תרגיל בית 2 – ראייה ממוחשבת

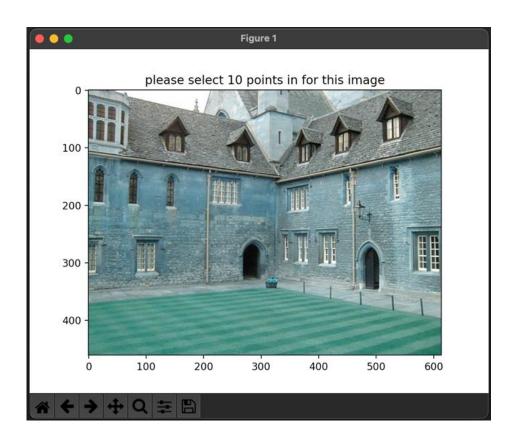
211406343 - ברים גבארין

318585627 - מאלק אגבאריה

:1 שאלה

בהתחלה מימשנו פונקציה בשם getImagePts שבעזרתה אנחנו מייצרים ושומרים את הקואורדינטות של הנקודות של שני הסטים הנדרשים: סט החישוב וסט הביקורת).

להלן צילום מסך של התוצאה שמקבלים לאחר הקריאה לפונקציה הנ"ל, התוכנית עוצרת ומחכה למשתמש שיבחר את הנקודות בתמונה על ידי לחיצה על העכבר.

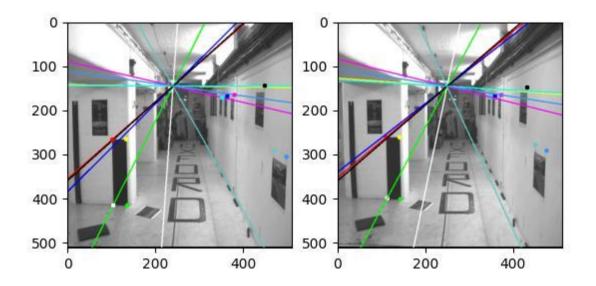


אחר כך, קראנו את הקואורדינטות של הנקודות מהדיסק, חישבנו את מטריצת ה- fundamental בעזרת סט החישוב.

בעזרת מטריצת ה- fundamental חישבנו את הישרים האפיפולריים, ואז שרטטנו אותם בעזרת OpenCV, ואז הצגנו אותם בעזרת matplotlib. בתום העבודה על השאלה, חישבנו את ערכי ה SED עבור שני הסטים ואז הצגנו אותו בציורים, ושמרנו את התוצאות כקבצים מסוג JPG.

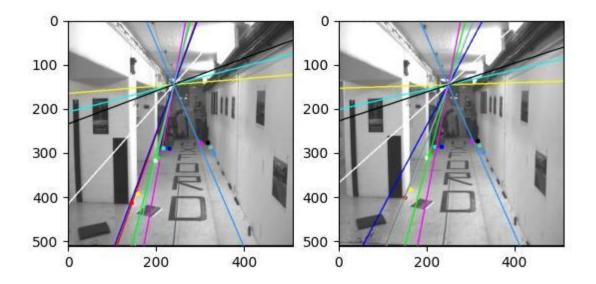
להלן צילום מסך של הישרים האפיפולריים עבור סט החישובים של המיקום הראשון:

SED = 0.07044432954144213



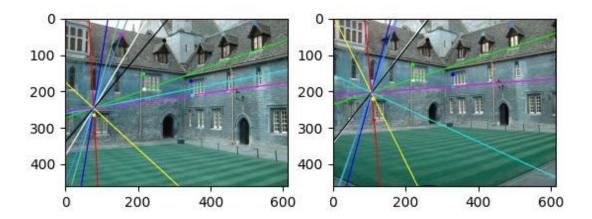
ולהלן הישרים האפיפולריים עבור סט הביקורת של המיקום הראשון:

SED = 5.894055801941706



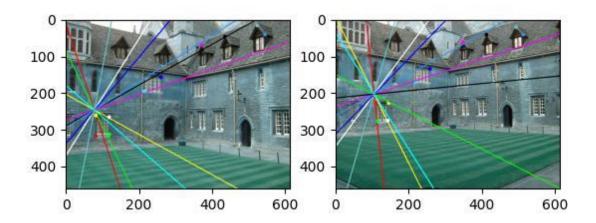
עבור המיקום הראשון, קיבלנו את התוצאות הבאות בסט החישוב:

SED = 0.5478305591852989



וקיבלנו את התוצאות הבאות באותו מיקום עבור סט הביקורת:

SED = 5.122436921908383



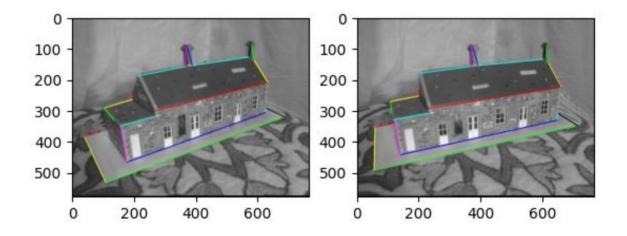
הסבר לתוצאות:

כאשר אנחנו מחשבים את המטריצה ה- fundamental מסט החישוב, נקבל מעבר מדויק מתמונת המקור לתמונת היעד עבור סט החישוב ולהפך. ומכאן ניתן לראות שכאשר אנחנו מחשבים את ערך ה- SED על אותו סט, אנחנו מקבלים ערך קטן יחסית בגלל שיש סיכוי יותר טוב לחיתוך ואפילו התלכדות בין זוגות הקווים של שתי התמונות.

שימוש במטריצה שנוצרה עבור סט החישוב כדי לחשב מעבר של נקודות בסט אחר יכול לתת לנו דיוק בסדר אבל לא יהיה יותר טוב מהמעבר של הסט המקורי ולכן קיבלנו SED יותר גדול כשהשתמשנו במטריצה הנ"ל עבור סט הביקורת.

<u>: 2 שאלה</u>

קודם כל קראנו את הדאטה מהדיסק בעזרת שתי הפונקציות read_matrix ו- get_matches, ואז שרטטנו את matplotlib, ואז שרטטנו את ההתאמות והצגנו אותם בעזרת matplotlib. להן צילום מסך של התוצאות:

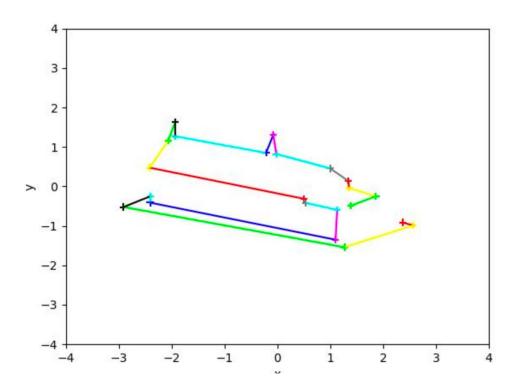


.our_connected_matches בשם JPG את התמונה הזאת שמרנו כקובץ

בהמשך העבודה, הוספנו את הפונקציה DLT שמצורפת לקובץ התרגיל לקוד שלנו. השתמשנו בפונקציה DLT בהמשך העבודה, הוספנו את הפונקציה לנו בקבצי כדי לקבל נקודות תלת ממדיות מהנקודות שיש לנו ביד יחד עם שתי מטריצות המצלמה שנתונות לנו בקבצי הטקסט.

אחר כך, סרקנו את הנקודות התלת ממדיות שקיבלנו וחישבנו את הממוצע שלהם שבעזרתו הצלחנו למרכז את הנקודות התלת ממדיות. ואז ציירנו את ההתאמות על הנקודות הנ"ל ושמרנו את התוצאות בקובץ: our_matches_xy_projected.jpg.

:our_mathces_xy_projected.jpg להלן צילום מסך של תוכן הקובץ



כדי ליצור את ה- gif, אנחנו צריכים מקום לשמור את התמונות שמשמשות ביצירת ה- gif. לכן, יצרנו תיקייה בשם ImagesForGIF-KareemAndMalik, שבה שמרנו את 74 התמונות שייווצרו את קובץ ה- gif.

את התמונה הראשונה בתיקייה קיבלנו מביצוע רוטציה אקראית על הנקודות התלת ממדיות בעזרת הפונקציה get_random_rotation_matrix

ואז בעזרת שתי הלולאות שמתוארות בקובץ התרגיל, יצרנו את 73 התמונות האחרות ושמרנו אותם כקבצי JPG באותה תיקייה שיצרנו.

בסוף, יצרנו את קובץ ה- gif בעזרת הפונקציה imageio.mimsave, ושמרנו אותו בתיקיית העבודה תחת השם our_reconstruction.gif.