# ДОСЛІДЖЕННЯ НЕЙРОННИХ МЕРЕЖ. МОДЕЛЬ PERCEPTRON

**Мета роботи** - ознайомлення з принципами машинного навчання за допомогою математичної моделі сприйняття інформації Перцептрон(Perceptron). Змоделювати роботу нейронної мережі та дослідити вплив параметрів на час виконання та точність результату

#### Основні теоретичні відомості

Важливою задачеюяку система реального часу має вирішувати є отримання необхідних для обчислень параметрів, її обробка та виведення результату у встановлений дедлайн. З цього постає проблема отримання водночас точних та швидких результатів. Модель Перцпептрон дозволяє покроково наближати початкові значення.

Розглянемо приклад: дано дві точки A(1,5), B(2,4), поріг спрацювання P=4, швидкість навчання  $\delta=0.1$ . Початкові значення ваги візьмемо нульовими W1=0, W2=0. Розрахунок вихідного сигналу у виконується за наступною формулою:

$$x_1 * W_1 + x_2 * W_2 = y$$

Для кожного кроку потрібно застосувати дельта-правило, формула для розрахунку похибки:

$$\Delta = P - v$$

де у – значення на виході.

Для розрахунку ваги, використовується наступна формули:

$$W_1(i{+}1) = W_1(i) + W_2 * x_{11}$$

$$W_2(i+1) = W_1(i) + W_2 * x_{12}$$

де і – крок, або ітерація алгоритму.

Розпочнемо обробку:

1 ітерація:

Використовуємо формулу обрахунку вихідного сигналу:

0 = 0 \* 1 + 0 \* 5 значення не підходить, оскільки воно менше зазначеного порогу. Вихідний сигнал повинен бути строго більша за поріг.

Далі, рахуємо  $\Delta$ :

$$\Delta = 4 - 0 = 4$$

За допомогою швидкості навчання  $\delta$  та минулих значень ваги, розрахуємо нові значення ваги:

$$W_1 = 0 + 4 * 1 * 0,1 = 0,4$$

$$W_2 = 0 + 4 * 5 * 0.1 = 2$$

Таким чином ми отримали нові значення ваги. Можна побачити, що результат змінюється при зміні порогу.

#### 2 ітерація:

Виконуємо ті самі операції, але з новими значеннями ваги та для іншої точки.

$$8.8 = 0.4 * 2 + 2 * 4$$
, не підходить, значення повинно бути менше порогу.

$$\Delta = -5$$
, спрощуємо результат для прикладу.

$$W_1 = 0.4 + 5 * 2 * 0.1 = -0.6$$

$$W_2 = 2 - 5 * 4 * 0.1 = 0$$

## 3 ітерація:

Дано тільки дві точки, тому повертаємось до першої точки та нові значення ваги розраховуємо для неї.

-0.6 = -0.6 \* 1 + 0 \* 5, не підходить, значення повинно бути більше порогу.

 $\Delta = 5$ , спрощуємо результат для прикладу.

$$W_1 = -0.6 + 5 * 1 * 0.1 = -0.1$$

$$W_2 = 0 + 5 * 5 * 0.1 = 2,5$$

По такому самому принципу рахуємо значення ваги для наступних ітерацій, поки не отримаємо значення, які задовольняють вхідним даним.

На восьмій ітерації отримуємо значення ваги  $W_1 = -1.8$  та  $W_2 = 1.5$ .

5,7 = -1,8 \* 1 + 1,5 \* 5, більше за поріг, задовольняє

2,4 = -1,8 \* 2 + 1,5 \* 4, менше за поріг, задовольняє

Отже, бачимо, що для заданого прикладу, отримано значення ваги за 8 ітерацій. При розрахунку значень, потрібно враховувати дедлайн. Дедлайн може бути в вигляді максимальної кількості ітерацій або часовий.

## Завдання на лабораторну роботу

Поріг спрацювання: Р = 4

Дано точки: A(0,6), B(1,5), C(3,3), D(2,4).

Швидкості навчання:  $\delta = \{0,001; 0,01; 0,05; 0.1; 0.2; 0,3\}$ 

Дедлайн: часовий =  $\{0.5c; 1c; 2c; 5c\}$ , кількість ітерацій =  $\{100; 200; 500; 1000\}$ 

Обрати швидкість навчання та дедлайн. Налаштувати Перцептрон для даних точок. Розробити відповідний мобільний додаток і вивести отримані значення. Провести аналіз витрати часу та точності результату за різних параметрах навчання.

## Зміст звіту

Звіт по лабораторній роботі повинен містити такі матеріали:

- 1. Титульний лист.
- 2. Основні теоретичні відомості, необхідні для виконання лабораторної роботи.
- 3. Умови завдання для варіанту бригади.
- 4. Лістинг програми із заданими умовами завдання.
- 5. Результати виконання кожної програми.
- 6. Висновки щодо виконання лабораторної роботи.