Ten Bar Truss Optimization

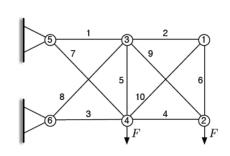
Kao Kuang Chun

August 2024

1 題目説明

在以下已知條件下,給定桿件截面半徑並求各桿件之位移、應力與反作用力:

- (1)所有桿件截面皆為圓型且整體架構處在靜力平衡之情況
- (2)材料為鋼,楊氏係數200GPa、密度7860kg/ m^3 、降伏强度250MPa
- (3)平行與鉛直之桿件(桿1至桿6)長度皆為9.14m
- (4)桿件半徑最佳化範圍為0.001m至0.5m間
- (5)節點2和節點4上之負載為1.0x10⁷N



最佳化問題:

$$\min_{r_1, r_2} f(r_1, r_2) = \sum_{i=1}^{6} m_i(r_1) + \sum_{i=7}^{10} m_i(r_2)$$

subject to $|\sigma_i| \le \sigma_y$

 $\Delta s_2 \le 0.02$

where f: 所有桿件的質量

 Δs_2 : node 2 的位移

σ_y: 降伏應力

 σ_i : 所有桿件的應力

2 程式解説

2.1 有限元素法

目的:計算各桿件之位移、應力與反作用力

2.1.1 剛性矩陣

定義節點編號及座標、定義各桿件之連接點編號及自由度、定義桿件長度、截面積、楊氏模數等參數。利用公式計算各桿件之剛性模型並整合成12x12之整體剛性矩陣K。

```
Editor – /Users/willy/Documents/MATLAB/sol_TenBarTruss.m
      main.m × obj.m × nonlcon.m × sol_TenBarTruss.m ×
         function [stress,Q_reduced] = sol_TenBarTruss(x1, x2)
              %定義各參數數值
              nod_coor=[18.28 9.14;18.28 0;9.14 9.14;9.14 0;0 9.14;0 0]; %nodes coordinates
              num_nod=size(nod_coor,1); %number of nodes
ele_con=[3 5;1 3;4 6;2 4;3 4;1 2;4 5;3 6;2 3;1 4];
              num_ele=size(ele_con,1); %number of elements ele_dof=[5 6 9 10;1 2 5 6;7 8 11 12;3 4 7 8;5 6 7 8;1 2 3 4;7 8 9 10;5 5 11 12;3 4 5 6;1 2 7 8]; %elements' dof
10
11
12
13
14
15
16
17
18
19
20
21
22
23
24
25
27
28
             A(1:6)=x1^{(2)}*pi;
              A(7:10)=x2^{(2)}*pi;
              E=200*10^9;
              % 開一個空白的剛性矩陣 (stiffness matrix)
             % 計算 stiffness matrix
K=zeros(2*num_nod);
              for e=1:num ele
                   L(e)=sqrt((nod_coor(ele_con(e,2),1)-nod_coor(ele_con(e,1),1))^2+(nod_coor(ele_con(e,2),2)-nod_coor(ele_con(e,1),2))^2);
                   C=(nod_coor(ele_con(e,2),1)-nod_coor(ele_con(e,1),1))/L(e);

S=(nod_coor(ele_con(e,2),2)-nod_coor(ele_con(e,1),2))/L(e);

k=(A(e)*E/L(e)*[C*C C*S -C*C -C*S;C*S S*S -C*S -S*S;-C*C -C*S C*C C*S; -C*S -S*S C*S S*S]);
              ele_dof_vec=ele_dof(e,:);
for i=1:4
                   for j=1:4
K(ele_dof_vec(1,i),ele_dof_vec(1,j))=K(ele_dof_vec(1,i),ele_dof_vec(1,j))+k(i,j);
29
30
```

2.1.2 計算位移

依題目條件建立負載矩陣F,將無位移節點之行向量與列向量消除以簡化矩陣,並利用F=KQ計算位移矩陣Q。

2.1.3 計算應力

利用應力與應變之關係、應變之定義以及節點在各方向上之位移以三角函數轉換後得到的公式來計算應力。

2.1.4 計算反作用力

反作用力在固定端産生,取剛性矩陣K中第9至第12列,乘上位移矩陣後可得到 反作用力。

```
54 % 計算反作用力 R
55 K_reaction = K(9:12,1:12);
56 R = K_reaction * Q_reduced;
```

2.2 fmincon

目的:利用fmincon進行最佳化

2.2.1 建立主程式main.m

執行此程式可輸出最佳解x、最佳目標函數值fval及收斂情形exitflag。

2.2.2 建立副程式obj.m

將目標函數寫於此。

2.2.3 建立副程式nonlcon.m

將拘束條件寫於此。

3 輸出

3.1 有限元素法分析的output

3.2 最佳化結果

最佳截面半徑結果為x1=0.3,x2=0.2663 最佳目標函數值fval為212410

exitflag為收斂情形

