

Cálculo 2, 2016-2017

M. Manuela Rodrigues

Departamento de Matemática, Universidade de Aveiro

Regra da Cadeia

Seja $f : D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ e suponhamos que parte do domínio D é descrito pelo sistema de equações paramétricas

$$\begin{cases} x_1 = g_1(t) \\ \vdots \\ x_n = g_n(t) \end{cases},$$

$t \in I \subset \mathbb{R}$ ou, o que é equivalente, pela equação vetorial a:

$$P := (x_1, \dots, x_n) = (g_1(t), \dots, g_n(t)) =: \vec{g}(t), \quad t \in I,$$

de modo que faz sentido considerar a composição:

$$(f \circ \vec{g})(t) := f(g_1(t), \dots, g_n(t)).$$

Sejam $t_0 \in \text{int } I$ e $P_0 := \vec{g}(t_0) \in \text{int } D$.

Regra da cadeia

Se g_1, \dots, g_n forem diferenciáveis em t_0 e se f for diferenciável em P_0 então $f \circ g$ é diferenciável em t_0 e

$$\frac{d(f \circ \vec{g})}{dt}(t_0) = \nabla f(P_0) \cdot \left(\frac{dg_1}{dt}(t_0), \dots, \frac{dg_n}{dt}(t_0) \right).$$

Gradientes e direção e sentido de crescimento mais rápido

Vamos agora tirar partido da **caracterização das derivadas direcionais** através do **gradiente** (no caso das **funções diferenciáveis**) para obtermos alguma informação sobre o **comportamento local de uma função real de várias variáveis**, pelo menos nos casos de $n = 2$ e de $n = 3$:

Dado um ponto $P_0 \in \text{int}D$ onde uma função $f : D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ seja **diferenciável** e dado um vetor unitário $\vec{a} \in \mathbb{R}^n$,

$$f'_{\vec{a}}(P_0) = \nabla f(P_0) \cdot \vec{a} = \|\nabla f(P_0)\| \cos \theta,$$

- ▶ θ é o chamado ângulo entre $\nabla f(P_0)$ e \vec{a} (mesmo no caso de n superior a 3);
- ▶ $f'_{\vec{a}}(P_0)$ é, a menos de sinal, a norma da chamada projeção ortogonal do gradiente sobre \vec{a} ;
- ▶ $f'_{\vec{a}}(P_0)$ tem o maior valor possível quando $\cos \theta = 1$, isto é, quando \vec{a} tem a mesma direcção e sentido do vetor gradiente.

Por outras palavras, em cada **ponto de diferenciabilidade** da função, a **taxa de variação** é máxima na **direção e sentido do vetor gradiente**, sendo $\|\nabla f(P_0)\|$ o seu valor.

Para uma função $f : D \subseteq \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, o **conjunto de nível associado a c** é dado por

$$N(c) := \{(x_1, \dots, x_n) \in D : f(x_1, \dots, x_n) = c\},$$

para c constante real.

- ▶ $n = 2$ os conjuntos de nível são designados por **curvas de nível**;
- ▶ $n = 3$ os conjuntos de nível são designados por **superfícies de nível**.

Se considerarmos **uma curva em \mathbb{R}^n** de equação vetorial

$$P := (x_1, \dots, x_n) = (g_1(t), \dots, g_n(t)) =: \vec{g}(t), \quad t \in I,$$

I é um intervalo aberto de números reais e $g_1(t), \dots, g_n(t)$ são **funções diferenciáveis**, então, no caso de esta curva estar contida no conjunto de nível $N(c)$ de f , vem

$$f(\vec{g}(t)) = c, \quad \forall t \in I,$$

de onde sai, com a ajuda da regra da cadeia, e supondo ainda que a curva é constituída apenas por **pontos de diferenciabilidade de f** , que

$$\nabla f(\vec{g}(t)) \cdot \frac{d\vec{g}}{dt}(t) = (f \circ \vec{g})'(t) = 0, \quad \forall t \in I,$$

isto é, o **gradiente de f** em cada ponto $P = \vec{g}(t)$ da curva é **perpendicular** ao vetor $\frac{d\vec{g}}{dt}(t)$, supostos os vetores não nulos.

Plano tangente à superfície de nível

Observação: No caso de $n = 3$ teremos, para cada ponto da superfície de nível que seja **ponto de diferenciabilidade de f** , que o **gradiente da função é perpendicular** aos vetores tangentes.

Seja $f : D \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ e $N(c) := \{x \in D : f(x) = c\}$ uma superfície de nível de f , para um dado $c \in \mathbb{R}$. Seja $P_0 \in N(c)$ um ponto de diferenciabilidade de f . Se $\nabla f(P_0) \neq 0$, define-se o plano tangente a $N(c)$ em P_0 pela equação

$$\nabla f(P_0) \cdot (P - P_0) = 0.$$

- ▶ $\nabla f(P_0)$ é perpendicular ou ortogonal à superfície de nível em P_0
- ▶ No caso $n = 2$ a definição correspondente à dada acima é a de reta tangente a curva de nível, a qual se pode provar que engloba como caso particular a definição de reta tangente a gráfico de função (de uma variável).

Atenção:

- ▶ Dada uma função $f : D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e um ponto $(x_0, y_0) \in \text{int}D$ onde f seja diferenciável e onde o gradiente de f não seja nulo,

$$\nabla f(x_0, y_0) := (f'_x(x_0, y_0), f'_y(x_0, y_0))$$

não é ortogonal ao gráfico de f em $(x_0, y_0, f(x_0, y_0))$. Qual é o tal vetor?

- ▶ A que é que $\nabla f(x_0, y_0) := (f'_x(x_0, y_0), f'_y(x_0, y_0))$ é ortogonal? . . . É à curva de nível $f(x_0, y_0)$ de f .
- ▶ Analogamente, dada uma função $f : D \subset \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ e um ponto $(x_0, y_0, z_0) \in \text{int}D$ onde f seja diferenciável e onde o gradiente de f não seja nulo,

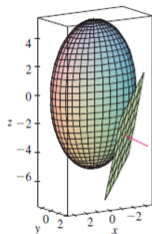
$$\nabla f(x_0, y_0, z_0) := (f'_x(x_0, y_0, z_0), f'_y(x_0, y_0, z_0), f'_z(x_0, y_0, z_0))$$

não é ortogonal ao gráfico de f em $(x_0, y_0, z_0, f(x_0, y_0, z_0))$, mas sim ortogonal à superfície de nível $f(x_0, y_0, z_0)$ de f .

1. Seja $z = x^2 + 2y^2$, $x = \sin(t)$, $y = \cos(t)$. Usando a regra da cadeia para $z = f(x, y)$, calcule $\frac{dz}{dt}$.
2. (a) Se $f(x, y) = xe^y$, determine a taxa de variação de f no ponto $P = (2, 0)$ na direção de P a $Q = (\frac{1}{2}, 2)$.
(b) Em que direção f tem a máxima taxa de variação? Qual é a máxima taxa de variação?
3. Determine as equações do plano tangente e da reta normal no ponto $(-2, 1, -3)$ ao elipsóide

$$\frac{x^2}{4} + y^2 + \frac{z^2}{9} = 3.$$

Note que: O elipsóide é a superfície de nível (com $c = 3$) da função $F(x, y, z) = \frac{x^2}{4} + y^2 + \frac{z^2}{9}$.



Pretende-se determinar os **extremos absolutos** de $f(x, y) := x^2 + y^2 - x - y + 1$ em $D := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 = 1\}$ (Ver secção 1.2 - parte 3)

- ▶ Começamos por **parametrizar a curva de nível** $g(x, y) = c$, i.e., descrevê-la vetorialmente por $\vec{r}(t) := (r_1(t), r_2(t))$ para t num intervalo conveniente, e considerar a questão do cálculo dos extremos de $f \circ \vec{r}$.
- ▶ Esta maneira de proceder tem, no entanto, o inconveniente de se ter de encontrar uma parametrização explícita para a curva de nível, algo que poderá não ser simples de fazer em exercícios mais complicados.

Uma maneira alternativa de proceder seria a seguinte:

- ▶ Supondo g diferenciável, o gradiente $\nabla g(x_0, y_0)$, suposto não nulo, é perpendicular aos vetores tangentes à curva em $(x_0, y_0) = \vec{r}(t_0)$;
- ▶ no caso de f e \vec{r} também serem diferenciáveis e de t_0 ser um extremante de $f \circ \vec{r}$ interior ao domínio desta função,

$$0 = (f \circ \vec{r})'(t_0) = \nabla f(x_0, y_0) \cdot \vec{r}'(t_0);$$

- ▶ $\nabla f(x_0, y_0)$, suposto não nulo, também é perpendicular aos vetores tangentes à curva em (x_0, y_0) , logo $\nabla f(x_0, y_0)$ e $\nabla g(x_0, y_0)$ são linearmente dependentes e portanto (x_0, y_0) terá de ser solução de

$$\nabla f(x, y) = \lambda \nabla g(x, y),$$

$$\lambda \in \mathbb{R}.$$

- ▶ Observe-se ainda que a relação anterior apanha também os casos em que $\nabla f(x, y)$ é nulo desde que se garanta que $\nabla g(x, y) \neq \vec{0}$.

Método dos multiplicadores de Lagrange (caso de uma restrição apenas)

Sejam U um conjunto aberto de \mathbb{R}^n e f e g funções continuamente diferenciáveis (i.e., com derivadas parciais contínuas) em U .

Seja $S := \{P \in U : g(P) = c\}$, para uma constante real c dada. Se $f|_S$ tem um extremo local num ponto $P_0 \in S$ para o qual $\nabla g(P_0) \neq \vec{0}$ então existe $\lambda \in \mathbb{R}$, dito um multiplicador de Lagrange, tal que

$$\nabla f(P_0) = \lambda \nabla g(P_0).$$

Exemplo (voltamos ao passo 3 do exemplo da parte 3 da secção 1.2):

Para as funções continuamente diferenciáveis $f(x, y) := x^2 + y^2 - x - y + 1$ e $g(x, y) := x^2 + y^2$,

$$\nabla f(x, y) = \lambda \nabla g(x, y) \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{2(1-\lambda)} \\ y = \frac{1}{2(1-\lambda)} \end{cases}.$$

Substituindo estes valores na condição $g(x, y) = 1$ imposta, e resolvendo em ordem a λ , obtém-se $\lambda = 1 \pm 1/\sqrt{2}$. Substituindo, por sua vez acima, obtém-se as soluções:

$$\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right) \text{ e } \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right).$$

Método dos multiplicadores de Lagrange (caso de uma restrição apenas)

Observação:

- ▶ A proposição anterior só permite descobrir os chamados **pontos críticos** para o **problema de extremos condicionados**.
- ▶ No entanto, num exemplo como o anterior, em que $f|_S$ é contínua e S é um conjunto limitado e fechado de \mathbb{R}^n , o **Teorema de Weierstrass** garante que existem o **máximo e o mínimo absolutos**, logo podemos encontrá-los por comparação entre os valores da função $f|_S$ nos pontos críticos encontrados.

No exemplo anterior isso levar-nos-ia facilmente à conclusão de que o máximo e o mínimo absolutos de $f|_S$, onde $S := \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 = 1\}$, são, respetivamente, $2 + \sqrt{2}$ e $2 - 2\sqrt{2}$, atingidos, respetivamente, em $\left(-\frac{\sqrt{2}}{2}, -\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ e $\left(\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}\right)$ (cf. também com a figura feita no final do exemplo da parte 3 da secção 1.2).

O caso de mais do que uma restrição

- ▶ uma das possibilidades por vezes é escrever uma variável em função das outras, de modo a conseguir-se reduzir o problema a um com apenas uma restrição do tipo "igualdade".
- ▶ Em alternativa, ou no caso de mais do que duas restrições do tipo "igualdade" . . .

Pontos de sela e matriz hessiana

- ▶ A derivada direcional $f'_{\vec{a}}(P_0)$ de f segundo \vec{a} em P_0 se pode escrever como $g'(0)$, onde g é a função real de variável real definida, numa vizinhança de 0, por $g(t) := f(P_0 + t\vec{a})$.
- ▶ Verificando-se que $\nabla f(P_0) = \vec{0}$, então sabemos que $g'(0) = 0$.
- ▶ Do cálculo com funções reais de uma variável real sabe-se que o sinal de $g''(0)$ permitirá (desde que $g''(0)$ exista e seja diferente de zero) dizer se 0 é um **maximizante local** ou um **minimizante local** de g , ou seja, se P_0 é um **maximizante local** ou um **minimizante local** de f quando restrito ao segmento de equação $P := (x_1, \dots, x_n) = P_0 + t\vec{a}$.

Aplicando a regra da cadeia, primeiro a $t \mapsto f(P_0 + t\vec{a})$ e depois (assumindo hipóteses adequadas) a cada uma das funções $t \mapsto \frac{\partial f}{\partial x_j}(P_0 + t\vec{a})$, $j = 1, \dots, n$, tem-se, para t numa vizinhança de 0,

$$g'(t) = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_j}(P_0 + t\vec{a})a_j, \quad g''(t) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial x_j}(P_0 + t\vec{a})a_i a_j,$$

logo

$$g''(0) = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^n \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial x_j}(P_0)a_i a_j = \vec{a} Hf(P_0) \vec{a}^T,$$

onde

$$Hf(P_0) := \left[\frac{\partial}{\partial x_i} \frac{\partial f}{\partial x_j}(P_0) \right]_{i,j=1}^n$$

se diz a (matriz) hessiana de f em P_0 .

Pontos de sela e matriz hessiana

Se escolhermos para \vec{a} um vetor próprio unitário de $Hf(P_0)$, o sinal de $g''(0)$ será dado pelo sinal do valor próprio λ que lhe estiver associado, pois

$$g''(0) = \vec{a} Hf(P_0) \vec{a}^T = \vec{a} (\lambda \vec{a}^T) = \lambda \|\vec{a}\|^2 = \lambda.$$

- ▶ $\lambda > 0$ conclui-se que $f(P_0)$ é um **mínimo local de f** quando restrita ao segmento de equação $P = P_0 + t\vec{a}$, podendo-se mesmo dizer que caso g'' seja contínua em 0 se trata mesmo de um mínimo local estrito daquela restrição de f , ou seja, que $f(P_0) < f(P)$ para qualquer $P = P_0 + t\vec{a}$ com $t \neq 0$ numa certa vizinhança de 0.
- ▶ No caso de $\lambda < 0$ obtém-se, por sua vez, em condições análogas, que $f(P_0)$ é um **máximo local estrito de f** quando restrita ao correspondente segmento de equação $P = P_0 + t\vec{a}$.
- ▶ Em conclusão, nas condições explicitadas, se $Hf(P_0)$ admitir um valor próprio positivo e um outro negativo, então P_0 é um ponto de **sela de f** .
- ▶ Vemos, assim, que o estudo dos vetores e valores próprios da matriz hessiana de f é muito importante pelo menos para a deteção de pontos de sela da função.

As entradas da matriz hessiana são derivadas parciais ditas de segunda ordem da função f e que, exemplificando para funções $f(x, y)$ de duas variáveis, se denotam da seguinte maneira:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} := \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial x}; \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} := \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial y}; \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} := \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x}; \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} := \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y}$$

(ou, respetivamente, por f'_{x^2} , f'_{y^2} , f'_{xy} , f'_{yx}).

Derivadas de segunda ordem

Critério para a igualdade das derivadas mistas:

Sejam $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ e $P_0 \in \text{int}D$. Sejam x e y duas das variáveis da função f . Se as derivadas parciais f'_x , f'_y e f'_{xy} existem e são finitas numa bola aberta centrada em P_0 e se f'_{xy} é contínua em P_0 , então $f'_{yx}(P_0)$ existe e $f'_{xy}(P_0) = f'_{yx}(P_0)$.

Teste dos menores principais:

Os menores principais de uma matriz $[a_{ij}]_{i,j=1}^n$ são os determinantes das submatrizes $[a_{ij}]_{i,j=1}^k$, para $k = 1, \dots, n$.

Teste dos menores principais da hessiana

Sejam $f : D \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ e $P_0 \in \text{int}D$. Se $\nabla f(P_0) = \vec{0}$, se as derivadas parciais de 2ª ordem de f existirem e forem contínuas numa bola aberta centrada em P_0 e se o determinante $\det Hf(P_0)$, dito hessiano de f em P_0 , não for nulo então

- ▶ se todos os **menores principais** de $Hf(P_0)$ forem **positivos**, $f(P_0)$ é um **mínimo local** estrito de f ;
- ▶ se os **menores principais** de $Hf(P_0)$ forem **alternadamente negativos e positivos**, começando o **primeiro por ser negativo**, $f(P_0)$ é um **máximo local estrito** de f ;
- ▶ se nenhuma das duas situações anteriores ocorrer, P_0 é **ponto de sela** de f .

Derivadas de segunda ordem

Exercício:

Classifica os pontos críticos da função $f(x, y, z) := x^2 + y^2 + z^2 + xy$, $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

Teste das derivadas de 2ª ordem para funções de duas variáveis

Sejam $f : D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ e $(x_0, y_0) \in \text{int}D$. Se $\nabla f(x_0, y_0) = \vec{0}$ e se as derivadas parciais de 2ª ordem de f existirem e forem contínuas numa bola aberta centrada em P_0 , então

- ▶ se $\det Hf(P_0) > 0$ e $f'_{xx}(P_0) > 0$, $f(P_0)$ é um **mínimo local estrito** de f ;
- ▶ se $\det Hf(P_0) > 0$ e $f'_{xx}(P_0) < 0$, $f(P_0)$ é um **máximo local estrito** de f ;
- ▶ se $\det Hf(P_0) < 0$, P_0 é **ponto de sela** de f .

Exercício:

Classifica os pontos críticos da função $f(x, y) := x^3 - 3x^2 + y^2$, $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.