МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Институт №8 «Информационные технологии и прикладная математика» Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторная работа №5 по курсу «Параллельная обработка данных»

Моделирование и визуализация системы N взаимодействующих тел с использованием технологий OpenGL и CUDA.

Выполнил: А. В. Куликов

Группа: 8О-408Б

Преподаватели: К.Г. Крашенинников,

А.Ю. Морозов

Условие

Цель работы: Использование GPU для моделирования и визуализации системы N взаимодействующих тел. Взаимодействие технологий CUDA и OpenGL: vbo + texture. Решение проблемы коллизий множества объектов. Создание простейшей "игры".

Задание.

Сцена. Виртуальный куб, у которого отрисовывается только нижняя грань (пол) и ребра. Внутри куба находятся N частиц (текстурированные сферы), которые отталкиваются друг от друга и от стенок куба. Условно предполагается что стенки куба и частицы одноименно заряжены. Для частиц учитывается ускорение свободного падения. Нижняя грань куба закрашивается в соответствии с напряженностью электрического поля создаваемого частицами (строится карта напряженности).

Игрок. Камера может перемещаться по пространству без каких-либо ограничений. Управление кнопками и мышкой. При приближении камеры к частицам, они должны "убегать" от неё (предполагается наличии большого одноименного заряда у игрока). По нажатию кнопки мыши, игрок совершает "выстрел" сильно заряженной частицей в направлении взгляда. Эта частица движется равномерно и действует только на другие частицы, а на неё саму никто не влияет.

Программное и аппаратное обеспечение

Видеокарта	GeForce GTX 1650
Compute capability	7.5
Графическая память	3911 Мб
Разделяемая память	48 Кб
Константная память	64 Кб
Количество регистров на блок	65536
Максимальное кол-во блоков	2147483647*65535*65535
Максимальное кол-во нитей в блоке	1024
Кол-во мультипроцессоров	16
Ядер CUDA	896

Процессор	AMD Ryzen 5 3550H
ОЗУ	8 Гб
жд	

Операционная система	Ubuntu 20.04.6 LTS
IDE	VS Code
Компилятор	nvcc V10.1, mpi V3.3.2

Метод решения

Основная логика программы разделена на 3 независимые части: визуализация, симуляция, обработка пользовательского ввода.

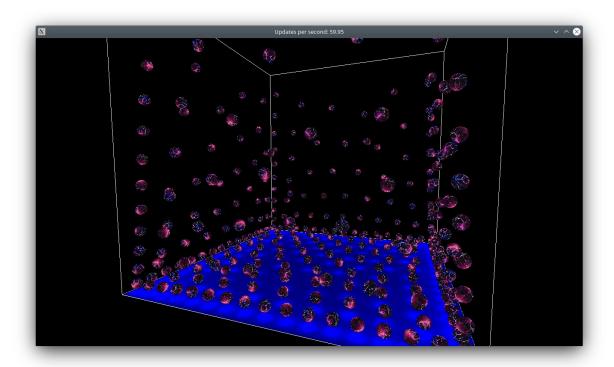
Симуляция отвечает за рассчет всех взаимодействий между объектами и определении их координаты в пространстве в текущий момент времени. Визуализация, в свою очередь отвечает за вывод на экран 3D-сцены со всеми частицами, каркасом куба и картой напряженности. Обработка пользовательского ввода в зависимости от того какая клавиша нажата, координаты мыши изменяет параметры, отвечающие за перемещение и поворт камеры в пространстве. Так же при нажатии на левую кнопку производится выстрел заряженной частицей в направлении камеры.

Описание программы

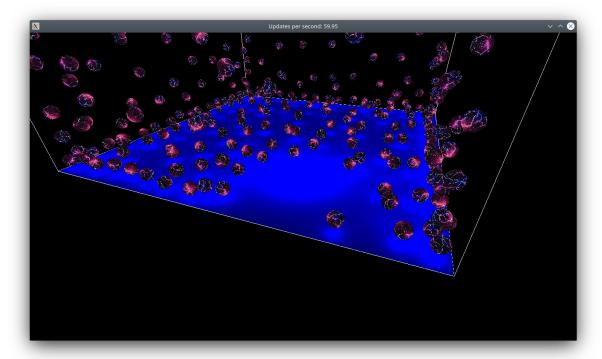
Вся программа реализована в одном файле main.cu. Функция update отвечает за симуляцию, display – за визуализацию. Функции mouse_movement, mouse_clicks, keys отвечают за обработку пользовательского ввода. Рассчет всей физики производится на CPU. Рассчет карты напряженности производится на GPU с помощью ядра kernel.

Результаты

Система в состоянии покоя



Состояние системы после выстрела заряженной частицей



Выводы

Данная программа является достаточно простой симуляцией системы из нескольких взаимодействующих тел с возможностью визуализации.

Основные сложности в реализации программы возникли при вспоминании технологии OpenGL, а так же при установлении причины неизвестной ошибки, возникающей при регистрации OpenGL буффера в CUDA.