

# Sztuczna inteligencja. Algorytmy i modelowanie świata za pomocą logiki

Paweł Rychlikowski

Instytut Informatyki UWr

13 czerwca 2018

## Definicje

- a) **Klauzula jednostkowa** (unit clause) – klauzula zawierająca 1 literał
- b) **Czysty literał** – literał, który występuje tylko jako pozytywny, lub tylko jako negatywny (czyli z jedną polaryzacją).

Dwa rodzaje wnioskowania, korzystające z tych pojęć:

- a) **unit propagation** – klauzule jednostkowe można spełnić na 1 sposób (spełniając literał), wstawiając wartość logiczną do innych klauzul możemy zrobić nowe klauzule jednostkowe.
- b) „Opłaca się” przypisywać **czystym literałom** wartość **true** (bo?).

## Algorytm

Funkcja **DPLL**( $\Phi$ ):

- jeśli  $\Phi$  zawiera pustą klauzulę zwróć **false**
- dla każdej klazuli jednostkowej wykonaj **unit propagation** zmieniając  $\Phi$  (do nasycenia)
- ustal wartości dla czystych literałów (zmieniając  $\Phi$ )
- wybierz zmienną  $x$  (o nieokreślonej do tej pory wartości)
- zwróć **DPLL**( $\Phi \wedge x$ ) **or** **DPLL**( $\Phi \wedge \neg x$ )

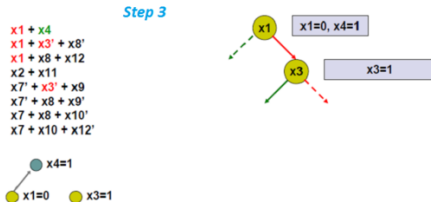
Oczywiście czasem wystarczy sprawdzić tylko jedną część rekurencyjnego wywołania!

# Conflict-driven clause learning (CDCL)

W stosunku do DPLL mamy dwie istotne modyfikacje:

1. Po dojściu do sprzeczności możemy dodać nową klauzulę, która **podsumowuje przyczynę sprzeczności**
2. Przy nawrocie możemy cofnąć się do wcześniejszej zmiennej („**praprzyczyny sprzeczności**”)

# Przykład działania CDCL



- Przeanalizujemy zaczerpnięty z Wikipedii przykład działania CDCL.
- Notacja:
  - Mamy literały: **niezwartościowane**, **pozytywne** oraz **negatywne**.
  - Mamy graf implikacji, w którym zapisujemy, jakie konsekwencje powodują nasze wybory
  - Wybory „dowolne” są brudnożółte.

## Uwaga

Dla czytelności przykład nie uzględnia obsługi **czystych literałów!**

# Przykład działania CDCL z Wikipedii

Step 1

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$

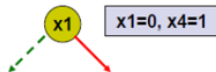
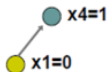
$x1=0$



# Przykład działania CDCL z Wikipedii

## Step 2

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$

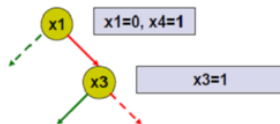
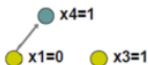




# Przykład działania CDCL z Wikipedii

Step 3

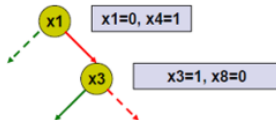
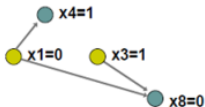
$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$



# Przykład działania CDCL z Wikipedii

## Step 4

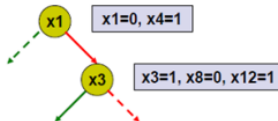
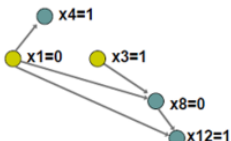
$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$



# Przykład działania CDCL z Wikipedii

Step 5

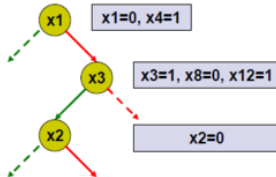
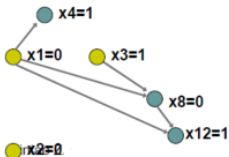
$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$



# Przykład działania CDCL z Wikipedii

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$

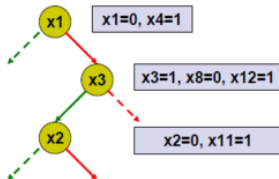
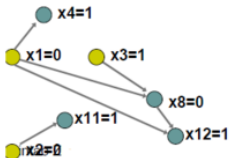
Step 6



# Przykład działania CDCL z Wikipedii

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$

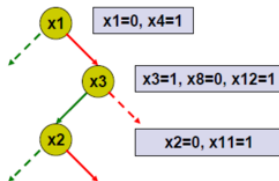
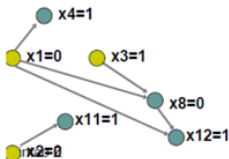
Step 7



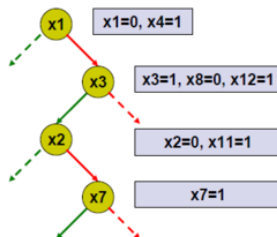
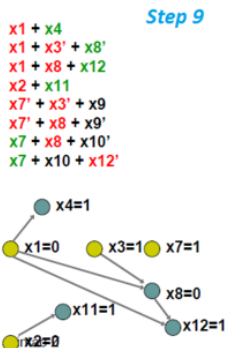
# Przykład działania CDCL z Wikipedii

*Step 8*

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$



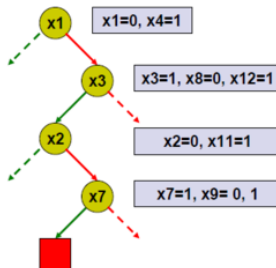
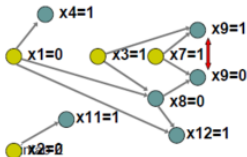
# Przykład działania CDCL z Wikipedii



# Przykład działania CDCL z Wikipedii

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$

Step 10

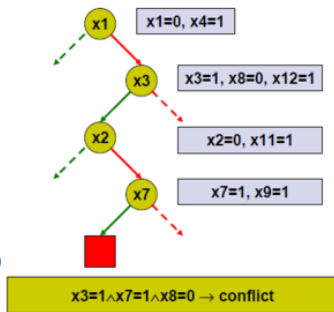
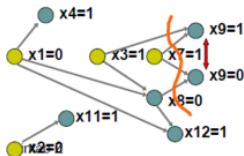




# Przykład działania CDCL z Wikipedii

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$

Step 11



If a implies b, then b' implies a'

*Step 12*

$x_3=1 \wedge x_7=1 \wedge x_8=0 \rightarrow \text{conflict}$

Not conflict  $\rightarrow (x_3=1 \wedge x_7=1 \wedge x_8=0)'$

true  $\rightarrow (x_3=1 \wedge x_7=1 \wedge x_8=0)'$

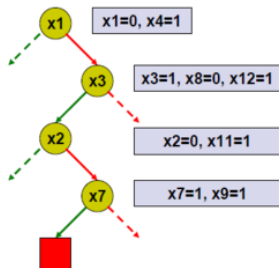
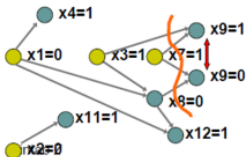
$(x_3=1 \wedge x_7=1 \wedge x_8=0)'$

$(x_3' + x_7' + x_8)$

# Przykład działania CDCL z Wikipedii

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$

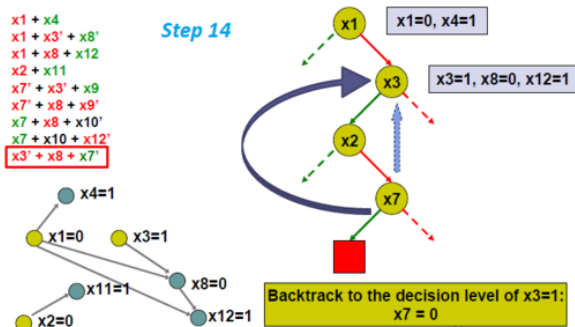
Step 13



$x3=1 \wedge x7=1 \wedge x8=0 \rightarrow \text{conflict}$

Add conflict clause:  $x3' + x7' + x8$

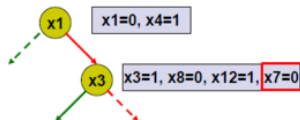
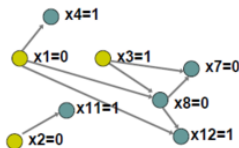
# Przykład działania CDCL z Wikipedii



# Przykład działania CDCL z Wikipedii

$x1 + x4$   
 $x1 + x3' + x8'$   
 $x1 + x8 + x12$   
 $x2 + x11$   
 $x7' + x3' + x9$   
 $x7' + x8 + x9'$   
 $x7 + x8 + x10'$   
 $x7 + x10 + x12'$   
 $x3' + x8 + x7'$

Step 15



- Trzeba zarządzać „nowymi” klauzulami, monitorować ich przydatność, może kasować...

## Uwaga

Obecnie jest to najbardziej efektywna metoda testowania spełnialności (i znajdowania podstawienia).

- Wypada coś powiedzieć o drugim (również używanym) algorytmie, którym jest ...  
**WalkSAT**
- (nasz dobry znajomy od obrazków logicznych)

1. Zaczynamy od losowego przypisania zmiennym wartości logicznych.
2. Jak wszystkie klauzule są spełnione (mają co najmniej 1 pozytywny literał), to **koniec**
3. Wybierz losową klauzulę, która jest niespełniona
4. Rzuć monetą (prawdopodobieństwo  $p$ ):
  - a) Orzeł: zmień wartość jednej zmiennej z klauzuli (**teraz jest spełniona!**)
  - b) Reszka: zmień wartość tej zmiennej z klauzuli, która maksymalizuje: **różnicę klauzul spełnionych i niespełnionych**
5. Po określonej liczbie zmian można zrobić **restart**, ewentualnie zwrócić stałą **porażka**.



- 1 **PLUS:** Jak zakończy działanie z sukcesem, to formuła jest spełnialna (i znaleźliśmy podstawienie)
- 2 **PLUS:** Mamy pełną kontrolę nad czasem działania
- 3 **MINUS:** Nie możemy mówić o niespełnialności: porażka nic nie oznacza.

- Jak już mówiliśmy, nie jest to w pełni satysfakcjonująco rozwiązane.
- Przedstawimy parę spostrzeżeń o formułach losowych

## Uwaga

Formuły w CNF możemy łatwo parametryzować (bo mają prostą strukturę)

## Definicja

Przez  $CNF_k(m, n)$  będziemy rozumieć formułę z  $k$ -CNF złożoną z  $m$ -klauzul i  $n$ -zmiennych.

Rozważmy prawdopodobieństwo spełnialności formuły 3-CNF, w zależności od **liczby klauzul** oraz **liczby zmiennych**.

- Dużo zmiennych –
- Dużo klauzul –

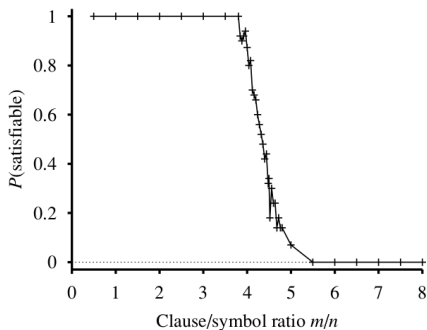
Rozważmy prawdopodobieństwo spełnialności formuły 3-CNF, w zależności od **liczby klauzul** oraz **liczby zmiennych**.

- Dużo zmiennych – **łatwo spełnialna**
- Dużo klauzul –

Rozważmy prawdopodobieństwo spełnialności formuły 3-CNF, w zależności od **liczby klauzul** oraz **liczby zmiennych**.

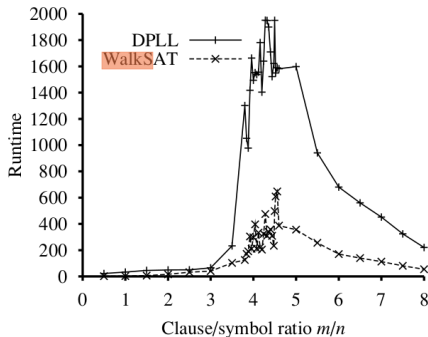
- Dużo zmiennych – **łatwo spełnialna**
- Dużo klauzul – **trudno spełnialna**

# Losowe CNF. Prawdopodobieństwo spełnienia



- Dużo zmiennych: może wiele z jedną polaryzacją?
- Dużo klauzul – a każda musi być spełniona

# Losowe CNF. Czas trwania



Punkt krytyczny w okolicy  $m/n = 4.3$

Wynikanie i wnioskowanie



## Przypomnienie

Formuła definiuje zbiór modeli  $\mathcal{M}$ , dla których jest ona prawdziwa. Podobnie można mówić o zbiorze modeli dla bazy wiedzy (czyli koniunkcji formuł).

## Definicja

Mówimy  $KB \models \phi$  wtedy i tylko wtedy, gdy każdy model KB będzie modelem  $\phi$  ( $\mathcal{M}(KB) \subseteq \mathcal{M}(\phi)$ ).

## Uwaga

Reguły wnioskowania dotyczą syntaktyki, nie semantyki.

## Nastynniejsza reguła wnioskowania

Reguła **modus ponens**: dla dowolnych zmiennych zdaniowych  $p$  i  $q$

$$\frac{p, p \rightarrow q}{q}$$

# Kilka faktów o Modus ponens

- Oczywiście jest poprawna (czyli wnioski semantycznie wynikają z przesłanek)
- Można ją uogólnić do większej liczby przesłanek

$$\frac{p_1, \dots, p_n, \quad p_1 \wedge \dots \wedge p_n \rightarrow p_{n+1}}{p_{n+1}}$$

Ogólna postać reguły wnioskowania jest następująca:

$$\frac{f_1, \dots, f_n}{g}$$

## Wnioskowanie w przód (forward inference)

Powtarzaj, aż do momentu, gdy nie da się zmienić Bazy wiedzy:

- Wybierz  $\{f_1, \dots, f_k\} \subseteq KB$
- Jeżeli istnieje reguła:

$$\frac{f_1, \dots, f_n}{g}$$

• dodaj  $g$  do Bazy wiedzy

## Definicja

Jeżeli powyższy algorytm dodaje  $f$  w którymś momencie do bazy wiedzy, wówczas piszemy  $KB \vdash f$

## 2 proste uwagi o wnioskowaniu

1. **Wnioskowanie w tył**: Zaczynamy od tego, co chcemy udowodnić (od naszego celu).
2. Możemy myśleć o **dowodzeniu twierdzeń** jako o zadaniu przeszukiwania.  
(przestrzenią stanów są zbiory **aksjomatów** i dowiedzionych formuł, celem – zbiór zawierający docelowe twierdzenie )

## Definicja

**Klauzula Hornowska** to taka klauzula, która ma **co najwyżej** jeden literał pozytywny.

## Przykłady

- $p_1$  (fakty)
- $\neg p_2$  (zaprzeczenia faktów)
- $\neg p_2 \vee p_3$  (czyli  $p_2 \rightarrow p_3$ )
- $\neg q_1 \vee \dots \vee \neg q_n \vee q_{n+1}$  (czyli  $q_1 \wedge \dots \wedge q_n \rightarrow q_{n+1}$ )

## Uwaga

Klauzule Hornowskie mają duże znaczenie w Programowaniu logicznym (programy w Prologu składają się z klauzul hornowskich).

# Wnioskowanie w przód dla klazul hornowskich. Modus ponens

- Wnioskujemy tylko pozytywne fakty.
- Możemy zauważyć sprzeczność, jeżeli wydedukujemy  $p$ , a w bazie wiedzy mieliśmy  $\neg p$



## Operacja **Tell**(KB, $\phi$ )

Dodaje formułę  $\phi$  do bazy wiedzy (proste dodanie do zbioru)

## Operacja **Ask**(KB, $\phi$ )

Sprawdza, czy  $KB \vdash \phi$ .

Często realizujemy operację **Ask** sprawdzając, czy  $KB \wedge \neg\phi$  jest spełnialne/sprzeczne.

## Definicja 1

Logika jest poprawna, jeżeli  $M \vdash \phi$  implikuje  $M \models \phi$

## Definicja 2

Logika jest zupełna, jeżeli  $M \models \phi$  implikuje  $M \vdash \phi$

## Uwaga

Poprawność jest konieczna, zupełność – porządana.

- The truth, the whole truth, and nothing but the truth.

# Przykład. Zupełność (?) modus ponens

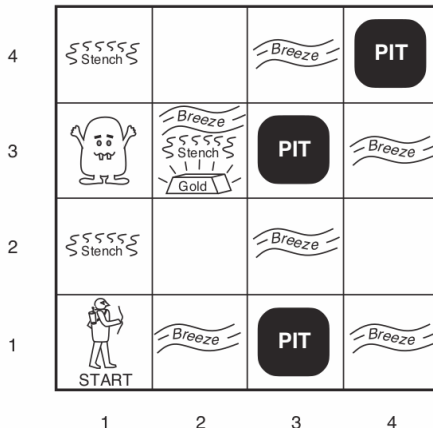
Modus ponens **nie** jest zupełny

## Przykład

$\mathcal{KB} = \{\text{deszcz}, \text{deszcz} \vee \text{śnieg} \rightarrow \text{mokry}\}$

**Mokry** jest prawdziwe, ale niedowodliwe.

# Modelowanie świata za pomocą logiki



- Wumpus śmierdzi, złoto błyszczczy, w szybie są przeciągi.
- Poruszamy się o jedną kratkę w 4 kierunkach.
- Mamy jedną strzałę (strzela po liniach prostych).
- **Znamy mechanikę, ale nie znamy konkretnej edycji świata, odbieramy go za pomocą bodźców**

## Uwaga

Musimy opisać świat za pomocą skończonej liczby bitów

Przykładowe zmienne:

- 1 Położenie dziur, wumpusa, złota:  $P_{1,2}$ ,  $W_{4,4}$ ,  $G_{3,2}$
- 2 Położenie miejsc „z bodźcami”:  $S_{2,2}$ ,  $B_{1,2}$
- 3 Położenie agenta:  $L_{3,3}^t$  (konieczne uwzględnienie czasu)
- 4 Wrażenia agenta: Breeze<sup>t</sup>, Stench<sup>t</sup>
- 5 Stan agenta w chwili  $t$ , akcja agenta w chwili  $t$ , itd

# Przykładowe fragmenty modelu

- Jeżeli gdzieś jest przeciąg, to w okolicy jest dziura:

$$B_{1,1} \leftrightarrow P_{2,1} \vee P_{1,2}$$

- Jest (co najmniej) jeden Wumpus:  $W_{1,1} \vee W_{1,2} \vee \dots \vee W_{4,4}$
- Jest co najwyżej 1 Wumpus: (w każdych dwóch W co najmniej 1 fałszywy)
- Powiązanie wrażeń agenta ze światem:  
 $L_{x,y}^t \rightarrow (\text{Breeze}^t \leftrightarrow B_{x,y})$

## Uwaga

Potrzebujemy dla każdej akcji agenta opisać co się zmieni, a co nie zmieni w świecie.

Przykłady:

- $L_{1,1}^t \wedge \text{FacingEast}^t \wedge \text{Forward}^t \rightarrow (L_{2,1}^{t+1} \wedge \neg L_{1,1}^{t+1})$
- $\text{Forward}^t \rightarrow (\text{HaveArrow}^t \leftrightarrow \text{HaveArrow}^{t+1})$
- itd

Pamiętamy, że te reguły trzeba powtórzyć dla wszystkich lokacji (i dla różnych czasów, ale o tym za chwilę)



# Hybrydowy agent w świecie Wumpusa

- Wykorzystuje procedurę szukania drogi (poruszając się po polach bezpiecznych)
- Gromadzi wiedzę o świecie:
  - Zaobserwowane bodźce (i wnioski z nich płynące)
  - „Rozwijane” zdania o mechanice świata (dla momentu  $t$ )
- Zarządza **planem akcji**.

# Wumpus Agent (1)

**function** HYBRID-WUMPUS-AGENT(*percept*) **returns** an *action*  
**inputs:** *percept*, a list, [*stench*, *breeze*, *glitter*, *bump*, *scream*]  
**persistent:** *KB*, a knowledge base, initially the atemporal “wumpus physics”  
          *t*, a counter, initially 0, indicating time  
          *plan*, an action sequence, initially empty

TELL(*KB*, MAKE-PERCEPT-SENTENCE(*percept*, *t*))  
TELL the *KB* the temporal “physics” sentences for time *t*  
 $safe \leftarrow \{[x, y] : \text{ASK}(KB, OK_{x,y}^t) = \text{true}\}$   
**if** ASK(*KB*,  $Glitter^t$ ) = *true* **then**  
     $plan \leftarrow [Grab] + \text{PLAN-ROUTE}(current, \{[1,1]\}, safe) + [Climb]$   
**if** *plan* is empty **then**  
     $unvisited \leftarrow \{[x, y] : \text{ASK}(KB, L_{x,y}^{t'}) = \text{false} \text{ for all } t' \leq t\}$   
     $plan \leftarrow \text{PLAN-ROUTE}(current, unvisited \cap safe, safe)$

# Wumpus Agent (2)

```
if plan is empty and  $\text{ASK}(KB, \text{HaveArrow}^t) = \text{true}$  then  
    possible_wumpus  $\leftarrow \{[x, y] : \text{ASK}(KB, \neg W_{x,y}) = \text{false}\}$   
    plan  $\leftarrow \text{PLAN-SHOT}(\text{current}, \text{possible\_wumpus}, \text{safe})$   
if plan is empty then // no choice but to take a risk  
    not_unsafe  $\leftarrow \{[x, y] : \text{ASK}(KB, \neg \text{OK}_{x,y}^t) = \text{false}\}$   
    plan  $\leftarrow \text{PLAN-ROUTE}(\text{current}, \text{unvisited} \cap \text{not\_unsafe}, \text{safe})$   
if plan is empty then  
    plan  $\leftarrow \text{PLAN-ROUTE}(\text{current}, \{[1, 1]\}, \text{safe}) + [\text{Climb}]$   
action  $\leftarrow \text{POP}(\text{plan})$   
 $\text{TELL}(KB, \text{MAKE-ACTION-SENTENCE}(\text{action}, t))$   
t  $\leftarrow t + 1$   
return action
```

# Planowanie w logice zdaniowej

Podstawowy brak: nie ma kwantyfikatorów, czyli pewne ogólne prawdy musimy wyrażać jako skończone alternatywy/koniunkcje.

## Przykłady

- Każdy student jest pilny
- Pilni studenci zdają egzaminy, na które są zapisani.
- Przynajmniej jedna osoba dostanie piątkę z AI

Jeżeli mówimy o skończonej liczbie obiektów, możemy traktować kwantyfikatory jako skróty dla koniunkcji ( $\forall$ ) lub alternatywy ( $\exists$ )

# Konwersja do CNF dla logiki pierwszego rzędu

## Definicja

Klauzula (w logice 1-go rzędu) jest formułą:

$$\forall x_1 \forall x_2 \dots \forall x_n A_1 \vee A_k$$

$A_i$  – formuły atomowe.

## Pytanie

Jak sobie radzić z kwantyfikatorami podczas konwersji do CNF?

