

Programmation synchrone (PSYN9)

TP1: Prise en main d'Heptagon, Opérateurs de flots, Réinitialisation

Les commandes ci-dessous vous permettront d'installer Heptagon sur votre machine :

```
$ opam init
$ eval 'opam config env'
$ opam install heptagon
```

Vérifiez ensuite que la commande heptc, sans arguments, s'exécute sans erreur. Les options du compilateur ainsi que les constructions de langage acceptées sont décrites dans le manuel d'Heptagon, disponible à l'adresse ci-dessous.

```
http://heptagon.gforge.inria.fr/pub/heptagon-manual.pdf
```

Exercice 1 – *Lecture et interprétation de code*

Expliquez ce que font les noeuds n1, ..., n5 suivants :

```
node n1(x: float) returns (y: float)
                                           node n3(x: int) returns (y: int)
                                           var aux: int;
y = x *. x +. 1.0;
                                           let
                                           aux= 0 \rightarrow pre x;
tel
                                           y = x + aux;
node n2(x,y: bool) returns (z,t: bool)
                                           node n4() returns (y: int)
z= if x then y else false;
t = if x
  then (if y
                                           y = 0 -> (pre y) + 1;
        then false
                                           tel
        else true)
   else (if y
                                           node n5() returns (y: int)
        then true
        else false);
                                           y = 0 \text{ fby } (1 -> (y + pre y)) ;
tel
                                           tel
```

Exercice 2 – *Prise en main d'Heptagon*

Le code Heptagon ci-dessous implémente un compteur recevant un flot d'entiers x en entrée et produisant un flot d'entiers y en sortie. Sa spécification est la suivante : la sortie y_t vaut $\sum_{0 < t' < t} x_{t'}$.

```
node somme(x : int) returns (o : int)
let
  o = x + 0 fby o;
tel
```

- 1. Entrez ce code source dans un fichier tp1.ept. Compilez à l'aide d'Heptagon ce fichier vers du code C via la séquence de commandes suivantes.
 - \$ heptc -target c tp1.ept
 - \$ cd tp1_c
 - \$ gcc -I 'heptc -where'/c -c *.c
- 2. Pour obtenir un exécutable, il faut préciser à Heptagon le noeud principal du programme. Cherchez dans le manuel d'Heptagon quelle option utiliser à cet effet. Recompilez tp1.ept ainsi que le code C généré pour obtenir un binaire que vous nommerez somme sim.
- 3. Exécutez le binaire somme_sim et vérifiez que vous obtenez les résultats spécifiés par le chro-

nogramme suivant :

| x | 1 | 1 | 3 | <u>-5</u> | 0 | 10 | -2 | 4 |
|---|---|---|---|-----------|---|----|----|----|
| У | 1 | 2 | 5 | 0 | 0 | 10 | 8 | 12 |

- **4.** Un script hept est disponible sur le gitlab du cours. Il permet de simplifier la compilation d'un programme prog.ept et la simulation d'un noeud noeud comme suit :
 - \$ hept -s noeud prog.ept

Effectuez une simulation du noeud somme au moyen du script hept.

Exercice 3 – Alarme

Programmer un opérateur alarme_bornes respectant la spécification suivante.

- Entrées :
 - x, flottant, indiquant la valeur observée;
 - 10, flottant, indiquant la valeur nominale minimale;
 - hi, flottant, indiquant la valeur nominale maximale.
- Sortie: alarme, booléen.
- Fonction: alarmet est vrai si, et seulement si, xt est hors de l'intervalle [hit, lot].

Exercice 4 – *Vitesse température*

Programmer un opérateur vitesse temp respectant la spécification suivante.

- Entrée : x, flottant, indiquant la température observée.
- Sortie: y, flottant.
- Fonction : y_{t+1} vaut $x_{t+1} x_t$. Choisissez une valeur appropriée pour y_0 .

Exercice 5 – *Alarme changement de vitesse de température*

Programmer un opérateur alarme vit respectant la spécification suivante.

- Entrée : x, flottant, indiquant la température observée.
- Sortie : alarme, booléen.
- Fonction : $alarme_t$ est vrai si, et seulement si, la vitesse de x à l'instant t est hors de l'intervalle [-2, 2].

Exercice 6 – Mémoire bien initialisée

Programmer un opérateur jafter respectant la spécification suivante.

Entrée : x, booléen.

- Sortie: y, booléen.

– Fonction : y_t est vrai si, et seulement si, x_{t-1} existe et est vrai.

Exercice 7 – Minimum d'un flot d'entiers

Programmer un opérateur min_flot respectant la spécification suivante.

– Entrée : x, entier.

Sortie: y, entier.

– Fonction : y_t est le minimum des $x_{t'}$ pour $0 \le t' \le t$.

Exercice 8 – Compteur d'événements

Programmer un opérateur compteur evt respectant la spécification suivante.

- Entrée : e, booléen.

- Sortie: c, entier.

– Fonction : c compte le nombre d'instants consécutifs auxquels e a été vrai depuis la dernière fois où e a été faux (ou depuis t=0). Par exemple :

| е | false | true | true | true | false | false | true | ••• |
|---|-------|------|------|------|-------|-------|------|-------|
| С | 0 | 1 | 2 | 3 | 0 | 0 | 1 | • • • |

Exercice 9 – Automate à deux états

Programmer un opérateur switch2 respectant la spécification suivante.

- Entrées : orig, con, coff, tous trois booléens.
- Sortie: statev, booléen.
- Fonction: statev passe de faux à vrai sur la commande con, de vrai à faux sur la commande coff. Tout doit se passer comme si statev était égal à orig avant le premier instant.

Exercice 10 – Demi-additionneur

Programmer un opérateur hadd respectant la spécification suivante.

- Entrées : x, y, tous deux booléens.
- Sorties : cout, s, tous deux booléens.
- Fonction: réalise l'addition binaire de x et y, i.e. à tout instant t, $x_t + y_t = 2cout_t + s_t$

Exercice 11 – Additionneur complet (3 bits)

Programmer un opérateur fadd respectant la spécification suivante.

- Entrées : cin, x, y, tous trois booléens.
- Sorties : cout, s, tous deux booléens.
- Fonction : réalise l'addition binaire de cin, x et y, i.e. à tout instant t, $cin_t + x_t + y_t = 2cout_t + s_t$.

Exercice 12 – Additionneur série

Dans cet exercice, les flots booléens sont interprétés comme des nombres entiers positifs codés en binaire petit-boutiste (*little-endian*), c'est à dire avec le bit de poids faible à t_0 , et arbitrairement longs. Ainsi, le flot $x_0x_1x_2...$ code $x_0 + 2^1x_1 + 2^2x_2 + \cdots + 2^tx_t + \ldots$

- 1. Quel est l'entier représenté par le flot false?
- **2.** Quel est l'entier représenté par le flot true \rightarrow false?
- 3. Programmer un opérateur sadd respectant la spécification suivante.
 - Entrées : x, y, tous deux booléens.
 - Sortie : s, booléen.
 - Fonction : s code la somme des nombres codés par x et y.
- **4.** Que valent sadd(true \rightarrow false, false) et sadd(true \rightarrow false, true)?

Exercice 13 – Alarme changement de température, valeur et vitesse

Programmer un opérateur alarme vit val respectant la spécification suivante.

- Entrée : x, flottant.
- Sortie : alarme, booléen.
- Fonction : $alarme_t$ est vrai ssi la vitesse de x a été hors de l'intervalle [-2,2] lors des trois derniers instants (au moins), et que x_t est hors de [-10,35] à l'instant t.

Exercice 14 – Compteur d'événements redux

Reprenez l'exercice "Compteur d'événements" (Exercice 8). Vous devez cette fois implémenter l'opérateur sans utiliser directement les constructions fby et pre. Vous pouvez en revanche utiliser le nœud somme défini dans l'exercice 2, ainsi que la construction reset/every. Simulez le fonctionnement de votre implémentation.

Exercice 15 – Détecteur d'intrusion

On se propose de programmer un détecteur d'intrusion simple qui, lorsqu'il est activé, lève une alarme en cas de mouvement. Son interface est la suivante :

- un flot booléen mut en entrée, qui fournit la sortie du détecteur de mouvements;
- un flot booléen onoff en entrée, qui signale qu'on veut activer ou désactiver le détecteur ;
- un flot booléen hs en entrée, qui fournit une indication sur le passage du temps physique (voir ci-dessous);
- un flot booléen alarme en sortie, qui signale qu'une intrusion a été détectée.

Le détecteur doit obéir au cahier des charges détaillé ci-dessous.

- Le détecteur commence son exécution désactivé.
- Le capteur de mouvement est bruité : il se déclenche sporadiquement en l'absence de mouvement. Pour cette raison, le détecteur d'intrusion ne doit lever une alarme que si le capteur indique un mouvement continuel pendant plus de *cinquante millisecondes*.
- Le flot booléen hs est vrai une fois par cycle de dix millisecondes. On suppose donc que la durée d'un cycle d'exécution est plus courte que cette période.
- Une fois déclenchée, l'alarme doit être maintenue jusqu'à la désactivation du détecteur.
 Programmez le noeud detecteur et testez son comportement en simulation.