Odgovarati kratko, jasno i čitko. Nečitki odgovori su "krivi" (ne donose bodove).

1. [2 boda] Što je najbitnije za SRSV-e koji svoje upravljanje temelje na obradi događaja?

```
što prije prihvatiti i obraditi događaj
```

2. [2 boda] Navesti osnovne razloge korištenja UML dijagrama: obrazaca uporabe, sekvencijskih, kolaboracijskih i dijagrama stanja (čemu služi svaki).

```
obrasci uporabe: identifikacija funkcija sustava sekvencijski: vremensko uređenje događaja u scenariju izvođenja kolaboracijski: identifikacija tko s kim komunicira dijagram stanja: stanja sustava i promjene stanja
```

3. [2 boda] Što su to regulacijski zadaci?

```
automatski upravljaju sustavom (prema zadanom algoritmu, npr. PID)
```

4. [2 boda] Kada se za neki sustav zadataka kaže da "u potpunosti iskorištava procesor" (u kontekstu raspoređivanja tih zadataka nekim postupkom)?

```
bilo kakvo povećanje potrebna procesorska vremena za bilo koji
zadatak izazvati će da sustav postane nerasporediv
(u kritičnom slučaju zadatak najmanja prioriteta se jedva stigne
    obaviti)
```

5. [2 boda] Opisati kriterije i načela raspoređivanja običnih (vremenski nekritičnih) dretvi prema višerazinskom raspoređivanju s povratnom vezom (engl. *multilevel feedback queue – MFQ*).

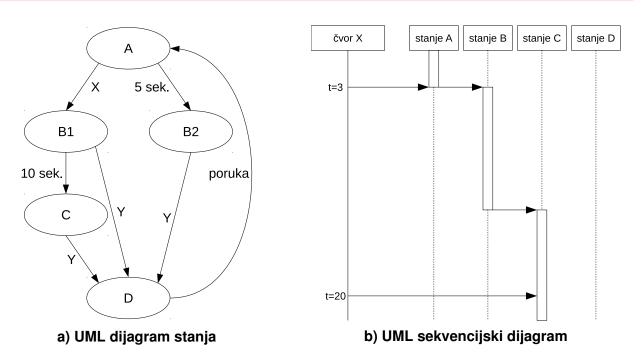
```
preferiraju se kratki poslovi, poslovi koji rade s UI napravama postupak raspoređivanja:
```

- kad se stvori nova dretva, ona ide u ''najviši'' red (na kraj)
- uvijek se uzima i izvodi prva dretva iz 'najvišeg'' reda
- ako ta dretva nije gotova unutar kvanta vremena, miče se u prvi niži red (na kraj)
- dretve u najnižem redu se poslužuju podjelom vremena

- 6. Neki sustav se početno nalazi u stanju A. Nakon 5 sekundi ili nakon primitka poruke od čvora X prelazi u stanje B. Ako je prijelaz A→B uzrokovan porukom, onda u stanju B ostaje 10 sekundi (ako nema novih poruka) te onda prelazi u stanje C. Ako je prijelaz A→B uzrokovan protokom 5 sekundi, onda ostaje u stanju B dok ne primi poruku od čvora Y. U stanjima B i C ignoriraju se poruke od čvora X, ali s porukama od čvora Y prelazi se u stanje D. U stanju D ostaje dok ne dođe nova poruka (bilo kakva). Kada dođe poruka, onda sustav prelazi u stanje A.
 - a) [1 bod] Opisati prikazani sustav UML dijagramom stanja.
 - b) [2 boda] Prikazati sustav UML sekvencijskim dijagramom za slučaj kada čvor X pošalje poruku u 3. i 20. sekundi (i nema ostalih poruka).
 - c) [2 boda] Prikazati sustav vremenskom Petrijevom mrežom.

Stanja A, B, C i D su stanja sustava – ne moraju UML dijagrami i Petrijeva mreža imati upravo takva stanja, ali se mora iz njihovih stanja jasno odrediti u kojem je sustav stanju.

Primjer rješenja:



za p₁: time(A)+5
za p₂: time(B1)+10
ostali prijelazi bez dodatni vremenskih ograničenja

c) Vremenska Petrijeva mreža

7. [3 boda] Neko računalo treba upravljati s nekoliko aktivnosti. Za aktivnost A treba jednom svakih 30 ms pozvati A(), za B treba jednom u 50 ms pozvati B(). Aktivnost C upravlja se u obradama prekida 27 funkcijom C() koja traje vrlo kratko. Za aktivnost D treba pratiti ulaz STANJE_D i ako je ono postavljeno (nije nula) onda treba pozvati funkciju D() i to ne kasnije od 5 ms nakon promjene (obrada D() traje vrlo kratko). Obrade A() i B() mogu potrajati i do 10 ms, ali se mogu prekidati u obradi (C() i D() se nesmiju prekidati). Opisati ostvarenje upravljanja ako sustav posjeduje prekidni podsustav (registriraj_prekid(irq, handler) i podsustav upravljanja vremenom (trenutno_vrijeme(), postavi_alarm(perioda, funkcija)). Pretpostaviti da alarmi prekidaju izvođenje upravljačke petlje, ali ne i obrade drugih alarma (već čekaju na njihov završetak).

```
C obrađivati iz prekida
D obrađivati preko alarma
A i B pozivati iz upravljačke petlje
(inače bi D mogao biti previše odgođen)
d() {
    zabrani_prekidanje()
    ako je ( STANJE_D != 0 ) tada
        D()
    dozvoli_prekidanje()
program {
    registriraj_prekid ( 27, C )
    postavi_alarm ( 5 ms, d ) //poželjno i kraće od 5 ms
    a = b = trenutno_vrijeme()
    ponavljaj {
        ako je ( trenutno_vrijeme() >= a ) tada {
            a = a + 30 \text{ ms}
            A()
        }
        ako je ( trenutno_vrijeme() >= b ) tada {
            b = b + 50 \text{ ms}
            B()
        }
```

8. [1 bod] Neki PID regulator sastoji se samo od P komponente s $K_P=0,5$. Ako je stanje sustava u tom trenutku $y_k=10$, željeno stanje $y_P=20$ koliko će biti r_k (vrijednost s kojom se utječe na sustav)?

```
e_k = y_P - y_k = 20 - 10 = 10

r_k = K_P \cdot e_k = 0, 5 \cdot 10 = 5
```

9. [2 boda] U sustavu se neizrazitim zaključivanjem postoji pravilo:

```
p_2: ako (a \in A_1) i (b \in B_2) tada (c \in C_0)
```

Opisati primjenu tog pravila, ukoliko se koristi MIN MAX načelo.

```
\min(\{a \text{ na } A_1\}, \{b \text{ na } B_2\}) \Rightarrow \text{površina na } C_0 \text{ ulazi u sumu površina}
```

10. Zadan je sustav zadataka S_1 koji se raspoređuje prema mjeri ponavljanja (engl. *rate monotonic priority assignment – RMPA*):

$$\mathcal{T}_1: \quad T_1 = 10 \; \mathrm{ms}, \quad C_1 = 6 \; \mathrm{ms}$$
 $\mathcal{T}_2: \quad T_2 = 15 \; \mathrm{ms}, \quad C_2 = 3 \; \mathrm{ms}$ $\mathcal{T}_3: \quad T_3 = 20 \; \mathrm{ms}, \quad C_3 = 2 \; \mathrm{ms}$

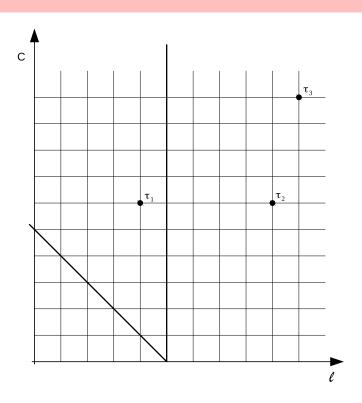
- a) [2 boda] Grafičkom postupkom provjeriti rasporedivost na jednoprocesorskom sustavu.
- b) [1 bod] Korištenjem općeg kriterija provjeriti je li sustav rasporediv.
- c) [1 bod] Odrediti implicitni trenutak krajnjeg dovršetka za sve zadatke. Nije neophodno koristiti formule.

```
a)
proc|1 1 1 1 1 1 2 2 2 3 1 1 1 1 1 1 2 2 2 3
     10 15
                                                      20
     1
                              1
                                          2
                                                        1
     2
                                                        3
     3
kraj:
                    1
                                                     2 3
b)
za \mathcal{T}_1:
- točka raspoređivanja D_1=10~{
m ms}
- C_1 \le D_1 \Rightarrow 6 \le 10 => uvjet zadovoljen
za \mathcal{T}_2:
- točke raspoređivanja D_2 \in 10,15 ms
- za D_2 = 10: C_1 + C_2 \le D_2 \Rightarrow 6 + 3 \le 10 => \text{uvjet zadovoljen}
za \mathcal{T}_3:
- točke raspoređivanja D_3 \in 10, 15, 20 ms
- za D_3 = 20: C_1 \cdot 2 + C_2 \cdot 2 + C_3 \le D_3 \Rightarrow 6 \cdot 2 + 3 \cdot 2 + 2 \le 20 => \text{uvjet zadovoljen}
Svi su zadaci rasporedivi ⇒ sustav je rasporediv
C)
implicitni trenutak krajnjeg završetka (iz slike):
D_1 = 10 \text{ ms}
D_2 = 10 ms (od 10-15 je procesor zauzet s \mathcal{T}_1)
D_3 = 20 \text{ ms}
```

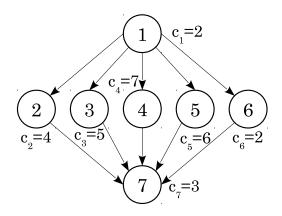
11. [2 boda] Sustav zadataka S_2 sličan je S_1 iz prethodnog zadatka, ali uz trajanja: $C_1=6$ ms, $C_2=6$ ms, $C_3=10$ ms. Pokazati raspoređivanje prema krajnjim trenucima završetaka za S_2 na dvoprocesorskom sustavu. Sekundarni kriterij, ako bude potreban je mjera ponavljanja.

```
a)
- 1 1 1 1 1 1 - - - - 1 1 1 1 1 1 -
 10
                15
                    20
           1
                2
 1
                    1
                     3
 2
 3
kraj:
       1
                 1
       2
                 3
                 (tu se može stati)
```

12. [2 boda] Za sustav zadataka S_2 iz prethodnog zadatka izračunati zalihost računalne snage za prvih 5 sekundi (počevši u kritičnom slučaju, kad se poklope pojave sva tri zadatka) na dvoprocesorskom sustavu.



13. [2 boda] Korištenjem općeg raspoređivanja napraviti raspored sustava zadataka koji je zadan necikličkim računalnim grafom prema slici ispod. Raspoređivanje napraviti za tri procesora. Prikazati mogući raspored zadataka po procesorima **korištenjem** rezultata općeg raspoređivanja.



Sustav zadataka uz zad. 13.