta_1) = \frac{1}{2|I|} \sum_{i \in I} (\boldsymbol{\theta}^T \mathbf{x}_i - y_i)^2$$

$$\frac{\partial}{\partial \theta_j} J_I(\theta_0, \theta_1) = \frac{1}{2|I|} \sum_{i \in I} 2(\boldsymbol{\theta}^T \mathbf{x}_i - y_i) x_{i,j} = \frac{1}{2|I|} \sum_{i \in I} (\boldsymbol{\theta}^T \mathbf{x}_i - y_i) x_{i,j}$$



# Optymalizatory

Momentum Optimization (optymalizacja momentu)

$$\mathbf{m} \leftarrow \beta \mathbf{m} - \eta \nabla_{\theta} J(\theta)$$

$$\theta \leftarrow \theta + \mathbf{m}$$

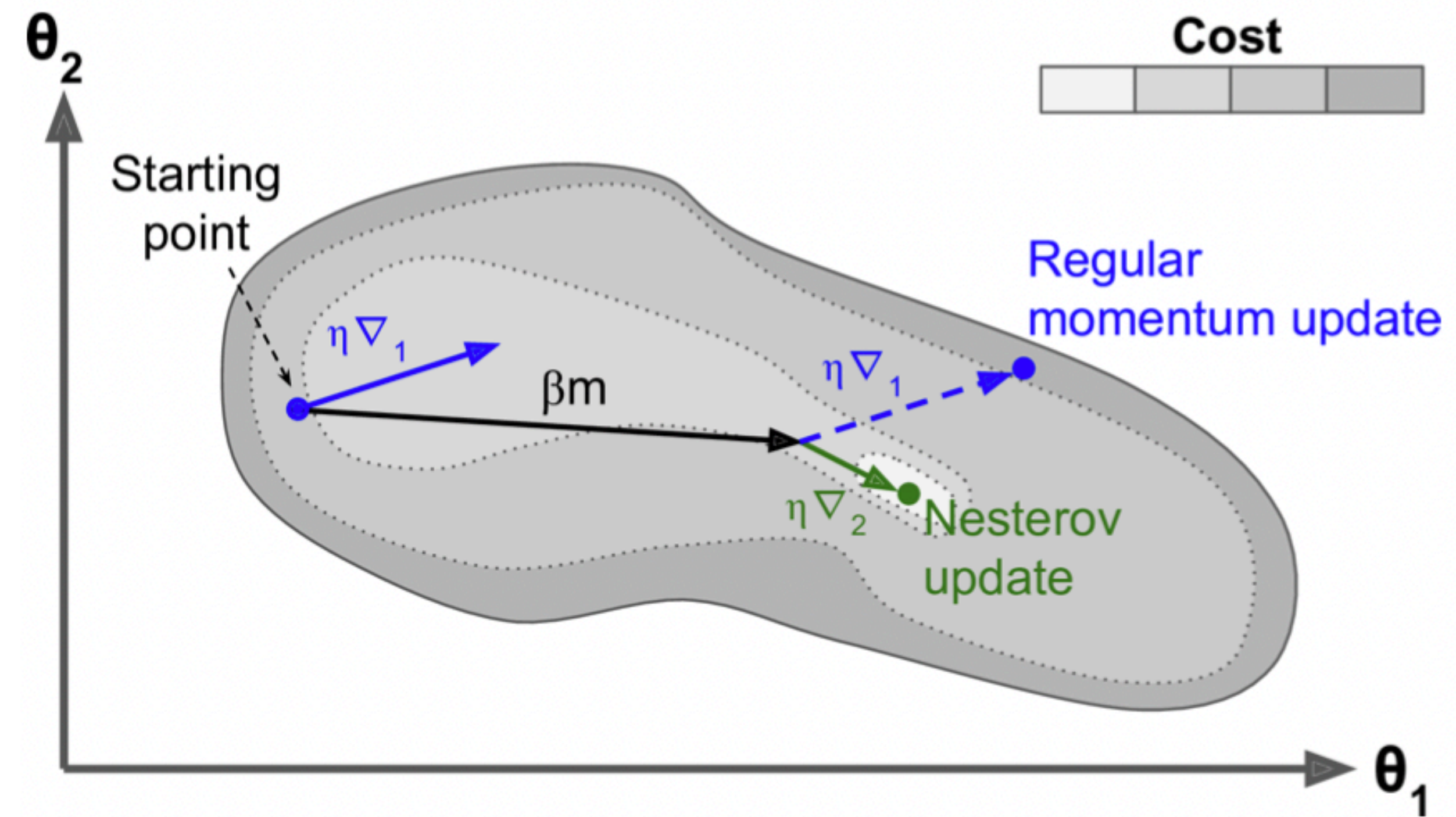
```
optimizer = keras.optimizers.SGD(lr=0.001, momentum=0.9)
```

Nesterov Accelerated Gradient (NAG) (algorytm Nestrova)

$$\mathbf{m} \leftarrow \beta \mathbf{m} - \eta \nabla_{\theta} J(\theta + \beta \mathbf{m})$$

$$\theta \leftarrow \theta + \mathbf{m}$$

```
optimizer = keras.optimizers.SGD(lr=0.001, momentum=0.9, nesterov=True)
```



# Optymalizatory

RMSProp

$$\mathbf{s} \leftarrow \beta \mathbf{s} + (1 - \beta) \nabla_{\boldsymbol{\theta}} J(\boldsymbol{\theta}) \otimes \nabla_{\boldsymbol{\theta}} J(\boldsymbol{\theta})$$

$$\boldsymbol{\theta} \leftarrow \boldsymbol{\theta} - \eta \nabla_{\boldsymbol{\theta}} J(\boldsymbol{\theta}) \oslash \sqrt{\mathbf{s} + \epsilon}$$

```
optimizer = keras.optimizers.RMSprop(lr=0.001, rho=0.9)
```

Adam (adaptive momentum estimation)

$$\mathbf{m} \leftarrow \beta_1 \mathbf{m} - (1 - \beta_1) \nabla_{\boldsymbol{\theta}} J(\boldsymbol{\theta})$$

$$\mathbf{s} \leftarrow \beta_2 \mathbf{s} + (1 - \beta_2) \nabla_{\boldsymbol{\theta}} J(\boldsymbol{\theta}) \otimes \nabla_{\boldsymbol{\theta}} J(\boldsymbol{\theta})$$

$$\widehat{\mathbf{m}} \leftarrow \frac{\mathbf{m}}{1 - \beta_1^t}$$

$$\widehat{\mathbf{s}} \leftarrow \frac{\mathbf{s}}{1 - \beta_2^t}$$

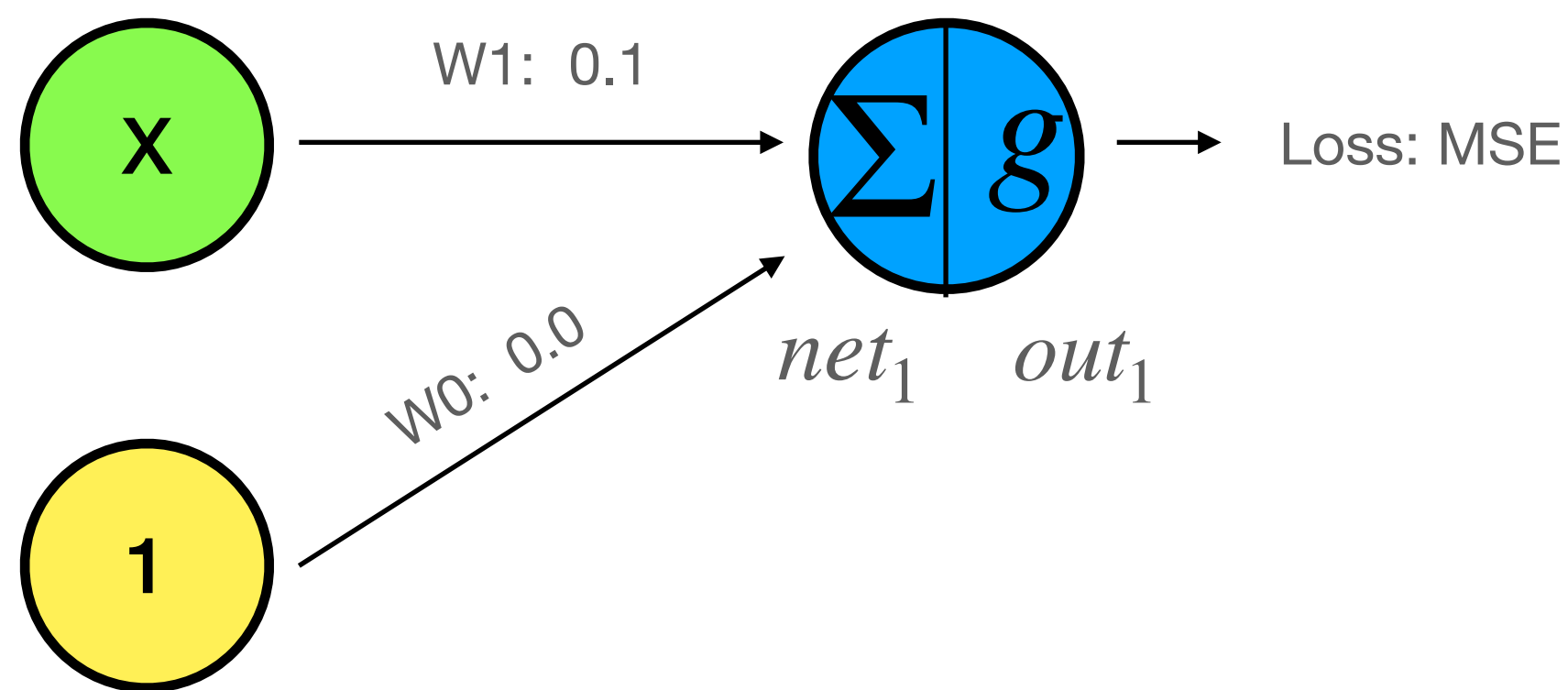
$$\boldsymbol{\theta} \leftarrow \boldsymbol{\theta} + \eta \widehat{\mathbf{m}} \oslash \sqrt{\widehat{\mathbf{s}} + \epsilon}$$

```
optimizer = keras.optimizers.Adam(lr=0.001, beta_1=0.9, beta_2=0.999)
```



# Trenowanie

epoka: 1



I. Forward propagation

1. Wejście neuronu (średnia ważona)

$$\Sigma = W^T X = \sum_i w_i x_i = w_1 x_1 + w_0 = \begin{bmatrix} 0.006 \\ 0.087 \\ 0.060 \\ 0.071 \\ 0.002 \end{bmatrix}$$

2. Funkcja aktywacji (wyjście z sieci/predykcje)

$$g(x) = x = \begin{bmatrix} 0.006 \\ 0.087 \\ 0.060 \\ 0.071 \\ 0.002 \end{bmatrix}$$

3. Strata

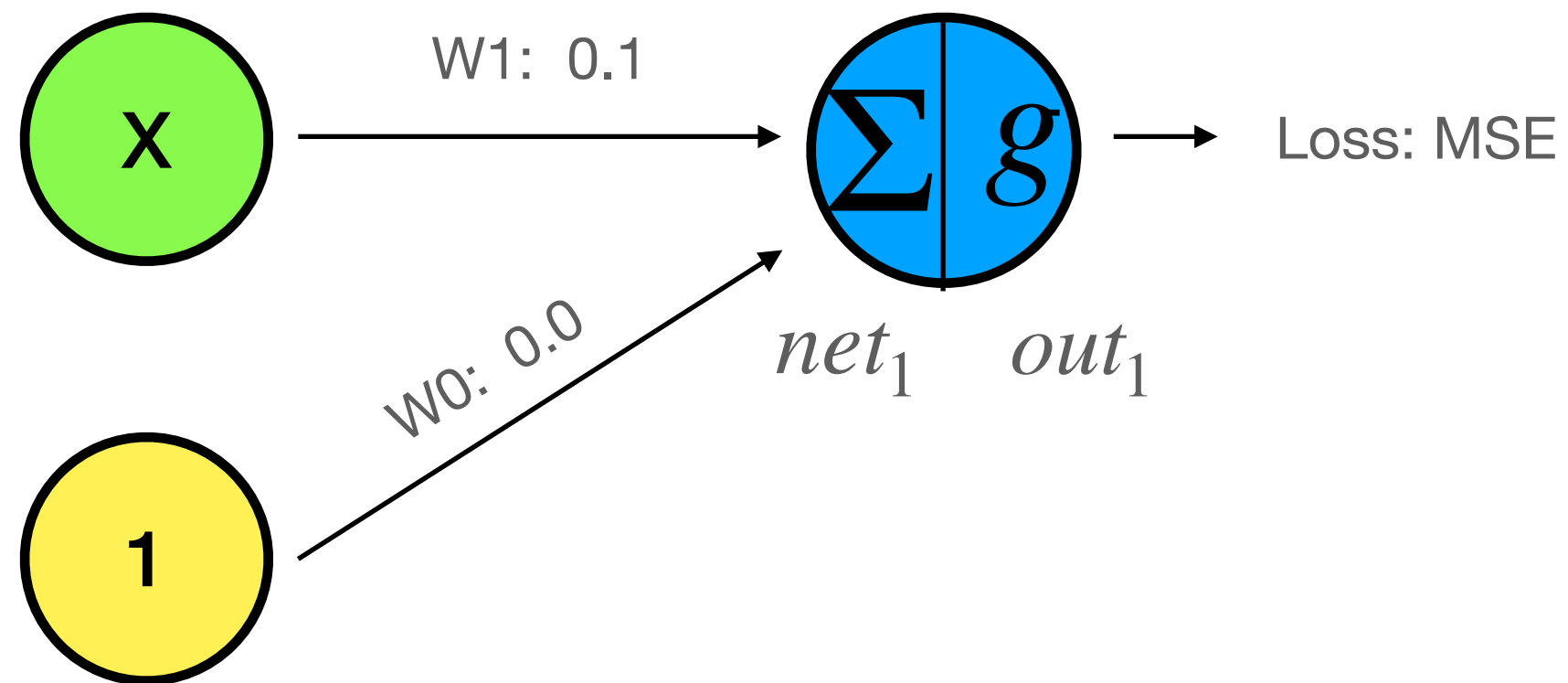
$$MSE = \frac{1}{n} \sum (y_{true} - y)^2 = 15.71$$

$$X = \begin{bmatrix} 0.06 \\ 0.87 \\ 0.6 \\ 0.71 \\ 0.02 \end{bmatrix}$$

$$y = \begin{bmatrix} 3.17 \\ 4.73 \\ 4.26 \\ 4.57 \\ 3.02 \end{bmatrix}$$

$$g \rightarrow g(x) = x$$

# Trenowanie



$$X = \begin{bmatrix} 0.06 \\ 0.87 \\ 0.6 \\ 0.71 \\ 0.02 \end{bmatrix}$$

$$y = \begin{bmatrix} 3.17 \\ 4.73 \\ 4.26 \\ 4.57 \\ 3.02 \end{bmatrix}$$

$$g \rightarrow g(x) = x$$

## II. Backward propagation

$\frac{\partial Loss}{\partial w_1}$  - jaki wpływ na stratę ma waga  $w_1$

$$\frac{\partial Loss}{\partial w_1} = \frac{\partial Loss}{\partial out_1} \times \frac{\partial out_1}{\partial net_1} \times \frac{\partial net_1}{\partial w_1} \quad \text{Reguła łańcuchowa, pochodne funkcji złożonej (chain rule)}$$

1. Liczymy wpływ wyjścia z neuronu na stratę

$$Loss = (y_{true} - out_1)$$

$$\frac{\partial Loss}{\partial out_1} = 2 * (y_{true} - out_1)^2 \times (-1) = -2 \times \begin{bmatrix} -3.164 \\ -4.643 \\ -4.2 \\ -4.499 \\ -3.018 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -6.328 \\ -9.286 \\ -8.400 \\ -8.998 \\ -6.036 \end{bmatrix}$$

2. Liczymy wpływ wejścia na wyjście

$$g(x) = x$$

$$out_1 = g(net_1) = net_1$$

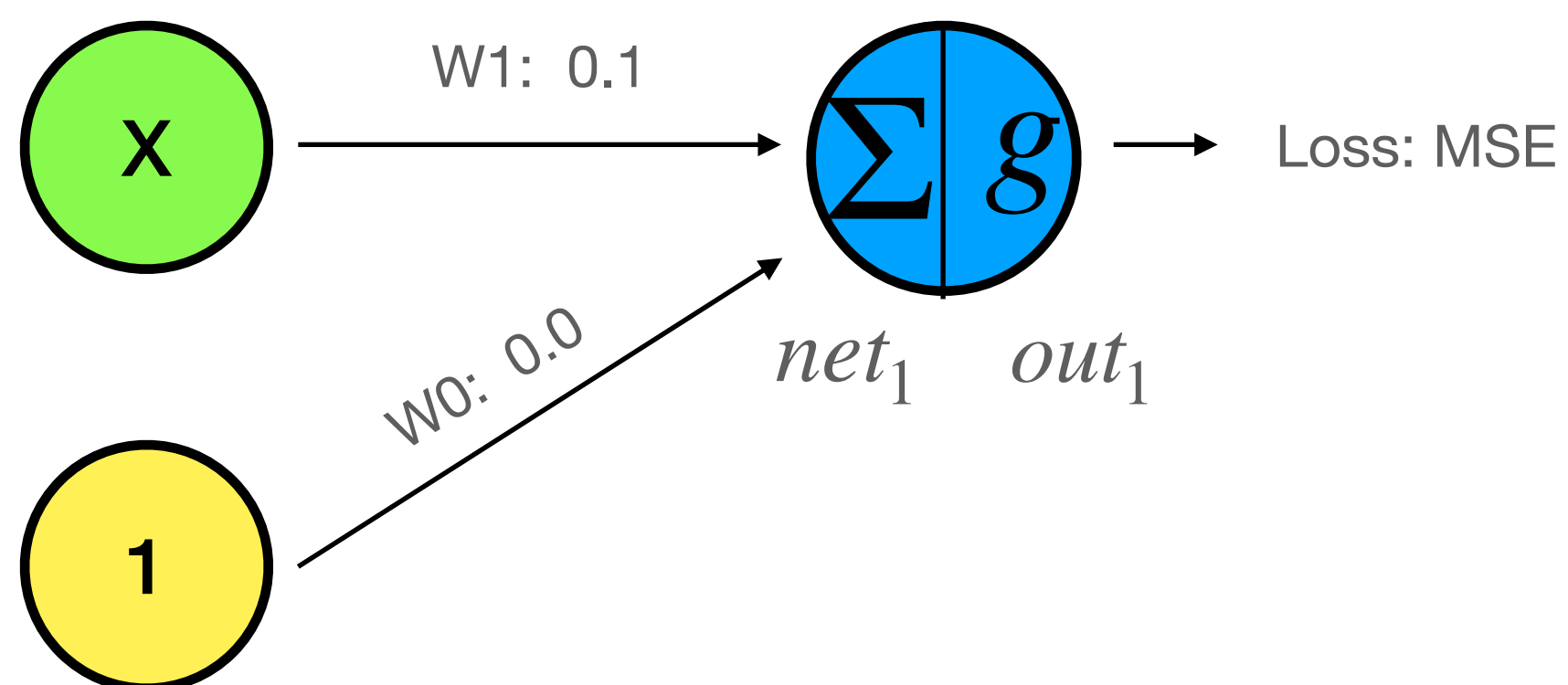
$$\frac{\partial out_1}{\partial net_1} = 1$$

3. Liczymy wpływ wagi na wejście

$$net_1 = w_1 \times X + w_0$$

$$\frac{\partial net_1}{\partial w_1} = X = \begin{bmatrix} 0.06 \\ 0.87 \\ 0.60 \\ 0.71 \\ 0.02 \end{bmatrix}$$

# Trenowanie



$$X = \begin{bmatrix} 0.06 \\ 0.87 \\ 0.6 \\ 0.71 \\ 0.02 \end{bmatrix}$$

$$y = \begin{bmatrix} 3.17 \\ 4.73 \\ 4.26 \\ 4.57 \\ 3.02 \end{bmatrix}$$

$$g \rightarrow g(x) = x$$

## II. Backward propagation

$\frac{\partial Loss}{\partial w_1}$  - jaki wpływ na stratę ma waga  $w_1$

$$\frac{\partial Loss}{\partial w_1} = \frac{\partial Loss}{\partial out_1} \times \frac{\partial out_1}{\partial net_1} \times \frac{\partial net_1}{\partial w_1} \quad \text{Reguła łańcuchowa, pochodne funkcji złożonej (chain rule)}$$

4. Obliczamy (średni) wpływ wag na stratę

$$\frac{\partial Loss}{\partial w_1} = \begin{bmatrix} -6.328 \\ -9.286 \\ -8.400 \\ -8.998 \\ -6.036 \end{bmatrix} \times 1 \times \begin{bmatrix} 0.06 \\ 0.87 \\ 0.60 \\ 0.71 \\ 0.02 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -0.38 \\ -8.079 \\ -5.04 \\ -6.389 \\ -0.121 \end{bmatrix} \rightarrow \text{mean loss: } = -4.00156$$

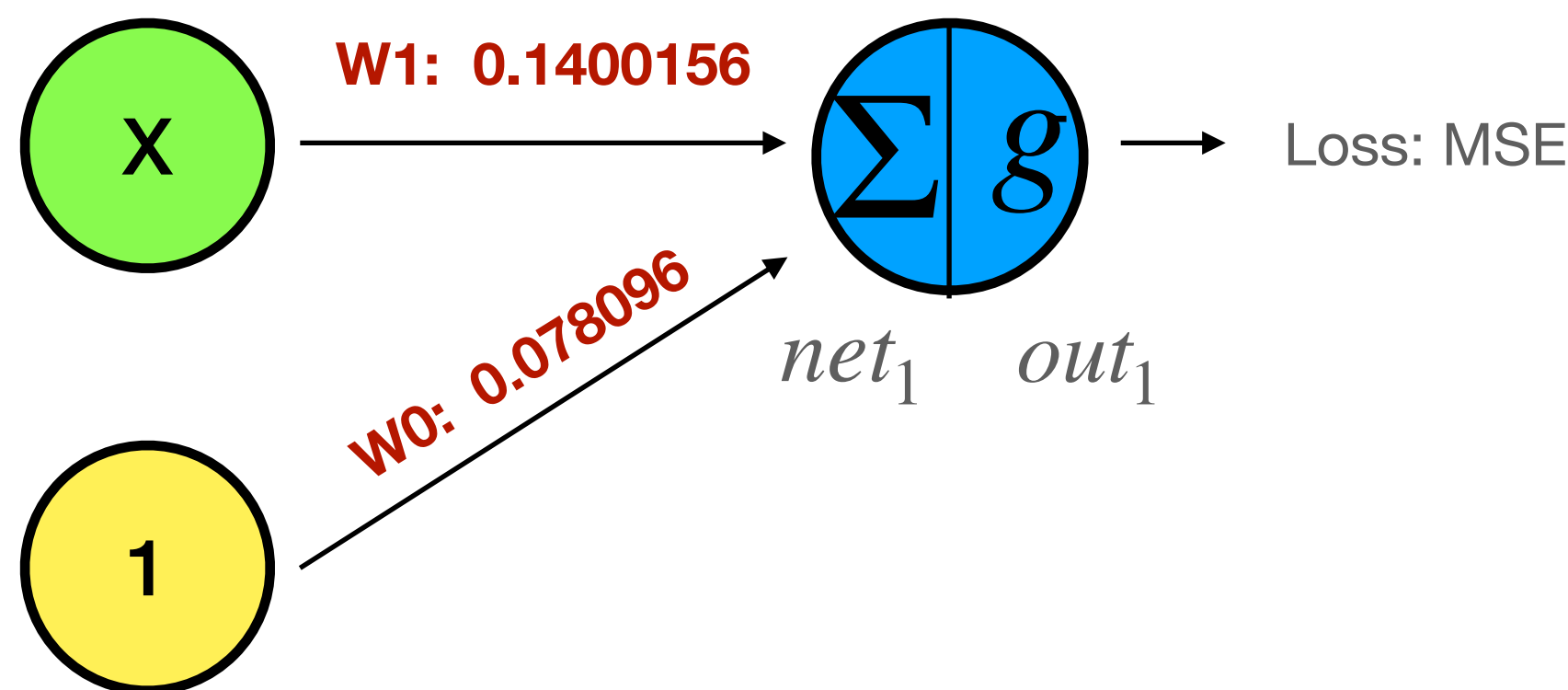
5. Aktualizujemy wagi

$$w_{1:new} = w_1 - \eta \left( \frac{\partial Loss}{\partial w_1} \right)_{\text{mean}} = 0.1400156$$

6. Podobne obliczenia powtarzamy dla wagi  $W_0$



# Trenowanie



$$X = \begin{bmatrix} 0.06 \\ 0.87 \\ 0.6 \\ 0.71 \\ 0.02 \end{bmatrix}$$

$$y = \begin{bmatrix} 3.17 \\ 4.73 \\ 4.26 \\ 4.57 \\ 3.02 \end{bmatrix}$$

$$g \rightarrow g(x) = x$$

epoka: 2

Powtarzamy Forward propagation I Back propagation dla nowych zaktualizowanych wag.

epoka: 3

(...)

epoka: n

Kontynuujemy proces dopóki nie skończymy wszystkich iteracji (epok) lub nie osiągniemy zamierzonego rezultatu.

# Optimizers TF

## optimizers

```
optimizer = tf.keras.optimizers.SGD(learning_rate=0.001)
optimizer = tf.keras.optimizers.SGD(learning_rate=0.001, momentum=0.9)
optimizer = tf.keras.optimizers.SGD(learning_rate=0.001, momentum=0.9, nesterov=True)

model.compile(optimizer='SGD', loss=loss)

optimizer = tf.keras.optimizers.RMSprop(learning_rate=0.001, rho=0.9)

model.compile(optimizer='RMSprop', loss=loss)

optimizer = tf.keras.optimizers.Adam(learning_rate=0.001, beta_1=0.9, beta_2=0.999)

model.compile(optimizer='Adam', loss=loss)
```



# Losses TF

## losses

```
loss = tf.keras.losses.MeanSquaredError()

model.compile(optimizer=optimizer, loss=loss)
model.compile(optimizer=optimizer, loss='mean_squared_error')

loss = tf.keras.losses.MeanAbsoluteError()

model.compile(optimizer=optimizer, loss=loss)
model.compile(optimizer=optimizer, loss='mean_absolute_error')

loss = tf.keras.losses.SparseCategoricalCrossentropy()

model.compile(optimizer=optimizer, loss=loss)
model.compile(optimizer=optimizer, loss='sparse_categorical_crossentropy')

loss = tf.keras.losses.BinaryCrossentropy()

model.compile(optimizer=optimizer, loss=loss)
model.compile(optimizer=optimizer, loss='binary_crossentropy')
```



# Activations TF

## activations

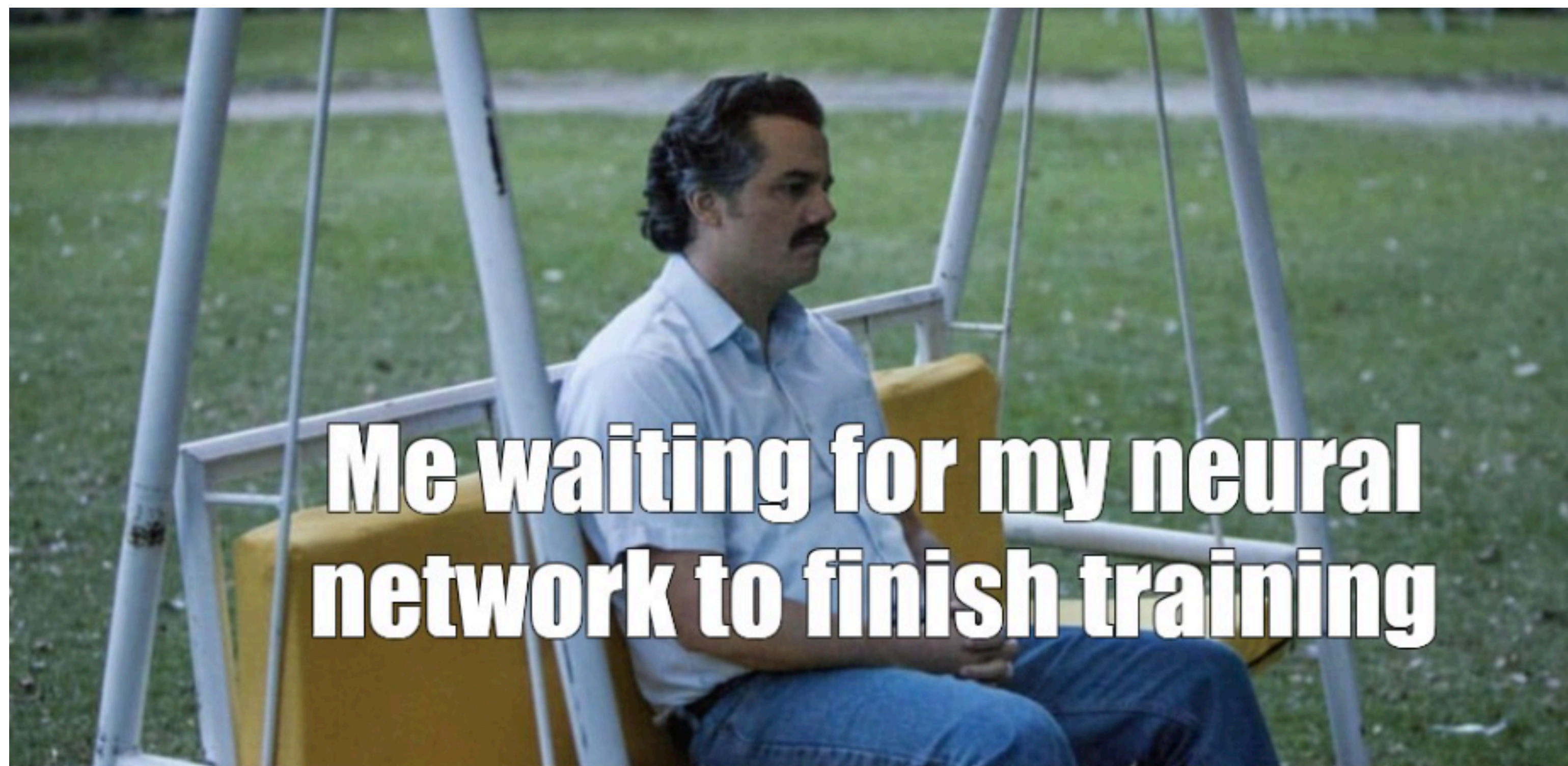
```
tf.keras.activations.relu  
model = tf.keras.Sequential([tf.keras.layers.Dense(..., activation=tf.keras.activations.relu)])
```

```
tf.keras.activations.linear  
model = tf.keras.Sequential([tf.keras.layers.Dense(..., activation=tf.keras.activations.linear)])
```

```
tf.keras.activations.sigmoid  
model = tf.keras.Sequential([tf.keras.layers.Dense(..., activation=tf.keras.activations.sigmoid)])
```

```
tf.keras.activations.softmax  
model = tf.keras.Sequential([tf.keras.layers.Dense(..., activation=tf.keras.activations.softmax)])
```





**Me waiting for my neural  
network to finish training**

