## Programmation synchrone (PSYN9)

# Programmation Synchrone Flots et automates

#### **Exercice 1** – Détecteur d'intrusion

On se propose de programmer un détecteur d'intrusion simple qui, lorsqu'il est activé, lève une alarme en cas de mouvement. Son interface est la suivante :

- un flot booléen myt en entrée, qui fournit la sortie du détecteur de mouvements;
- un flot booléen onoff en entrée, qui signale qu'on veut activer ou désactiver le détecteur ;
- un flot booléen hs en entrée, fournit une indication sur le passage du temps physique (voir ci-dessous);
- un flot booléen alarme en sortie, qui signale qu'une intrusion a été détectée.

Le détecteur doit obéir au cahier des charges détaillé ci-dessous.

- Le détecteur commence son exécution désactivé.
- Le capteur de mouvement est bruité : il se déclenche sporadiquement en l'absence de mouvement. Pour cette raison, le détecteur d'intrusion ne doit lever une alarme que si le capteur indique un mouvement continuel pendant plus de *cinquante millisecondes*.
- Le flot booléen hs est vrai une fois par cycle de *dix millisecondes*. On suppose donc que la durée d'un cycle d'exécution est plus courte que cette période.
- Une fois déclenchée, l'alarme doit être maintenue jusqu'à la désactivation du détecteur.
  Programmez le noeud detecteur et testez son comportement en simulation.

#### **Exercice 2** – Détecteur d'intrusion redux

Réimplémentez le détecteur d'intrusion de l'Exercice 1 en utilisant les automates d'Heptagon.

## **Exercice 3** – *Chronomètre numérique simple*

Le but de cet exercice est de programmer un chronomètre numérique simple à deux boutons (déclenchement/interruption et réinitialisation). Son interface est la suivante :

- l'entrée booléenne start\_stop transmet les pressions sur le bouton de déclenchement/interruption, contrôlant le basculement du chronomètre de marche à arrêt et vice-versa,
- l'entrée booléenne rst transmet les pressions sur le bouton de réinitialisation, qui remet à zéro le temps affiché même si le chronomètre est à l'arrêt,
- l'entrée booléenne hs est vraie un cycle synchrone toutes les dix millisecondes—on suppose donc que la durée d'un cycle synchrone est plus petite que dix millisecondes,
- la sortie entière time transmet à l'écran numérique le temps à afficher.

Écrivez un noeud chrono2 obéissant à la spécification ci-dessus **en utilisant les automates** d'Heptagon. Définissez un automate à deux états, Stop et Running, et utilisez le mot clé last.

## Exercice 4 – Chronomètre numérique évolué

Le chronomètre numérique élaboré enrichit le chronomètre numérique simple avec la fonctionnalité d'enregistrer un temps intermédiaire.

Ainsi, il gère deux temps :

- un temps interne, stocké dans la variable locale internal\_time, calculé par le chronomètre simple,
- un temps intermédiaire, displayed\_time, qui reste constant quand le chronomètre est "gelé" et qui est égal à internal\_time sinon.

Pour contrôler la nouvelle fonctionnalité, nous considérons deux solutions.

- 1. L'opérateur chrono3 dispose d'un bouton pause qui permet de changer l'état "gelé/non gelé" de l'affichage :
  - initialement, l'état est non gelé,
  - si pause est enfoncé et que l'affichage n'est pas gelé alors il devient gelé,
  - si pause est enfoncé et que l'affichage est gelé, alors il devient non gelé.
- **2.** L'opérateur chrono2bis a les mêmes entrées que chrono2, on surcharge le bouton rst pour changer l'état "gelé/non gelé" de l'affichage :
  - initialement, l'affichage est non gelé,
  - si rst arrive alors que l'affichage est gelé, l'affichage devient non gelé,
  - si rst arrive alors que le chronomètre est en marche et l'affichage non gelé, alors l'affichage devient gelé.

Le bouton rst est interprété comme une remise à zéro uniquement quand le chronomètre est à l'arrêt et l'affichage non gelé.

Programmez chacune de ces deux solutions à l'aide des automates d'Heptagon. Nous vous encourageons vivement à réutiliser le nœud chrono2 réalisé précédemment.

### **Exercice 5** – *Montre numérique*

Dans cet exercice, on souhaite bâtir une montre numérique à partir des exercices précédents. Cette montre dispose de trois modes : affichage de l'heure courante, chronomètre, et réglage.

- Dans le premier mode, elle affiche l'heure courante sous la forme heure/minute/seconde.
- Dans le second mode, elle affiche et contrôle la sortie d'un chronomètre fonctionnant comme le nœud chrono3 réalisé précédemment.
- Dans le troisième mode, elle permet de régler l'heure, minute, et seconde courante.

Par rapport au chronomètre de l'exercice précédent, la montre dispose de deux entrées supplémentaires, un flot booléen mode. Son fonctionnement est :

- initialement, elle affiche l'heure;
- une pression sur le bouton mode la fait passer d'un état au suivant, dans l'ordre heure chronomètre – réglage;
- une pression sur les boutons rst ou start\_stop n'a pas d'effet dans le mode affichage de l'heure;
- dans l'état de réglage de l'heure, on règle successivement l'heure, minute et seconde courantes. Une pression sur rst incrémente l'entier correspondant (modulo 60), et une pression sur start stop fait passer d'heure à minutes puis de minutes à secondes.

Programmez un nœud montre obéissant à la spécification ci-dessous.

<sup>1.</sup> Appelé ainsi du fait de ses 3 boutons.