Sistemas Electrónicos 2014-15

NSS pt3

Noções de Sistemas e Sinais pt1:

- Generalidades sobre Sistemas.
- Sinais
- Contínuos e discretos.
- Periódicos:
- · Sinusoidais. Período, frequência, fase, valores médio e eficaz.
- · Rectangulares/quadrados. Amplitudes, tempos de comutação e atraso. Duty cycle.

Noções de Sistemas e Sinais pt2:

- · Componentes passivos básicos revisitados: C e L.
- · Relações Tensão-Corrente
- Fnergia Armazenada
- · Associações em série e em paralelo,

Noções de Sistemas e Sinais pt3:

- Circuits RC e RL:
 - · análise no tempo.
 - · análise na frequência.

DETI-UA (JEO) SE 2014-15

Nocões de Sistemas e Sinais pt3 - I

CeL

$$c = \frac{i_c \downarrow}{v_c} + i_c = C \frac{dv_c}{dt} \quad v_c(t) = \frac{1}{C} \int_{t_0}^{t} i_c dt + v_c(t_0) \quad p(t) = v(t)i(t) \quad w(t) = \frac{1}{2} Cv^2(t)$$

$$v_c(t) = \frac{1}{C} \int_{0}^{t} i_c dt + v_c(t_0)$$

$$w(t) = \frac{1}{2}Cv^2(t)$$

$$i_L \downarrow \downarrow + L$$
 v_L

$$i_{L} = L \frac{di_{L}}{dt} \quad i_{L}(t) = \frac{1}{L} \int_{0}^{t} v_{L} dt + \frac{1}{L} \int_{0}^{t} v_{L} dt$$

$$\begin{array}{c|c} i_L & + \\ L & \geqslant v_L \end{array} \quad v_L = L \frac{di_L}{dt} \quad i_L \left(t\right) = \frac{1}{L} \int\limits_{t_0}^t v_L dt + i_L \left(t_0\right) \quad \stackrel{p(t) = v(t)i(t)}{}{} \\ w(t) = \frac{1}{2} L i^2(t) \end{array}$$

$$w(t) = \frac{1}{2}Li^2(t)$$

DETI-UA (JEO) SE 2014-15

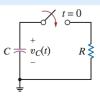
Nocões de Sistemas e Sinais pt3 - 2

Circuito RC no tempo - descarga

Descarga de um condensador

Pressupostos:

- -t = 0, o interruptor fecha
- $-v_c(t_{0-}) = v_c(t_{0+}) = Vi$



Em t_{0+} a soma das correntes é nula:

$$C\frac{dv_C(t)}{dt} + \frac{v_C(t)}{R} = 0$$

$$C\frac{dv_C(t)}{dt} + \frac{v_C(t)}{R} = 0 \qquad RC\frac{dv_C(t)}{dt} + v_C(t) = 0$$

Equação diferencial de 1ª ordem e coeficientes constantes, cuja solução é dada por:

$$v_C(t) = V_i e^{-t/RC}$$

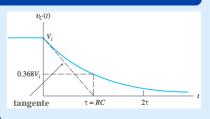
DETI-UA (JEO) SE 2014-15

Noções de Sistemas e Sinais pt3 - 3

Circuito RC no tempo - descarga (2)



$$v_C(t) = V_i e^{-t/RC}$$



 $\mathsf{t} = t_{0+} : v_c(t_{0+}) = \mathsf{Vi} - \mathsf{valor}$ inicial

 $t = \infty : v_c(\infty) = 0$ - valor final

Constante de tempo: $\tau = RC$

 $e^{-1} \approx 0.368$

 $t = \tau : v_c(\tau) = 0.368 \text{ Vi}$

 $t = 5 \tau$: $v_c(5 \tau) = 0.067 \text{ Vi} \approx \text{valor final}$

Regime transitório:

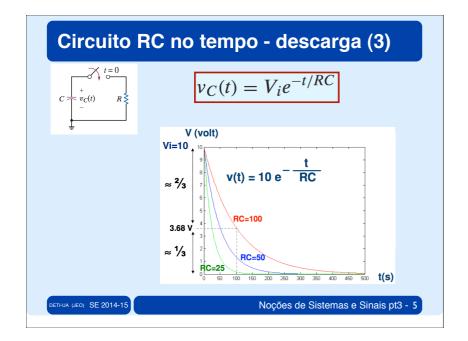
 $0 < t < 5 \tau$

Regime permanente:

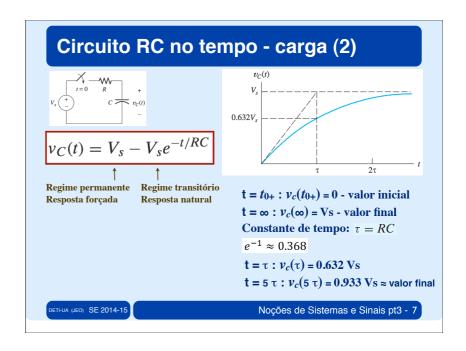
 $t > 5 \tau$

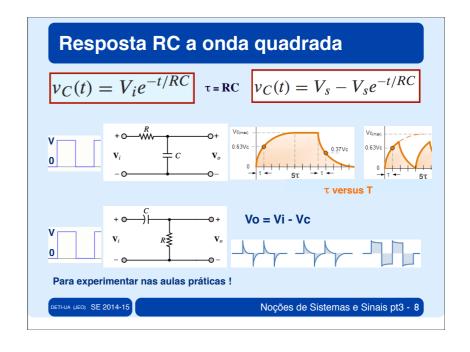
DETI-UA (JEO) SE 2014-15

Noções de Sistemas e Sinais pt3 - 4



Carga de um condensador Pressupostos: -t = 0 , o interruptor fecha $-v_c(t_{0-}) = v_c(t_{0+}) = 0$ Em t_{0+} a soma das tensões na malha é nula: $RC\frac{dv_C(t)}{dt} + v_C(t) = V_s$ Equação diferencial de 1ª ordem e coeficientes constantes e termo independente não nulo, cuja solução é dada por: $v_C(t) = V_S - V_S e^{-t/RC}$ Noções de Sistemas e Sinais pt3 - 6



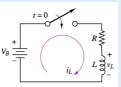


Circuito RL no tempo - carga

Carga de uma bobina

Pressupostos:

- -t = 0, o interruptor fecha
- $-i_L(t_{0-})=i_L(t_{0+})=0$



Por dualidade, se trocarmos:

podemos usar uma expressão parecida com a do condensador:

$$i_L(t) = I_f - I_f e^{-tR/L}$$

$$v_C(t) = V_s - V_s e^{-t/RC}$$

Constante de tempo: $\tau = L/R$

 $t = \infty$: $i_L(\infty) = V_R/R$ - valor final (I_f)

DETI-UA (JEO) SE 2014-15

Nocões de Sistemas e Sinais pt3 - 9

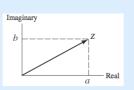
Domínio da frequência

Números complexos $j^2 = -1$ z = a + jb

$$z=-1$$
 $z=a+$

Módulo: $|\mathbf{z}| = \sqrt{a^2 + b^2}$

Argumento/fase: $\phi = \tan^{-1} \left(\frac{b}{a} \right)$



Representação fasorial de sinais sinusoidais

$$v_2(t) = V_2 \sin(\omega t + \theta_2)$$
 $v_2(t) = V_2 \cos(\omega t + \theta_2 - 90^\circ)$ \longleftrightarrow $V_2 = V_2 \angle \theta_2 - 90^\circ$

DETI-UA (JEO) SE 2014-15

Nocões de Sistemas e Sinais pt3 - 10

Impedância complexa

Bobina $v_L = L \frac{di_L}{dt}$

$$i_L(t) = I_m \sin(\omega t + \theta)$$
 \longleftrightarrow $I_L = I_m \angle \theta - 90^\circ$ $j I_L = I_m \angle \theta$

$$i \mathbf{I}_L = I_m / \theta$$

$$v_L(t) = \omega L I_m \cos(\omega t + \theta) \iff \mathbf{V}_L = \omega L I_m \angle \theta = V_m \angle \theta \qquad \mathbf{V}_L = j\omega L \times \mathbf{I}_L$$

$$\mathbf{V}_L = j\omega L \times \mathbf{I}_L$$

$$Z_L = j\omega L = \omega L \ \underline{/90}$$

 $Z_L=j\omega L=\omega L$ _90 $^{\circ}$ | Impedância da Bobina ideal (imaginário puro)

$$\mathbf{V}_L = Z_L \mathbf{I}_L$$

Lei de Ohm generalizada a complexos

Condensador (de modo similar):

$$\mathbf{V}_C = \mathbf{Z}_C \mathbf{I}_C$$

$$Z_C = -j\frac{1}{\omega C} = \frac{1}{j\omega C} = \frac{1}{\omega C} \angle -90^{\circ}$$

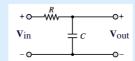
$$\mathbf{V}_C = \frac{\mathbf{I}_C}{j\omega C}$$

DETI-UA (JEO) SE 2014-15

Noções de Sistemas e Sinais pt3 - I I

Circuito RC passa-baixo *

Filtro passa-baixo de 1ª ordem



$$\mathbf{V}_{\text{out}} = \frac{1}{j2\pi fC} \times \frac{\mathbf{V}_{\text{in}}}{R + 1/j2\pi fC}$$

Função de Transferência
$$H(f) = \frac{\mathbf{V}_{\mathrm{out}}}{\mathbf{V}_{\mathrm{in}}} = \frac{1}{1 + j2\pi fRC}$$

Frequência de Corte (Corner/Break Frequency) $f_B = \frac{1}{2\pi RC}$ $H(f) = \frac{1}{1 + i(f/f_B)}$

$$f_B = \frac{1}{2\pi RC}$$

$$H(f) = \frac{1}{1 + i(f/f_B)}$$

$$\underline{/H(f)} = -\arctan\left(\frac{f}{f_B}\right) \qquad |H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + (f/f_B)^2}}$$

$$|H(f)| = \frac{1}{\sqrt{1 + (f/f_B)^2}}$$

* Fonte: Hambley - Electrical Engineering

DETI-UA (JEO) SE 2014-15

Noções de Sistemas e Sinais pt3 - 12

