

Prezime i ime (tiskanim slovima): _____ JMBAG: _____

Izjavljujem da tijekom ispita neću od drugoga primiti niti drugome pružiti pomoć, te da se neću koristiti nedopuštenim sredstvima. Ove su radnje teška povreda Kodeksa ponašanja te mogu uzrokovati i trajno isključenje s Fakulteta. Izjavljujem da mi zdravstveno stanje dozvoljava pisanje ovog ispita. Potpis: _____.

Dozvoljeno je koristiti isključivo službene šalabahtere (popis naredaba FRISC-a i ARM-a). Programe treba pisati uredno i komentirati pojedine cjeline programa. Rješenja teorijskih zadatka treba napisati na ovaj papir. Završni ispit traje 135 minuta i nosi 40 bodova.

1.a (1,5 bod) 4-bitni podatak 1001_2 u formatu **NBC** predstavlja broj _____, u formatu **2'k** predstavlja broj _____, te u formatu **s bitom za predznak** predstavlja broj _____. **4-bitni podatak 0101_2** u formatu **NBC** predstavlja broj _____, u formatu **2'k** predstavlja broj _____, te u formatu **s bitom za predznak** predstavlja broj _____. Mora se vidjeti postupak.

Mjesto
za
postupak:

1.b (1 bod) Za **memorijske i ulazno-izlazne (UI)** sabirnice vrijede sljedeće tvrdnje. **Veća brzina rada** je karakteristika _____ sabirnice. Spajanje **većeg broja uređaja** različitih brzina rada je karakteristika _____ sabirnice. Dva **načina povezivanja** memorijske i ulazno-izlazne sabirnice su: _____ i _____.

1.c (1 bod) FRISC-GPIO se spaja sa **vanjskim procesom** pomoću sinkronizacijskih priključaka nazvanih _____ i _____. Ovi priključci se koriste u dva **načina rada** koja se zovu _____ i _____.

1.d (2,5 boda) Tri **načina** DMA-prijenosa su: _____, _____ i _____.

Ako se u sklopu **FRISC-DMA** zada da je **izvor** podataka **memorija**, onda će se nakon prijenosa svakog podatka automatski **za 4 uvećati** _____. To se **neće** dogoditi ako se zada da je izvor _____. Bez obzira na vrstu izvora i odredišta, nakon prijenosa svakog podatka **uvijek će se za 1 smanjiti** _____. Sklop FRISC-DMA postat će **spreman** (kada?) _____.

Ako je sklop FRISC-DMA na adresi **FFFF0000** i ako želimo **kopirati blok** memorije od 100 podataka, od adrese 1000 na adresu 2000, **krađom ciklusa i bez prekida**, onda 4 najniža bita **kontrolne riječi** moraju biti _____ (**binarno**), a tu riječ treba upisati na **adresu** _____. U ovom slučaju **detekciju kraja** DMA-prijenosa napraviti ćemo čitanjem i ispitivanjem podatka s adrese _____.

1.e (1 bod) Za ARM napišite programski odsječak (najviše 4 naredbe) koji **uspoređuje dva 2'k broja u dvostrukoj preciznosti**. **Prvi broj** je u R0 (niži dio) i R1 (viši dio). **Drugi broj** je u R2 (niži dio) i R3 (viši dio). Ako je prvi broj **veći ili jednak** od drugoga, onda u R6 treba upisati 1, a inače u R6 treba upisati 0. Niti jedan opći registar osim R6 (i R15, naravno) **ne smije** promijeniti vrijednost.

1.f (3 boda) Za **ARM7** odredite **trajanje** izvođenja sljedećeg **programskog odsječka** (pretpostavite da je memorija **brza**). Kraj **svake** naredbe napišite **koliko puta** se naredba izvodi po **koliko** ciklusa (npr. $6 \times 2c$ ili $1 \times 2c + 1 \times 1c$). Ako neka naredba izaziva **hazard**, napišite njegovo ime na drugoj crti. Cijeli odsječak traje _____ ciklusa.

				Trajanje	Hazard
	B	SKIP			
TRI	DW	3			
SKIP	LDR	R6, TRI			
	MOV	R0, #9			
LOOP	SUBS	R0, R0, R6			
	BNE	LOOP			
	STR	R0, REZ			

1.g (2 boda) FRISC prilikom **prihvatanja** prekida **NMI** automatski sprema _____ (što?) na _____ (gdje?). Prekidni potprogram za NMI se nalazi na adresi _____.

ARM prilikom **prihvatanja** prekida **FIQ** automatski sprema _____ (što?) u _____ (gdje?), a također automatski sprema i _____ (što?) u _____ (gdje?). Prekidni potprogram za FIQ se nalazi na adresi _____.

1.h (1 bod) Efikasnost priručnih memorija (cache) temelji se na dvije **karakteristike podataka** u stvarnim primjenama. Te **karakteristike podataka** se nazivaju _____ i _____. Prilikom **pisanja bez promašaja** u priručnu memoriju treba osigurati **istovjetnost** (koherentnost) podataka. Dva algoritma za obradu pisanja zovu se: _____ i _____.

2. FRISC (10 bodova) Na FRISC su spojeni sklopovi CT1 i CT2 te GPIO1 i GPIO2. Adrese im odaberite sami.

Pomoću sklopa **CT2** treba **mjeriti razdoblja od 1 ms** (milisekunde). Na ulaz od CT2 je spojen signal frekvencije 1 MHz. Sklop CT2 treba zahtijevati prekid preko **NMI**.

CT1 treba **prebrajati impulse** koji dolaze na njegov ulaz. Prebraja se **koliko je impulsa došlo unutar prethodnog razdoblja od 1 ms**. Pretpostavite da broj impulsa unutar 1 ms neće prijeći 8-bitni opseg. Nakon što se se prebroje impulsi iz prethodne milisekunde, onda taj broj treba **bezuvjetno poslati na GPIO1**.

Brojenje impulsa treba napraviti **100₁₀ puta**, tj. za 100₁₀ razdoblja od jedne milisekunde. Nakon toga treba **zaustaviti rad oba CT-a**.

GPIO2 izaziva prekide **INT**. Kad se dogodi INT, na GPIO2 treba poslati **broj 2 ako CT-ovi obavljaju svoju funkciju**. Ako su pak **CT-ovi zaustavljeni**, onda na GPIO2 treba poslati **broj 0**.

Glavni program cijelo vrijeme izvodi **beskonačnu petlju**.

3. ARM (7 bodova) Treba napisati potprogram PRETVORI koji **pretvara broj iz 32-bitnog formata s bitom za predznak u 32-bitni format 2'k**. Potprogram prima jedan **parametar** preko **lokacije iza naredbe BL**. Parametar predstavlja **adresu broja u formatu s bitom za predznak**. **Rezultat** se vraća registrom **R2**.

Treba napisati potprogram SUM_BLOK koji **računa sumu svih podataka u memorijskom bloku**. SUM_BLOK prima **dva parametra preko stoga**: početnu **adresu** bloka i **broj** podataka u bloku. Podatci u bloku su u **32-bitom formatu s bitom za predznak**. Za **svaki podatak** treba **pomoću potprograma PRETVORI** odrediti prikaz u formatu 2'k i **pribrojiti ga sumi** koja također mora biti u **formatu 2'k**. **Suma mora biti u dvostrukoj preciznosti**. Rezultat potprograma je ukupna suma svih podataka, pri čemu se **niži dio sume vraća registrom R0, a viši dio registrom R1**.

Glavni program treba samo pozvati potprogram SUM_BLOK za blok na adresi 45A0 u kojemu se nalazi 3000₁₆ podataka u 32-bitnom formatu s bitom za predznak. Rezultat treba spremići od lokacije 200₁₆.

4. ARM (10 bodova) Na ARM su spojeni GPIO i RTC (adrese odaberite sami). Na **RTC** je spojen signal od **1kHz**, a RTC je spojen na **FIQ**.

Na **vrata A** sklopa GPIO spojen je **LCD prikaznik** kao na predavanjima (podsjetnik: bitovi 0 do 6=ASCII znak, bit 7=WR, izlazni). Na **vrata B** na bit 7 spojena je **sklopka** (daje 1 kada je pritisnuta), a na bitove 0 do 6 spojen je **senzor tlaka** (stanje senzora se očitava bezuvjetno).

Svake sekunde treba očitati stanje sklopke. Ako je uključena, treba na LCD-u prikazati tekst „ON“, a ako je isključena, prikaz na LCD-u treba biti prazan. ASCII kodovi: 'O'=4F, 'N'=4E, LCD briši=0D, LCD prikaži=0A.

Napišite **potprogram LCDWR** (kao na predavanjima) pomoću kojega ćete **slati pojedini znak na LCD** (način prijenosa parametara odaberite po svojoj želji, ali napišite u komentaru kako ih prenosite).

Glavni program **cijelo vrijeme treba očitavati stanje senzora** na GPIO-u, i pohranjivati ga kao 8-bitni podatak **kružno** u memorijski blok od 100₁₆ **bajtova** na adresi 1000₁₆. **Kružno pohranjivanje** znači da se nakon što se blok **napuni**, sljedeći **bajt** opet puni od **početne** adrese.

RJEŠENJA

1.a (1,5 bod) 4-bitni podatak 1001_2 u formatu NBC predstavlja broj 9, u formatu 2'k predstavlja broj -7, te u formatu s bitom za predznak predstavlja broj -1. 4-bitni podatak 0101_2 u formatu NBC predstavlja broj 5, u formatu 2'k predstavlja broj 5, te u formatu s bitom za predznak predstavlja broj 5. Mora se vidjeti postupak.

Mjesto za postupak:	NBC:	2'k:	Bit za predznak:	0101 je pozitivan
	$1001 = 8+1 = 9$	$1001 = \text{negativan}$	$1001 = \text{negativan}$	pa ima isti iznos za
		$-(0110+1) = (0111)$		sva tri formata:
		$= -(4+2+1) = -7$	$-(0001) = -(1) = -1$	$0101 = 4+1 = 5$

1.b (1 bod) Za memorijske i ulazno-izlazne (UI) sabirnice vrijede sljedeće tvrdnje. Veća brzina rada je karakteristika memorijske sabirnice. Spajanje većeg broja uređaja različitih brzina rada je karakteristika ulazno-izlazne sabirnice. Dva načina povezivanja memorijske i ulazno-izlazne sabirnice su: zajednička sabirnica ili backplane i neizravno spajanje ili spajanje pomoću međusklopa/mosta.

1.c (1 bod) FRISC-GPIO se spaja sa vanjskim procesom pomoću sinkronizacijskih priključaka nazvanih STROBE i READY. Ovi priključci se koriste u dva načina rada koja se zovu ulazni (način) i izlazni (način).

1.d (2,5 boda) Tri načina DMA-prijenosa su: krađa ciklusa, zaustavljanje procesora i blokovski (prijenos).

Ako se u sklopu FRISC-DMA zada da je izvor podataka memorija, onda će se nakon prijenosa svakog podatka automatski za 4 uvećati adresni registar izvora/adresa izvora. To se neće dogoditi ako se zada da je izvor vanjska jedinica. Bez obzira na vrstu izvora i odredišta, nakon prijenosa svakog podatka uvijek će se za 1 smanjiti brojač ili brojač (prenesenih) podataka. Sklop FRISC-DMA postat će spreman (kada?) kad se svi podatci prenesu/kad se dovrši DMA-prijenos/kad brojač postane 0.

Ako je sklop FRISC-DMA na adresi FFFF0000 i ako želimo kopirati blok memorije od 100 podataka, od adrese 1000 na adresu 2000, krađom ciklusa i bez prekida, onda 4 najniža bita kontrolne riječi moraju biti 0010 (binarno), a tu riječ treba upisati na adresu FFFF000C. U ovom slučaju detekciju kraja DMA-prijenosa napraviti ćemo čitanjem i ispitivanjem podatka s adrese FFFF0014 (adresa bistabila stanja) i/ili FFFF0008 (adresa brojača podataka).

1.e (1 bod) Za ARM napišite programski odsječak (najviše 4 naredbe) koji uspoređuje dva 2'k broja u dvostrukoj preciznosti. Prvi broj je u R0 (niži dio) i R1 (viši dio). Drugi broj je u R2 (niži dio) i R3 (viši dio). Ako je prvi broj veći ili jednak od drugoga, onda u R6 treba upisati 1, a inače u R6 treba upisati 0. Niti jedan opći registar osim R6 (i R15, naravno) ne smije promijeniti vrijednost.

<u>SUBS R6,R0,R2</u>
<u>SBCS R6,R1,R3</u>
<u>MOVGE R6,#1</u>
<u>MOVLt R6,#0</u>

Uočite da sljedeća rješenja nisu dobra, tj. ne rade za sve brojeve (probajte sa npr. 1111 1000 i 1111 0000 u 4-bitnoj jednostrukoj preciznosti i 8-bitnoj dvostrukoj preciznosti):

MOV R6,#0
CMP R1,R3
CMPEQ R0,R2
MOVGE R0,#1
MOVGE R6,#1
CMP R1,R3
CMPEQ R0,R2
MOVGE R0,#1
MOVLt R0,#0

1.f (3 boda) Za ARM7 odredite trajanje izvođenja sljedećeg programskog odsječka (pretpostavite da je memorija brza). Kraj svake naredbe napišite koliko puta se naredba izvodi po koliko ciklusa (npr. $6 \times 2c$ ili $1 \times 2c + 1 \times 1c$). Ako neka naredba izaziva hazard, napišite njegovo ime na drugoj crti. Cijeli odsječak traje 21 ciklusa.

			Trajanje	Hazard
	B	SKIP	<u>2punj + 1x3c</u>	<u>upravljajući</u>
TRI	DW	3		
SKIP	LDR	R6, TRI	<u>1x3c</u>	<u>strukturni</u>
	MOV	R0, #9	<u>1x1c</u>	
LOOP	SUBS	R0, R0, R6	<u>3x1c</u>	
	BNE	LOOP	<u>2x3c + 1x1c</u>	<u>upravljajući</u>
	STR	R0, REZ	<u>1x2c</u>	<u>strukturni</u>

1.g (2 boda) FRISC prilikom prihvatanja prekida NMI automatski sprema (registar) PC ili povratnu adresu (=adresa sljedeće naredbe) (što?) na stog (gdje?). Prekidni potprogram za NMI se nalazi na adresi 0C.

ARM prilikom prihvatanja prekida FIQ automatski sprema PC ili povratnu adr.+4 (što?) u LR fiq/R14 fiq (gdje?), a također automatski sprema i CPSR (što?) u SPSR fiq (gdje?). Prekidni potprogram za FIQ se nalazi na adresi 1C.

1.h (1 bod) Efikasnost priručnih memorija (cache) temelji se na dvije **karakteristike podataka** u stvarnim primjenama. Te **karakteristike podataka** se nazivaju prostorna lokalnost i vremenska lokalnost. Prilikom **pisanja bez promašaja** u priručnu memoriju treba osigurati **istovjetnost** (koherentnost) podataka. Dva algoritma za obradu pisanja zovu se: pisanje s proslijeđivanjem/write-through i pisanje pri povratku/write-back.

2. FRISC (10 bodova) Na FRISC su spojeni sklopovi CT1 i CT2 te GPIO1 i GPIO2. Adrese im odaberite sami.

Pomoću sklopa **CT2** treba **mjeriti razdoblja od 1 ms** (milisekunde). Na ulaz od CT2 je spojen signal frekvencije 1 MHz. Sklop CT2 treba zahtijevati prekid preko **NMI**.

CT1 treba **prebrajati impulse** koji dolaze na njegov ulaz. Prebraja se **koliko je impulsa došlo unutar prethodnog razdoblja od 1 ms**. Pretpostavite da broj impulsa unutar 1 ms neće prijeći 8-bitni opseg. Nakon što se se prebroje impulsi iz prethodne milisekunde, onda taj broj treba **bezuovjetno poslati na GPIO1**.

Brojenje impulsa treba napraviti **100₁₀ puta**, tj. za 100₁₀ razdoblja od jedne milisekunde. Nakon toga treba **zaustaviti rad oba CT-a**.

GPIO2 izaziva prekide **INT**. Kad se dogodi INT, na GPIO2 treba poslati **broj 2 ako CT-ovi obavljaju svoju funkciju**. Ako su pak **CT-ovi zaustavljeni**, onda na GPIO2 treba poslati **broj 0**.

Glavni program cijelo vrijeme izvodi **beskonačnu petlju**.

;;;;;;;;;;;;; adrese, početak i vektor

```
CT1_CR      EQU    0FFFF1000          ; adrese vanjskih jedinica
CT1_LR      EQU    0FFFF1004

CT2_CR      EQU    0FFFF2000
CT2_LR      EQU    0FFFF2004
CT2_IACK    EQU    0FFFF2008
CT2_IEND    EQU    0FFFF200C

GPIO1_CR    EQU    0FFFF3000
GPIO1_DATA  EQU    0FFFF3004

GPIO2_CR    EQU    0FFFF4000
GPIO2_DATA  EQU    0FFFF4004
GPIO2_IACK  EQU    0FFFF4008
GPIO2_IEND  EQU    0FFFF400C

                ORG    0
                MOVE   10000, SP        ; inicijalizacija stoga
                JP     GLAVNI           ; preskok u glavni

                ORG    8                ; adresa vektora
                DW     200              ; vektor
```

;;;;;;;;;;;;; prekidni potprogram za NMI
; CT2 JAVLJA DA JE ISTEKLA 1 ms

```
NMI_PP      ORG     0C                ; adresa za NMI
            PUSH    R0                ; pohrani kontekst
            PUSH    R1
            MOVE    SR, R0
            PUSH    R0

            STORE   R0, (CT2_IACK)    ; prihvati prekid

            ; učitaj i resetiraj iznos brojila u CT1
            LOAD    R1, (CT1_LR)      ; učitaj iznos brojila i zapamti ga u R1
            MOVE    0, R0              ; resetiraj brojilo:
            STORE   R0, (CT1_LR)      ; koristim konstantu 0, kao i u glavnom programu

            ; izračunaj broj impulsa u prošloj milisekundi. Koristi se konstanta
            ; 65536 jer je inicijalno u LR upisan broj 0. Može i neka druga konstanta.
            MOVE    %D 65536, R0
            SUB     R0, R1, R0
```

```

; pošalji izračunati broj impulsa na GPIO1 (i to bezuvjetno)
STORE R0, (GPIO1_DAT)

LOAD R0, (BROJAC_100) ; smanji brojač milisekundi
SUB R0, 1, R0
STORE R0, (BROJAC_100)

CMP R0, 0 ; ispitaj brojač milisekundi (je li 100)
JR_NE NASTAVI

; proteklo je 100 milisekundi - zaustavi CT-ove i postavi oznaku
KRAJ MOVE 0, R0
STORE R0, (CT1_CR)
STORE R0, (CT2_CR)
STORE R0, (OZNAKA)

NASTAVI STORE R0, (CT2_IEND) ; dojava kraja posluživanja

POP R0 ; obnovi kontekst
MOVE R0, SR
POP R1
POP R0
RETN ; povratak iz NMI

;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;; glavni program

GLAVNI MOVE %D 1000, R0 ; inicijalizacija CT2 (1 ms)
STORE R0, (CT2_LR)
MOVE %B 111, R0 ; NMI, prekid = da; START
STORE R0, (CT2_CR)

MOVE 0, R0 ; inicijalizacija CT1 (counter)
STORE R0, (CT1_LR)
; Ne mora se upisati 0 u LR, već bilo koja konstanta veća od 255, ali
; onda tu konstantu treba koristiti kod izračuna broja impulsa u
; prekidnom potprogramu za NMI.
MOVE %B 01, R0 ; prekid = ne; START
STORE R0, (CT1_CR)

; inicijalizacija GPIO1
MOVE %B 010, R0 ; prekid = ne; MOD = postavljanje bitova
STORE R0, (GPIO1_CR)

; inicijalizacija GPIO2
MOVE %B 0100, R0 ; INT, prekid = da; MOD = izlazni
STORE R0, (GPIO2_CR)

MOVE %B 10000, SR ; dozvoli prekide

LOOP JR LOOP ; beskonačna petlja

;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;; dvije varijable
; obavezno u memoriji, ne držati po registrima

BROJAC_100 DW %D 100 ; brojač milisekundi
OZNAKA DW 2 ; stanje rada CT-ova: rade oba (2), ne rade (0)

```

;;; prekidni potprogram za INT

```
INT_PP      ORG    200                      ; adresa prekidnog potprograma

            PUSH   R0                      ; pohrana konteksta (SR se ne mijenja)

            STORE  R0, (GPIO2_IACK)        ; prihvati prekid

            LOAD   R0, (OZNAKA)            ; dohvati OZNAKE (stanje rada CT_ova)
            STORE  R0, (GPIO2_DATA)        ; slanje OZNAKE (broj 0 ili 2) na GPIO2

            STORE  R0, (GPIO2_IEND)        ; dojava kraja posluživanja

            POP    R0                      ; obnova konteksta
            RETI                               ; povratak iz INT
```

3. ARM (7 bodova) Treba napisati potprogram PRETVORI koji **pretvara broj iz 32-bitnog formata s bitom za predznak u 32-bitni format 2'k**. Potprogram prima jedan **parametar** preko **lokacije iza naredbe BL**. Parametar predstavlja **adresu** broja u formatu s bitom za predznak. **Rezultat** se vraća registrom **R2**.

Treba napisati potprogram SUM_BLOK koji **računa sumu svih podataka u memorijskom bloku**. SUM_BLOK prima **dva parametra preko stoga**: početnu **adresu** bloka i **broj** podataka u bloku. Podatci u bloku su u **32-bitom formatu s bitom za predznak**. Za **svaki podatak** treba **pomoću potprograma PRETVORI** odrediti prikaz u formatu 2'k i **pribrojiti ga sumi** koja također mora biti u **formatu 2'k**. **Suma mora biti u dvostrukoj preciznosti**. Rezultat potprograma je ukupna suma svih podataka, pri čemu se **niži dio sume vraća registrom R0, a viši dio registrom R1**.

Glavni program treba samo pozvati potprogram SUM_BLOK za blok na adresi 45A0 u kojemu se nalazi 3000₁₆ podataka u 32-bitnom formatu s bitom za predznak. Rezultat treba spremiti od lokacije 200₁₆.

;;;;;;;;;;;;; glavni program i podatci

```
GLAVNI      ORG      0
            MOV      SP, #10<12          ; inicijalizacija stoga

            LDR      R0, ADR_NIZA        ; adresa 45A0 ne može naredbom MOV
            MOV      R1, #30<8          ; N=3000 podataka u bloku
            STMFD    SP!, {R0,R1}       ; parametri na stog

            BL       SUM_BLOK
            ADD      SP, SP, #8          ; ukloni parametre sa stoga

            MOV      R2, #20<4          ; spremanje rezultata iz R0 i R1 na adresu 200
            STR      R0, [R2], #4
            STR      R1, [R2]
            ; umjesto dve gornje naredbe može i STMIA R2, {R0, R1}

            ; budući da je 200 blizu za 12-bitni offset, onda umjesto gornje tri naredbe
            ; može i:   STR R0,200; STR R1,204

            SWI      123456

ADR_NIZA    DW      45A0

            ORG      200
            DW      0, 0                ; mjesto za rezultat
```

;;;;;;;;;;;;; potprogram SUM_BLOK

```
SUM_BLOK  STMFD SP!, {R2, R3, R4, LR}          ; spremanje konteksta
                                                ; R2 se sprema jer ga PRETVORI mijenja
                                                ; LR se sprema zbog BL

        ADD  R2, SP, #%D 16                    ; R2=adresa parametara
        LDMFD R2, {R3, R4}                    ; dohvat parametara
                                                ; R3=adresa bloka, R4=broj podataka

        MOV  R0, #0                            ; rezultat, suma u dvostrukoj preciznosti
        MOV  R1, #0

LOOP      STR  R3, ADR                          ; upiši parametar iza naredbe BL
        BL   PRETVORI                          ; poziv
ADR       DW   0                               ; mjesto za parametar

; Pribrajanje broja u sumu (koja je u R0 i R1 u dvostrukoj preciznosti).
; Broj je u R2 kao 32-bitni 2'k, treba ga proširiti pri pribrajanju višeg dijela.
        ADDS R0, R0, R2                        ; pribroji niži dio broja sumi
        MOV  R2, R2, ASR #%D 31               ; proširi, tj. odredi viši dio broja u kojemu
                                                ; su sve 0 ili sve 1
        ADC  R1, R1, R2                        ; pribroji viši dio sumi

        ADD  R3, R3, #4                        ; izračunaj adresu sljedećeg podatka
        SUBS R4, R4, #1                        ; smanji brojač petlje, tj. broj podataka
        BNE  LOOP

        LDMFD SP!, {R2, R3, R4, LR}          ; obnovi kontekst
        MOV  PC, LR                           ; povratak
```

;;;;;;;;;;;;; potprogram PRETVORI

```
PRETVORI  STMFD SP!, {R0}                     ; spremi kontekst

        LDR  R0, [LR], #4                     ; dohvat parametra i pomak povratne adrese
                                                ; R0=adresa podatka
        LDR  R2, [R0]                         ; dohvati broj sa zadane adrese

        ORRS R2, R2, R2                       ; ispita predznak broja

        BPL  POZIT_VAN                       ; ako je pozitivan, idi na POZIT_VAN
NEGAT     BIC  R2, R2, #80<24                ; obriši bit predznaka
        RSB  R2, R2, #0                       ; operacija dvojnog komplementa
```

; Gornje tri naredbe mogu i kraće: BICMI i RSBMI
; umjesto RSB može i klasično "EOR -1" i "ADD 1"

```
POZIT_VAN LDMFD SP!, {R0}                     ; obnovi kontekst
        MOV  PC, LR                           ; povratak
```

; Može i bez spremanja konteksta, jer se sve može riješiti samo s
; registrom R2. Prve dvije naredbe mogu se napisati ovako:
; LDR R2, [LR], #4 ; R2=adresa podatka
; LDR R2, [R2] ; dohvati broj sa zadane adrese

4. ARM (10 bodova) Na ARM su spojeni GPIO i RTC (adrese odaberite sami). Na **RTC** je spojen signal od **1kHz**, a RTC je spojen na **FIQ**.

Na **vrata A** sklopa GPIO spojen je **LCD prikaznik** kao na predavanjima (podsjetnik: bitovi 0 do 6=ASCII znak, bit 7=WR, izlazni). Na **vrata B** na bit 7 spojena je **sklopka** (daje 1 kada je pritisnuta), a na bitove 0 do 6 spojen je **senzor** tlaka (stanje senzora se očitava bezuvjetno).

Svake sekunde treba očitati stanje sklopke. Ako je uključena, treba na LCD-u prikazati tekst „ON“, a ako je isključena, prikaz na LCD-u treba biti prazan. ASCII kodovi: 'O'=4F, 'N'=4E, LCD briši=0D, LCD prikaži=0A.

Napišite **potprogram LCDWR** (kao na predavanjima) pomoću kojega ćete **slati pojedini znak na LCD** (način prijenosa parametara odaberite po svojoj želji, ali napišite u komentaru kako ih prenosite).

Glavni program **cijelo vrijeme treba očitavati stanje senzora** na GPIO-u, i pohranjivati ga kao 8-bitni podatak **kružno** u memorijski blok od 100₁₆ **bajtova** na adresi 1000₁₆. **Kružno pohranjivanje** znači da se nakon što se blok **napuni**, sljedeći **bajt** opet puni od **početne** adrese.

```
;;;;;;;;;;;;; početak

                ORG    0
                B GLAVNI                ; preskok u glavni

;;;;;;;;;;;;; prekidni potprogram

PREKID          ORG    1C                ; adresa za FIQ
                STMFD R13!, {LR}        ; spremanje konteksta (koriste se privatni
                                        ; registri R8 i R9 od moda FIQ)

                LDR     R8, RTC          ; dohvat adrese RTC-a
                MOVE    R9, #0
                STR     R9, [R8,#0C]    ; vrati brojilo na 0
                STR     R9, [R8,#08]    ; dojaví prihvat prekida

                LDR     R8, GPIO         ; dohvat adrese GPIO-a
                LDR     R9, [R8,#4]      ; očitaj sklopku sa vrata B
                ANDS    R9, R9, #80     ; ispitaj stanje sklopke
                BEQ     NIJE_SKLOPKA

JE_SKLOPKA      ; sklopka JE pritisnuta
                MOVE    R9, #0D        ; briši LCD
                BL      LCDWR
                MOVE    R9, #4F        ; slovo O
                BL      LCDWR
                MOVE    R9, #4E        ; slovo N
                BL      LCDWR
                MOVE    R9, #0A        ; prikaži ON na LCD-u
                BL      LCDWR
                B       VAN

NIJE_SKLOPKA    ; sklopka NIJE pritisnuta
                MOVE    R9, #0D        ; briši LCD
                BL      LCDWR
                MOVE    R9, #0A        ; prikaži prazan LCD
                BL      LCDWR

VAN             LDMFD R13!, {LR}        ; obnovi kontekst
                SUBS    PC, LR, #4      ; povratak iz FIQ

;;;;;;;;;;;;; adrese i konstanta

GPIO            DW     0FFFF1000        ; adrese sklopova
RTC             DW     0FFFF2000
KONST           DW     %D 1000          ; konstanta brojenja
```

;;;;;;;;;;;;; potprogram LCDWR

```
        ; parametri:   znak se prenosi registrom R9
        ;               adresa GPIO-a se prenosi registrom R8

LCDWR    STMFD R13!, {R9}      ; spremi kontekst

        BIC    R9, R9, #80     ; brišemo gornji bit za svaki slučaj - neobavezno
        ; (može i AND)
        STR    R9, [R8]        ; slanje znaka

        EOR    R9, R9, #80     ; dizanje impulsa (može i ORR)
        STR    R9, [R8]

        EOR    R9, R9, #80     ; spuštanje impulsa (može i BIC ili AND)
        STR    R9, [R8]

        LDMFD R13!, {R9}      ; obnovi kontekst
        MOV    PC, LR          ; povratak
```

;;;;;;;;;;;;; glavni program

```
GLAVNI    MOV    SP, #10<12    ; inicijalizacija stoga

        ; inicijalizacija smjera GPIO-a
        LDR    R0, GPIO        ; dohvat adrese GPIO-a
        MOV    R1, #0FF        ; smjerovi = FF
        STR    R1, [R0,#8]     ; cijeli A = izlaz
        STR    R1, [R0,#0C]    ; cijeli B = ulaz

        ; inicijalizacija RTC-a
        LDR    R0, RTC          ; dohvat adrese RTC-a
        LDR    R1, KONST
        STR    R1, [R0, #04]    ; match register
        MOV    R1, #1
        STR    R1, [R0,#10]     ; kontrolna riječ: prekid = ON
        MOV    R1, #0
        STR    R1, [R0,#0C]     ; brojilo = 0 (neobavezno)

        MRS    R0, CPSR
        BIC    R0, R0, #40      ; dozvoli FIQ
        MSR    CPSR_c, R0

        LDR    R1, GPIO        ; pripremi adrese za petlju
        MOV    R2, #10<8       ; adresa bloka
        MOV    R3, #0           ; ofset u bloku

LOOP      LDR    R0, [R1,#4]     ; čitanje sa porta
        BIC    R0, R0, #80      ; pobriši bit sklopke
        STRB   R0, [R2, R3]     ; spremi u blok

        ADD    R3, R3, #1       ; povećavaj kružno R3
        CMP    R3, #10<4       ; provjera broja podataka i vraćanje sa 100 na 0
        MOVEQ  R3, #0

        ; Može se R3 povećati za 1:    ADD    R3, R3, #1
        ; a zatim mu se briše bit 8:   BIC    R3, R3, #10<4
        ;
        ; Može i bez R3 tako da se provjerava je li adresa u R2 došla do 1100.
        ;
        ; Mogu i razni drugi načini.

B         LOOP                  ; petlja se vrti beskonačno
```