

Sterownik świateł drogowych

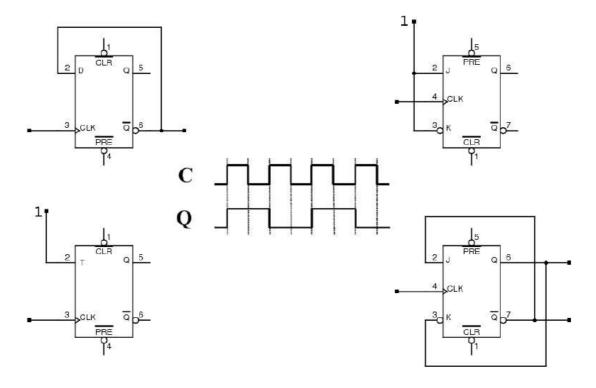
Wymagania do realizacji ćwiczenia (zakres zagadnień i umiejętności koniecznych do wykonania zadania):

- reprezentacja liczb w systemie dziesiętnym, binarnym i szesnastkowym;
- zakładanie projektu w programie Quartus Prime;
- tworzenie modułu sprzętowego (symbolu) w programie Quartus Prime na podstawie pliku schematu (*.bdf);
- tworzenie modułu sprzętowego (symbolu) w programie Quartus Prime na podstawie pliku z kodem źródłowym (np. *.vhd);
- umiejętność upraszczania wyrażeń logicznych metodą tablic Karnaugh;
- umiejętność implementacji schematu z bramek logicznych na podstawie równania algebraicznego;

DZIELNIK CZĘSTOTLIWOŚCI (DWÓJKA LICZĄCA)

Każdy rodzaj przerzutnika można skonfigurować do pracy w trybie przełączania zwanym trybem dwójki liczącej. W tym trybie przerzutnik działa jako dzielnik częstotliwości, tzn. na wyjściach przerzutnika Q i ~Q generowana jest fala prostokątna o częstotliwości równej połowie częstotliwości zegara podanej na wejście przerzutnika. Poniższy rysunek przedstawia kilka przerzutników skonfigurowanych w trybie dwójki liczącej.

Co więcej łącząc szeregowo kilka przerzutników można uzyskać licznik mod 2^N (np. licznik mod 4, mod 8, mod 16, mod 32, itd.)

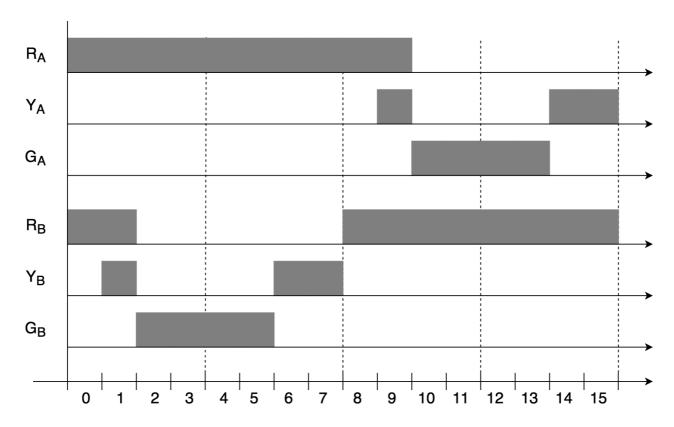


Rys. 1: Przerzutniki D, T oraz JK skonfigurowane jako dwójka licząca.



STEROWNIK ŚWIATEŁ DROGOWYCH

Zaprojektuj i zaimplementuj licznik, liczący w górę mod 16, łącząc szeregowo skonfigurowane przerzutniki w trybie dwójki liczącej. Następnie zaprojektuj układy kombinacyjne, które będą sterowały światłami ulicznymi, tak aby uzyskać sekwencję, jak na rysunku poniżej. Wejścia układu kombinacyjnego powinny być wyjściami licznika.



Rys. 2: Sekwencja świateł drogowych na skrzyżowaniu dróg A i B

Jako postawę czasu do licznika wykorzystać sygnał 1Hz z bloku Multiprescalera. Przykład licznika liczącego w górę mod 16, na bazie przerzutników skonfigurowanych jako dwójka licząca widoczny jest na rys. 3. Tabela 1 przedstawia uzupełnioną tablicę Karnaugh dla sygnału światła czerwonego, dla drogi A (sygnał R_A). Na bazie tak rozpisanych tablic należy zaimplementować układy kombinacyjne dla wszystkich sygnałów sygnalizacji świetlnej (R_A, Y_A, G_A, R_B, Y_B, G_B). Logikę do sterownia światłami (układy kombinacyjne) zaimplementować w postaci modułu sprzętowego (zamknąć w postaci symbolu).

Jako symulator świateł ulicznych na płycie DE10-Lite, wykorzystać belki wyświetlaczy 7-segmentowych HEXO oraz HEX1, zgodnie z rys. 4. Niewykorzystane belki wyświetlaczy podpiąć do stanu wysokiego VCC (HEX0[1], HEX0[2], HEX0[4], HEX0[5], HEX1[1], HEX1[2], HEX1[4], HEX1[5]). Rysunek 5 przedstawia końcowy schemat układu sterownika świateł drogowych.

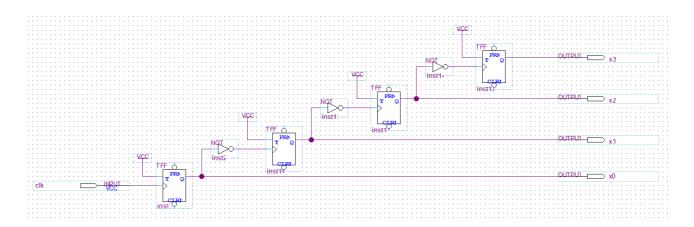
Mechatroniczne Systemy Wykonawcze Sensoryczne i Sterujące

Pro: Sterownik świateł drogowych

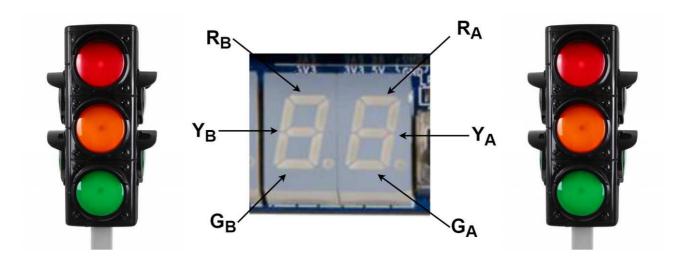


X ₁ X ₀ X ₃ X ₂	00	01	11	10
00	1	1	1	1
01	1	1	1	1
11	0	0	0	0
10	1	1	0	0

Tab. 1: Tablica Karnaugh dla sygnału R_A



Rys. 3: Licznik liczący w górę mod 16

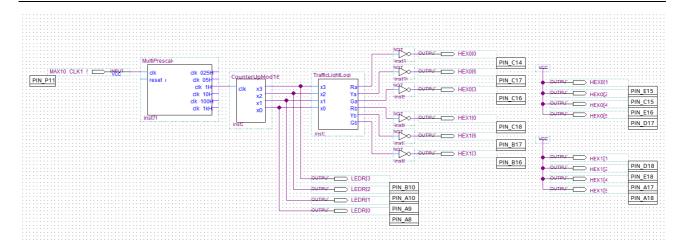


Rys. 4: Wykorzystanie wyświetlaczy 7-segmentowych jako symulatora świateł drogowych

Mechatroniczne Systemy Wykonawcze Sensoryczne i Sterujące

Pro: Sterownik świateł drogowych





Rys. 5: Schemat układu sterownika świateł drogowych

Sterownik świateł drogowych (2 pkt):

- a) obecność na zajęciach, poprawne założenie projektu i zaimplementowanie licznika: 0.5 pkt;
- b) poprawna implementacja logiki sterowania sygnalizacją świetlną: +1 pkt;
- c) utworzenie bloku sprzętowego (symbolu): +0.5 pkt.