

Prezime i ime (tiskanim slovima): _____ JMBAG: _____

Izjavljujem da tijekom izrade ove zadaće neću od drugoga primiti niti drugome pružiti pomoć, te da se neću koristiti nedopuštenim sredstvima. Ove su radnje teška povreda Kodeksa ponašanja te mogu uzrokovati i trajno isključenje s Fakulteta. Izjavljujem da mi zdravstveno stanje dozvoljava pisanje ovog ispita.

Potpis: _____.

Dozvoljeno je koristiti isključivo službene šablonare (popis naredaba FRISC-a i ARM-a). Programme treba pisati uredno i komentirati pojedine cjeline programa. Sve teorijske zadatke rješavati na ovaj papir. Završni ispit traje 150 minuta.

1. a. (1 bod) Podatak 000111_2 u 6-bitnom NBC-u predstavlja broj ____, a u 6-bitnom formatu 2^k predstavlja broj _____. Podatak 1100_2 u 4-bitnom NBC-u predstavlja broj _____, a u 4-bitnom formatu 2^k predstavlja _____.

1. b. (1 bod) Sabirnice se prema **namjeni** dijele na: _____, _____ i _____. Prema **načinu komunikacije** sabirnice se dijele na _____ i _____.

1. c. (1 bod) Koji **dio vanjske jedinice** postoji unutar uvjetnih i prekidnih, a ne postoji unutar bezuvjetnih jedinica: _____. **Priključci** koji postoje kod uvjetnih i prekidnih vanjskih jedinica (a ne postoje kod bezuvjetnih) nazivaju se _____. Ovi priključci povezuju _____ i _____.

2. a. **FRISC** (1,5 bod) Prilikom prihvaćanja maksirajućeg prekida FRISC mijenja zastavicu _____ u registru _____ čime se (*postiže što*) _____. Za razliku od obične naredbe RET, naredba RETI **dodatno** (*radi što*) _____, a naredba RETN **dodatno** (*radi što*) _____. Sve tri naredbe RET, RETI i RETN u registar PC stavljaju _____.

2. b. **FRISC** (2,5 boda) Napišite **smjerove** sljedećih priključaka procesora FRISC: ADR je _____, DATA je _____, READ je _____, WRITE je _____, WAIT je _____, BREQ je _____, BACK je _____, SIZE je _____. Čemu služi priključak WAIT? _____.

2. c. **FRISC** (1 bod) Koja su 4 načina rada sklopa FRISC-PIO: _____.

2. d. **FRISC** (1 bod) Kad u sklopu FRISC-CT vrijednost u brojilu postane nula, događa se sljedeće: _____.

3. a. **ARM** (1,5 bodova) Za procesor ARM7 napišite **trajanja koraka izvođenja** (u ciklusima) sljedećih naredaba: naredbe za obradu podataka _____ naredba LDM R13,{R1,R2,R14} _____
naredba LDR _____ naredba B s istinitim uvjetom skoka _____
naredba STR _____ naredba BL s lažnim uvjetom skoka _____

3. b. **ARM** (0,5 bodova) Procesor ARM sa **statičkim predviđanjem grananja** izvodi sljedeći programski odsječak:

LABELA1 B LABELA2

LABELA2 B LABELA1

Zaokružite točan odgovor (a ili b):

Za **prvu** naredbu predvidjet će se da: a) će se grananje dogoditi b) se grananje neće dogoditi

Za **drugu** naredbu predvidjet će se da: a) će se grananje dogoditi b) se grananje neće dogoditi

3. c. **ARM** (1,5 bodova) ARM ima dva ulazna priključka za prekide: _____ i _____. Za obične prekide adresa prekidnog potprograma je _____, a za brze prekide adresa je _____. Povratak iz prekidnog potprograma izvodi se naredbom SUBS PC,LR,#4, koja obnavlja sadržaje registra (ili više njih): _____.

3. d. **ARM** (1,5 bod) Kada se pojavi impuls na priključku CLK1HZ (ARM-ovog sklopa RTC), što se dogodi s brojilom? _____. Kada vrijednost u brojilu postane jednaka (*čemu*) _____, tada se u RTC-u automatski događa sljedeće: _____.

4. (6 bodova) U računalnom sustavu nalaze se procesor FRISC, 2 CT-a i dvije uvjetne jedinice. Na ulaz CNT sklopa CT1 spojen je signal frekvencije 1 MHz. Sklop CT2 generira prekid na INT3 (CT nema priključak IACK). Adrese vanjskih jedinica odaberite sami. Nacrtajte način spajanja CT-ova.

Procesor treba prenositi podatke s vanjske jedinice UVJ1 na UVJ2. Za sve prijenose podatka s jedne vanjske jedinice na drugu, potrebno je mjeriti vrijeme između dva uzastopna prijenosa podataka (razdoblje do prvog prijenosa se može i ne mora mjeriti). Ta je trajanja – izražena u sekundama – potrebno spremati kao 16-bitne podatke u memoriju od adrese 1000_{16} . Trajanja se izražavaju u cijelim sekundama.

Na ovaj je način potrebno prenijeti 14_{16} podataka i zatim zaustaviti procesor.

5. (5,5 bodova) U računalnom sustavu nalaze se procesor FRISC, DMA i dva sklopa PIO (spojeni su na priključke INT1 i INT2 i postavljaju prekide).

Sklop PIO1 radi u ulaznom načinu rada. Sklop PIO2 radi u načinu ispitivanja bitova: na 4 najviša bita prima se 4-bitni podatak; a pomoću 4 najniža vanjski uređaj dojavljuje sklopu PIO2 da je podatak valjan - tako da postavi sva 4 najniža bita u stanje 1.

Kada dođe do prekida sa PIO1, procesor treba pročitati podatak sa sklopa PIO1 i proširiti ga ništicama. Prošireni podatak pomoću sklopa DMA treba kopirati u 10_{16} 32-bitnih lokacija odredišnog bloka memorije.

Kada dođe do prekida sa PIO2, procesor treba pročitati 4-bitni podatak sa sklopa PIO2 i predznačno ga proširiti. Prošireni podatak pomoću sklopa DMA treba kopirati u 10_{16} 32-bitnih lokacija odredišnog bloka memorije.

Odredišni blok memorije počinje od adrese 1000_{16} i skupine od 10_{16} podataka se redom stavljaju jedna iza druge. DMA radi u načinu zaustavljanja procesora. Glavni program izvodi beskonačnu petlju.

6. (5,5 bodova) Za procesor ARM napišite potprogram PARNULA koji za primljeni 16-bitni podatak ispituje svih 15 parova susjednih bitova unutar podatka, i prebraja parove ništica. Na primjer: broj parova ništica u 8-bitnom broju **00100100** je 3, a u broju **11111000** je 2. Potprogram PARNULA prima parametar preko fiksne memorijske lokacije TEST, a rezultat (broj parova ništica) vraća preko R0.

Napišite potprogram COMPARE koji prima dva parametra preko stoga. Za svaki parametar treba potprogramom PARNULA izračunati broj parova ništica. Potprogram COMPARE preko registra R0 vraća glavnom programu rezultat koji se računa na sljedeći način:

- 1, ako prvi parametar ima više parova ništica od drugog parametra
- -1, ako prvi parametar ima manje parova ništica od drugog parametra
- 0, ako parametri imaju jednak broj parova ništica

Pod prvim parametrom podrazumijevamo podatak koji se nalazio na lokaciji PRVI (analogno za drugi).

Glavni program treba s memorijskih lokacija PRVI i DRUGI učitati dva 16-bitna podatka, te podatak s većim brojem parova ništica zapisati na lokaciju REZULTAT. Ako podatci imaju jednak broj parova ništica, na lokaciju REZULTAT treba upisati $FFFF_{16}$.

7. (7 bodova) Računalni sustav usisivača sastoji se od procesora ARM, sklopa RTC (radi u prekidnom načinu, spojen na IRQ, na ulaz RTC-a spojen je signal od 1 kHz) i sklopa GPIO.

Na vrata A sklopa GPIO spojen je temperaturni sklop (kao na predavanjima), na sljedeći način:

- bitovi 0-5 – ulazni: temperatura motora u rasponu od 0 do 63
- bit 6 – ulazni bit: temperatura je postavljena
- bit 7 – izlazni bit: temperatura je pročitana

Na vrata B sklopa GPIO spojeno je:

- bit 0 – ulazni bit: tipka za uključivanje (1) / isključivanje (0) usisivača
- bit 1 – izlazni bit: uključivanje (1) / isključivanje (0) motora
- bitovi 2-4 – ulazni: senzor prljavštine
- bitovi 5-7 – izlazni: regulator snage motora

Napisati program koji beskonačno upravlja radom usisivača svakih 0,1 sekundi na sljedeći način. Prvo se provjerava tipka za uključivanje/isključivanje usisivača, te se na temelju stanja tipke uključuje ili isključuje motor. Ako motor treba biti uključen, snaga motora regulira se na temelju vrijednosti senzora prljavštine (npr. ako je vrijednost senzor prljavštine 000_2 , snaga motora također treba biti 000_2). Međutim, dodatno treba ispitati temperaturu motora. Ako je ona strogo veća od $60\text{ }^{\circ}\text{C}$, snagu motora treba smanjiti na minimum (vrijednost 000_2), bez obzira na razinu prljavštine.

Prezime i ime (tiskanim slovima): _____ JMBAG: _____

Izjavljujem da tijekom izrade ove zadaće neću od drugoga primiti niti drugome pružiti pomoć, te da se neću koristiti nedopuštenim sredstvima. Ove su radnje teška povreda Kodeksa ponašanja te mogu uzrokovati i trajno isključenje s Fakulteta. Izjavljujem da mi zdravstveno stanje dozvoljava pisanje ove zadaće.

Potpis: _____.

Dozvoljeno je koristiti isključivo službene šablate (popis naredaba FRISC-a i ARM-a). Programme treba pisati uredno i komentirati pojedine cjeline programa. Sve teorijske zadatke rješavati na ovaj papir. Završni ispit traje 150 minuta.

1. a. (1 bod) Podatak 000111_2 u 6-bitnom NBC-u predstavlja broj 7, a u 6-bitnom formatu 2'k predstavlja broj 7. Podatak 1100_2 u 4-bitnom NBC-u predstavlja broj 12, a u 4-bitnom formatu 2'k predstavlja -4.

1. b. (1 bod) Sabirnice se prema **namjeni** dijele na: adresnu, podatkovnu i upravljačku (kontrolnu). Prema **načinu komunikacije** sabirnice se dijele na sinkronu i asinkronu.

1. c. (1 bod) Koji **dio vanjske jedinice** postoji unutar uvjetnih i prekidnih, a ne postoji unutar bezuvjetnih jedinica: bistabil stanja (status bistabil). **Priključci** koji postoje kod uvjetnih i prekidnih vanjskih jedinica (a ne postoje kod bezuvjetnih) nazivaju se priključci za sinkronizaciju (ili handshaking, ili rukovanje, ili READY i STROBE). Ovi priključci povezuju vanjsku jedinicu i vanjski proces (ili vanjski uređaj ili uređaj).

2. a. **FRISC** (1,5 bod) Prilikom prihvaćanja maksirajućeg prekida FRISC mijenja zastavicu GIE u registru SR čime se (postigne što) zabranjuje prihvaćanje maskirajućih prekida. Za razliku od obične naredbe RET, naredba RETI **dobitno** (radi što) obnavlja zastavicu GIE, a naredba RETN **dobitno** (radi što) obnavlja (internu) zastavicu IIF. Sve tri naredbe RET, RETI i RETN u registar PC stavljaju povratnu adresu (sa stoga).

2. b. **FRISC** (2,5 boda) Napišite **smjerove** sljedećih priključaka procesora FRISC: ADR je izlazni, DATA je dvosmjerni, READ je izlazni, WRITE je izlazni, WAIT je ulazni, BREQ je ulazni, BACK je izlazni, SIZE je izlazni. Čemu služi priključak WAIT? pomoću njega memorija (ili VJ) dojavljuje da je spora (ili traži umetanje ciklusa čekanja, ili traži od FRISC-a da pričeka itd.)

2. c. **FRISC** (1 bod) Koja su 4 načina rada sklopa FRISC-PIO: ulazni, izlazni, postavljanje bitova, ispitivanje bitova

2. d. **FRISC** (1 bod) Kad u sklopu FRISC-CT vrijednost u brojilu postane nula, događa se sljedeće: brojilo se ponovno postavlja na početnu vrijednost (ili vrijednost limit registra LR kopira se u brojilo), CT postaje spreman, CT može postaviti prekid, generira se impuls na izlaznom priključku ZC

3. a. **ARM** (1,5 bodova) Za procesor ARM7 napišite **trajanja koraka izvođenja** (u ciklusima) sljedećih naredaba:

naredbe za obradu podataka	<u>1</u>	naredba LDM R13,{R1,R2,R14}	<u>5</u>
naredba LDR	<u>3</u>	naredba B s istinitim uvjetom skoka	<u>3</u>
naredba STR	<u>2</u>	naredba BL s lažnim uvjetom skoka	<u>1</u>

3. b. **ARM** (0,5 bodova) Procesor ARM sa **statičkim predviđanjem grananja** izvodi sljedeći programski odsječak:

LABELA1 B LABELA2

LABELA2 B LABELA1

Zaokružite točan odgovor (a ili b):

Za **prvu** naredbu predviđet će se da: a) će se grananje dogoditi**b) se grananje neće dogoditi**Za **drugu** naredbu predviđet će se da: **a) će se grananje dogoditi**

b) se grananje neće dogoditi

3. c. **ARM** (1,5 bodova) ARM ima dva ulazna priključka za prekide: IRQ i FIQ. Za obične prekide adresa prekidnog potprograma je 18₁₆, a za brze prekide adresa je 1C₁₆. Povratak iz prekidnog potprograma izvodi se naredbom SUBS PC,LR,#4, koja obnavlja sadržaje registra (ili više njih): PC (ili R15) i CPSR.

3. d. **ARM** (1,5 bod) Kada se pojavi impuls na priključku CLK1HZ (ARM-ovog sklopa RTC), što se dogodi s brojilom? brojilo se poveća za jedan. Kada vrijednost u brojilu postane jednaka (čemu) vrijednosti u registru usporedbe (MR), tada se u RTC-u automatski događa sljedeće: RTC postaje spreman i RTC može postaviti zahtjev za prekid.

4. (6 bodova) U računalnom sustavu nalaze se procesor FRISC, dva CT-a i dvije uvjetne jedinice. Na ulaz CNT sklopa CT1 spojen je signal frekvencije 1 MHz. Sklop CT2 generira nemaskirajući prekid NMI. Adrese vanjskih jedinica odaberite sami. Nacrtajte način spajanja CT-ova.

Procesor treba prenositi podatke s vanjske jedinice UVJ1 na UVJ2. Za sve prijenose podatka s jedne vanjske jedinice na drugu, potrebno je mjeriti vrijeme između dva uzastopna prijenosa podataka (razdoblje do prvog prijenosa se može i ne mora mjeriti). Ta je trajanja – izražena u sekundama – potrebno spremati kao 16-bitne podatke u memoriju od adrese 1000₁₆. Trajanja se izražavaju u cijelim sekundama.

Na ovaj je način potrebno prenijeti 14₁₆ podataka i zatim zaustaviti procesor.

```
UVJ1_PRIMI EQU    0FFFF1000 ; adrese vanjskih jedinica
UVJ1_STANJE EQU    0FFFF1004

UVJ2_PRIMI EQU    0FFFF2000
UVJ2_STANJE EQU    0FFFF2004

CT1CR      EQU    0FFFF3000
CT1LR      EQU    0FFFF3004
CT1ACK     EQU    0FFFF3008
CT1END     EQU    0FFFF300C

CT2CR      EQU    0FFFF4000
CT2LR      EQU    0FFFF4004
CT2ACK     EQU    0FFFF4008
CT2END     EQU    0FFFF400C

    ORG 0
    MOVE 10000, SP          ; inicijalizacija stoga
    JP   GLAVNI             ; skok u glavni program

    ORG 0C                  ; prekidni potprogram za NMI
    PUSH R0                 ; spremanje konteksta
    MOVE SR, R0
    PUSH R0

    STORE R0, (CT2ACK)      ; dojava prihvata prekida
    LOAD  R0, (SEKUNDE)     ; broj sekundi u ovom trajanju
    ADD  R0, 1, R0          ; učitava se iz memorije
    STORE R0, (SEKUNDE)     ; mijenja i ponovno sprema
    STORE R0, (CT2END)      ; dojava kraja posluživanja

    POP  R0                 ; vraćanje konteksta
    MOVE R0, SR
    POP  R0
    RETN                    ; povratak iz prekidnog potprograma

GLAVNI
    MOVE %D 1000, R0        ; inicijalizacija vremenskih konstanta
    STORE R0, (CT1LR)
    STORE R0, (CT2LR)

    MOVE %B01, R0           ; inicijalizacija CT-ova
    STORE R0, (CT1CR)       ; ne postavlja prekid

    MOVE %B111, R0         ; postavlja prekid
    STORE R0, (CT2CR)

    MOVE 14, R1              ; R1 - brojač prenesenih podataka
    MOVE 1000, R3            ; R3 - adresa liste pojedinih trajanja

UVJ1  LOAD  R0, (UVJ1_STANJE) ; čekanje na spremnost UVJ1
      OR    R0, R0, R0
      JP_Z  UVJ1

      LOAD  R5, (UVJ1)        ; čitanje podatka
      STORE R0, (UVJ1_STANJE) ; brisanje spremnosti
```

```

UVJ2  LOAD  R0, (UVJ2_STANJE) ; čekanje na spremnost UVJ2
      OR    R0, R0, R0
      JP_Z  UVJ2

      STORE R5, (UVJ2)          ; slanje podatka
      STORE R0, (UVJ2_STANJE) ; brisanje spremnosti

      CMP   R1, 14              ; je li ovo prvi prijenos?
      JP_EQ PRVI

      LOAD  R0, (SEKUNDE)       ; trajanje između ova dva prijenosa
      STOREH R0, (R3)           ; spremanje u listu
      ADD   R3, 2, R3           ; povećanje pokazivača na listu
      MOVE  0, R0               ; vraćanje trajanja na 0 za sljedeće
      STORE R0, (SEKUNDE)       ; mjerenje
      JP    DALJE

PRVI  MOVE  0, R0               ; prvo brojanje se ne mjeri
      STORE R0, (SEKUNDE)

DALJE SUB  R1, 1, R1           ; smanjivanje brojača podataka
      JP_NZ UVJ1               ; ima li još podataka? i skok na početak

KRAJ  HALT

SEKUNDE    DW 0                ; brojač sekundi između dva prijenosa

; Alternativno rješenje (nešto preciznije) je da se CT-ovi pokrenu iznova svaki put kad
; se napravi prijenos (tj. kada UVJ2 postane spremna). Sve ostalo bi bilo isto.

```

5. (5,5 bodova) U računalnom sustavu nalaze se procesor FRISC, DMA i dva sklopa PIO koji generiraju maskirajuće prekide INT.

Sklop PIO1 radi u ulaznom načinu rada. Sklop PIO2 radi u načinu ispitivanja bitova: na 4 najviša bita prima se 4-bitni podatak; a pomoću 4 najniža vanjski uređaj dojavljuje sklopu PIO2 da je podatak valjan - tako da postavi sva 4 najniža bita u stanje 1.

Kada dođe do prekida sa PIO1, procesor treba pročitati podatak sa sklopa PIO1 i proširiti ga ničicama. Prošireni podatak pomoću sklopa DMA treba kopirati u 10_{16} 32-bitnih lokacija odredišnog bloka memorije.

Kada dođe do prekida sa PIO2, procesor treba pročitati 4-bitni podatak sa sklopa PIO2 i predznačno ga proširiti. Prošireni podatak pomoću sklopa DMA treba kopirati u 10_{16} 32-bitnih lokacija odredišnog bloka memorije.

Odredišni blok memorije počinje od adrese 1000_{16} i skupine od 10_{16} podataka se redom stavljaju jedna iza druge. DMA radi u načinu zaustavljanja procesora. Glavni program izvodi beskonačnu petlju.

```

PIO1_CR    EQU    FFFF1000
PIO1_DR    EQU    FFFF1004
PIO1_IACK  EQU    FFFF1008
PIO1_IEND  EQU    FFFF100C

PIO2_CR    EQU    FFFF2000
PIO2_DR    EQU    FFFF2004
PIO2_IACK  EQU    FFFF2008
PIO2_IEND  EQU    FFFF200C

DMA_SRC    EQU    FFFF3000
DMA_DST    EQU    FFFF3004
DMA_SIZE    EQU    FFFF3008
DMA_CTRL    EQU    FFFF300C
DMA_START  EQU    FFFF3010
DMA_ACK    EQU    FFFF3014

```

```

      ORG 0
      MOVE 10000, SP           ; inicijalizacija stoga
      JP   GLAVNI             ; skok u glavni program

```

```

ORG 8          ; prekidni vektor za maskirajući prekid
DW 500

GLAVNI
MOVE %B 0101,R0      ; inicijalizacija PIO1 (INT, prekid, ULAZNI način)
STORE R0, (PIO1_CR)

MOVE %B 11110000111100010111, R0 ; aktivna razina najniža 4 bita = 1
STORE R0, (PIO2_CR)      ; MASKA = ispituju se najniža 4 bita
                        ; AND, INT, prekid, ispitivanje bitova

MOVE %B 0100, R0      ; DMA bez INT, zaust. procesora, vj->mem
STORE R0, (DMA_CTRL)

MOVE ADRESA, R0
STORE R0, (DMA_SRC)    ; adresa s koje će se kopirati podatak

MOVE %B 10000, SR      ; GIE - omogućavanje prekida

PETLJA JP  PETLJA      ; beskonačna petlja glavnog programa

ORG 500              ; adresa prekidnog potprograma
PUSH R0              ; čuvanje konteksta
MOVE SR, R0
PUSH R0

LOAD R0, (PIO2_CR)    ; tko je tražio prekid: PIO1 ili PIO2?
CMP R0, 1             ; (mogu se ispitivati i virtualni bitovi SR-a)
JP_EQ PIO2_INT

PIO1_INT
STORE R0, (PIO1_IACK) ; dojava prihvata prekida
LOAD R0, (PIO1_DR)    ; čitanje podatka s PIO1
                        ; proširenje ništicama je "već napravljeno"
STORE R0, (ADRESA)    ; spremanje u memorijsku lokaciju
STORE R0, (PIO1_IEND) ; kraj obrade prekida
JP DMA

PIO2_INT
STORE R0, (PIO2_IACK) ; dojava prihvata prekida
LOAD R0, (PIO2_DR)    ; uzimanje podatka s PIO2
SHL R0, %D 24, R0     ; predznačno proširenje
ASHR R0, %D 28, R0    ; i kasnije pomak za dodatna 4 bita udesno
STORE R0, (ADRESA)
STORE R0, (PIO2_IEND) ; kraj obrade prekida

DMA MOVE 10, R0
STORE R0, (DMA_SIZE)  ; koliko podataka se kopira preko DMA

STORE R0, (DMA_START) ; pokretanje DMA prijenosa sa zaustavljanjem procesora

LOAD R0, (ADRESA_BLOKA); učitavanje adrese na koju se kopira
ADD R0, 40, R0         ; pomicanje pokazivača u ciljnom bloku
STORE R0, (ADRESA_BLOKA); i njegovo spremanje na mem. lokaciju

STORE R0, (DMA_DST)    ; postavljanje te adrese u DMA_DST registar
                        ; (može se samo jednom inicijalizirati DMA_DST na
                        ; 1000 u glavnom programu, jer se on automatski
                        ; povećava tijekom DMA-prijenosa za 40)
STORE R0, (DMA_ACK)    ; brisanje statusa DMA-sklopa

POP R0                 ; obnova konteksta
MOVE R0, SR
POP R0
RETI                  ; povratak iz prekidnog potprograma

ADRESA DW 0           ; pomoćna lokacija; izvor podataka za DMA
ADRESA_BLOKA DW 1000 ; adresa odredišnog bloka podataka

```

6. (5,5 bodova) Za procesor ARM napišite potprogram PARNULA koji za primljeni 16-bitni podatak ispituje svih 15 parova susjednih bitova unutar podatka, i prebraja parove ničtica. Na primjer: broj parova ničtica u 8-bitnom broju **00100100** je 3, a u broju **11111000** je 2. Potprogram PARNULA prima parametar preko fiksne memorijske lokacije TEST, a rezultat (broj parova ničtica) vraća preko R0.

Napišite potprogram COMPARE koji prima dva parametra preko stoga. Za svaki parametar treba potprogramom PARNULA izračunati broj parova ničtica. Potprogram COMPARE preko registra R0 vraća glavnom programu rezultat koji se računa na sljedeći način:

- 1, ako prvi parametar ima više parova ničtica od drugog parametra
- -1, ako prvi parametar ima manje parova ničtica od drugog parametra
- 0, ako parametri imaju jednak broj parova ničtica

Pod prvim parametrom podrazumijevamo podatak koji se nalazio na lokaciji PRVI (analogno za drugi).

Glavni program treba s memorijskih lokacija PRVI i DRUGI učitati dva 16-bitna podatka, te podatak s većim brojem parova ničtica zapisati na lokaciju REZULTAT. Ako podatci imaju jednak broj parova ničtica, na lokaciju REZULTAT treba upisati FFFF₁₆.

```

ORG 0
MOV  R13,  #10<12      ; inicijalizacija stoga

LDRH  R1, PRVI          ; učitavanje podataka
LDRH  R2, DRUGI

STMFD R13!, {R1, R2}    ; stavljanje parametara na stog
BL    COMPARE           ; poziv potprograma
ADD   R13, R13, #8      ; čišćenje stoga

CMP    R0, #0           ; usporedba rezultata s 0
STRGTH R1, REZULTAT     ; veći - PRVI je rezultat
STRLTH R2, REZULTAT     ; manji - DRUGI je rezultat
MVNEQ R0, #0           ; jednaki - stavljamo FFFF = MVN(0)
STREQH R0, REZULTAT
SWI 123456

```

COMPARE

```

STMFD R13!, {R1, R2, R14}; spremanje konteksta (i R14!)
LDR  R1, [R13, #0C]      ; učitavanje prvog parametra (12 bajtova udaljen)
STRH R1, TEST            ; spremanje parametra na memorijsku lokaciju TEST
BL   PARNULA             ; poziv potprograma
MOV  R1, R0              ; čuvanje rezultata u R1 za usporedbu

LDR  R2, [R13, #10]      ; učitavanje drugog parametra (16 bajtova udaljen)
STRH R2, TEST            ; spremanje parametra na memorijsku lokaciju TEST
BL   PARNULA             ; poziv potprograma
MOV  R2, R0              ; čuvanje rezultata u R2 za usporedbu

CMP  R1, R2              ; usporedba 2 rezultata dobivena od PARNULA
MOVEQ R0, #0             ; rezultat se vraća preko R0, a postavlja se...
MOVG T R0, #1            ; ...na temelju zastavica od naredbe CMP
MVNLT R0, #0             ; MVN #0 daje -1

LDMFD R13!, {R1, R2, R14}; vraćanje konteksta
MOV  PC, LR              ; povratak iz potprograma

```

PARNULA

```

STMFD R13!, {R1, R2, R3}; spremanje konteksta
LDRH  R1, TEST          ; učitavanje parametra
MOV   R2, #D 15         ; 15 puta vrtiti petlju (15 parova)
MOV   R0, #0            ; brojač parova nula

```

```

PETLJA  AND R3, R1, #B11 ; brisanje svih bitova osim zadnja 2
        CMP  R3, #0      ; je li dobiveni podatak = 0?
        ADDEQ R0, R0, #1 ; ako jest -> to je par nula, treba povećati brojač
        MOV  R1, R1, LSR #1 ; pomak udesno za 1 bit
        SUBS R2, R2, #1   ; smanjivanje brojača pomaka (brojača petlje)
        BNE  PETLJA

```

```

LDMFD R13!, {R1, R2, R3}; vraćanje konteksta
MOV    PC, LR           ; povratak iz potprograma

```

```

REZULTAT    DW 0
PRVI        DW 10
DRUGI       DW 20
TEST        DW 0

```

7. (7 bodova) Računalni sustav usisivača sastoji se od procesora ARM, sklopa RTC (radi u prekidnom načinu, spojen na IRQ, na ulaz RTC-a spojen je signal od 1 kHz) i sklopa GPIO.

Na vrata A sklopa GPIO spojen je temperaturni sklop (kao na predavanjima), na sljedeći način:

- bitovi 0-5 – ulazni: temperatura motora u rasponu od 0 do 63
- bit 6 – ulazni bit: temperatura je postavljena
- bit 7 – izlazni bit: temperatura je pročitana

Na vrata B sklopa GPIO spojeno je:

- bit 0 – ulazni bit: tipka za uključivanje (1) / isključivanje (0) usisivača
- bit 1 – izlazni bit: uključivanje (1) / isključivanje (0) motora
- bitovi 2-4 – ulazni: senzor prljavštine
- bitovi 5-7 – izlazni: regulator snage motora

Napisati program koji beskonačno upravlja radom usisivača svakih 0,1 sekundi na sljedeći način. Prvo se provjerava tipka za uključivanje/isključivanje usisivača, te se na temelju stanja tipke uključuje ili isključuje motor. Ako motor treba biti uključen, snaga motora regulira se na temelju vrijednosti senzora prljavštine (npr. ako je vrijednost senzor prljavštine 000₂, snaga motora također treba biti 000₂). Međutim, dodatno treba ispitati temperaturu motora. Ako je ona strogo veća od 60 °C, snagu motora treba smanjiti na minimum (vrijednost 000₂), bez obzira na razinu prljavštine.

```

ORG    0
B      GLAVNI                ; skok na glavni program

ORG    18                    ; prekidni potprogram - IRQ
                                ; (skok može, ali ne mora jer se FIQ ne koristi)
STMFD  R13!, {R0,R1,R2,R3,R4} ; spremanje konteksta
LDR    R0, GPIO              ; učitavanje adresa RTC i GPIO
LDR    R1, RTC

; reinicijalizacija RTC-a
MOV    R2, #0
STR    R2, [R1,#0C]          ; resetiranje brojača
STR    R2, [R1,#8]           ; dojava prihvata prekida

; provjera tipke za uključivanje motora
LDR    R2, [R0,#4]           ; čitanje podataka s vrata B
ANDS   R3, R2, #1            ; ispitati stanje tipke (najniži bit)

MOVEQ  R3, #0                ; ako je tipka==0, motor se samo isključi...
BEQ    SALJI                 ; ...i ne treba daljnja regulacija

; Inače motor treba biti uključen, i treba da regulirati.
; Kopiraj stanje senzora na bitove za snagu motora (+ uključi motor)
AND    R3, R2, #0B 00011100   ; bitovi 2-4 su senzor prljavštine
MOV    R3, R3, LSL #3         ; pomak na mjesto regulatora snage...
OR     R3, R3, #0B 00000010   ; ...i dodajemo bit za uključivanje motora

; čitanje i provjera temperature (na vratima A)
CEKAJ  LDR    R2, [R0]         ; čekanje na novu temperaturu
ANDS   R4, R2, #0B 01000000   ; bit 6 je signal nove temp.
BEQ    CEKAJ                  ; čekanje dok je signal u niskom stanju

AND    R4, R2, #0B 00111111   ; bitovi 0-5 su temperatura

MOV    R2, #0B 10000000       ; generiranje impulsa na bitu 7...
STR    R2, [R0]               ; (može i naredbama ORR i AND)

```



```

MOV    R2, #0B 00000000
STR    R2, [R0]

CMP    R4, #0D60          ; je li temperatura veća od 60 stupnjeva?
ANDHI  R3, #0B 00011111   ; ako jeste (Higher), spusti snagu na 000

SALJI  STR    R3, [R0,#4]   ; slanje snage motora i stanja...
                                ; uključenosti/isključenosti na vrata B

VAN    LDMFD    R13!, {R0,R1,R2,R3,R4} ; obnova konteksta
SUBS   PC, LR, #4          ; povratak

GLAVNI MOV    R13,#10<12   ; inicijalizacija stoga
LDR    R0, GPIO            ; bazna adresa sklopa GPIO
LDR    R1, RTC             ; bazna adresa sklopa RTC

MOV    R2, #0B10000000     ; bit 7 je izlazni
STR    R2, [R0,#8]         ; registar smjera vrata A
MOV    R2, #0B 00011101    ; bitovi 1,5,6,7 izlazni, 0,2,3,4 ulazni
STR    R2, [R0,#0C]        ; registar smjera vrata B

MOV    R2, #1              ; omogućavanje prekida u RTC-u
STR    R2, [R1,#10]        ; upis u upravljački registar (RTCCR)
MOV    R2, #0D100          ; konstanta = 0,1 sekunda
STR    R2, [R1,#4]         ; upis u RTCMR
MOV    R2, #0              ; inicijalizacija brojila (nije nužno)
STR    R2, [R1,#0C]        ; upis u RTCLR

MRS    R0, CPSR            ; omogućavanje prihvata IRQ-a
BIC    R0, R0, #80
MSR    CPSR_c, R0

PETLJA B      PETLJA       ; prazna petlja

GPIO   DW     0FFFF1000    ; adresa GPIO
RTC    DW     0FFFF2000    ; adresa RTC

```