Kamil Breczko

Bot do gry MeanMax

25 listopada 2017

Spis treści

1.	Opis	${f ry}$	3
2.	Opis	$\operatorname{lgorytmu}$	3
	2.1.	eaper	3
	2.2.	estroyer	3
	2.3.	oof	4

1. Opis gry

Gra Mean
Max rozgrywa się na okrągłej mapie z 3 graczami. Każdy z graczy jest w posiadaniu 3 pojazdów:

reaper, destroyer i doof. W centrum planszy znajduje sie źródło wody. Na mapie istnieją obiekty nie kontrolowane

przez grczy, są nimi: wreck, tanker. Celem tankera jest załadowanie pustego zbiornika wodą, która znajduje się

w centrum. Obiekt tanker można zniszczyć i w efekcie powstaje wreck, z którego reaper możne zbierać wode.

Reaper posiada umiejętności:

- zbieranie wody z wreck;
- pozostawienie smoły o promieniu 1000, w celu zwiększenia masy pojazdów na podanym polu oraz uniemożliwienia niszczenia *tankerów* (utrzymuje się 3 tury oraz kosztuje 30 jednostek umiejętności) ;

Destroyer posiada umiejętności:

- niszczenia tankerów;
- rzucania bomb, które odrzucają przeciwników na odległość 1000 (kosztuje 60 jednostek umiejętności); Doof posiada umiejetności:
- zwiększenia umiejętności;
- pozostawienie oleju, w celu zwiększenia poślizgu na podanym polu oraz uniemożliwienia zbierania wody (utrzymuje się 3 tury oraz kosztuje 30 jednostek umiejętności);

Gracz wygrywa jeśli uzbiera jak najwięcej wody w ciągu 600 tur lub osiągnie 50 jednostek wody.

2. Opis algorytmu

Rozwiązanie do gry "MenMax"wykorzystuje drzewa decyzyjne. Algorytm należy podzilić na 3 moduły: reaper, destroyer, doof. W których podejmowane są niezależne decyzje. Wszystkie moduły mają wspólny cel, aby wspólnie nazbierać jak najwięcej jednostek wody i utrudniać ruch przeciwnikom. Każdy z pojazdów powinien wykorzysytywać jak najwięcej informacji o położeniu obiektów.

Aby jak najszybciej dotrzeć do podanego celu, pojazdy wykorzystują podaną funkcje regulującą przyśpieszenie:

```
private String getMove(Coordinate coordinate, Coordinate myCoordinate, Coordinate speed) {
   int x = coordinate.getX() - (int) 1.5 * speed.getX();
   int y = coordinate.getY() - (int) 1.5 * speed.getY();
   int throttle = (int) Util.getDistance(coordinate, myCoordinate);
   return x + "\c" + y + "\c" + throttle;
}
```

2.1. Reaper

Największą rolą w całej grze odgrywa pojazd reaper. Celem procedury zarządzającej pojazdem reaper jest wybranie jak najlepszych współrzędnych do zebrania pozostałości wody. W przypadku gdy na mapie nie istnieje rozbity tanker, pojazd wykonuje ruch do destroyer, odpowiadającemu za niszczenie tankerów. Jeśli plam wody jest więcej niż jedna, algorytm wykorzystuje funkcje oceniającą każdy wreck z osobna. Ocena danego wrecka wykorzystuje takie informacje jak: kierunek, ilość jednostek wody z wreców znajdujących się w pobliżu, ilość pojazdów znajduących się w pobliżu, promień obiektu, położenie względem centrum planszy oraz kierunek, w którym znajduje sie względem reaper'a. Wszystkie wartości są przeskalowane od 0 do 100, z precyzją do 10 miejsc po przecinku oraz przemnożone przez odpowiedni koszt.

```
\label{eq:rateDistance} \begin{array}{lll} \text{rateDistance} &=& 1/120;\\ \text{rateRadius} &=& 1/10 \ * \ 0.01;\\ \text{rateExtra} &=& 100/8 \ * \ 0.3;\\ \text{rateDirection} &=& \left(\text{isSameDirection(reaperCoordinate, coordinate)}\right) \ ? \ 1.0 \ : \ 0.9;\\ \text{rateCollection} &=& 0.8;\\ \text{rateCenter} &=& -1/60 \ * \ 0.01;\\ \text{ratePopularity} &=& -2; \end{array}
```

Funkcja największy nacisk kładzie na odległość, pomiędzy wreck a reaper'em. Im większa odległość tym ocena jest mniejsza. Na spadek oceny ma wpływ ilość pojazdów znajdujących się w pobliżu. Pojazd tanker liczy się jako 2 pojazdy, ze względu na wielkość. Z obserwacji wyników testów, w przypadku napotknia tankera na ścieżce, reaper jest zablokowany na kilka tur. Na ocene wpływ ma także kierunek w jakim reaper musi się poruszyć, ponieważ jeśli wreck jest z tyłu to przyśpieszenie zeruje się, co spowalnia i martuje turę. Ocena jest zwiększana jeżeli w pobliżu znajdują się inne wracki. W przypadku gdy algorytm wybierze wreck, na którym nakłada się inny wreck to wybierana jest najlepsza współrzędna (punkt środkowy), w celu zebrania podwójnej ilości jednostek wody.

2.2. Destroyer

Celem procedury zarządzającej pojazdem destroyer jest wybranie najlepszego w danym momencie tankera, który po zniszczeniu zwróci jednostki wody do zebrania. W przypadku gdy na mapie nie istnieje tanker, pojazd nie nie robi. Z obserwacji wyników testów, przypadków gdy nie ma tankerów na mapie jest mało. W przypadku gdy tankerów jest więcej, algorytm wykorzystuje funkcje oceniającą każdy z tankerów. Funkcja oceny danego tankera wykorzystuje te same informacje co funkcja ocenjająca reaper°a i dodatkowo: pojemność danego tankera

oraz ilość wolnego miejsca na jednostki wody. Wszystkie wartości są przeskalowane od 0 do 100, z precyzją do 10 miejsc po przecinku oraz przemnożone przez odpowiedni koszt.

```
\label{eq:condition} \begin{array}{lll} {\rm rateTankersNumber} = 2; \\ {\rm rateDistance} = & -1/120; \\ {\rm rateRadius} = & 1/10 \ * \ 0.01; \\ {\rm rateExtra} = & 100/8 \ * \ 0.4; \\ {\rm rateDirection} = & ({\rm isSameDirection(destroyerCoordinate\,,\,\,coordinate\,)}) \ ? \ 1.0 \ : \ 0.8; \\ {\rm rateCollection} = & 1.1; \\ {\rm rateCenter} = & -1/60 \ * \ 0.01; \\ {\rm ratePopularity} = & -2; \\ {\rm rateEmptySpace} = & -100/\exp(2 \ * \ 0.6; \\ \end{array}
```

Podobnie jak przy ocenie *wrecku* na spadek oceny danego tankera wpływa ilość wrogich pojazdów znajdująca sie w pobliżu oraz odległość. Większe znaczenie ma kierunek ruchu do którego *destroyer* musi się obrócić, ponieważ pojazd wolniej rozpędza się ze względu na swoją mase. Ocena zwiększa się, jeśli w pobliżu znajdują się inne *tankery* oraz plamy wody.

Algorytm używa także dodatkowe funkcjonalności pojazdu, a mianowicie rzucanie granatów. Granat rzucany jest na współrzędne, na których znajduje się nasz reaper. Gdy na współrzędnych znajduje się pojazd to efekt odczują tylko te pojazdy, które są w pobliżu. Aby rzucić granatem należy spełniać kilka warunków:

- wystarczająca ilość umiejętności;
- destroyer musi być w pobliżu reaper'a;
- jeśli od ostatniego rzucenia granatu upłyneły 5 tur;

2.3. Doof

Celem procedury zarządzającej pojazdem doof jest zbieranie umiejętności oraz utudnianie poruszanie się przeciwnikom. Algorytm wybiera z pośród 3 graczy jednego, który ma aktualnie największa ilość jednostek wody i kieruje się na współrzędne na których znajduje sie reaper. Jeśli pojazd doof znajduje się blisko wrogiego reaper'a oraz spełnia podane poniżej warunki to rozlewa plamę oleju.

Warunki, które musi spełniać pojazd doof aby rozlać olej:

- wystarczająca ilość umiejętności;
- w pobliżu wrogiego reaper'a nie znajduje się nasz reaper;
- jeśli od ostatniego rozlania oleju upłyneły 3 tury;