



Adresse,

Zimmer 10, Allmandring 22A,
70569 Stuttgart - DE

Telefon,

+49 176 5783 1504

Email,

navalekanishk@gmail.com

LinkedIn,

[kanishk-navale-26393378/](https://www.linkedin.com/in/kanishk-navale-26393378/)

Website,

<https://kanishknavale.github.io>

Sprachen,

1. English
2. Hindi
3. Deutsch

Geburtsdatum & Nationalität,

26.10.1994, Indisch

KOMPETENZEN,

Project Management	Python
Communicative	C#, C
Adaptive & Collaborative	MatLab
OLAP & Data-Mining	LabVIEW
Machine Learning	Tensorflow
Deep Learning	Codesys
Reinforcement Learning	Latex
Computer Vision	MongoDB
Julia	OpenCL
Robotics	PyTorch
Cloud Computation	ROS

Kanishk Navale

Ingenieur für autonome Systeme mit 3 Jahren Erfahrung in künstlicher Intelligenz, industrieller Automatisierung, Robotik und Projektmanagement.

PROFESSIONELLE ERFAHRUNG,

1. **Wissenschaftlicher Mitarbeiter**, KLE Technological University
August 2018 - August 2019 | Hubballi - Indien

- a. Leitete eine studentische Forschungsgruppe zur Entwicklung des 'Delta-Robot' und AGV. Das Framework wurde unter Verwendung von Codesys EtherCAT-Master und OpenCV mit ROS zur Pfadoptimierung entworfen.
- b. Entwickelte ein internes IoT-System für die vorausschauende Wartung unter Verwendung von Flask als Server-Framework, MongoDB für die Datenbank und Scipy, Scikit-Learn python tools für Data Mining und Analyse.
- c. Gründung des 'Center for Automation Systems Engineering', das Automatisierungslösungen für die Industrie anbietet.

2. **Robotersysteme Ingenieur**, FANUC India Pvt. Ltd.
June 2016 - July 2018 | Bengaluru - Indien

- a. Als Bauingenieur nahm er 24 Roboter & 1 Cobot im Bereich der Maschinenbeschickung, der Linienverfolgung, des Punktschweißens, des Schweißens & 2D/3D-Vision-Systeme unter Verwendung hauseigener Werkzeuge und Anwendungen in Betrieb.
- b. Entwickelte ein internes Werkzeug zur Optimierung von Maschinzeichnungen unter Verwendung von C#, das die Prozesszeit für Konstruktion und Angebotserstellung um die Hälfte reduzierte.
- c. Gekauft in Einnahmen von ₹30M durch Vorschläge.

Referenzen,

1. Mr. Arun C. Giriapur, *Head of the Department*
Automation & Robotics, KLE Technological University
Email: aaron@kletech.ac.in
2. Mr. Mahendra Patil, *National Head*
Robots & Systems Engineering, FANUC India Pvt. Ltd.
Email: mahendra.patil@fanucindia.com

AUSBILDUNG,

1. **Universität Stuttgart**, MSc. Computer Science
Spezialisierung - Autonome Systeme
October 2019 - Present | Stuttgart - Germany

- a. Implementierung von Scaled Conjugate Gradient (SCG) & ADAM-Algorithmen für eine Energiefunktion zur Hochskalierung von Bildern mit niedriger Auflösung unter Verwendung von OpenCL für Hochleistungsberechnungen.
- b. Entwicklung von Deep-Learning-Modellen für die Erkennung von Sprach-Emotionen mit einem Datensatz mit hoher Varianz.

2. **BVB College of Engineering & Technology**,
B.E. Automatisierung und Robotik
June 2012 - June 2016 | Hubballi - Indien

- a. Gründung des 'BVB-Robot Club'. Bau von zwei Badminton spielenden Robotern mit Matlab für die Physikberechnung und SolidWorks für die mechanische Konstruktion zur Teilnahme an einem Roboterwettbewerb auf nationaler Ebene.
- b. Reverse-Engineering eines Parallelmanipulators aus einer Forschungsarbeit über PCB-Engineering, wobei Bewegungssysteme mit LabVIEW als Teil des Programms "Forschung für Studenten" entwickelt wurden.



Address,

Zimmer 10, Allmandring 22A,
70569 Stuttgart - DE

Phone,

+49 176 5783 1504

Email,

navalekanishk@gmail.com

LinkedIn,

[kanishk-navale-26393378/](https://www.linkedin.com/in/kanishk-navale-26393378/)

Website,

<https://kanishknavale.github.io>

Languages,

1. English
2. Hindi
3. German

Date of Birth & Nationality,

26.10.1994, Indian

SKILLS,

Project Management	Python
Communicative	C#, C
Adaptive & Collaborative	MatLab
OLAP & Data-Mining	LabVIEW
Machine Learning	Tensorflow
Deep Learning	Codesys
Reinforcement Learning	Latex
Computer Vision	MongoDB
Julia	OpenCL
Robotics	PyTorch
Cloud Computation	ROS

Kanishk Navale

Autonomous Systems Engineer with 3 years of experience in Artificial Intelligence, Industrial Automation, Robotics & Project Management.

PROFESSIONAL EXPERIENCE,

1. Research Assistant, KLE Technological University

August 2018 - August 2019 | Hubballi - India

- a. Led a student research group to develop 'Delta Robot' and AGV. The framework was designed using Codesys EtherCAT master and OpenCV with ROS for path optimization.
- b. Developed internal IoT system for predictive maintenance using flask as server framework, MongoDB for database and Scipy, Scikit-learn python tools for data mining & analytics.
- c. Founded 'Center for Automation Systems Engineering' providing automation solutions for industries.

2. Robot Systems Engineer, FANUC India Pvt. Ltd.

June 2016 - July 2018 | Bengaluru - India

- a. As a site engineer, commissioned 24 robots & 1 cobot in the field of machine tending, line tracking, spot welding, welding & 2D/3D vision systems using inhouse tools and applications.
- b. Designed an inhouse machine drawing optimization tool using C# reducing design & proposal making process time by half.
- c. Bought in revenue of ₹30M through proposals.

References,

1. Mr. Arun C. Giriapur, *Head of the Department*
Automation & Robotics, KLE Technological University
Email: aaron@kletech.ac.in
2. Mr. Mahendra Patil, *National Head*
Robots & Systems Engineering, FANUC India Pvt. Ltd.
Email: mahendra.patil@fanucindia.com

EDUCATION,

1. Universität Stuttgart, MSc. Computer Science

Specialization - Autonomous Systems

October 2019 - Present | Stuttgart - Germany

- a. Implementation of Scaled Conjugate Gradient (SCG) & ADAM Algorithms for an Energy Function to upscale low resolution image using OpenCL for high performance computation.
- b. Developed Deep Learning models for Speech Emotion Recognition with high variance dataset.

2. BVB College of Engineering & Technology,

B.E. Automation & Robotics

June 2012 - June 2016 | Hubballi - India

- a. Founded BVB Robot Club. Built two badminton playing robots using Matlab for physics computation and SolidWorks for mechanical design to participate in national level robotics competition.
- b. Reverse engineered a parallel manipulator from a research paper involving PCB engineering, designing motion systems using LabVIEW as a part of 'Research for Undergraduates' program.