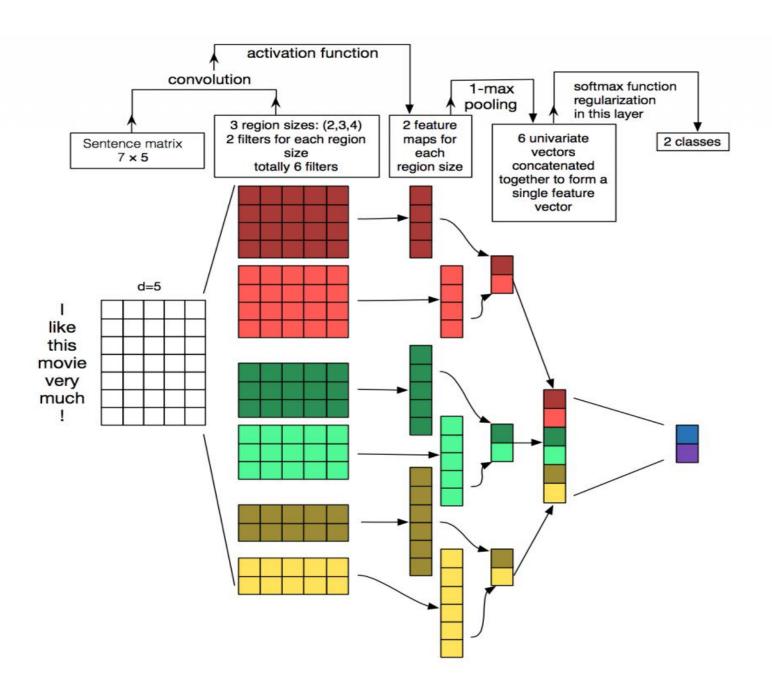
### Text-cnn

Pangkanggao 2020.07.31

- text-cnn原理
- 把词向量(word2vec)按照词顺序拼接起来,然后经过卷积层convolution1D(不同的卷积核2,3,4,5,可以视作考虑2(3,4,5)个词的关系),然后经过池化,flatten拼接,再经过全连接层Dense,dropout(有多少个神经元不工作),之类,最后输出,输出的标签可转为one-hot格式。



以NLP词嵌入举例,Embedding层就是为了训练一个词嵌入矩阵出来,然后可以获得任意的一个词的词向量。



#### 设:

有一个输入句子样本是'I very happy',词典是[0:pad\_word, 1: I, 2:very, 3:happy, 4:so, 5:sad]

词嵌入矩阵W=
$$\begin{bmatrix} 0.12 & 0.2 \\ 0.30 & 0.15 \\ 1.0 & 0.69 \\ 20.1 & 1.45 \\ 1.29 & 2.01 \\ 3.45 & 3.45 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} pad\_word \\ I \\ very \\ happy \\ so \\ sad \end{bmatrix}$$

则:

input X=[1, 2, 3], 然后对X进行one-hot

$$X_{one\_hot} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, 那么对输入X的词向量表示应该是X_one_hot·W$$

X的词向量表示= 
$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 0.12 & 0.2 \\ 0.30 & 0.15 \\ 1.0 & 0.69 \\ 20.1 & 1.45 \\ 1.29 & 2.01 \\ 3.45 & 3.45 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.30 & 0.15 \\ 1.0 & 0.69 \\ 20.1 & 1.45 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I \\ very \\ happy \end{bmatrix}$$

https://blog.csdn.pst/buchidanhur

- 实现方法之keras:
- Keras.layers. Embedding(input\_dim, output\_dim, embeddings\_initializer='uniform', embeddings\_regularizer=None, activity\_regularizer=None, embeddings\_constraint=None, mask\_zero=False, input\_length=None)
- 也就是说对于像一个句子样本X=[1,2,3] (1,2,3表示单词在词典中的索引)这样的输入可以先对它one-hot然后乘上词嵌入矩阵就可得到这个句子的词嵌入向量表示。要想得到好的词向量,我们需要训练的就是这个矩阵W(shape=(input\_dim,output\_dim))。Embedding层的作用就是训练这个矩阵W并进行词的嵌入为每一个词分配与它对应的词向量。这个词嵌入矩阵W可以先随机初始化,然后根据下游任务训练获得,也可以使用预训练的词嵌入矩阵来初始化它(keras中用weights来为layer初始化任意权重),然后再训练,也可以直接用预训练的词嵌入矩阵来初始化它并冻结它,不让它变化,不让它可训练。(keras中用trainable=False)

#### Arguments

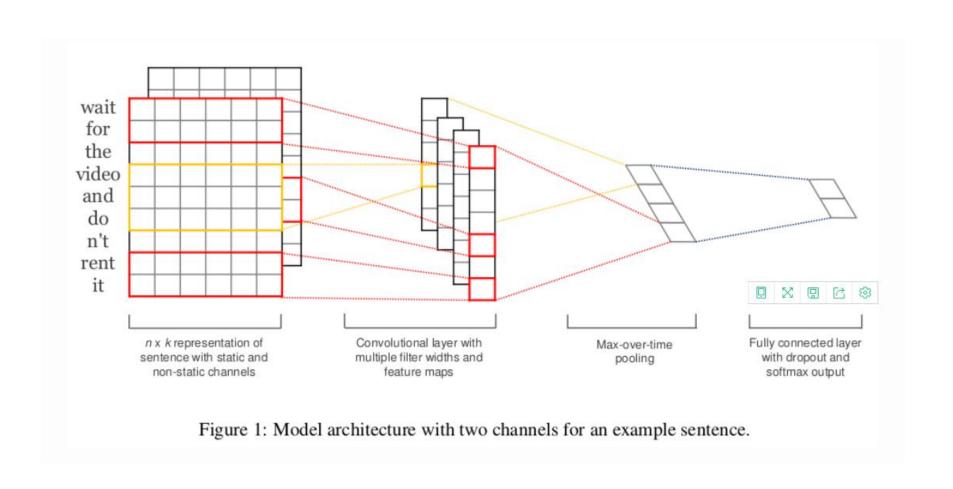
- input\_dim: int > 0. Size of the vocabulary, i.e. maximum integer index + 1.
- output\_dim: int >= 0. Dimension of the dense embedding.
- embeddings\_initializer: Initializer for the embeddings matrix (see initializers).
- embeddings\_regularizer: Regularizer function applied to the embeddings matrix (see regularizer).
- activity\_regularizer: Regularizer function applied to the output of the layer (its "activation"). (see regularizer).
- embeddings\_constraint: Constraint function applied to the embeddings matrix (see constraints).
- mask\_zero: Whether or not the input value 0 is a special "padding" value that should be masked out. This is useful when using recurrent layers which may take variable length input. If this is
   True then all subsequent layers in the model need to support masking or an exception will be raised. If mask\_zero is set to True, as a consequence, index 0 cannot be used in the vocabulary (input\_dim should equal size of vocabulary + 1).
- input\_length: Length of input sequences, when it is constant. This argument is required if you are going to connect Flatten then Dense layers upstream (without it, the shape of the dense outputs cannot be computed).

- 嵌入层被定义为网络的第一个隐藏层。它必须指定3个参数:
- input\_dim: 这是文本数据中词汇的取值可能数。例如,如果您的数据是整数编码为0-9之间的值,那么词汇的大小就是10个单词;
- output\_dim: 这是嵌入单词的向量空间的大小。它为每个单词定义了这个层的输出向量的大小。例如,它可能是32或100甚至更大,可以视为具体问题的超参数;
- input\_length: 这是输入序列的长度,就像您为Keras模型的任何输入层所定义的一样,也就是一次输入带有的词汇个数。例如,如果您的所有输入文档都由1000个字组成,那么input length就是1000。

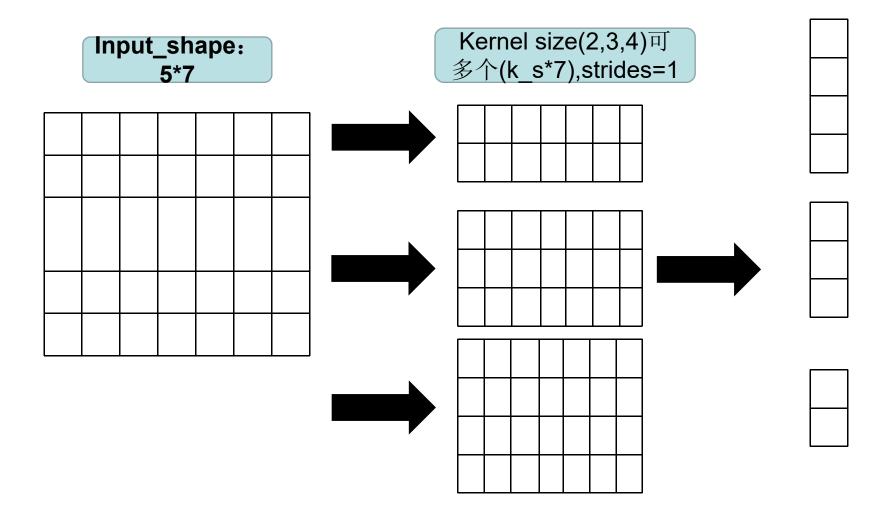
#### Example

```
>>> model = tf.keras.Sequential()
>>> model.add(tf.keras.layers.Embedding(1000, 64, input_length=10))
>>> # The model will take as input an integer matrix of size (batch,
>>> # input_length), and the largest integer (i.e. word index) in the input
>>> # should be no larger than 999 (vocabulary size).
>>> # Now model.output_shape is (None, 10, 64), where `None` is the batch
>>> # dimension.
>>> input_array = np.random.randint(1000, size=(32, 10))
>>> model.compile('rmsprop', 'mse')
>>> output_array = model.predict(input_array)
>>> print(output_array.shape)
(32, 10, 64)
```

### Textcnn-卷积层的工作原理



# Textcnn-卷积层的工作原理



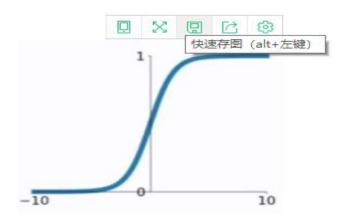
- 实现方法之keras:
- Keras.layers.conv1D()
- 参数
- filters: 整数,输出空间的维度 (即卷积中滤波器的输出数量)。
- kernel size: 一个整数,或者单个整数表示的元组或列表, 指明 1D 卷积窗口的长度。
- strides: 一个整数,或者单个整数表示的元组或列表, 指明卷积的步长。 指定任何 stride 值 != 1 与 指定 dilation\_rate 值 != 1 两者不兼容。
- padding: "valid", "causal" 或 "same" 之一 (大小写敏感) "valid" 表示「不填充」。 "same" 表示填充输入以使输出具有与原始输入相同的长度。 "causal" 表示因果(膨胀)卷积, 例如,output[t] 不依赖于 input[t+1:], 在模型不应违反时间顺序的时间数据建模时非常有用。 详见 WaveNet: A Generative Model for Raw Audio, section 2.1。
- data\_format: 字符串, "channels\_last" (默认) 或 "channels\_first" 之一。输入的各个维度顺序。 "channels\_last" 对应输入尺寸为 (batch, steps, channels) (Keras 中时序数据的默认格式) 而 "channels first" 对应输入尺寸为 (batch, channels, steps)。
- dilation\_rate: 一个整数,或者单个整数表示的元组或列表,指定用于膨胀卷积的膨胀率。 当前,指定任何 dilation\_rate 值 != 1 与指定 stride 值 != 1 两者不兼容。

- activation: 要使用的激活函数 (详见 activations)。 如未指定,则不使用激活函数 (即线性激活: a(x) = x)。
- use\_bias: 布尔值,该层是否使用偏置向量。
- kernel\_initializer: kernel 权值矩阵的初始化器 (详见 initializers)。
- bias initializer: 偏置向量的初始化器 (详见 initializers)。
- kernel\_regularizer: 运用到 kernel 权值矩阵的正则化函数 (详见 regularizer)。
- bias\_regularizer: 运用到偏置向量的正则化函数 (详见 regularizer)。
- activity\_regularizer: 运用到层输出(它的激活值)的正则化函数 (详见 regularizer)。
- kernel\_constraint: 运用到 kernel 权值矩阵的约束函数 (详见 constraints)。
- bias\_constraint: 运用到偏置向量的约束函数 (详见 constraints)。

#### 1. sigmod函数

函数公式和图表如下图

$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$$



在sigmod函数中我们可以看到,其输出是在(0,1)这个开区间内,这点很有意思,可以联想到概率,但是严格意义上讲,不要当成概率。sigmod函数曾经是比较流行的,它可以想象成一个神经元的放电率,在中间斜率比较大的地方是神经元的敏感区,在两边斜率很平缓的地方是神经元的抑制区。

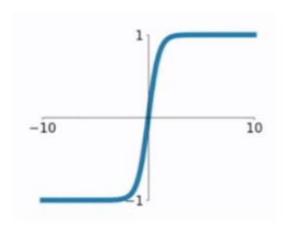
当然,流行也是曾经流行,这说明函数本身是有一定的缺陷的。

- 1) 当输入稍微远离了坐标原点,函数的梯度就变得很小了,几乎为零。在神经网络反向传播的过程中,我们都是通过微分的链式法则来计算各个权重w的微分的。当反向传播经过了sigmod函数,这个链条上的微分就很小很小了,况且还可能经过很多个sigmod函数,最后会导致权重w对损失函数几乎没影响,这样不利于权重的优化,这个问题叫做梯度饱和,也可以叫梯度弥散。
- 2) 函数输出不是以0为中心的,这样会使权重更新效率降低。对于这个缺陷,在斯坦福的课程里面有详细的解释。
- 3) sigmod函数要进行指数运算,这个对于计算机来说是比较慢的。

#### 2.tanh函数

tanh函数公式和曲线如下

$$tanh(x) = \frac{sinh(x)}{cosh(x)} = \frac{e^x - e^{-x}}{e^x + e^{-x}}$$



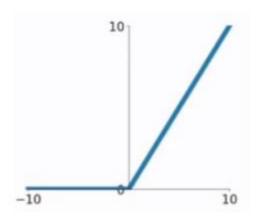
tanh是双曲正切函数, tanh函数和sigmod函数的曲线是比较相近的, 咱们来比较一下看看。首先相同的是, 这两个函数在输入很大或是很小的时候, 输出都几乎平滑, 梯度很小, 不利于权重更新; 不同的是输出区间, tanh的输出区间是在(-1,1)之间, 而且整个函数是以0为中心的, 这个特点比sigmod的好。

一般二分类问题中,隐藏层用tanh函数,输出层用sigmod函数。不过这些也都不是一成不变的,具体使用什么激活函数,还是要根据具体的问题来具体分析,还是要靠调试的。

#### 3.ReLU函数

ReLU函数公式和曲线如下

$$f(x) = max(0, x)$$



ReLU(Rectified Linear Unit)函数是目前比较火的一个激活函数,相比于sigmod函数和tanh函数,它有以下几个优点:

- 1) 在输入为正数的时候,不存在梯度饱和问题。
- 2) 计算速度要快很多。ReLU函数只有线性关系,不管是前向传播还是反向传播,都比sigmod和tanh要快很多。 (sigmod和tanh要计算指数,计算速度会比较慢)

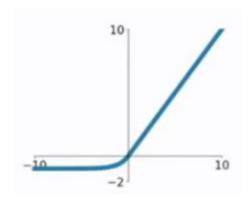
#### 当然, 缺点也是有的:

- 1) 当输入是负数的时候,ReLU是完全不被激活的,这就表明一旦输入到了负数,ReLU就会死掉。这样在前向传播过程中,还不算什么问题,有的区域是敏感的,有的是不敏感的。但是到了反向传播过程中,输入负数,梯度就会完全到0,这个和sigmod函数、tanh函数有一样的问题。
- 2) 我们发现ReLU函数的输出要么是0, 要么是正数, 这也就是说, ReLU函数也不是以0为中心的函数。

#### 4.ELU函数

ELU函数公式和曲线如下图

$$f(x) = \begin{cases} x & , x > 0 \\ \alpha(e^x - 1) & , x \le 0 \end{cases}$$



ELU函数是针对ReLU函数的一个改进型,相比于ReLU函数,在输入为负数的情况下,是有一定的输出的,而且这部分输出还具有一定的抗干扰能力。这样可以消除ReLU死掉的问题,不过还是有梯度饱和和指数运算的问题。

#### 5.PReLU函数

PReLU函数公式和曲线如下图

$$f(x) = max(ax, x)$$

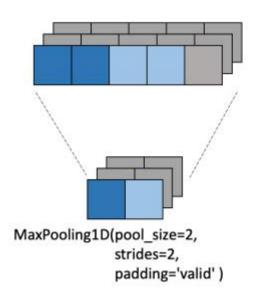


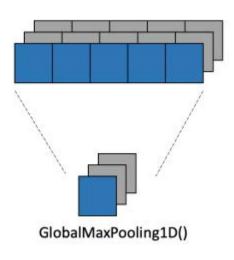
PReLU也是针对ReLU的一个改进型,在负数区域内,PReLU有一个很小的斜率,这样也可以避免ReLU死掉的问题。相比于ELU,PReLU在负数区域内是线性运算,斜率虽然小,但是不会趋于0,这算是一定的优势吧。

我们看PReLU的公式,里面的参数α一般是取0~1之间的数,而且一般还是比较小的,如零点零几。当α=0.01时,我们叫PReLU为Leaky ReLU,算是PReLU的一种特殊情况吧。

### Keras: GlobalMaxPooling vs MaxPooling

• 可以将把下面的每一条看做经过卷积层得到的





如上图所示,在 1x1x5 的网络上进行 MaxPooling1D 时,如果选择窗口大小为 2 ,则面临两个问题:

- 1. 滑动窗口的步长选多少? (一般默认为 pool\_size)
- 2. 如果在上图中步长选2,最后一行还要不要了?(图中选择 valid ,即不做padding,放弃最后一行)

而对于 Global Max Pooling 1D 来说, pool\_size 是固定的——就是最长那个维度("全局"最大池化)。所以,步长不需要考虑——因为没有滑动空间了;因此,padding的问题也不存在了。

与此相应的, 两种池化后结果的维度也不同:

### 参考资料

- conv1D: https://blog.csdn.net/VeritasCN/article/details/90050584
- 激活函数: <a href="https://blog.csdn.net/kangyi411/article/details/78969642">https://blog.csdn.net/kangyi411/article/details/78969642</a>
- Textcnn: https://www.cnblogs.com/bymo/p/9675654.html(里面含代码)
- maxpooling1D:
- https://blog.csdn.net/Tardigrade\_/article/details/92799883?utm\_medi um=distribute.pc\_relevant.none-task-blog-BlogCommendFromMachineLearnPai2-2.channel\_param&depth\_1utm\_source=distribute.pc\_relevant.none-task-blog-BlogCommendFromMachineLearnPai2-2.channel\_param(不是很清晰)
- Embeding官方文档:
- https://keras.io/api/layers/core\_layers/embedding/#embedding