

黄家成

联系方式: (+86)19859090061
邮箱: jiacheng.huang@ieee.org
学术主页: jiachenghuang.com

出生年月: 2003年7月
通讯地址: 福建省福州市
Github: github.com/Kanomace

教育背景

福州大学, 爱尔兰国立梅努斯大学(中外联合培养模式)
电子信息工程, 机器人学, 工学学士

2021.09 - 2025.06

- 累计绩点: 3.69/4.0, 专业排名: 前20%, 四级英语: 559
- 奖学金: 福州大学综合三等奖学金(¥5000), 福州大学综合二等奖学金(¥10000)
- 专业课程(全A): 编程导论(Python)、面向对象的编程(C++)、系统动力学、工程计算(C)、工程物理、数字系统、固态电子学、系统控制导论、模拟电子、微分方程、信号处理导论、电子工程基础、工程数学 (均为全英文授课)

项目经历

国家级本科生创新创业训练计划, 王武教授指导 (研究经费20000元)
创新训练项目-基于视觉巡检的自平衡独轮机器人研制

2023.06 - 2024.06

- 描述: 基于现实工业生产环境, 研制能够适应复杂地形, 进行视觉巡检的独轮机器人
- 职责: 使用Altium Designer完成电路设计, 对独轮机器人进行动力学建模及机器视觉开发
- 成果: 成功研发样机, 产出国际会议论文一篇, 预计产出期刊论文一篇, 软件著作权一项

福州大学电力系统与装备产业研究院, 研究助理, 江灏教授指导
校企合作项目-智能矿业风门控制系统

2023.07 - 2023.11

- 描述: 针对矿业现场环境的远程风门控制难题, 研制快速门电机的外接通讯控制系统
- 职责: 通讯电路板硬件电路设计及实现, MQTT通讯协议的定制以及软件应用系统开发
- 成果: 所设计产品在实际工业生产中得到应用, 预计申请发明专利一项

嵌入式系统及机电一体化科研, Micheal (普林斯顿大学系主任) 指导
暑期科研项目-微控制器在智能体设计及3D打印等数字制造的应用研究

2023.05 - 2023.07

- 描述: 探究基于PD 控制器的直流电机控制模型在3D打印领域的分析及其应用研究
- 职责: 基于机械自动化反馈, 使用Falstad和Tinkercad分析数字控制电路的微机电系统
- 成果: 完成综述性报告一篇, 最终结题成绩为B, 获得导师推荐信

省级本科生创新创业训练计划, 陈炜铃教授指导 (研究经费10000元)
创新训练项目-水下鱼类智能检测与监控系统

2023.06 - 2024.06

- 描述: 提升YOLO目标检测算法在水下生物领域的应用, 对检测数据进行可视化分析
- 职责: 搭建客户端云平台将以及小程序APP对检测信息进行可视化分析及实时查询
- 成果: 完成最终结题报告, 预计产出国际会议论文一篇

学术论文

Research and Design of Unicycle Robot Based on Cascade PID Control,会议论文,第一作者
Research on Automatic Pricing and Replenishment Decision of Vegetable Commodities
Based on Penalty Function LSTM Model, 会议论文, 共同一作
Development of Self-balancing Unicycle Robot Based on Visual Inspection,在投,第一作者

2023.12
2023.09
2023.12

学科竞赛

第十三届海峡两岸信息服务创新大赛暨福建省第十七届计算机软件设计大赛决赛入围
第九届中国国际“互联网+”大学生创新创业大赛决赛入围 (国际赛道)
第九届3S杯大学生物联网技术与应用“三创”大赛国家二等奖 (物联网赛道,前10%)
第十六届全国大学生电子设计大赛福建赛区三等奖 (控制类题型)

2023.12
2023.11
2023.08
2023.08

综合荣誉

学生工作: 担任第十九届福州大学206智能车队副队长, 班级宣传委员
志愿服务: 评选2022年梅努斯国际工程学院团委学生会优秀志愿者
其他荣誉: 评选2021年福州大学年度精神文明建设先进个人

2023.09
2022.07
2021.12