

Divisão e Conquista

O Problema da Menor Distância Entre Dois Pontos

2. Motivação

2.1 Definição do problema

Resolver o problema da menor distância entre dois pontos possui uma série de aplicações em diversos algoritmos usados em diversos assuntos, desde a Física até a Computação Gráfica.

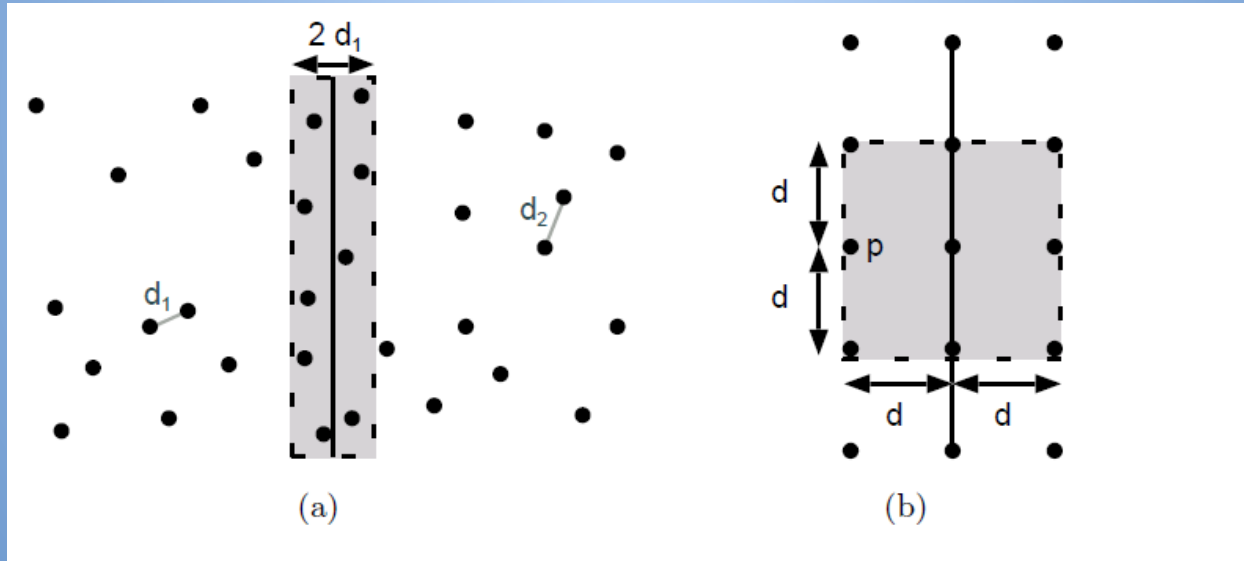
2. Motivação

2.1.2 Definição formal do problema

- Entrada: um conjunto de n pontos de um conjunto S num plano
- Questão: Como podemos encontrar a menor distância entre dois pontos de S
- Saída: Par de pontos mais próximo

2. Motivação

2.2 Exemplos de instâncias do problema



3.Algoritmo

3.1 Descrição da ideia do algoritmo.

Um algoritmo ingênuo faria a comparação das distâncias entre todos os pontos, o que levaria um tempo da complexidade de $O(n^2)$.

Considerando os pontos ordenados em relação a x e y , traçamos uma reta r

3.1 Descrição da ideia do algoritmo

dividindo S em S_1 e S_2 , feito isto, resolvemos o problema recursivamente achando em cada subconjunto a menor distância entre dois pontos, e consideremos a menor distância das duas, temos então $d = \min(d_1, d_2)$.

3.1 Descrição da ideia do algoritmo

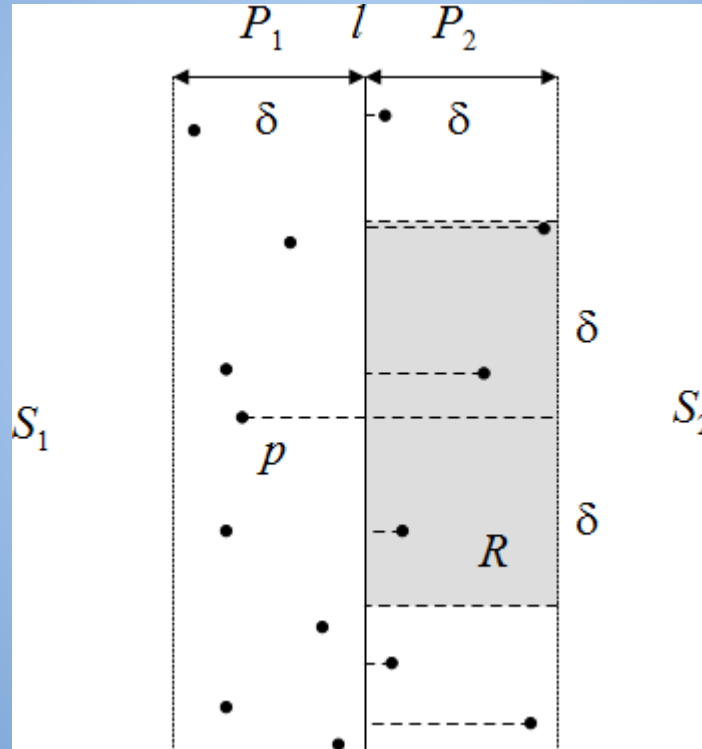
Tendo d , basta solucionarmos o problema para $S1 \cup S2$.

3.Algoritmo

3.2Apresentar solução para instância apresentada

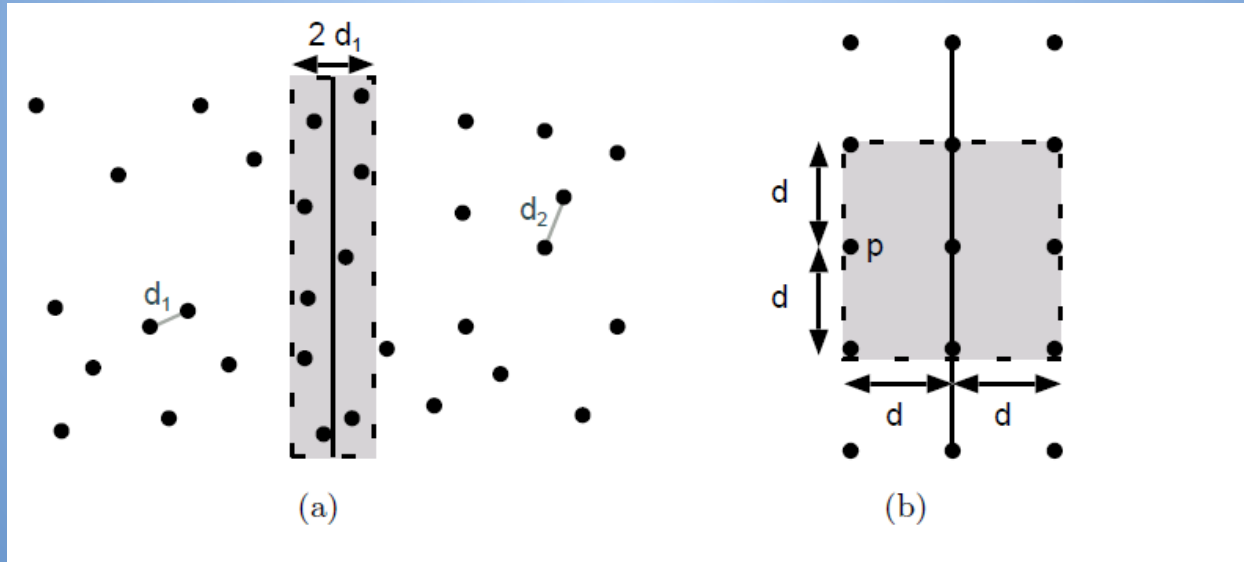
Partindo do princípio que temos $d = \min(d_1, d_2)$, buscamos para cada ponto p em S_1 numa região conveniente, a distância entre p e pontos de S_2 numa área bem definida e vice-versa.

3.2 Apresentar solução de instância

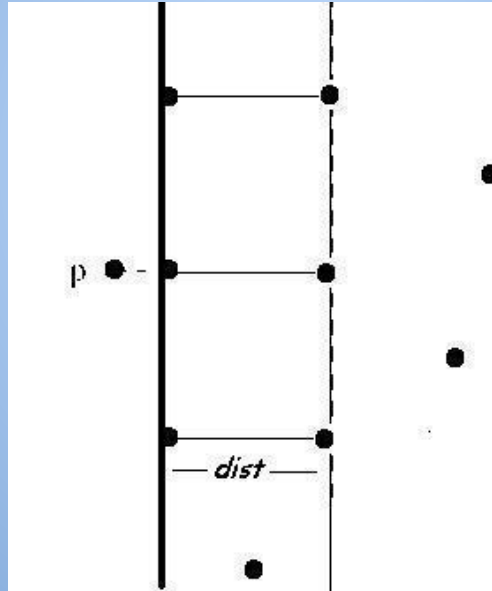


3.2 Apresentar solução de instância

Podemos garantir que apenas 6 pontos devem ser verificados



3.2 Apresentar solução de instância



3.2 Descrição formar do algoritmo

parDePontosMaisProximos of (xP, yP)

onde xP is P(1) .. P(N) distribuido pela coordenada x, e

yP is P(1) .. P(N) distribuido pela coordenada y (ordem ascendente)

se $N \leq 3$ **entao**

retorna pontos mais proximos de xP usando algoritmo de força bruta

else

$xL \leftarrow$ pontos de xP de 1 até $\lceil N/2 \rceil$

$xR \leftarrow$ pontos de xP de $\lceil N/2 \rceil + 1$ até N

$x_m \leftarrow xP(\lceil N/2 \rceil)_x$

$yL \leftarrow \{ p \in yP : p_x \leq x_m \}$

$yR \leftarrow \{ p \in yP : p_x > x_m \}$

inicializações

$(dL, \text{pair}L) \leftarrow \text{parDePontosMaisProximos of } (xL, yL)$

menor distância em S1

$(dR, \text{pair}R) \leftarrow \text{parDePontosMaisProximos of } (xR, yR)$

menor distância em S2

$(d_{\min}, \text{pairMin}) \leftarrow (dR, \text{pair}R)$

se $dL < dR$ **entao**

$(d_{\min}, \text{pairMin}) \leftarrow (dL, \text{pair}L)$

$d = \min(d1, d2)$

endif

$yS \leftarrow \{ p \in yP : |x_m - p_x| < d_{\min} \}$

região conveniente

$nS \leftarrow$ number of points in yS

número de elementos nessa região

$(\text{maisProximos}, \text{parDePontosMaisProximos}) \leftarrow (d_{\min}, \text{pairMin})$

inicialização

```
for i from 1 to nS - 1
  k  $\leftarrow$  i + 1
  while k  $\leq$  nS and  $yS(k)_y - yS(i)_y < dmin$ 
    if  $|yS(k) - yS(i)| < maisProximos$  then
      (maisProximos, parDePontosMaisProximos)  $\leftarrow$  ( $|yS(k) - yS(i)|$ ,  $\{yS(k), yS(i)\}$ ) verificações de distância para a região
      conveniente
    endif
    k  $\leftarrow$  k + 1
  endwhile
endfor
return closest, closestPair
endif
```

4. Análise do Algoritmo

4.1 Prova de corretude

Para qualquer conjunto S de pontos o algoritmo o divide em dois subconjuntos, S_1 e S_2 , verifica em cada um deles a menor distância recursivamente entre dois de seus pontos, de posse da menor distância verifica se há alguma menor em $S_1 \cup S_2$.

4.1 Prova de corretude

Assim, verificado S_1 , S_2 e por último $S_1 \cup S_2$, fica garantido que sempre terminaremos achando a menor distância entre dois pontos de S .

4.2 Demonstração da complexidade

Para analisarmos a complexidade do tempo deste algoritmo, construímos a pela recorrência,

$$T(n) = 2T(n/2) + f(n)$$

ao analisarmos S1 U S2 chegamos a $f(n)$ que inicialmente seria $O(n^2)$ ($O(n/2) * O(n/2)$)

mas, como vimos anteriormente é necessário apenas o cálculo para 6 pontos o que nos leva a $6 * O(n/2) = O(3n)$, ou seja, tempo linear $O(n)$.

Assim, pelo Teorema Mestre temos

$$T(n) = 2T(n/2) + O(n) = n * \log n$$

5. Conclusões e Discussões

5.1 Vantagens e desvantagens

O mesmo algoritmo não se aplica se falarmos em dimensões com um número de eixos maior que 2. No entanto, é um tempo bem razoável comparado ao inicial $O(n^2)$.

5.2 É possível um algoritmo melhor

Não, dado o fato que foram consideradas as devidas ordenações iniciais mas, diferentes definições de distância por exemplo, poderiam influenciar sua performance.

6. Referências

[1] <http://pt.wikipedia.org/wiki/Dist%C3%A2ncia>

[2] http://rosettacode.org/wiki/Closest-pair_problem

[3] http://en.wikipedia.org/wiki/Closest_pair_of_points_problem