# 9. STEROWANIE SZYNĄ DANYCH

# **9.1. WSTEP**

Celem ćwiczenia jest zapoznanie studentów z zagadnieniami sterowania transmisją informacji poprzez szynę danych, pomiędzy kilkoma nadajnikami i odbiornikami. Z tymi zagadnieniami można spotkać się często przy konstrukcji cyfrowych układów sterowania i układów współpracujących z mikroprocesorami.

Opisany zestaw laboratoryjny jest symulatorem czterobitowej szyny danych. Układ został fizycznie zrealizowany w oparciu o dwa mikroprocesory i umożliwia realizację przesłań danych pomiędzy różnymi układami przyłączonymi do szyny danych oraz wyświetlanie informacji o stanie poszczególnych bloków.

# 9.2. OPIS ZESTAWU LABORATORYJNEGO

Na wstępnie wyjaśnijmy znaczenie terminu "szyna danych". Szyna danych (ang. data bus) to zespół linii (przewodów) służących do przesyłania danych między elementami połączonymi za jej pośrednictwem. Fizycznie szyna danych to przewody, do których przyłączone zostały wejścia i wyjścia układów współpracujących z szyną. Nadajnik ma wyjścia podłączone do szyny danych, natomiast odbiornik – wejścia. Układy będące nadajnikami informacji, albo mają wyjścia trójstanowe, albo są podłączone do szyny poprzez bramki z wyjściami trójstanowymi.

Sytuacja jest prosta, gdy do szyny podłączony jest tylko jeden nadajnik – wtedy trzeba tylko wygenerować sygnał zapisujący dane pojawiające na szynie do wybranego odbiornika. W przypadku, gdy do szyny danych podłączonych jest kilka źródeł informacji konieczny jest wtedy układ sterujący wyjściami trójstanowymi nadajników oraz sygnałami strobującymi odbiorników. Zagadnienie to zostanie omówione w p.9.2.3.

Czasami jednak, mówiąc "szyna danych" mamy na myśli cały zespół nadajników i odbiorników połączonych galwanicznie przewodami, które są fizycznie szyną - w tym przypadku czterobitowa.

W tym zestawie przesłania po szynie danych i przyłączanie do niej różnych układów są symulowane programowo przy wykorzystaniu dwóch mikrokontrolerów z rodziny AVR (układów Atmega8 i Atmega32).

Działanie tego zestawu laboratoryjnego zostało opisane tak, jakby to było urządzenie zbudowane z podzespołów przedstawionych na jego głównej płycie czołowej i operacje przesłań byłyby dokonywane w konkretnym sprzęcie, przy wykonywaniu wyspecyfikowanych instrukcji i fizycznych dekoderów sterujących przesyłaniem informacji przez szynę danych.

Z punktu widzenia użytkownika nieistotna jest budowa całego fizycznego układu w oparciu o mikrokontrolery i to, że po odpowiednim zaprogramowaniu symulują one pracę sprzętowej szyny danych. Istotne jest to, że układ symulatora zachowuje się tak samo jak równoważny mu układ zbudowany z układów TTL średniej i małej skali integracji.

Poprawność działania szyny danych należy kontrolować obserwując zawartości rejestrów wyświetlane na LED-ach oraz stany diod sygnalizacyjnych.

Widoki płyt: czołowej i pulpitu zestawu laboratoryjnego przedstawiono na Rys.9.1., który zamieszczono w *Części 2* instrukcji "TECHNIKA CYFROWA. LABORATORIUM. CYKL ĆWICZEŃ GRUPOWYCH."

# 9.2.1. OZNACZENIA ELEMENTÓW NA PULPICIE ZESTAWU

# **Przełączniki**

**ZER.** – przycisk zerowania generatora sterującego GS.

START – przycisk inicjujący rozpoczęcie wykonywania cyklu, mikrocyklu lub programu,

w zależności od ustawienia przełączników wyboru trybu (rodzaju) pracy zestawu.

CZYTAJ – przycisk inicjujący odczyt danych z klawiatury dane i ponowny start działania

układu sterującego, który zatrzymał się po napotkaniu instrukcji czytania danych.

Mikrocykl

Cykl Program - zespół przełączników zależnych - wybór trybu pracy zestawu laboratoryjnego.

Sieć

– przełącznik do włączania/wyłączania zasilania zestawu laboratoryjnego.

# Diody LED

**Praca** – LED sygnalizujący wykonywanie przez zestaw cyklu, mikrocyklu lub programu.

Gotów – LED sygnalizujący oczekiwanie na wpis danych wejściowych - dioda zgaśnie po

odczycie stanu przycisków z klawiatury dane, po naciśnięciu przycisku CZYTAJ.

Koniec – LED sygnalizujący zakończenie wykonywania przez zestaw cyklu, mikrocyklu lub

programu.

**SIEĆ** – LED sygnalizujący włączenie zasilania zestawu laboratoryjnego.

# 9.2.2. OPIS ELEMENTÓW NA GŁÓWNEJ PŁYCIE CZOŁOWEJ ZESTAWU

Na płycie głównej zestawu laboratoryjnego *STEROWANIE SZYNĄ DANYCH* przedstawiono jego schemat blokowy. Uwidoczniono na nim połączenia między układami współpracującymi z szyną oraz elementy układu sterującego pracą szyny danych. Ponadto na płycie głównej zestawu laboratoryjnego znajdują się przyciski i przełączniki służące do programowania i sterowania pracą zestawu, oraz diody LED, których przeznaczenie opisano poniżej.

### **Przełączniki**

a) w dolnej części płyty głównej:

**zer.** – przycisk zerowania adresu przy zapisie oraz odczycie RAM-u.

**zapis/praca** – przełącznik wyboru trybu pracy RAM: *wciśnięty = zapis RAM-u, wyciśnięty = praca zestawu*.

wpisz – przycisk do zapisania, do RAM-u słowa ustawionego na klawiaturze  $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$ ,

 $C_C,\,B_C,\,A_C,\,W_1\,,\!W_2,$  po jego wciśnięciu adres automatycznie zwiększa się o 1.

 $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$ ,  $C_C$ ,  $B_C$ ,  $A_C$ ,  $W_1$ ,  $W_2$  – klawiatura do ustawiania słowa przy zapisie RAM-u:  $przycisk\ wciśnięty = "1"$ , wyciśnięty = "0".

RA, RB, RC – zespół przełączników zależnych do wyboru rejestru, którego zawartość ma być wyświetlana na diodach, umieszczonych na płycie czołowej zestawu laboratoryjnego, poniżej tych rejestrów.

- b) w górnej części płyty głównej:
- dane ( $\mathbf{d_3}$ ,  $\mathbf{d_2}$ ,  $\mathbf{d_1}$ ,  $\mathbf{d_0}$ ) klawiatura do wprowadzania danych wejściowych: *przycisk wciśnięty* = **"0"**.
- instrukcja ( $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ) klawiatura do wprowadzania kodu instrukcji: przycisk wciśnięty = "1", wyciśnięty = "0".
- zer. przycisk przy rejestrze  $R_P$ , do zerowania adresu przy zapisie, oraz odczycie rejestru programu.
- **praca/zapis** przełącznik przy rejestrze  $\mathbf{R}_{\mathbf{P}}$ , do wyboru trybu pracy rejestru programu:  $wciśnięty = zapis \ \mathbf{R}_{\mathbf{P}}$ , wyciśnięty = praca zestawu;
- wpisz przycisk przy rejestrze  $\mathbf{R_P}$ , do zapisania słowa ustawionego na klawiaturze  $\mathbf{I_2}$ ,  $\mathbf{I_1}$ ,  $\mathbf{I_0}$  do  $\mathbf{R_P}$ , po jego wciśnięciu adres automatycznie zwiększa się o 1.

#### **Diody LED**

- $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ,  $C_1$ ,  $C_0$  wyświetlanie aktualnego adresu pamięci, przy zapisie jak i odczycie RAM-u.
- C<sub>T</sub>, B<sub>T</sub>, A<sub>T</sub>, C<sub>C</sub>, B<sub>C</sub>, A<sub>C</sub>, W<sub>1</sub>, W<sub>2</sub> wyświetlanie wartości słowa sterującego wpisanego do pamięci RAM, znajdującego się pod adresem wyświetlanym przez diody I<sub>2</sub>, I<sub>1</sub>, I<sub>0</sub>, C<sub>1</sub>, C<sub>0</sub>, przy odczycie RAM-u.
- adres  $(a_2, a_1, a_0)$  wyświetlanie adresu aktualnie wykonywanej instrukcji z rejestru  $\mathbf{R}_{\mathbf{P}}$ .
- diody rejestrów  $R_A$ ,  $R_B$ ,  $R_C$  ( $Q_3$ ,  $Q_2$ ,  $Q_1$ ,  $Q_0$ ) wyświetlane zawartości poszczególnych rejestrów. Wybór rejestru dokonuje się poprzez wciśnięcie odpowiedniego przycisku:  $R_A$ ,  $R_B$  lub  $R_C$ , które znajdują się z prawej strony rejestrów.

diody rejestru  $R_{WY}$  ( $Q_3$ ,  $Q_2$ ,  $Q_1$ ,  $Q_0$ ) – wyświetlanie zawartości rejestru  $R_{WY}$ .

#### 9.2.3. BLOKI FUNKCJONALNE I ELEMENTY ZESTAWU

# 1) Układ sterujący

Układ sterujący pracą zestawu laboratoryjnego *STEROWANIE SZYNĄ DANYCH* zbudowany jest z następujących zespołów:

- pamięci RAM o organizacji 32 x 8 (32 słowa 8-bitowe),
- generatora sygnałów zegarowych GS,
- dwóch dekoderów adresowych (BIN  $\rightarrow$  1 z n).

# ■ Pamięć RAM

Jest to najważniejsza część tego zestawu laboratoryjnego. W niej są zapisywany kody poszczególnych mikroinstrukcji, które mają być realizowane w zestawie po wczytaniu instrukcji zadanej do wykonania.

Wejścia adresowe pamięci RAM połączone są z wyjściami rejestru instrukcji  $R_I$  (bity  $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ) i z wyjściami generatora GS (bity  $C_1$ ,  $C_0$ ); przy czym  $C_0$  jest najmłodszym bitem adresu, a  $I_2$  – najstarszym.

Wyjścia pamięci RAM oznaczone symbolami:  $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$ , są połączone z wejściami adresowymi dekodera 1; wyjścia:  $C_C$ ,  $B_C$ ,  $A_C$  - z wejściami adresowymi dekodera 2; natomiast wyjścia  $W_1$  i  $W_2$  – z wejściami informacyjnymi rejestrów pomocniczych  $R_1$  i  $R_2$ .

Do wejść danych RAM-u przyłączone są sygnały z przełączników:  $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$ ,  $C_C$ ,  $B_C$ ,  $A_C$ ,  $W_1$ ,  $W_2$ , na których ustawiane są wartości słów zapisywanych w pamięci.

Do wejść sterujących pracą pamięci przyłączone są sygnały sterujące zapisem i odczytem RAM-u – z przełączników i przycisków: **zer.**, **praca/zapis**, **wpisz** (znajdują się one w dolnej części płyty głównej).

Organizację pamięci RAM, z uwidocznieniem jej podziału na obszary przyporządkowane poszczególnym instrukcjom przedstawiono w tabeli 9.1.

$I_2$	I <sub>1</sub>	$I_0$	C <sub>1</sub>	C <sub>0</sub>	$\mathbf{C}_{\mathbf{T}}$	B <sub>T</sub>	$\mathbf{A}_{\mathrm{T}}$	C <sub>C</sub>	B <sub>C</sub>	A <sub>C</sub>	$\mathbf{W}_{1}$	$\mathbf{W}_2$
0	0	0	0	0							M	$S_3$
			0	1							$S_2$	$S_1$
			1	0							X	$S_0$
			1	1							X	X
0	0	1	0	0							M	$S_3$
			0	1							$S_2$	$S_1$
			1	0							X	$S_0$
			1	1							X	X
i		į	į	į	:	:	:	:	:	÷	i	i
:	:	;	:	:	:	:	:	;	:	:		
1	1	1	0	0							M	$S_3$
			0	1							$S_2$	$S_1$
			1	0							X	$S_0$
			1	1							X	X

**Tabela. 9.1.** Organizacja zawartości pamięci RAM.

W każdym słowie pamięci RAM zapisujemy informacje opisujące działania w danym mikrocyklu w następującej kolejności:

- na pozycjach  $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$  zakodowaną informację o numerze nadajnika wykorzystywanego w tym mikrocyklu (patrz Tabela.9.2.).
- na pozycjach  $C_C$ ,  $B_C$ ,  $A_C$  zakodowaną informację o numerze odbiornika wykorzystywanego w tym mikrocyklu (patrz Tabela.9.3.).
- na pozycjach  $W_1$  i  $W_2$  zakodowaną informację o funkcji realizowanej przez ALU przy wykonywaniu danej instrukcji (patrz Tabela.9.4. i Tabela.9.5.).

# ■ Generator GS

Generator sygnałów zegarowych GS steruje wykonywaniem poszczególnych instrukcji. Ponadto – w czasie zapisu pamięci RAM - wyznacza kolejne adresy, pod którymi mają być zapisywane kody mikroinstrukcji.

Stany jego wyjść  $C_1$ ,  $C_0$  przyjmują kolejno wartości: 00, 01, 10, 11. W trybie **praca**, każde przejście między kolejnymi stanami  $C_1$ ,  $C_0$  oznacza, że został wykonany jeden mikrocykl. Do realizacji każdej instrukcji muszą zostać wykonane mikroinstrukcje w czterech mikrocyklach. W trybie **zapis** stan wyjść generatora wyznacza adresy, pod którymi zapisujemy kolejne słowa do pamięci RAM.

# ■ Dekodery sygnałów sterujących

Dekoder 1, na którego wejścia podawane są z RAM-u sygnały  $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$ , wytwarza sygnały sterujące  $T_i$ . Jego sygnały wyjściowe:  $T_I$ ,  $T_A$ ,  $T_B$ ,  $T_C$ ,  $T_{ALU}$ ,  $T_{WE}$ , podawane są na wejścia sterujące przyłączaniem poszczególnych nadajników do szyny danych. Wyznaczają one moment otwarcia trójstanowych wyjść umożliwiając wystawienie na szynę danych informacji z wybranego nadajnika. Sposób generowania sygnałów sterujących  $T_i$  na wyjściach dekodera 1 przedstawiono w tabeli 9.2.

$C_{\mathrm{T}}$	$\mathbf{B}_{\mathrm{T}}$	$\mathbf{A}_{\mathrm{T}}$	T <sub>I</sub>	$T_A$	T <sub>B</sub>	$T_{\rm C}$	T <sub>ALU</sub>	T <sub>WE</sub>
0	0	0	1	0	0	0	0	0
0	0	1	0	1	0	0	0	0
0	1	0	0	0	1	0	0	0
0	1	1	0	0	0	1	0	0
1	0	0	0	0	0	0	1	0
1	0	1	0	0	0	0	0	1

**Tabela. 9.2.** Tablica pracy dekodera 1 - wytwarzającego sygnały sterujące nadajnikami.

Dekoder 2, na którego wejścia podawane są z RAM-u sygnały  $C_C$ ,  $B_C$ ,  $A_C$ , wytwarza sygnały sterujące  $C_j$ . Jego sygnały wyjściowe:  $C_{RI}$ ,  $C_A$ ,  $C_B$ ,  $C_C$ ,  $C_{R1}$ ,  $C_{R2}$ ,  $C_{WY}$ , podawane są na wejścia zapisu (zegarowe) poszczególnych odbiorników. Wyznaczają one moment zapisu informacji z szyny danych do poszczególnych odbiorników. W zestawie laboratoryjnym wszystkie odbiorniki przyłączone do szyny danych to rejestry z równoległym wpisem danych.

Sposób generowania sygnałów sterujących  $C_j$  na wyjściach dekodera  $\mathbf 2$  przedstawiono w tabeli 9.3.

$\mathbf{C}_{\mathbf{C}}$	$\mathbf{B}_{\mathbf{C}}$	$\mathbf{A}_{\mathbf{C}}$	$C_{RI}$	$\mathbf{C}_{\mathbf{A}}$	$C_B$	$\mathbf{C}_{\mathbf{C}}$	$C_{R1}$	$C_{R2}$	$C_{WY}$
0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
0	0	1	0	1	0	0	0	0	0
0	1	0	0	0	1	0	0	0	0
0	1	1	0	0	0	1	0	0	0
1	0	0	0	0	0	0	1	0	0
1	0	1	0	0	0	0	0	1	0
1	1	0	0	0	0	0	0	0	1

**Tabela 9.3.** Tablica pracy dekodera 2 – wytwarzającego sygnały sterujące odbiornikami.

Rozdzielenie zakresu pracy obu dekoderów powoduje, że w jednej chwili czasu do szyny danych podłączony jest tylko jeden nadajnik i jeden odbiornik. Pozwala to wyeliminować niejednoznaczności w wyborze urządzenia, które ma być aktualnym nadajnikiem, a które odbiornikiem.

### 2) Jednostka arytmetyczno-logiczna (ALU)

Układ ALU realizuje operacje arytmetyczne i logiczne na 4-bitowych liczbach zapisanych w rejestrach  $\mathbf{R}_1$  i  $\mathbf{R}_2$ . Rodzaj wykonywanej operacji określa pięciobitowe słowo stanu:  $M S_3 S_2 S_1 S_0$ , które jest zapisywane w dwóch 3-bitowych rejestrach przesuwających.

Na Rys.9.1. przedstawiono układ połączeń ALU z wyjściami w/w rejestrów. Na wejścia informacyjne rejestrów przesuwających podawane są z pamięci RAM sygnały  $W_1$  i  $W_2$ , zaś na ich wejścia zegarowe podawany jest sygnał =  $C_{RI} + C_{R1} + C_{R2}$ . Z tych zależności wynika, że w czasie projektowania instrukcji z użyciem jednostki arytmetyczno-logicznej należy koniecznie przewidzieć wygenerowanie w trzech pierwszych mikrocyklach sygnałów  $C_{RI}$ ,  $C_{R1}$  i  $C_{R2}$ .

W celu ustalenia prawidłowych stanów wejść sterujących, określających wybór operacji, jaką ma wykonać ALU należy także we właściwej kolejności zapisać ich wartości w pamięci RAM, na pozycjach  $W_1$  i  $W_2$  w kolejnych mikrocyklach. Sposób kodowania funkcji realizowanej przez ALU przedstawiono w tabeli 9.4.

I <sub>2</sub>	$I_1$	$I_0$	$\mathbf{C_1}$	$C_0$	$\mathbf{C}_{\mathbf{T}}$	$\mathbf{B}_{\mathrm{T}}$	$\mathbf{A}_{\mathrm{T}}$	$\mathbf{C}_{\mathbf{C}}$	B <sub>C</sub>	$\mathbf{A}_{\mathbf{C}}$	$\mathbf{W}_1$	$\mathbf{W}_2$
X	X	X	0	0							M	$S_3$
			0	1							$S_2$	$S_1$
			1	0							X	$S_0$
			1	1							X	X

**Tabela 9.4.** Zasada kodowania funkcji realizowanej przez ALU.

Jednostka arytmetyczno-logiczna jest układem kombinacyjnym i wynik na jej wyjściu pojawia się po podaniu danych na wejścia. Wystawienie wyniku operacji na magistralę wymaga otwarcia wyjść trójstanowych ALU poprzez podanie sygnału  $T_{ALU}$ . W tym układzie można zrealizować po 16 operacji logicznych i arytmetycznych, które wyspecyfikowano w tabeli 9.5.

Lp.	S <sub>3</sub>	S <sub>2</sub>	S <sub>1</sub>	$S_0$	Operacje arytmetyczne $\mathbf{M} = 0$	Operacje logiczne <b>M</b> = <b>1</b>
1.	0	0	0	0	Y = 0	$Y = \overline{R1}$
2.	0	0	0	1	$Y = R1 \div R2$	$Y = \overline{R1 \wedge R2}$
3.	0	0	1	0	$Y = R1 \times R2 - 1$	$Y = \overline{R1} \vee R2$
4.	0	0	1	1	Y = R1 + R2	Y = 1
5.	0	1	0	0	$Y = R1^2 - R2^2$	$Y = R1 \oplus R2$
6.	0	1	0	1	$Y = R1 \times 2$	$Y = \overline{R1} \Leftrightarrow \overline{R2}$
7.	0	1	1	0	$Y = \frac{R1 + R2}{2}$	$Y = R1 \Longrightarrow R2$
8.	0	1	1	1	$Y = R1 \times R2$	$Y = R1 \vee R2$
9.	1	0	0	0	Y = R1 % R2	$Y = \overline{R1} \Longrightarrow \overline{R2}$
10.	1	0	0	1	$Y = R1 \div 2$	$Y = \overline{R1} \wedge R2$
11.	1	0	1	0	$Y = (R1 \times R2) - (R1 + R2)$	$Y = R1 \wedge R2$
12.	1	0	1	1	Y = R1 - R2	$Y = \overline{R1 \oplus R2}$
13.	1	1	0	0	$Y = (R1 - R2)^2$	$Y = \overline{R2}$
14.	1	1	0	1	Y = R1	$Y = \overline{R1 \vee R2}$
15.	1	1	1	0	$Y = R1^2$	$Y = R1 \Leftrightarrow R2$
16.	1	1	1	1	Y = R1 - 1	$Y = \overline{R1 \oplus R2}$

Tabela 9.5. Lista operacji dokonywanych przez ALU

*UWAGA*: w tabeli 9.5. symbole danych umieszczonych w rejestrach  $R_1$  i  $R_2$  zapisano jako R1 i R2.

# 3) Rejestry pomocnicze

Do tej grupy należą rejestry:  $R_{WY}$ ,  $R_A$ ,  $R_B$ ,  $R_C$ ,  $R_1$ ,  $R_2$ ,  $R_P$ ,  $R_I$ . Dwa z nich:  $R_P$  i  $R_I$  są rejestrami 3-bitowymi, pozostałe są 4-bitowe. Wszystkie są połączone z szyną danych.

Można wśród nich wyróżnić:

- układy dwukierunkowe, które mogą pracować jako nadajnik i jako odbiornik danych;
- układy jednokierunkowe, które są wykorzystywane tylko jako nadajnik, albo tylko jako odbiornik danych.

■ Do grupy układów dwukierunkowych należą rejestry:  $R_A$ ,  $R_B$ ,  $R_C$ . Zapis informacji z szyny danych do tych rejestrów nastąpi po podaniu na ich wejścia zegarowe odpowiednio sygnałów  $C_A$ ,  $C_B$ ,  $C_C$ . Odczyt informacji z tych rejestrów i wystawienie jej na szynę danych nastąpi po podaniu na ich wejścia sterujące odpowiednio sygnałów  $T_A$ ,  $T_B$ ,  $T_C$ .

Podgląd na LED-ach zawartości każdego z rejestrów dwukierunkowych możliwy jest poprzez wciśnięcie odpowiedniego przycisku na klawiaturze  $\mathbf{R}_{\mathbf{A}}$ ,  $\mathbf{R}_{\mathbf{B}}$ ,  $\mathbf{R}_{\mathbf{C}}$ . W danym momencie możliwy jest podgląd zawartości tylko jednego z rejestrów.

- $\blacktriangleleft$  Do grupy układów jednokierunkowych należą rejestry:  $R_I$ ,  $R_1$ ,  $R_2$ ,  $R_{WY}$ ,  $R_P$ , przy czym  $R_P$  może pracować tylko jako nadajnik, a pozostałe tylko jako odbiorniki.
  - Rejestr **R**<sub>I</sub> służy do przechowywania kodu instrukcji, która jest aktualnie wykonywana przez zestaw laboratoryjny. Ten kod jest jednocześnie adresem obszaru w pamięci RAM, gdzie zapisane są 4 słowa z zakodowanymi poleceniami (mikrocyklami). Mają one być wykonane w czasie realizacji tej instrukcji. Wyjścia rejestru **R**<sub>I</sub> są połączone bezpośrednio z odpowiednimi wejściami adresowymi RAM-u. Zapis informacji do rejestru następuje po podaniu na jego wejście zegarowe sygnału **C**<sub>RI</sub>. Przez cały czas jego zawartość jest wyświetlana na LED-ach umieszczonych na głównej płycie czołowej zestawu.
  - Rejestry  $R_1$  i  $R_2$  są układami pełniącymi rolę bufora dla danych wejściowych jednostki arytmetyczno-logicznej. Zapis informacji do nich realizowany jest poprzez podanie na wejście zegarowe tych rejestrów odpowiednio sygnałów  $C_{R1}$  i  $C_{R2}$ .
  - Rejestr  $R_{WY}$  służy do prezentacji wyników operacji wykonywanych przez zestaw laboratoryjny. Wpisanie do niego informacji nastąpi po podaniu na jego wejście zegarowe sygnału  $C_{WY}$ . Zawartość tego rejestru także jest wyświetlana w sposób ciągły na LED-ach umieszczonych na płycie czołowej zestawu laboratoryjnego.
  - Rejestr R<sub>P</sub> to zespół ośmiu rejestrów połączonych tak, że możliwy jest sekwencyjny odczyt danych w nich zapisanych. Przechowywany jest w nim program, czyli zbiór kodów instrukcji, które ma wykonać zestaw laboratoryjny i to w takiej kolejności, w jakiej zostały zapisane do tego rejestru. Odczyt kolejnej, zapisanej w nim instrukcji, i wystawienie jej na szynę danych nastąpi każdorazowo po podaniu na jego wejście sterujące sygnału T<sub>I</sub>. Na LED-ach: adres (a<sub>2</sub>, a<sub>1</sub>, a<sub>0</sub>) wyświetlany jest numer aktualnie wykonywanej instrukcji. Pobieranie kolejnej instrukcji z rejestru programu i wyświetlanie je numeru jest sterowane z licznika, uruchamianego w momencie rozpoczęcia pracy zestawu w trybie Program.

#### 9.2.4. ZASADA DZIAŁANIA ZESTAWU

Zestaw laboratoryjny *STEROWANIE SZYNĄ DANYCH* umożliwia modelowanie transmisji danych pomiędzy wybranymi układami pełniącymi rolę nadajników i odbiorników informacji. Przepływ informacji odbywa się za pośrednictwem szyny danych. Wszystkie nadajniki, odbiorniki, jak i sama szyna danych są układami 4 bitowymi, w których zastosowano logikę dodatnią (jedynka logiczna oznacza stan aktywny).

Nadajnikiem może być wyjście jednego z następujących układów:

- rejestr  $\mathbf{R}_{\mathbf{A}}$ ,
- rejestr R<sub>B</sub>,
- rejestr R<sub>C</sub>,
- jednostka arytmetyczno-logiczna ALU,
- zespół przełączników do zadawania danych wejściowych dane  $(d_3, d_2, d_1, d_0)$ ,
- zespół przełączników do wprowadzania kodu instrukcji **instrukcja** ( $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ) przy pracy w trybie Cykl lub Mikrocykl,
- rejestr **R**<sub>P</sub> przy pracy w trybie **Program**.

Odbiornikiem może być wejście jednego z następujących układów:

- rejestr R<sub>A</sub>,
- rejestr R<sub>B</sub>,
- rejestr R<sub>C</sub>,
- rejestr pomocniczy  $R_1$ ,
- rejestr pomocniczy R<sub>2</sub>,
- rejestr wyjściowy Rwy,
- rejestr instrukcji R<sub>I</sub>.

Do szyny danych, którą fizycznie stanowią cztery przewody, dołączone są wszystkie wyjścia nadajników i wejścia odbiorników. Wspomniano już, że układy będące nadajnikami informacji, albo mają wyjścia trójstanowe, albo są podłączone do szyny poprzez bramki z wyjściami trójstanowymi i są sterowane sygnałami  $T_i$  (przy  $T_i = 0$  wyjście i-tego nadajnika jest w stanie wysokiej impedancji).

Zapis oraz odczyt informacji odbywa się poprzez podanie w odpowiedniej sekwencji czasowej sygnałów sterujących: na wejście  $T_i$  i-tego nadajnika i wejście  $C_j$  j-tego odbiornika. Odczyt informacji z nadajnika odbywa się poprzez podanie na wejście wybranego nadajnika stanu wysokiego sygnału sterującego "T". Zapis informacji do odbiornika nastąpi po podaniu na wejście sterujące odpowiedniego odbiornika stanu wysokiego sygnału sterującego "C".

Sygnały te są generowane przez układ sterujący, który składa się z pamięci RAM, generatora sygnałów GS oraz dwóch dekoderów sygnałów wyjściowych.

W zestawie laboratoryjnym przesyłanie informacji sterowane jest trzybitową instrukcją, zadawaną bezpośrednio z przycisków **instrukcja** ( $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ) lub przez jej odczyt z rejestru  $R_P$ .

Instrukcja, która ma być wykonana przez zestaw laboratoryjny, tzn. wybór rodzaju wykonywanej operacji, wyznaczenie układów nadajnika i odbiornika pomiędzy którymi na nastąpić przepływ danych, wybór źródła danych, itp. definiowana jest przez zestaw czterech 8-bitowych słów sterujących. Są one zapisywane z przełączników  $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$ ,  $C_C$ ,  $B_C$ ,  $A_C$ ,  $W_1$ ,  $W_2$  bezpośrednio do pamięci RAM. Organizacja pamięci RAM i sposób jej programowania został omówiony w p.9.2.3.

Realizowanie przesłań pomiędzy elementami przyłączonymi do szyny danych jest oczywiście możliwe dopiero po zapisaniu pamięci RAM.

Podstawowym trybem pracy zestawu jest **Cykl**. Prześledźmy, jak w tym trybie działa zestaw laboratoryjny.

Ustawiamy na klawiaturze **instrukcja** żądany kod instrukcji, która ma wykonać zestaw. Następnie przez wciśnięcie przycisku **START**, znajdującego się na płycie czołowej zestawu laboratoryjnego inicjujemy rozpoczęcie wykonywania operacji (start pracy układu). Wyjścia generatora GS C<sub>1</sub>, C<sub>0</sub>, które są podłączone do wejść adresowych RAM-u, będą przyjmowały kolejno wartości 00, 01, 10, 11. Każde przejście pomiędzy stanami oznacza wykonanie przez układ jednego mikrocyklu. W jednej instrukcji, określonej przez słowo adresowe zadane z klawiatury **instrukcja**, mamy więc cztery mikroinstrukcje, a każda z nich wykonywana jest podczas jednego mikrocyklu.

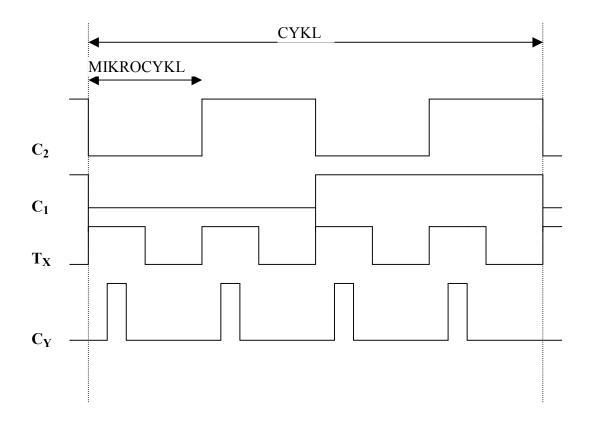
Przyjmijmy, że w pamięci RAM pod adresami xxx00 zostało zapisane słowo 000 000 xx (a tak powinno być zawsze!!!). W takiej sytuacji stan wejść adresowych  $C_1 = C_0 = 0$  (niezależnie od stanu pozostałych wejść adresowych) wywołuje z pamięci słowo 000 000 xx. Spowoduje ono pojawienie się na wyjściach dekoderów 1 i 2 (patrz tablice 9.2. 9.3.) sygnałów  $T_I$  i  $C_{RI}$ . Sygnały te spowodują przesłanie instrukcji ustawionej na klawiaturze **instrukcja**, poprzez szynę danych do rejestru instrukcji  $R_I$ , którego wyjścia połączone są z wejściami adresowymi  $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$  pamięci RAM.

Dalsze trzy stany wejść  $C_1$ ,  $C_0$  (01, 10, 11) wywołują z pamięci RAM trzy słowa, które sterują trzema przesłaniami informacji zapisanymi w kolejnych mikrocyklach.

W trybie **Cykl** każda instrukcja jest wykonywana w czterech mikrocyklach. W pierwszym mikrocyklu zawsze przesyłana jest instrukcja z klawiatury do rejestru instrukcji, zaś w pozostałych trzech mikrocyklach wykonywane są przesłania nakazane instrukcją.

Przy wykonywaniu instrukcji z użyciem ALU w pierwszym mikrocyklu generowany jest sygnał  $C_{RI}$ , tak jak i przy wykonywaniu każdej innej instrukcji. W drugim i trzecim mikrocyklu generowane są sygnały  $C_{R1}$  i  $C_{R2}$ , które ładują rejestry  $R_1$  i  $R_2$ . W tych trzech mikrocyklach impulsy zegarowe są doprowadzane 3-bitowych rejestrów przesuwających i do nich zostają wpisywane wartości bitów  $W_1$  i  $W_2$ . W ten sposób do rejestrów przesuwnych zostaje wpisane słowo stanu ALU, które determinuje funkcję, jaką ma wykonać ALU. W ostatnim, czwartym mikrocyklu, generowany jest sygnał dołączający ALU do szyny danych i sygnał zapisu informacji z szyny do wybranego odbiornika – różnego od  $R_1$  i  $R_2$ .

Wyjścia dekoderów 1 i 2,które generują sygnały  $T_i$  i  $C_j$  są strobowane sygnałami  $T_X$  i  $C_Y$  generowanymi w takt sygnałów  $C_1$  i  $C_0$ , jak to pokazano to na Rys.9.2. Eliminuje to wpływ hazardów na pracę układów w zestawie.



Rys.9.2. Zależności czasowe pomiędzy impulsami  $C_1$ ,  $C_0$  a impulsami  $T_X$ ,  $C_Y$  strobującymi dekodery.

#### 9.2.5. ZASADY WYKORZYSTYWANIA ZESTAWU

Wykorzystywanie zestawu laboratoryjnego *STEROWANIE SZYNĄ DANYCH* odbywa się zawsze w dwóch, następujących po sobie, etapach:

- etap pierwszy: PROGRAMOWANIE;
- etap drugi: PRACA.

#### **♦ PROGRAMOWANIE**

Realizacja tego etapu wymaga wykonania następujących czynności:

- zapisania pamięci RAM,
- zapisania programu w rejestrze programu, czyli w R<sub>P</sub>.

#### 1) Zapisanie RAM-u

Już wcześniej zaznaczono, że wykorzystywanie zestawu laboratoryjnego do modelowania różnych przesłań za pośrednictwem szyny danych będzie możliwe dopiero po zapisaniu RAM-u, czyli zaprogramowaniu sposobu działania tego urządzenia.

Przypomnijmy, że w każdych czterech kolejnych wierszach pamięci RAM są zapisane kody mikroinstrukcji, jakie muszą zostać wykonane po wywołaniu instrukcji wybranej do realizacji przez zestaw.

Przy projektowaniu poszczególnych instrukcji należy pamiętać, że ze względu na konstrukcję zestawu trzeba spełnić wymagania co do kolejności umieszczania niektórych mikroinstrukcji w poszczególnych mikrocyklach.

Z analizy tabel pracy dekoderów 1 i 2 (Tabela.9.1. i Tabela.9.2.) wynika, że aby w pierwszym mikrocyklu została pobrana instrukcja z klawiatury **instrukcja** (albo z rejestru programu  $R_P$ ) i wpisana do rejestru instrukcji  $R_I$ , muszą w nim być wygenerowane sygnały  $T_I$  i  $C_{RI}$ . W każdym pierwszym mikrocyklu do pamięci RAM musi być wpisane słowo 000 000 xx. W pozostałych mikrocyklach wpisujemy kody mikroinstrukcji, których wykonanie jest niezbędne do realizacji programowanej instrukcji.

Specjalne warunki należy spełnić przy projektowaniu instrukcji, w których wykorzystuje się jednostkę arytmetyczno-logiczną. Zagadnienie to zostało wyjaśnione w p.9.2.4., podp.2)., a sposób kodowania funkcji realizowanej przez ALU przedstawiono w tabeli 9.4. Wymagania tam podane muszą być bezwzględnie spełnione, albowiem przy innym sposobie zakodowania mikrocykli nie zostanie poprawnie ustawione słowo stanu, które ustala operację jaką wykona ALU.

#### 2) Zapisanie programu

Polega ono na zapisaniu w pamięci programu, czyli w  $\mathbf{R_P}$  zestawu instrukcji, które zestaw ma wykonać jednorazowo. Jednorazowo można wpisać 8 instrukcji. Oczywiście nie trzeba do tego rejestru wpisywać wszystkich instrukcji, które zostały zaprogramowane. Można także zażądać, aby jedna instrukcja została wykonania kilka razy – wtedy jej kod wpisujemy kilkukrotnie. Instrukcje zostaną wykonane w kolejności wpisania do  $\mathbf{R_P}$ .

Zapisanie rejestru programu nie jest konieczne, aby przystąpić do etapu **PRACA**, ale zestaw nie będzie mógł wtedy pracować w trybie **Program**.

Po zakończeniu etapu programowania możemy przystąpić do drugiego etapu, tzn. do właściwej pracy z zestawem.

# **♦** PRACA

W tym etapie możliwe jest wykonywanie zapisanych wcześniej instrukcji oraz programów, a także wykonywanie prostych obliczeń z wykorzystaniem jednostki arytmetyczno-logicznej i modelowanie różnych przesłań za pomocą szyny danych.

Zestaw laboratoryjny STEROWANIE SZYNA DANYCH ma przewidziane trzy tryby pracy:

- Mikrocykl,
- Cykl,
- Program.

Wyboru trybu pracy zestawu dokonuje się przez wciśnięcie jednego z trzech przełączników zależnych, które znajdują się na płycie pulpitu i są opisane nazwami podanymi powyżej.

# 1) Mikrocykl

W tym trybie realizacja instrukcji zadanej z klawiatury **instrukcja** odbywa się na raty – po wciśnięciu przycisku **START** nastąpi tylko jedna zmiana stanów wyjść  $C_1$ ,  $C_0$  generatora GS. Zestaw wykonana jedną mikroinstrukcję i będzie oczekiwał na ponowne wciśnięcie przycisku **START**.

#### 2) Cykl

W tym trybie, po wciśnięciu przycisku **START** zostanie zrealizowana cała instrukcja zadana z klawiatury **instrukcja**. Nastąpią kolejne cztery zmiany stanów wyjść  $C_1$ ,  $C_0$  generatora GS.

## 3) Program

W tym trybie, po wciśnięciu przycisku **START** zostanie zrealizowane 8 instrukcji w takiej kolejności, w jakiej zostały zapisane w rejestrze programu  $\mathbf{R_{P}}$ . Układ wygeneruje 32 kolejne stany wyjść  $\mathbf{C_1}$ ,  $\mathbf{C_0}$ .

Jeżeli w czasie pracy zestawu pojawi się instrukcja czytania z wejścia, układ sterowania zatrzymuje się. Zapala się LED **Gotów**, który zgaśnie po wciśnięciu przycisku **CZYTAJ**. Nastąpi wtedy przepisanie danych z klawiatury **dane** do zaprogramowanego odbiornika i układ zostanie ponownie uruchomiony.

# 9.3. OBSŁUGA ZESTAWU LABORATORYJNEGO

Zestaw laboratoryjny musi zostać przygotowany do pracy. Należy w tym celu zdefiniować listę instrukcji, które mają być wykonywane przez zestaw laboratoryjny *STEROWANIE SZYNĄ DANYCH*, a następnie trzeba zapisać w pamięci RAM odpowiednie kody, zapewniające realizacje zaprojektowanych operacji.

Listę rozkazów najlepiej jest umieścić w tabeli, o kształcie jak Tabela.9.1. Następnie możemy przystąpić do sekwencyjnego zapisu danych do pamięci RAM, a w dalszej części do wykonania zapisanego programu.

# 9.3.1. ZAPIS PROGRAMU DO PAMIĘCI RAM

W tym celu należy wykonać następujące czynności:

- a) Przełącznik **zapis/praca** ustawić w pozycji **zapis** wciśnięty.
- b) Wyzerować adres w pamięci RAM ( $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ) oraz stan wyjść adresowych generatora GS ( $C_1$ ,  $C_0$ ) poprzez naciśnięcie odpowiadającym im odpowiednich przycisków zer.
- c) Na klawiaturze ustawić wartość słowa sterującego  $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$ ,  $C_C$ ,  $B_C$ ,  $A_C$ ,  $W_1$ ,  $W_2$ , a następnie dokonać wpisu tego słowa do pamięci, pod adresem wyświetlanym przez diody  $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ,  $C_1$ ,  $C_0$ , poprzez naciśnięcie przycisku wpisz. Stan wyjść adresowych  $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ,  $C_1$ ,  $C_0$  zostanie automatycznie zwiększony o jeden.
- d) Powtórzyć czynności z pkt. c) aż do zapisania wszystkich instrukcji.

Zapis programu do rejestru programu R<sub>P</sub> odbywa się analogicznie jak zapis do pamięci RAM.

### 9.3.2. WYKONANIE INSTRUKCJI ZAPISANYCH W PAMIĘCI

W tym celu należy wykonać następujące czynności:

- a) Przełącznik **zapis/praca** ustawić w pozycji **praca** wyciśnięty.
- b) W zależności od interesującego nas trybu pracy programu wybrać Mikrocykl, Cykl lub Program.
- c) Wyzerować adres w pamięci RAM (( $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$ ) oraz stan wyjść adresowych generatora GS ( $C_1$ ,  $C_0$ ) poprzez naciśnięcie odpowiadających im przycisków **zer.**
- d) Wcisnąć przycisk START. Układ rozpocznie wykonywanie zapisanego programu.
- e) W razie potrzeby (świecąca dioda **Gotów**) dokonywać wpisu danych wejściowych z klawiatury **Dane** przez naciśnięcie przycisku **CZYTAJ**.
- f) Po zakończeniu wykonywania Mikrocyklu bądź Cyklu wznowienie wykonywania programu następuje przez ponowne naciśnięcie przycisku START. Należy pamiętać o ustawieniu odpowiedniej zawartości rejestru instrukcji R<sub>I</sub>.

# 9.3.3. KOREKTA PROGRAMU ZAPISANEGO W PAMIĘCI RAM

W przypadku wystąpienia błędu w zapisanym programie istnieje możliwość zapisu poprawnego słowa z klawiatury  $C_T$ ,  $B_T$ ,  $A_T$ ,  $C_C$ ,  $B_C$ ,  $A_C$ ,  $W_1$ ,  $W_2$  i korekta nieprawidłowej części programu. Aby tego dokonać należy postępować jak w przypadku schematu zapisu nowego programu przedstawionego w pkt.9.3.1., z tą różnicą, że zamiast dokonywać zerowania adresu w pamięci RAM, na klawiaturze  $I_2$ ,  $I_1$ ,  $I_0$  ustawiamy adres pamięci pod którym chcemy zapisać poprawną wartość słowa sterującego.

# 9.4. PROGRAM ĆWICZENIA

# 9.4.1. PRZYGOTOWANIE DO ZAJĘĆ

- 1. W domu należy rozwiązać zadania otrzymane od prowadzącego. W przypadku, gdy zadany problem wymaga wykonania ciągu kilku złożonych obliczeń z wykorzystaniem ALU, wskazane jest przygotowanie algorytmu wykonywanych obliczeń w postaci schematu operacyjnego (jak przy programowaniu).
- 2. Następnie należy przygotować listę rozkazów potrzebnych do realizacji programu. Najlepiej jest przygotować ją w postaci podanej w Tab.9.1.

# 9.4.1. PRZEBIEG ĆWICZENIA W LABORATORIUM

- 1. W laboratorium, po zaakceptowaniu przez prowadzącego przygotowanego w domu rozwiązania problemu należy zapisać zaprojektowane instrukcje w pamięci RAM, oraz program w pamięci R<sub>P</sub>. Postępowanie w trakcie tych czynności opisano w p. 9.3.
- 2. Po zapisaniu instrukcji w RAM i programu w **R**<sub>P</sub> należy sprawdzić poprawność działania programu na przygotowanych przez siebie danych, a następnie zademonstrować go prowadzącemu. Prowadzący może wymagać przeprowadzenia demonstracji przy wykorzystaniu danych podanych przez niego.
- 3. Po zaakceptowaniu przez prowadzącego przedstawionego rozwiązania, należy wykonać jego ewentualne dodatkowe polecenia. Po ich wykonaniu należy uzyskać potwierdzenie wykonania ćwiczenia.

# 9.5. PRZYKŁADOWE ZADANIA PROJEKTOWE

1. Przygotować taki zestaw instrukcji (maksymalnie 8), który będzie wczytywał dwie liczby 4 - bitowe A(a<sub>3</sub>a<sub>2</sub>a<sub>1</sub>a<sub>0</sub>) i B(b<sub>3</sub>b<sub>2</sub>b<sub>1</sub>b<sub>0</sub>) podawane przez prowadzącego zajęcia, a następnie wykona na nich następującą operacje (jedną z podanych wybiera prowadzący):

a. 
$$C = \frac{(A \cdot B) - (A + B) + B}{4}$$
  
b.  $C = (A \oplus B) + (\bar{A} \vee \bar{B})$   
c.  $C = (A^2 - B^2 + (A - B)^2) \wedge B$ 

Liczbę wyjściową  $C(c_3c_2c_1c_0)$  zapisać do rejestru wyjściowego  $\mathbf{R}_{WY}$ . Należy przygotować zestaw danych, na których będzie można sprawdzić poprawność działania programu. Sprawdzić działanie w dwóch trybach pracy: CYKL i PROGRAM.

- 2. Przygotować taki zestaw instrukcji (maksymalnie 8), który będzie wczytywał dwie liczby 4 bitowe A(a<sub>3</sub>a<sub>2</sub>a<sub>1</sub>a<sub>0</sub>) i B(b<sub>3</sub>b<sub>2</sub>b<sub>1</sub>b<sub>0</sub>) podawane przez prowadzącego zajęcia, a następnie będzie wpisywało do rejestru wyjściowego **R**<sub>WY</sub> liczby tworzące ciąg Fibonacciego (kolejna liczba jest sumą dwóch poprzednich): najpierw C=A+B, potem D=B+C, następnie E=C+D, etc. Określić, ile można wygenerować takich liczb za pomocą 8 instrukcji (wliczając w nie wczytanie liczb z klawiatury). W przypadku przepełnienia przeniesienie należy zaniedbać. Sprawdzić działanie w dwóch trybach pracy: CYKL i PROGRAM.
- 3. Przygotować taki zestaw instrukcji (maksymalnie 8), który będzie wczytywał liczbę 4 bitową A(a<sub>3</sub>a<sub>2</sub>a<sub>1</sub>a<sub>0</sub>) podawaną przez prowadzącego zajęcia, a następnie będzie wpisywał do rejestru wyjściowego R<sub>WY</sub> liczby będące o 1 mniejszą niż poprzednia: A, A-1, A-2, A-3, A-4, etc. Program ma działać w nieskończonej pętli. Sprawdzić działanie w dwóch trybach pracy: CYKL i PROGRAM.
- 4. Przygotować taki zestaw instrukcji (maksymalnie 8), który będzie wczytywał liczbę 4 bitową A(a<sub>3</sub>a<sub>2</sub>a<sub>1</sub>a<sub>0</sub>) podawaną przez prowadzącego zajęcia, a następnie będzie wpisywał do rejestru wyjściowego R<sub>WY</sub> liczby będące o 2 większe niż poprzednia: A, A+2, A+4, A+6, A+8, etc. Program ma działać w nieskończonej pętli. Sprawdzić działanie w dwóch trybach pracy: CYKL i PROGRAM.
- 5. Przygotować taki zestaw instrukcji (maksymalnie 8), który będzie wczytywał dwie liczby 4 bitowe A(a<sub>3</sub>a<sub>2</sub>a<sub>1</sub>a<sub>0</sub>) i B(b<sub>3</sub>b<sub>2</sub>b<sub>1</sub>b<sub>0</sub>) podawane przez prowadzącego zajęcia. Następnie należy sprawdzić, czy liczba B jest równa kwadratowi liczby A. Jeżeli B=A<sup>2</sup>, należy B przesłać do rejestru **R**<sub>A</sub>, w przeciwnym przypadku do rejestru **R**<sub>A</sub> trzeba wpisać 0. Sprawdzić działanie w dwóch trybach pracy: CYKL i PROGRAM.
- 6. Przygotować taki zestaw instrukcji (maksymalnie 8), który będzie wczytywał liczbę 4 bitową A(a<sub>3</sub>a<sub>2</sub>a<sub>1</sub>a<sub>0</sub>) podawaną przez prowadzącego zajęcia, a następnie, jeżeli a<sub>3</sub>=0, będzie wpisywał do rejestru wyjściowego **R**<sub>WY</sub> liczbę zanegowaną względem A; natomiast jeżeli a<sub>3</sub>=1, to będzie wpisywał liczbę 2 razy mniejszą niż A. Sprawdzić działanie w dwóch trybach pracy: CYKL i PROGRAM.
- 7. Przygotować taki zestaw instrukcji (maksymalnie 8), który będzie wczytywał liczbę 4 bitową A(a₃a₂a₁a₀) podawaną przez prowadzącego zajęcia, a następnie, jeżeli A≥8 to będzie dzielił tę liczbę na dwa i wpisywał do rejestru wyjściowego R<sub>WY</sub>, jeżeli A<8 będzie wpisywał A do rejestru wyjściowego R<sub>WY</sub>. Następnie, prowadzący zajęcia musi podać

liczbę, która zostanie dodana do ostatniego wyniku i ta liczba ma zostać wpisana do rejestru wyjściowego  $\mathbf{R}_{\mathbf{WY}}$ . Sprawdzić działanie w dwóch trybach pracy: CYKL i PROGRAM.

- 8. Zdefiniować taki zestaw instrukcji, aby możliwe było wykonanie następujących operacji:
  - 1) dane  $\rightarrow R_A$ ,
  - 2) dane  $\rightarrow R_{B}$ ,
  - 3)  $R_A \rightarrow R_1$ ,
  - 4)  $R_B \rightarrow R_2$ ,
  - 5)  $R_1 + R_2 \text{ (arytm)} \rightarrow R_C$ ,
  - 6)  $R_C \rightarrow R_{WY}$ ,
  - 7) Wyzeruj  $\mathbf{R}_{\mathbf{C}}$
  - Przed przystąpieniem do testowania instrukcji należy przygotować zestawy danych, które będą podawane jako argumenty przy wykonywaniu poszczególnych instrukcji i wykonać obliczenia kontrolne dla instrukcji 5).
  - Sprawdzić działanie zaprojektowanych instrukcji w trzech trybach pracy zestawu laboratoryjnego: CYKL, MIKROCYKL i PROGRAM.

# 9.6. PRZYKŁADOWE ROZWIĄZANIE ZADANIA PROJEKTOWEGO

### **ZADANIE**

Wczytać dwie liczby 4-bitowe. Na dwóch młodszych bitach obydwu liczb należy wykonać operację sumy logicznej, a na dwóch starszych bitach – sumy arytmetycznej. Wyniki tych dwóch działań skleić w liczbę 4-bitową i przesłać do rejestru wyjściowego.

W ramach rozwiązania należy przygotować wszystkie dane potrzebne do zaprogramowania pamięci RAM – najlepiej w postaci tabeli, wg wzoru podanego w tabeli 9.1.

UWAGA: przy dodawaniu nie uwzględniamy ewentualnego przeniesienia z najstarszej pozycji, bo w zestawie nie jest ono wyprowadzone z ALU.

# **ROZWIĄZANIE**

# 1) Uwagi wstępne

Zadanie to można rozwiązać na kilka sposobów. Przy wyborze wariantu do realizacji trzeba wziąć przede wszystkim pod uwagę to, jakie instrukcje są dostępne w jednostce arytmetycznologicznej znajdującej się w zestawie.

Dodatkowym ograniczeniem jest to, aby tak zaplanować obliczenia, by do ich zrealizowania wystarczyło użycie 8 różnych instrukcji – tyle można maksymalnie zapisać w pamięci RAM zestawu laboratoryjnego.

Ewentualnie można zaakceptować takie rozwiązanie, w którym zostało zaprojektowanych 8 różnych instrukcji, ale do wykonania zadanych obliczeń trzeba byłoby niektóre z nich użyć więcej niż jeden raz. Oczywiście wtedy nie można byłoby takich obliczeń realizować w trybie **Program**. Należałoby wtedy wykorzystać tryb **Cykl**.

### 2) Założenia wstępne

Struktura danych i wyniku

- Dane są dwie liczby, X i Z, które można zapisać w postaci:  $X(x_3, x_2, x_1, x_0)$  i  $Z(z_3, z_2, z_1, z_0)$ .
- -Wynik będzie miał postać:  $W(w_3, w_2, w_1, w_0)$ .

# 3) Algorytm obliczeń

Poniżej przedstawiono w punktach przykładowy algorytm obliczeń przy realizacji zadania. Odrabiającym ćwiczenie pozostawia się narysowanie tego algorytmu w postaci schematu operacyjnego.

- a) Wczytać dane do rejestrów  $R_A$  i  $R_B$ :  $X \rightarrow R_A$ ,  $Z \rightarrow R_B$ .
- b) Obliczyć sumę logiczną liczb X i Z, a wynik zapisać w rejestrze  $R_C$ .
- c) Nałożyć maskę 0011 na liczbę w rejestrze  $\mathbf{R}_{\mathbf{C}}$ . {W tej sytuacji w rejestrze  $\mathbf{R}_{\mathbf{C}}$  zostanie zapisana liczba o postaci  $(0, 0, w_1, w_0)$ , gdzie dwa młodsze bity to wynik żądanej w zadaniu operacji na młodszych bitach liczb wejściowych}.

d) Nałożyć maskę 1100 na liczbę w rejestrze  $\mathbf{R}_{\mathbf{A}}$ . {Po wykonaniu tej operacji w rejestrze  $\mathbf{R}_{\mathbf{A}}$  zostanie zapisana liczba o postaci  $(\mathbf{x}_3, \mathbf{x}_2, \mathbf{0}, \mathbf{0})$ }.

- e) Nałożyć maskę 1100 na liczbę w rejestrze  $R_B$ . {Po wykonaniu tej operacji w rejestrze  $R_B$  zostanie zapisana liczba o postaci  $(z_3, z_2, 0, 0)$ }.
- f) Obliczyć sumę arytmetyczną liczb znajdujących się aktualnie w rejestrach  $\mathbf{R}_{\mathbf{A}}$  i  $\mathbf{R}_{\mathbf{B}}$ . Wynik operacji ma zostać zapisany w rejestrze  $\mathbf{R}_{\mathbf{B}}$ . {W tej sytuacji w rejestrze  $\mathbf{R}_{\mathbf{B}}$  zostanie zapisana liczba o postaci ( $\mathbf{w}_3$ ,  $\mathbf{w}_3$ ,  $\mathbf{0}$ ,  $\mathbf{0}$ ), gdzie dwa starsze bity to wynik żądanej w poleceniu zadaniu operacji na starszych bitach liczb wejściowych}.
- g) Wyzerowć rejestr wyjściowy Rwy.
- h) Skleić dwie liczby: z rejestrów  $\mathbf{R_B}$  i  $\mathbf{R_C}$  w jedna liczbę 4-bitową i przesłać ja do rejestru wyjściowego  $\mathbf{R_{WY}}$ . {W tej sytuacji w rejestrze  $\mathbf{R_{WY}}$  zostanie wynik żądanych w poleceniu zadaniu operacji}.

# 4) Kodowanie poszczególnych instrukcji

Na podstawie algorytmu obliczeń należy podzielić zaplanowane operacje na mikroinstrucje, które mają być wykonane w poszczególnych mikrocyklach i zakodować je zgodnie z tabelami 9.2., 9.3. i 9.5.

Sposób zakodowania mikroinstrukcji (w poszczególnych mikrocyklach), potrzebnych do wykonania działań przedstawionych powyżej podano w tablicy 9.6.

# 5) Przygotowanie programu

Zadane obliczenia można wykonać w zestawie laboratoryjnym w różnych trybach pracy. Jeżeli chcemy to zrobić w trybie **Program**, musimy wcześniej dokonać zapisu w pamięci programu **R**<sub>P</sub>. W tym przykładowym rozwiązaniu instrukcje zostały tak zaprojektowane, że aby zrealizować zadane polecenia, należy wszystkie instrukcje wykonać w takiej kolejności, w jakiej zostały zapisane w pamięci RAM. W takiej też kolejności należy je zapisać do pamięci programu **R**<sub>P</sub>.

Dane do zapisania w pamięci programu **R**<sub>P</sub> przedstawiono w tabeli 9.7.

### UWAGA:

Instrukcje w pamięci programu  $R_P$  nie muszą być zapisywane w takiej kolejności, jak zostały zapisane w pamięci RAM. Kolejność ich przywoływania w  $R_P$  może być inna, w zależności od potrzeb i oczywiście od sposobu ich zaprojektowania.

operacja	I <sub>2</sub>	I <sub>1</sub>	$I_0$	$C_1$	C <sub>0</sub>	$\mathbf{C}_{\mathbf{T}}$	$\mathbf{B}_{\mathbf{T}}$	$\mathbf{A}_{\mathbf{T}}$	$\mathbf{C}_{\mathbf{C}}$	B <sub>C</sub>	$\mathbf{A}_{\mathbf{C}}$	$\mathbf{W}_1$	$\mathbf{W}_2$
	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	X	X
a				0	1	1	0	1	0	1	0	X	X
				1	0	0	1	0	0	0	1	X	X
				1	1	1	0	1	0	1	0	X	X
	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
b				0	1	0	0	1	1	0	0	1	1
				1	0	0	1	0	1	0	1	X	1
				1	1	1	0	0	0	1	1	X	X
	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1
c				0	1	0	1	1	1	0	0	0	1
				1	0	1	0	1	1	0	1	X	0
				1	1	1	0	0	0	1	1	X	X
	0	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1
d				0	1	0	0	1	1	0	0	0	1
				1	0	1	0	1	1	0	1	X	0
				1	1	1	0	0	0	0	1	X	X
	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1
e				0	1	0	1	0	1	0	0	0	1
				1	0	0	1	0	1	0	0	X	0
				1	1	1	0	0	0	1	0	X	X
	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
f				0	1	0	0	1	1	0	0	0	1
				1	0	0	1	0	1	0	1	X	1
				1	1	1	0	0	0	1	0	X	X
	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
g				0	1	0	0	1	1	0	0	1	0
				1	0	0	0	1	1	0	1	X	0
				1	1	1	0	0	1	1	0	X	X
	1	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0
h				0	1	0	1	0	1	0	0	1	1
				1	0	0	1	1	1	0	1	0	1
				1	1	1	0	0	1	1	0	X	X

 $\label{lem:control_control_control_control} Tabela. 9.6. \ Tabela\ z\ danymi\ do\ zaprogramowania\ pamięci\ RAM\ -\ dla\ przykładowego rozwiązania\ zadania\ projektowego.$ 

NR	kod instrukcji							
operacji	I <sub>2</sub>	I <sub>1</sub>	I <sub>0</sub>					
1	0	0	0					
2	0	0	1					
3	0	1	0					
4	0	1	1					
5	1	0	0					
6	1	0	1					
7	1	1	0					
8	1	1	1					

Tabela.9.7. Tabela z danymi do zapisania w pamięci programu  $R_P$  – dla przykładowego rozwiązania zadania projektowego.