### Taller de drivers Sistemas Operativos

adeymo  $\Rightarrow$  pantonio  $\Rightarrow$  lleraromero  $\Rightarrow$  pinzaghi <sup>1</sup>

<sup>1</sup>Departamento de Computación Facultad de Ciencias Exactas y Naturales Universidad de Buenos Aires

15 de octubre de 2013



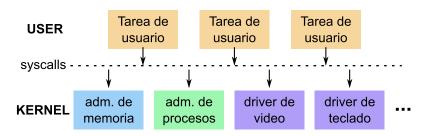
### Agenda para hoy

Hoy nos vamos a concentrar en estudiar todo lo necesario para escribir y cargar correctamente un driver en el kernel, y luego vamos a escribir un driver nosotros mismos.

- Breve repaso teórico
- Módulos
  - escritura de módulos
  - carga y liberación de módulos
- Oevices
  - tipos de devices
  - device numbers
  - operaciones de char devices
  - ▶ la estructura cdev
  - reserva de nodos
  - misc devices
- Taller

#### La estructura de Linux

En linux hay sólo dos espacios: user y kernel.



- Kernel monolítico: administradores, memoria, drivers, todo junto.
- El kernel tiene acceso a todo:
  - ejecuta en un único espacio de memoria
  - ejecuta en el máximo nivel de privilegio

# La estructura de Linux (2)

El kernel se carga al iniciar. Entonces se debería cargar:

- Administrador de memoria
- Administrador de procesos (scheduler, etc.)
- Driver del teclado
- Driver de la placa de video
- Decenas de drivers de otros dispositivos físicamente instalados

Situación: Enchufo un pendrive USB. Necesita un driver nuevo.

- ¿Tengo que reiniciar la máquina y cargar de nuevo el kernel?
- ¿Tengo que recompilar el kernel?

### La estructura de Linux (3)

Si el kernel está todo contenido en **un** gran archivo binario:

- ¿Qué pasa si quiero agregar funcionalidad cuando ya estoy usando la máquina?
- ¿Qué pasa si incluyo funcionalidad "por las dudas"?

### Solución: (de linux)

Linux soporta la carga y descarga de **módulos** al kernel en tiempo de ejecución.

### Módulos

- ¿Qué cosas componen a un módulo?
  - Funciones relacionadas
  - Datos
  - Puntos de entrada y salida
- ¿A causa de qué podría ejecutarse el código de un módulo?
  - Llamada al sistema
  - Atención de interrupción
- ¿ Qué funcionalidades podría brindar un módulo?
- Hoy vamos a escribir nuestro primer módulo...

### Un nuevo mundo...



- Estamos ejecutando en el nivel de máximo privilegio
- El kernel no está enlazado a la libc
- Hacer **operaciones de punto flotante** es más complicado
- Tenemos un stack fijo y limitado (y tenemos que compartirlo con el resto del kernel)
- Hay varias fuentes de posibles condiciones de carrera

¿Qué pasa si hacemos un acceso indebido a memoria?



### Nuestro primer módulo

```
#include ux/init.h>
#include linux/module.h>
#include ux/kernel.h>
static int init hello init(void) {
    printk(KERN_ALERT "Hola, Sistemas Operativos!\n");
    return 0:
}
static void exit hello exit(void) {
    printk(KERN_ALERT "Adios, mundo cruel...\n");
}
module_init(hello_init);
module exit(hello exit):
MODULE_LICENSE("GPL");
MODULE_AUTHOR("Javier Alejandro Martinez");
MODULE_DESCRIPTION("Una suerte de 'Hola, mundo'");
```

# Nuestro primer módulo (2)

```
#include <linux/init.h>
#include <linux/module.h>
#include <linux/kernel.h>
```

- init.h contiene la definición de las macros module\_init() y module\_exit()
- module.h contiene varias definiciones necesarias para la gran mayoría de los módulos (por ejemplo, varios MODULE\_\*)
- kernel.h contiene la declaración de printk()

# Nuestro primer módulo (3)

```
MODULE_LICENSE("GPL");
MODULE_AUTHOR("Leandro Lera Romero");
MODULE_DESCRIPTION("Una suerte de 'Hola, mundo'");
```

- MODULE\_AUTHOR() y MODULE\_DESCRIPTION() son meramente informativos
- MODULE\_LICENSE() indica la licencia del módulo;
  - algunos valores posibles son:
    - ★ GPI.
    - ★ Dual BSD/GPL
    - ★ Proprietary
  - un módulo con una licencia propietaria "mancha" el kernel

# Nuestro primer módulo (4)

```
static int __init hello_init(void) {
   printk(KERN_ALERT "Hola, Sistemas Operativos!\n");
   return 0;
}
module_init(hello_init);
```

- static indica que la función es local al archivo (opcional)
- \_\_init le indica al kernel que la función sólo se usará al momento de la inicialización, y que puede olvidarla una vez cargado el módulo (opcional)
- printk() se comporta de manera similar a la función printf() de la libc, pero permite indicar niveles de prioridad:
  - KERN\_ALERT problema de atención inmediata
  - ► KERN\_INFO mensaje con información
  - KERN\_DEBUG mensaje de debug

# Nuestro primer módulo (5)

```
static int __init hello_init(void) {
   printk(KERN_ALERT "Hola, Sistemas Operativos!\n");
   return 0;
}
module_init(hello_init);
```

- Con module\_init() se indica dónde encontrar la función de inicialización del módulo
- La función de inicialización es llamada:
  - al arrancar el sistema
  - al insertar el módulo
- Su rol es registar recursos, inicializar hardware, reservar espacio en memoria para estructuras de datos, etc.
- Si todo salió bien, tiene que devolver 0; si no, tiene que volver atrás lo que cambió y devolver algo distinto de cero.

## Nuestro primer módulo (6)

```
static void __exit hello_exit(void) {
   printk(KERN_ALERT "Adios, mundo cruel...\n");
}
module_exit(hello_exit);
```

- Con module\_exit() se indica dónde encontrar la función de "limpieza" del módulo
- La función de "limpieza" es llamada antes de quitar el módulo
- Se ocupa de deshacer/limpiar todo lo que la función de inicialización y el resto del módulo usaron

### Inyectando módulos al kernel

### ¿Cómo cargamos nuestro módulo al kernel?

- insmod carga el código y los datos de nuestro módulo al kernel
- el kernel usa su tabla de símbolos para enlazar todas las referencias no resueltas del módulo
- una vez cargado, se llama a su función de inicialización
- rmmod permite quitar el módulo del kernel si esto es posible (por ejemplo, falla si el módulo está siendo usado)
- modprobe es una alternativa más inteligente que insmod y
   rmmod (tiene en cuenta dependencias entre módulos)

## Inyectando módulos al kernel (2)

- Necesitamos
  - make
  - ▶ module-init-tools
  - ▶ linux-headers-<version>
     (<version> sale de uname -r )
- 2 crear un Makefile con el siguiente contenido:

```
obj-m := hello.o
KVERSION := $(shell uname -r)

all:
    make -C /lib/modules/$(KVERSION)/build SUBDIRS=$(shell pwd) modules

clean:
    make -C /lib/modules/$(KVERSION)/build SUBDIRS=$(shell pwd) clean
```

- ejecutar make clean y make
- usar insmod y rmmod

### Tipos de devices

#### En UNIX, comúnmente:

#### char devices

- pueden accederse como una tira de bytes
- suelen no soportar seeking
- se los usa directamente mediante un nodo en el filesystem
- tienen un subtipo interesante: misc devices

#### block devices

- direccionables de a "cachos" definidos
- suelen soportar seeking
- generalmente, su nodo es montado como un filesystem

#### network devices

- proveen acceso a una red
- no son accedidos a través de un nodo en el filesystem, sino de otra manera (usando sockets, por ejemplo)

Podemos ver ejemplos con ls -1 /dev

### devices y drivers

```
lrwxrwxrwx 1 root root 3 2010-10-08 20:00 cdrom -> sr0
...
crw-rw-rw- 1 root root 1, 8 2010-10-08 20:00 random
...
brw-rw---- 1 root disk 8, 0 2010-10-08 20:00 sda
brw-rw---- 1 root disk 8, 1 2010-10-08 20:00 sda1
...
```

El primer caracter de cada línea representa el tipo de archivo:

- 1 es un *symlink* (enlace simbólico)
- o c es un char device
- b es un block device

Los devices tienen un par de números asociados:

- major: está asociado a un driver en particular
- minor: identifica a un dispositivo específico que el driver maneja

### Dato curioso

### ¿/dev/tty0?

- Es un device que representa una terminal
- ¿ttermynal? NO!



- Nuestro querido amigo el Teletipo, del frances, Télétype.
- Es un dispositivo telegráfico de transmisión de datos punto a punto.
   Si lo habremos usado...
- /dev/tty0 es un ejemplo de char device.

### Construcción de un char device

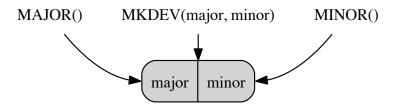
Vamos a construir un char device. ¿Qué necesitamos?

- crear un nodo en el filesystem para interactuar con nuestro módulo
- conseguir los device numbers que precisemos
- registrar al device como un char device
- registrar las funciones de cada operación que queramos realizar sobre el device

¿Qué parte del módulo debería encargarse de lo anterior?

### Device numbers

En el código del kernel, el par major-minor se representa con el tipo dev\_t:



### Reservando device numbers

¿Cómo reservamos los device numbers que necesitamos?

- pedimos un rango específico (puede ser problemático)
- pedimos al kernel que nos asigne un rango dinámicamente

Para reservarlos dinámicamente y para liberarlos, tenemos:

```
int alloc_chrdev_region(dev_t *dev, unsigned int firstminor,
    unsigned int count, char *name);

void unregister_chrdev_region(dev_t first, unsigned int count);
```

### Las operaciones

- la estructura file\_operations representa las operaciones que las aplicaciones pueden realizar sobre los devices
- cada campo apunta a una función en nuestro módulo que se encarga de la operación, o es NULL
- si el campo es NULL tiene lugar una operación por omisión distinta para cada campo

# Las operaciones (2)

- owner: un puntero al módulo "dueño" de la estructura (generalmente THIS\_MODULE)
- read(): para recibir datos desde el device; retorna el número de bytes leídos
- write(): para enviar datos al device; retorna el número de bytes escritos

### Las operaciones (3)

- tanto read() como write() escriben en o leen de la memoria de usuario
- el puntero a espacio de usuario puede:
  - ser inválido: puede no haber nada mapeado en esa dirección, o puede haber basura;
  - no estar en memoria (paginado), y el kernel no puede incurrir en page faults;
  - ser erróneo o malicioso
- para estar tranquilos, hay que usar:

```
unsigned long copy_to_user(void __user *to, const void *from,
   unsigned long count);
unsigned long copy_from_user(void *to, const void __user *from,
   unsigned long count);
```

### La abstracción cdev

- el kernel representa internamente a los char devices mediante la estructura struct cdev
- antes de que el kernel llame a nuestras operaciones, tenemos que inicializar y registrar al menos una de estas estructuras

#### Para inicializar, podemos:

• pedir al kernel que dinámicamente nos reserve y otorgue una estructura:

```
struct cdev *mi_cdev = cdev_alloc();
mi_cdev->ops = &mi_fops;
```

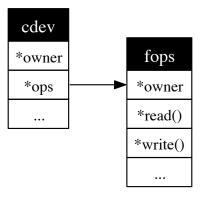
2 inicializar una estructura ya reservada:

```
void cdev_init(struct cdev *cdev, struct file_operations *fops);
```

En los dos casos, hay que inicializar cdev.owner a THIS\_MODULE

# La abstracción cdev (2)





## La abstracción cdev (3)

#### Ahora, registramos con:

```
int cdev_add(struct cdev *dev, dev_t num, unsigned int count);
```

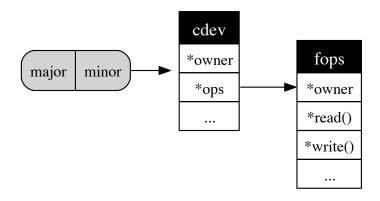
#### Tener en cuenta que:

- cdev\_add() puede fallar
- si no falló, las operaciones de nuestro módulo ya pueden ser llamadas

#### Para quitar al char device del sistema, usar:

```
void cdev_del(struct cdev *dev);
```

# La abstracción cdev (4)



### Creando nodos

- Una vez que el device está registrado, podemos crear los nodos en el filesystem
- Sin embargo, esto debe hacerse enteramente desde espacio de usuario
- ¿Por qué no desde el kernel?

### "Provide mechanism, not policy"

Una distinción muy importante en el mundo UNIX:

Mechanism: las capacidades y funcionalidad que se provee

Policy: el uso que se le da a esas capacidades

# Creando nodos (2)

#### Tenemos, a priori, dos opciones:

- crear los nodos, una vez se haya insertado el módulo, usando mknod <nodo> c <major> <minor> ,
- que desde el módulo se genere algún tipo de aviso a alguien, en espacio de usuario, que se encargue de crear el nodo

#### Para lo segundo:

```
#include <linux/device.h>
static struct class *mi_class;
mi_class = class_create(THIS_MODULE, DEVICE_NAME);
device_create(mi_class, NULL, mi_devno, NULL, DEVICE_NAME);
```

```
device_destroy(mi_class, mi_devno);
class_destroy(mi_class);
```

### Misc devices

### ¿Qué pasa si no queremos tanta flexibilidad?

- los misc devices son char devices simples que tienen varias características y una API en común
- todos comparten el major 10, pero pueden elegir su propio minor
- una llamada a misc\_register() simplifica los pasos de:
  - pedir device numbers
  - crear nodos en /dev
  - registrar el char device con cdev\_init() y cdev\_add()

```
static struct miscdevice mi_dev = {
    MI_MINOR,
    "midriver",
    &mi_fops,
};
misc_register(&mi_dev);
misc_deregister(&mi_dev);
```

### Ejercicio

Se pide escribir un módulo esprimo que cree un nodo /dev/esprimo del cual se pueda leer y escribir.

Al leer, debe recibirse "1" en caso de que el "número actual" sea primo, y "0" en caso contrario. Al escribir, debe poder cambiarse el "número actual". El "número actual" comienza siendo cero.

Ejemplos de lectura y escritura:

- sudo dd if=/dev/esprimo count=1 bs=1
- echo "17" | sudo tee /dev/esprimo

### Montando filesystems remotos

Vamos a acceder a nuestros archivos en la computadora *física* desde la *virtual*.

```
# apt-get install sshfs
# mkdir remoto
# sshfs MI_USUARIO@IP_HOST:/home/MI_USUARIO remoto
```

- Reemplazar *MI\_USUARIO* por su cuenta de los labos e *IP\_HOST* por la dirección IP de la máquina que están usando.
- El comando ifconfig es su amigo.
- Este comando logra abstraer la idea de que los archivos están en una ubicación remota, para el SO son archivos comunes y corrientes.
- Ahora pueden editar desde su usuario de los labos y solo compilar para probar en la consola de la máquina virtual. Estamos para servirle.