

**ALGA — Agrupamento IV (ECT, EET, EI)****Exame de Recurso**1 de fevereiro de 2016 — Duração: **2h30**

Valores

Nome \_\_\_\_\_ N.º Mec. \_\_\_\_\_

Curso \_\_\_\_\_ N.º Folhas suplementares \_\_\_\_\_

[Declaro que desisto \_\_\_\_\_ (assinatura)]

Questão	1	2	3	4	5	6	7	8	total
Cotação	45	20	30	15	30	35	16	9	200
Classif.									

1. Esta primeira questão é constituída por 5 alíneas de escolha múltipla.

Atribuem-se 9 pontos por cada resposta correta,  
0 pontos por cada resposta em branco e  
-3 pontos por cada resposta errada.

E \ C	0	1	2	3	4	5
0	00	09	18	27	36	45
1	-03	06	15	24	33	
2	-06	03	12	21		
3	-09	00	09			
4	-12	-03				
5	-15					

(Reservado à cotação)

Cada alínea tem uma única opção correta que deve assinalar com uma  $\times$  no ☐ correspondente.(a) Dadas as matrizes  $A$  e  $B$  ambas  $n \times n$  tem-se

- ☐  $(A^T B^T)^T = AB$   
☐  $(A^{-1} B)^{-1} = AB^{-1}$   
☐  $A^T B^{-1} = B^{-1} A^T$   
☐  $2A^T B^T = 2(BA)^T$

(b) O subespaço de  $\mathbb{R}^3$  gerado pelos vetores  $(1, -1, 2)$ ,  $(1, 0, 1)$  e  $(1, -2, 3)$  é:

- ☐  $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y + z = 2\}$   
☐  $\mathbb{R}^3$   
☐  $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : z + y = x\}$   
☐ o plano de equação  $2x + 2y + 2z = 3$

(c) Dada a matriz identidade  $I$ , uma matriz  $A$ , ambas  $3 \times 3$ , e um escalar qualquer  $a \in \mathbb{R}$  tem-se

- ☐  $\det(A - aI) = 0$   
☐  $\det(A - aI) = \det(A) - a$   
☐  $\det(aI) = a^3$   
☐  $\det(aA) = a \det(A)$

(d) Considere em  $\mathbb{R}^3$  os vetores  $a = (0, 1, 1)$ ,  $b = (1, 1, 0)$ ,  $c = (1, -1, 0)$  e  $d = (1, 2, 3)$ .

- ☐ O subespaço gerado por  $a, b, c$  e  $d$  tem dimensão 4.  
☐  $\{a, b, c, d\}$  é uma base de um subespaço  $F \subseteq \mathbb{R}^3$ .  
☐ Os vetores  $a, b$  e  $c$  são linearmente independentes.  
☐ Os vetores  $a$  e  $c$  formam uma base de  $\mathbb{R}^3$ .

(e) Considere o plano  $\mathcal{P}$  de  $\mathbb{R}^3$  gerado pelos vetores  $X_1 = (1, 0, 1)$  e  $X_2 = (0, 1, 0)$ .

- ☐ A projeção ortogonal do vetor  $X = (3, 1, 3)$  sobre o plano  $\mathcal{P}$  é  $(3, 1)$ .  
☐ A projeção ortogonal do vetor  $X = (3, 1, 3)$  sobre o plano  $\mathcal{P}$  é  $(3, 1, 3)$ .  
☐ Uma base ortonormada de  $\mathcal{P}$  é  $\mathcal{B} = (X_1, X_2)$ .  
☐ A projeção ortogonal do vetor  $X = (3, 1, 3)$  sobre o plano  $\mathcal{P}$  é  $(6, 1, 6)$ .

---

Nos exercícios 2, 3, 4, 5 e 6 seguintes considere as matrizes:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 3 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad C = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 1 \\ a & 0 & 1 & b \end{array} \right], \quad D = \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1-a & b-a \end{array} \right].$$

A matriz  $B$  é uma forma escalonada por linhas reduzida da matriz  $A$ .

A matriz  $D$  é uma forma escalonada por linhas da matriz  $C = [M|Y]$ , com  $Y = (1, 1, b) \in \mathbb{R}^3$ .

Nas matrizes  $C$ ,  $D$  e  $M$  e no vetor  $Y$ ,  $a, b \in \mathbb{R}$  são parâmetros.

---

2. Considere a matriz  $A$ .

(a) Uma base para o espaço das colunas de  $A$ ,  $\mathcal{C}(A)$ , é

(b) O espaço nulo de  $A$ ,  $\mathcal{N}(A)$ , é

(c) Indique  $\dim \mathcal{C}(A) = \square$  e  $\dim \mathcal{N}(A) = \square$ .

---

3. Considere o plano de equação geral  $ax + z = b$ , com  $a, b \in \mathbb{R}$ , e a reta de equações cartesianas  $\begin{cases} x + y + z = 1 \\ x - y + z = 1 \end{cases}$ .

Note que a matriz  $D$  é uma forma escalonada por linhas da matriz  $C$ .

(a) Os valores de  $a$  e  $b$  para os quais a reta e o plano são estritamente concorrentes são:

(b) Os valores de  $a$  e  $b$  para os quais a reta e o plano são estritamente paralelos são:

(c) Indique uma equação da reta que passa no ponto  $Q = (4, 3, 1)$  e é ortogonal ao plano  $\mathcal{P}$  de equação  $x + z = 3$ .

(d) Calcule  $\text{dist}(Q, \mathcal{P})$ , a distância do ponto  $Q = (4, 3, 1)$  ao plano  $\mathcal{P}$  de equação  $x + z = 3$ .

---

4. A matriz  $B^T B$  é invertível? Justifique detalhadamente e sem efetuar o produto das matrizes.

5. Considere a matriz  $B$ . Os valores próprios da matriz  $B$  são 0 e 1.

(a) Justifique que o espaço nulo de  $B$ ,  $\mathcal{N}(B)$ , é subespaço próprio de  $B$ .

(b) Indique o subespaço próprio associado ao valor próprio 1:

(c) Indique o conjunto de vetores próprios associados ao valor próprio 0:

(d) A matriz  $B$  é diagonalizável? Justifique.

(e) Determine, se possível, a matriz  $D$  diagonal e a matriz  $P$  diagonalizante de  $A$  tais que  $P^{-1}AP = D$ :

$$D = \begin{bmatrix} \square & \square & \square \\ \square & \square & \square \\ \square & \square & \square \end{bmatrix} \quad P = \begin{bmatrix} \square & \square & \square \\ \square & \square & \square \\ \square & \square & \square \end{bmatrix}$$

---

6. Considere a matriz  $A$ , dada anteriormente, e a transformação linear  $\phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por  $\phi(X) = AX$  para todos os  $X \in \mathbb{R}^3$ .

(a) Determine a imagem de  $\phi$ ,  $\text{im}(\phi)$ , e uma sua base.

(b)  $\phi$  é sobrejetiva? Justifique.

(c) Indique o núcleo de  $\phi$ ,  $\ker(\phi)$ , e uma sua base.

(d)  $\phi$  é injetiva? Justifique.

(e) Encontre a matriz  $G$  representativa da transformação  $\phi$  relativamente à base  $\mathcal{S} = ((1, 1, 0), (1, 1, 1), (1, 0, 0))$ .

---

(f) Usando a matriz  $G$  (obtida na alínea anterior), calcule  $\phi(1, 1, 1)$ .

- 
7. Usando o método de eliminação de Gauss, ou de Gauss-Jordan, e indicando todas as passagens, resolva o sistema de equações lineares  $\begin{cases} 2x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 4 \\ 2x_1 - x_2 + 3x_3 = 1 \\ 4x_1 + x_2 + 6x_3 = 5 \end{cases}$ . Resolva o sistema numa folha suplementar, mas explicita, no espaço reservado, o seu conjunto de soluções.

O conjunto de soluções do sistema é

- 
8. Identifique, escrevendo **A**, **B** e **C** na caixa correspondente, os conjuntos definidos pelas seguintes equações.

**A** :  $x^2 + 2x = 2y^2 + 4y + z^2$  em  $\mathbb{R}^3$ ;      **B** :  $x^2 - 6x = -y^2 - z^2$  em  $\mathbb{R}^3$ ;      **C** :  $x^2 - 4x = y^2 + 4y + z$  em  $\mathbb{R}^3$ .

☐ elipse      ☐ hipérbole      ☐ parábola      ☐ cónica degenerada      ☐ quádrca degenerada  
☐ elipsóide      hipérbolóide de ☐ 1 ou ☐ 2 folhas      parabolóide ☐ elíptico ou ☐ hiperbólico