U ovom dokumentu nalaze se tri zadatka iz Zbirke iz međuispita iz 2011., 2010. i 2009. Budući da su prije 2012. postojala dva međuispita, gradivo je bilo drugačije raspoređeno. Prvi međuispit imao je samo opće programske zadatke, a drugi je imao ulazno-izlazne programe, ali je uključivao i vanjske jedinice PIO, CT i DMA koje se sada obrađuju tek nakon međuispita. Zato u Zbirci postoji manji broj zadataka kakvi se sada pojavljuju u međuispitu.

Zbog toga smo tri zadatka sa sklopovima PIO i CT (koja smo mogli prilagoditi tako da koriste samo općenite vanjske jedinice) preformulirali i ponovno riješili tako da postoji nešto više tipičnih zadataka prilagođenima sadašnjem gradivu međuispita.

Dodatno su zadatci prilagođeni novom FRISC-u uvedenom 2015. godine.

3.4.6. Jedna prekidna i tri uvjetne vanjske jedinice

(modificirani zadatak iz 2MI09, umjesto PIO je stavljena prekidna VJP)

Riješen: DA Težina: ★★★

Na procesor FRISC spojene su uvjetne ulazne vanjske jedinice VJ1 (adresa FFFF1000) i VJ2 (adresa FFFF2000), uvjetna izlazna vanjska jedinica VJ3 (adresa FFFF3000) i izlazna prekidna VJP (spojen na INT, adresa FFFF4000) koja može primati 8-bitne podatke.

Napisati glavni program koji neprestano prima podatke od VJ1 i VJ2 (jedinice su međusobno nezavisne). Svaki primljeni podatak treba poslati na VJ3. Ako je podatak djeljiv sa 4, treba povećati brojač prenesenih podataka **BROJAC4** pohranjen na memorijskoj lokaciji 1000_{16} . Na primjer, ako su preneseni podatci 1_{10} , 24_{10} , 5_{10} , 6_{10} i 8_{10} brojač sadrži vrijednost 2 jer su samo 24_{10} i 8_{10} djeljivi sa 4.

Napisati prekidni potprogram za obradu prekida jedinice VJP, koji na VJP šalje sadržaj brojača **BROJAC4** i ponovno postavlja brojač na 0. Pretpostavlja se da sadržaj brojača neće prijeći opseg od 8 bita.

Potprogrami trebaju čuvati stanje registara.

Prijedlog rješenja:

Glavni program poslužuje sve tri uvjetne vanjske jedinice, a redoslijed je sličan već pokazanim zadatcima s uvjetnim vanjskim jedinicama (na primjer, zadatak **Error! Reference source not found.**). U beskonačnoj petlji potrebno je prozivati vanjske jedinice VJ1 i VJ2 jer su nezavisne.

Nakon uspješnog dobivanja podatka od VJ1 ili VJ2 treba poslužiti VJ3 i provjeriti djeljivost sa 4. Kako se ne bi unutar petlje prozivanja dva puta pisao isti odsječak programa koji ovo rješava, taj zadatak je izdvojen u potprogram **OBRADI**. U ovom potprogramu čeka se na spremnost jedinice VJ3 i šalje joj se podatak, a također se provjera je li broj djeljiv sa 4 – u tom slučaju povećava se varijabla **BROJAC4**.

Kada VJP postane spremna (dojavom prekida), na njega treba poslati podatak (vrijednost brojača). U samom prekidnom potprogramu treba prihvatiti prekid, a na kraju dojaviti kraj posluživanja sklopa.

Rješenje:				
VJ1 VJ1CL VJ2 VJ2CL VJ3 VJ3CL	EQU EQU EQU EQU EQU	0FFFF1000 0FFFF1004 0FFFF2000 0FFFF2004 0FFFF3000 0FFFF3004	;	adrese od tri uvjetne jedinice
VJP_DATA VJP_IACK VJP_IEND POCETAK	EQU EQU EQU ORG MOVE JP	0FFFF4000 0FFFF4004 0FFFF4008 0 10000, SP GLAVNI	;	adrese od VJP inicijalizacija stoga skok na glavni program
	ORG DW	8 200	;	prekidni vektor

```
GLAVNI
          MOVE
                                    ; omogućavanje prekida INT
                  %B 10000, SR
          ; prozivanje VJ1 i VJ2
PET1
                                    ; VJ1 spremna?
          LOAD
                   R0, (VJ1CL)
                   R0, 0
          CMP
          JP EQ
                   PET2
                                    ; ako VJ1 nije spremna, ispitaj VJ2
          LOAD
                   R1, (VJ1)
                                    ; učitati podatak u R1
          STORE
                   R1, (VJ1CL)
                                    ; obrisati spremnost VJ1
          CALL
                   OBRADI
                                    ; poslati R1 na VJ3
PET2
          LOAD
                   R0, (VJ2CL)
                                    ; VJ2 spremna?
          CMP
                   R0, 0
          JP_EQ
                   PET1
                                    ; ako VJ2 nije spremna, ispitaj VJ1
          LOAD
                   R1, (VJ2)
                                    ; učitati podatak u R1
                   R1, (VJ2CL)
                                    ; obrisati spremnost VJ2
          STORE
                                    ; poslati R1 na VJ3
          CALL
                   OBRADI
          JΡ
                   PET1
                                    ; povratak na ispitivanje spremnosti VJ1
          ; potprogram za prijenos na VJ3, u R1 je podatak za slanje na VJ3
OBRADI
          PUSH
                                    ; spremanje konteksta
PET3
          LOAD
                   R0, (VJ3CL)
                                    ; VJ3 spremna?
          CMP
                   R0, 0
          JP_EQ
                   PET3
                                    ; čekaj dok VJ3 ne postane spremna
          STORE
                   R1, (VJ3)
                                    ; poslati podatak iz R1
          STORE
                   R1, (VJ3CL)
                                    ; obrisati spremnost VJ3
                   R1, %B 11, R0
                                    ; ispitati djeljivost podatka
          AND
          JP_NZ
                   NAZAD
                                    ; ako nije djeljiv sa 4, izlazak iz potprog.
          LOAD
                   R0, (BROJAC4)
                                    ; učitati brojač
          ADD
                   R0, 1, R0
                                    ; povećati brojač
                                    ; spremiti brojač
          STORE
                   R0, (BROJAC4)
NAZAD
          P<sub>O</sub>P
                   RØ
                                    ; obnova konteksta
          RET
                                    ; povratak iz potprograma
          ; prekidni potprogram
          ORG
                   200
IRQ
          PUSH
                                    ; spremanje konteksta (SR se ne mijenja)
                   R0
          STORE
                   R0, (VJP IACK)
                                    ; potvrda prekida
                   R0, (BROJAC4)
          LOAD
                                    ; učitati brojač
          STORE
                   R0, (VJP_DATA)
                                    ; poslati na PIO
          MOVE
                   0, R0
                                    ; upisati 0 u brojač
          STORE
                   R0, (BROJAC4)
          STORE
                   R0, (PIOIEND)
                                    ; dojava kraja posluživanja
          POP
                   RØ
                                    ; obnova konteksta
          RETI
                                    ; povratak iz prekida
          ORG
                   1000
BROJAC4
          DW
                                    ; varijabla
```

Komentar rješenja:

U ovom rješenju za potprogram **OBRADI** odabrano je da se podatak šalje preko registra **R1**. Provjera je li broj djeljiv sa 4 obavlja se maskiranjem podatka vrijednošću 11_2 – ako su zadnja dva bita podatka ništice, podatak je djeljiv sa 4. U zadatcima s potprogramima često se kao

varijabla – brojač – koristi određena memorijska lokacija. Prilikom promjene vrijednosti varijable, ne smije se zaboraviti prvo učitati, a kasnije i spremiti novu vrijednost u memoriju. U prekidnom potprogramu nije potrebno spremati **SR**, jer naredbe **MOVE**, **LOAD** i **STORE** ne mijenjaju zastavice, što je naznačeno komentarom u rješenju.

Riješite zadatak tako da i VJP radi u uvjetnom načinu. Obratite pažnju na kojim sve mjestima treba ispitivati spremnost VJP Riješite zadatak tako da jedinica VJ3 nije uvjetna nego bezuvjetna, a VJP neka radi u prekidnom načinu. Riješite zadatak tako da jedinica VJ3 nije uvjetna nego bezuvjetna, a VJP neka radi u uvjetnom načinu.

3.6.8. Tipkovnica spojena na prekidnu jedinicu, zaslon i zvučnik

(modificirani zadatak iz 2MI10, umjesto PIO je stavljena prekidna VJP)

Riješen: DA Težina: ★★

Na procesor FRISC su spojene tri vanjske jedinice: prekidna ulazna jedinica VJP, uvjetna jedinica ZASLON i bezuvjetna jedinica ZVUCNIK. Na VJP je spojena tipkovnica, a VJP je spojena na INT. Svaki puta kada je na tipkovnici pritisnuta tipka, jedinici VJP se šalje 8-bitni ASCII kôd znaka pritisnute tipke, a VJP generira prekid.

Napisati program koji beskonačno pomoću prekida prima znakove sa VJP (tipkovnice) i šalje ih na zaslon. Jedinica ZASLON prima znakove u zapisu ASCII i prikazuje ih. Pretpostaviti da je jedinica ZASLON vrlo brza u odnosu na tipkovnicu.

Samo ako je sa VJP primljen znak zvonca (ASCII kod 07_{16} = BEL, *bell*), onda znak ne treba slati na ZASLON, već treba aktivirati jedinicu ZVUCNIK slanjem bilo kojeg podatka.

Glavni program izvodi praznu petlju. Adrese sklopova odabrati proizvoljno.

Prijedlog rješenja:

lako se zadatak na prvi pogled možda čini kompliciran, pažljivijim čitanjem vidi se da se radi o jednoj bezuvjetnoj, jednoj uvjetnoj, i jednoj prekidnoj jedinici, a zadani način posluživanja je vrlo jednostavan. Preporučuje se kod ovakvih, problemskih zadataka, prvo razlučiti bitne informacije i predočiti si način rada sklopova.

Zadatak se svodi na primanje znaka od VJP (pomoću prekida) nakon čega se, ovisno o vrijednosti znaka, uključuje zvučnik (bezuvjetno) ili se znak šalje na zaslon (uvjetno). Što se tiče tipkovnice, ona se u programu ne mora posluživati jer je spojena na VJP. U prekidnom potprogramu se znak prima i ispituje. Ako je primljen ASCII-kôd 7, bezuvjetno se aktivira zvučnik, a u suprotnom treba čekati na spremnost zaslona i poslužiti ga kao i bilo koju drugu uvjetnu izlaznu jedinicu. U glavnom programu treba izvoditi praznu petlju.

-	=		_		•	-
Rješenje:						
VJP_DATA VJP_IACK		0FFFF1000 0FFFF1004	;	adrese vanjskih	jedinica	
VJP_IEND	-	0FFFF1008				
ZASL_POD	FOLI	0FFFF2000				
ZASL_IOD		0FFFF2004				
ZASL_BRIS	ΕŲU	0FFFF2004				
ZVUCNIK	EQU	0FFFF3000				
	ORG	0				
POCETAK	MOVE	10000, SP	;	stog		
	JP	GLAVNI	;	skok na glavni		
	ORG	8	:	adresa prekidnog	vektora	
	DW	1000		prekidni vektor		
GLAVNI	MOVE	%B 10000, SR	:	omogućavanje prel	kida INT	
		,	,			
PET	JR	PET	;	prazna petlja		

```
ORG
                  1000
                                    ; prekidni potprogram za VJP
PREKIDNI PUSH
                  RØ
                                    ; čuvanje konteksta
                  SR, R0
          MOVE
          PUSH
                  RØ
          PUSH
                  R1
                                   ; dojava prihvata prekida VJP
          STORE
                  R0, (VJP_IACK)
                  R1, (VJP_DATA)
R1, 7
          LOAD
                                   ; učitavanje kôda utipkanog znaka iz VJP
                                   ; je li učitan kôd znaka BEL?
          CMP
                  ZASLON
          JP_NE
                                   ; ako nije BEL, znak se šalje na zaslon
ZVUCNIK
          STORE
                  R1, (ZVUCNIK)
                                   ; inače zazvoni
          JR
                  VAN
                                   ; skok van, ništa se ne ispisuje na zaslon
ZASLON
          LOAD
                  R0, (ZASL_ISP)
                                   ; čekanje na spremnost zaslona
                  R0, R0, R0
          OR
                  ZASLON
          JR_Z
                  R1, (ZASL POD) ; slanje podatka na zaslon
          STORE
          STORE
                  RO, (ZASL_BRIS) ; brisanje spremnosti zaslona
VAN
          STORE
                  RO, (VJP_IEND) ; dojava kraja posluživanja VJP
          POP
                  R1
                                    ; obnova konteksta
          POP
                  RØ
          MOVE
                  R0, SR
          POP
                  RØ
          RETI
                                    ; povratak
```

Komentar rješenja:

U prekidnom potprogramu potrebno je dojaviti prihvat prekida jedinici VJP, pročitati vrijednost kôda tipke sa VJP, te ga usporediti s kôdom znaka BEL – s brojem 7. Ako je primljen BEL, na bezuvjetnu vanjsku jedinicu ZVUCNIK treba samo poslati bilo koju vrijednost i izaći iz prekidnog potprograma. No, ako je primljen bilo koji drugi znak, potrebno ga je ispisati na jedinicu ZASLON. S obzirom da je ZASLON uvjetna jedinica, prvo treba u petlji čekati na spremnost, a tek kada je jedinica spremna treba poslati vrijednost primljenog znaka i nakon toga joj obrisati spremnost. Prilikom izlaska iz prekidnog potprograma treba dojaviti kraj posluživanja jedinici VJP.

U zadatku je zadano da zaslon radi znatno brže nego što znakovi dolaze s tipkovnice. Na taj način posluživanje zaslona neće blokirati primanje znakova pomoću VJP, jer bi se u protivnom mogli gubiti utipkani znakovi, dok se čeka na spremnost zaslona.

Riješite zadatak s razlikom da je VJP spojena na NMI. Dodatno, na kraju primanja svakog retka od 80 znakova treba na zaslon poslati i dodatni znak za prijelaz u novi redak (ASCII kôd $0A_{16} = LF$, *line feed*). Po primanju nul-znaka (ASCII kôd $00_{16} = NUL$, *null*) treba zaustaviti procesor.

3.6.17. Alarm za bicikl

(modificirani zadatak 2MI11, umjesto PIO je stavljena bezuvjetna BVJ, a umjesto CT je stavljena prekidna PVJ)

Riješen: DA Težina: ★★★

Alarmni uređaj za bicikl se sastoji od procesora FRISC, uvjetne vanjske jedinice te bezuvjetne jedinice BVJ i prekidne jedinice PVJ. Uvjetna vanjska jedinica je senzor vibracija koji detektira pokušaj krađe bicikla. Senzor vibracija postaje spreman:

- ako nije bilo vibracija pa su počele; vrijednost podatka pročitanog sa senzora bit će 1
- ako je bilo vibracija pa su prestale; vrijednost podatka pročitanog sa senzora bit će 0

Na izlaznu jedinicu BVJ, koja može primati 8-bitne podatke, spojen je zvučnik koji može raditi na sljedeće načine:

- tiši alarm: ako se postave jedinice na nižih 4 bita od BVJ
- glasniji alarm: ako se postave jedinice na svih 8 bitova od BVJ
- alarm isključen: ako se postave ništice na svih 8 bitova od BVJ

Prekidna jedinica PVJ ne služi za prijenos podataka i zauzima samo tri lokacije (prva lokacija ne služi za uobičajeni prijenos podataka nego služi za dojavu prihvata prekida). PVJ periodički generira prekide svake stotinke sekunde. Pomoću treće lokacije može se dozvoliti ili zabraniti generiranje prekida. PVJ je spojena na NMI.

Napišite program koji upravlja alarmom na sljedeći način:

Glavni program kontinuirano ispituje stanje senzora. Kada počnu vibracije, treba uključiti tiši alarm. Tada se počinje mjeriti trajanje od 3 sekunde počevši od uključivanja tišeg alarma. Ako nakon 3 sekunde vibracije nisu prestale, treba uključiti glasniji alarm. Ako vibracije prestanu (u bilo kojem trenutku), treba isključiti alarm.

Na početku rada, alarm treba biti isključen. Adrese vanjskih jedinica odabrati po volji.

Prijedlog rješenja:

Na početku i alarm (zvučnik spojen na BVJ) i prekidi trebaju biti isključeni. U glavnom programu se prvo isključuju zvučnik i zabranjuje se jedinici PVJ izazivanje prekida. Nakon toga se beskonačno uključuje tiši alarm kad započnu vibracije, ili se isključuje alarm ako vibracije prestanu. U petlji glavnog programa čeka se spremnost senzora (uvjetna vanjska jedinica). Važno je uočiti kako radi senzor vibracija. Suprotno onome što bi možda bilo intuitivno, spremnost ne znači da vibracije traju, a nespremnost ne znači da vibracija nema. Umjesto toga, spremnost senzora označava da su vibracije ili počele ili završile. Kad senzor postane spreman, pročita se iz njega podatak na temelju kojega se može ustanoviti jesu li vibracije započele ili su završile. Ova dva slučaja obrađuju se na sljedeći način.

Ako su vibracije započele, uključuje se tiši alarm, kojim se upravlja preko BVJ, slanjem odgovarajućeg podatka. Istovremeno s uključivanjem tišeg alarma, dozvoljava se jedinici PVJ da postavlja prekide, čime se započne mjeriti razdoblje od 3 sekunde. Prekidi se izazivaju svake stotinke pa u prekidnom potprogramu treba prebrojiti 300 prekida (za to se koristi lokacija BROJAC). Nakon isteka 3 sekunde u prekidnom potprogramu se uključi glasniji alarm i zabrani se daljnje generiranje prekida jedinici PVJ (jer se razdoblje od 3 sekunde treba izmjeriti samo jednokratno).

Ako su vibracije završile, onda treba isključiti alarm, bez obzira je li trenutno aktivan tiši ili glasniji alarm. Zato se na BVJ šalje ništica da se alarm isključi. Ako su vibracije prestale dok je aktivan tiši alarm, onda je sigurno aktivna prekidna jedinica PVJ koji mjeri razdoblje od 3 sekunde, pa je treba "isključiti". Ako su pak vibracije prestale dok je aktivan glasniji alarm, onda PVJ nije aktivna. U ovom rješenju glavni program će i u ovom slučaju zabraniti jedinici PVJ postavljanje prekida, tj. isključit će PVJ koja već jeste isključena (što je jednostavnije nego pamtiti je li trenutno aktivan tiši ili glasniji alarm).

```
Riešenie:
UVJ_DATA EQU
                  0FFFF0000
                                   ; adrese vanjskih jedinica
UVJ_TEST EQU
                  0FFFF0004
BVJ
          EQU
                  0FFFF1000
PVJ IACK EQU
                  0FFFF2000
                                   ; dojava prihvata prekida
PVJ IEND EQU
                  0FFFF2004
                                   ; dojava kraja posluživanja
PVJ_EINT EQU
                  0FFFF2008
                                   ; omogućivanje/zabranjivanje postavljanja prekida
         ORG
                  0
POCETAK
         MOVE
                  10000, SP
                                   ; stog
          JΡ
                  GLAVNI
                                   ; skok na glavni
         ORG
                                   ; adresa nemaskirajućeg prekida NMI (za PVJ)
                  0C
          ; prekidni potprogram - prošla je stotinka sekunde
PΡ
          PUSH
                  RØ
                                   ; spremanje konteksta
         MOVE
                  SR, R0
          PUSH
                  RØ
          STORE
                  RØ, (PVJ IACK)
                                  ; prihvaćanje prekida
                  R0, (BROJAC)
                                   ; smanji brojač pristiglih prekida
          LOAD
          SUB
                  R0, 1, R0
          STORE
                  R0, (BROJAC)
          JR_NZ
                  VAN
                                   ; nije prošlo 3 sek => idi van
TRI_SEK
          ; proteklo je tri sekunde
         MOVE
                  0, R0
                                   ; zaustavi PVJ - zabrani joj postavljanje prekida
         STORE
                  R0, (PVJ_EINT)
GLASNO
                  %B 11111111, R0 ; uključivanje glasnijeg alarma: 11111111
         MOVE
          STORE
                  RØ, (BVJ)
VAN
          STORE
                  RO, (PVJ_IEND) ; dojava kraja posluživanja PVJ
          POP
                  RØ
                                   ; obnova konteksta
         MOVE
                  SR, R0
          POP
                  RØ
          RETN
                                   ; povratak iz potprograma
BROJAC
         DW
                  0
                                   ; brojač 300 prekida
```

```
; glavni program
GLAVNI
         MOVE
                  0, R0
                                  ; na početku je alarm isključen
                  R0, (BVJ)
          STORE
                                 ; tj. zvučnik ne radi
         STORE
                  RO, (PVJ_EINT) ; zaustavi PVJ - zabrani joj postavljanje prekida
PETLJA
         LOAD
                  R0, (UVJ TEST)
                                  ; čekanje spremnosti senzora
         OR
                  R0, R0, R0
          JR_Z
                  PETLJA
ISPITAJ
          LOAD
                  R0, (UVJ_DATA)
                                  ; čitanje stanja senzora iz UVJ
         STORE
                  R0, (UVJ_TEST) ; brisanje spremnosti
                                  ; ako je stanje 0 (vibracije su prestale):
         CMP
                  R0, 0
          JR_EQ
                  ISKLJUCI
                                  ; ... idi na isključivanje
          ; u protivnom stanje je 1 (vibracije su počele): uključi tiši alarm
TIHO
                  %B 1111, R0
          MOVE
                                  ; tiši alarm: slanje 1111 na BVJ (zvučnik)
          STORE
                  R0, (BVJ)
          ; pokreni mjerenje 3 sekunde pomoću PVJ
                  300, R0
         MOVE
                  R0, (BROJAC)
          STORE
                                  ; inicijaliziraj brojač prekida
         MOVE
                  1, R0
         STORE
                  R0, (PVJ_EINT) ; pokreni PVJ, tj.dozvoli joj postavljanje prekida
                                  ; povratak na ispitivanje spremnosti
          JR
                  PETLJA
ISKLJUCI MOVE
                                  ; isključivanje brojila pa alarma
                  0, R0
                  RO, (PVJ_EINT) ; zaustavi PVJ - zabrani joj postavljanje prekida
          STORE
          STORE
                  R0, (BVJ)
                                  ; isključivanje alarma (zvučnika)
                  PETLJA
          JR
```

Komentar rješenja:

Prilikom rješavanja važno je shvatiti da PVJ služi isključivo za mjerenje vremena od uključivanja tišeg do uključivanja glasnijeg alarma (3 sekunde). Kada je uključen glasniji alarm, PVJ treba biti isključena. Također, nakon svakog isključivanja alarma, PVJ3 treba isključiti, i pri sljedećem uključivanju alarma početi brojiti ispočetka (varijabla BROJAC se ponovno inicijalizira). U prekidnom potprogramu se smanjuje vrijednost varijable BROJAC, a kad ona padne na nulu to je znak da su istekle 3 sekunde. U protivnom, se samo obavlja običan povratak iz prekidnog potprograma. Ako su istekle 3 sekunde, onda se dodatno zabranjuje daljnje prekidanje jedinici PVJ i uključi se glasni alarm.

lako se na prvi pogled može činiti da nije potrebno provjeravati koja je vrijednost na senzoru (već samo provjeriti spremnost senzora), jer se vrijednost uvijek izmjenjuje $(0 \rightarrow 1 \rightarrow 0)$, ipak je potrebno učitati i provjeriti vrijednost, jer ne znamo u kojem će stanju senzor biti prilikom samog uključenja.

Razmotrimo i rubni slučaj kada nakon početnih vibracija i uključenja tihog alarma dođe do prestanka vibracija u isto vrijeme kad ističu 3 sekunde i kad PVJ izaziva prekid.

Ako do prekida dođe neznatno prije prestanka vibracija, tada će se u prekidnom potprogramu uključiti glasniji alarm, ali će već povratkom u glavni program biti prepoznata spremnost senzora i nakon što se ispitivanjem ustanovi da su vibracije prestale, isključit će se alarm. Tako će glasni alarm trajati zanemarivo kratko – dok se izvede svega desetak naredaba (što je možda i prekratko da ga se može čuti). Ovo ponašanje može se ocijeniti ispravnim.

Ako senzor dojavi kraj vibracija neznatno prije isteka 3 sekunde, može se dogoditi da glavni program izvodi naredbe na labelama PETLJA, ISPITAJ i ISKLJUCI, a da još nije stigao do naredbe STORE RØ, (PVJ_EINT) iza labele ISKLJUCI. Ako u tom razdoblju dođe do isteka 3 sekunde i postavljanja prekida INT3, izvest će se prekidni potprogram u kojemu će biti uključen glasniji alarm, a povratkom u glavni program će se petlja izvesti do kraja, pri čemu će se zaustaviti već zaustavljena PVJ, te će se isključiti zvučnik i ponašanje će opet biti ispravno. Ako se uspije izvesti naredba STORE RØ, (VPJ_EINT) iza labele ISKLJUCI, tada će PVJ biti zaustavljena i neće moći izazvati prekid te će se nakon toga isključiti zvučnik, što je ponovno ispravno ponašanje.

Što bi se moglo dogoditi kad bi se zamijenio redoslijed dviju naredaba **STORE** iza labele **ISKLJUCI**?