1. Wstęp

Poniższa praca dotyczy rozwiązania problemu **Numberlink** za pomocą różnych algorytmów. Numberlink to gra logiczna, która polega na połączeniu ze sobą liczb, wdług następujących zasad:

- Każdy numer jest połączony ze swoim odpowiednikiem za pomocą ciągłych ścieżek
- Scieżka nie może się przecinać z inną
- Nie można przechodzić na ukos
- Ta sama ścieżka nie może przechodzić koło siebie
- Wszystkie pola muszą być zapełnione

Zagadki są rozwiązywane na kwadratowych planszach. Istnieje tylko jedno rozwiązanie każdego przykładu.

2. Instancje problemów do rozwiązania

Algorytm genetyczny będzie testowany na 9 rozwiązaniech,

- 3 małych (plansza 5x5),
- 3 średnich (plansza 8x8),
- 3 dużych (plansza 11x11),

```
....
PRZYPADKI MAŁEJ WIELKOŚCI:
"-" reprezentuje puste pole, liczby 0,1,.... to punkty które trzeba połączyć
pod przykładem jest prezentowane idealne rozwiązanie jako ciąg liczb
Przykład 5x5_1:
....
plansza_5x5_1 = [
    ["-","-","-","-"],
    ["-","1","-","-","-"],
    ["-","-","2","-","-"],
    ["-","-","1","-","-"],
    ["0","2","0","-","-"],
]
idealne_5x5_1 = [
    [0,0,0,0,0],
    [0,1,1,1,0],
    [0,2,2,1,0],
    [0,2,1,1,0],
    [0,2,0,0,0]
]
.....
Przykład 5x5_2:
plansza_5x5_2 = [
    ["-","-","-","-","-"],
    ["-","-","-","-","0"],
    ["-","-","2","-","1"],
    ["-","-","-","2"],
    ["0","-","-","-","1"],
]
idealne_5x5_2 = [
    [0,0,0,0,0]
    [0,1,1,1,0],
    [0,1,2,1,1],
    [0,1,2,2,2],
    [0,1,1,1,1]
]
0.00
Przykład 5x5_3:
plansza_5x5_3 = [
    ["0","-","1","-","2"],
    ["1","-","0","-","-"],
    ["-","-","-","-","-"],
    ["3","-","-","3","-"],
```

```
["2","-","-","-"],
]

idealne_5x5_3 = [
    [0,0,1,1,2],
    [1,0,0,1,2],
    [1,1,1,2],
    [3,3,3,3,2],
    [2,2,2,2,2]
]
```

```
....
PRZYPADKI ŚREDNIEJ WIELKOŚCI:
"-" reprezentuje puste pole, liczby 0,1,.... to punkty które trzeba połączyć
pod przykładem jest prezentowane idealne rozwiązanie jako ciąg liczb
Przykład 8x8_1:
....
plansza_8x8_1 = [
    ["0","-","1","2","-","-","3","4"],
    ["5","-","-","-","2","-","-"],
    ["-","-","-","6","-","-","-","-"],
    ["-","-","-","-","-","-","-"],
    ["5","-","6","-","-","-","-","7"],
    ["0","-","-","-","7","-","-"],
    ["-","-","-","3","-","-","4","-"],
    ["1", "8", "-", "-", "8", "-", "-", "-"]
]
idealne_8x8_1 = [
    [0,0,1,2,2,2,3,4],
    [5,0,1,1,1,2,3,4],
    [5,0,6,6,1,3,3,4],
    [5,0,6,1,1,3,4,4],
    [5,0,6,1,3,3,4,7],
    [0,0,1,1,3,7,4,7],
    [1,1,1,3,3,7,4,7],
    [1,8,8,8,8,7,7,7]
]
Przykład 8x8_2:
plansza_8x8_2 = [
    ["-","-","-","1","2","-","-","2"],
    ["-", "3", "0", "-", "-", "-", "-", "1"],
    ["-","-","-","4","5","-","-","-"],
    ["-","-","-","-","6","7","-"],
    ["0", "3", "4", "-", "7", "-", "-", "-"],
    ["-","-","-","6","-","-","-"],
    ["-","8","-","-","9","-","-","9"],
    ["-","-","5","-","-","-","-","8"]
]
idealne_8x8_2 = [
    [0,0,0,1,2,2,2,2],
    [0,3,0,1,1,1,1,1]
    [0,3,4,4,5,6,6,6],
    [0,3,4,5,5,6,7,6],
    [0,3,4,5,7,7,7,6],
    [5,5,5,5,6,6,6,6],
```

```
[5,8,8,8,9,9,9,9],
    [5,5,5,8,8,8,8,8]
1
plansza_8x8_3 = [
    ["0","-","-","-","-","-","1","2"]\,,
    ["3","-","-","-","-","-","-","-"],
    ["4","-","-","2","-","-","-"],
    ["-","-","-","-","-","5","-"],
    ["-","-","-","-","-","-","-","-"],
    ["-","3","-","-","-","-","-","-"],
    ["-","4","-","-","6","-","-"],
    ["0","-","-","5","-","-","1","6"]
1
idealne_8x8_3 = [
    [0,0,0,1,1,1,1,2],
    [3,3,0,1,2,2,2,2],
    [4,3,0,1,2,1,1,1],
    [4,3,0,1,1,1,5,1],
    [4,3,0,5,5,5,5,1],
    [4,3,0,5,1,1,1,1],
    [4,4,0,5,1,6,6,6],
   [0,0,0,5,1,1,1,6]
1
```

```
PRZYPADKI DUŻEJ WIELKOŚCI:
"-" reprezentuje puste pole, liczby 0,1,.... to punkty które trzeba połączyć
pod przykładem jest prezentowane idealne rozwiązanie jako ciąg liczb
Przykład 11x11_1:
plansza_11x11_1 = [
   ["-","-","-","-","1","-","-","-","0","-","-"],\\
   ["-","-","-","-","7","-","6","5","-","-","-"],
   ["-","-","-","-","3","2","-","-","-","-"],
   ["-","-","-","-","-","4","-","-","-","-"],
   ["-","-","-","-","5","-","-","-","-","-"],
   ["1","-","-","-","-","-","-","-","-","-"]
]
idealne_11x11_1 = [
   [2,2,2,2,1,1,1,1,0,0,0],
   [2,7,6,2,2,2,1,1,1,0],
   [2,7,6,6,6,6,2,2,2,1,0],
   [2,7,7,7,7,6,6,5,2,1,0],
   [2,2,3,3,3,3,2,5,2,1,0],
   [4,2,3,2,2,2,5,2,1,0],
   [4,2,2,2,4,4,4,5,2,1,0],
   [4,4,4,4,4,5,5,5,2,1,0],
   [1,1,1,2,2,2,2,2,2,1,0],
   [1,0,1,1,1,1,1,1,1,1,0],
   [1,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0]
]
Przykład 11x11_2:
plansza_11x11_2 = [
   ["-","-","-","-","0","-","-","-","-","-"],
   ["-","3","-","1","-","-","-","-","-","2","-"],
   ["-","-","-","-","-","-","-","-","-","1","-"],
   ["-","-","-","-","-","3","-","4","-","-"],
   ["6","-","-","5","6","-","2","-","-","-","-"],
   ["-","-","-","-","-","-","-","-","-","9","-"],
   ["-","-","-","-","7","9","8","-","-","8","-"],
   ["-","0","-","-","-","-","-","-","-","-"],
```

```
["-","-","-","-","-","-","-","-","-","7"]
]
idealne_11x11_2 = [
   [2,2,2,2,2,0,0,0,0,0,0,0],
   [2,3,3,1,2,2,2,2,2,2,0],
   [2,2,3,1,1,1,1,1,1,1,0],
   [5,2,3,3,3,3,3,3,3,3,0],
   [5,2,2,4,4,4,4,4,4,3,0],
   [5,5,2,2,2,2,3,3,4,3,0],
   [6,5,5,5,6,2,2,3,3,3,0],
   [6,6,6,6,6,9,9,9,9,9,9],
   [7,7,7,7,7,9,8,8,8,8,0],
   [7,0,0,0,0,0,0,0,0,0,0]
   [7,7,7,7,7,7,7,7,7,7,7]
1
plansza_11x11_3 = [
   ["-","-","-","-","-","-","10","-","-","-"],
   ["-","-","5","7","-","-","9","-","-","-"],
   ["0","1","-","2","-","-","-","-","-","-","-"],
   ["-","-","-","3","4","-","-","-","-","-","-"],
   ["-","-","-","-","5","-","-","-","-","-"],
   ["-","-","2","3","-","4","7","-","-","10","-"],
   ["-","1","-","-","0","-","-","-","9","-"],
   ["-","-","-","6","-","-","-","8","-","-","-"]
]
idealne_11x11_3 = [
                  8,
                            8,
[ 8,
    8,
                     8, 8,
                               8,
                                   8],
[ 8,
                     6, 10, 10, 10,
                                   8],
   6, 6, 6, 6, 6,
[8, 6, 5, 7, 7, 7, 6, 9,
                            9, 10,
                                   8],
[8,
   6, 5, 5, 5, 7, 6, 6,
                            9, 10,
                                   8],
[8, 8, 8, 8, 5, 7, 7, 6,
                            9, 10,
                                   8],
[0, 1, 2, 2, 5, 5, 7, 6,
                           9, 10,
                                   8],
[0, 1, 2, 3, 4, 5, 7, 6, 9, 10,
                                   8],
[ 0, 1, 2, 3, 4, 5, 7, 6,
                            9, 10,
[0, 1, 2, 3, 4, 4, 7, 6, 9, 10,
                                   8],
[0, 1, 0, 0, 0, 6, 6, 9, 9,
                                   8],
[0, 0, 0, 6, 6, 6, 8, 8, 8,
                                   8]
1
```

3. Model algorytmu genetycznego

gen - liczba całkowita z zakresu od 0 do x, gdzie x jest największa wartością na planszy,np. dla przykładu $5x5_1$ będzie to liczba z przedziału od 0 do 2

chromosom - tablica liczb (genów) o długości odpowiadającej ilości pól w macierzy, czyli w macierzy o rozmiarach 5x5 będzie równa 25

funkcja fitness:

```
import numpy as np
import pygad
def fitness_func(solution,solution_idx):
   punkty = 0
   suma_dlugosci = 0
   kara = 0
   macierz = np.array(solution).reshape((len(plansza),len(plansza))) # zmieniam
   brak_obowiazkowych_pol = 0
   for wiersz,kolumna in wymagane_pola.keys(): # na początku sprawdzamy czy wym
        if macierz[wiersz][kolumna] != wymagane_pola[(wiersz,kolumna)]:
            brak_obowiazkowych_pol += 1000
            1.1.1
             ilość brakujących pól wlicza się do ostatecznej wartości fitness
             kara jest podana w tysiącach, bo nie możemy pozwolić aby nie było ty
    1.1.1
   Sprawdzamy, czy w macierzy nie znajdują się żadne samotne punkty bez żadnego
   oprócz miejsc start/stop
    1.1.1
   for i in range(len(macierz)):
        for j in range(len(macierz[0])):
            if macierz[i][j] not in wymagane_pola and not punkt_nie_solo(macierz,
                kara += 200
    1.1.1
   Sprawdzamy, czy w macierzy nie znajdują się żadne punkty mają więcej niż 2 są
   oprócz miejsc start/stop
   if not wiecej_niz_2(macierz,wymagane_pola):
        punkty += 300
   else:
        kara += 200
   for liczba in liczby_do_polaczenia: # interujemy po kαżdej liczbie
        key_list = list(wymagane_pola.keys())
        val_list = list(wymagane_pola.values())
        pos = val_list.index(liczba)
        start_pozycja = 0
        stop_pozycja = 0
        for key, value in wymagane_pola.items(): # szukamy w wymaganych polach ko
            if value == 0:
                start_pozycja = key
                break
        count_zero = 0
        for key, value in wymagane_pola.items(): # szukamy w wymaganych polach ko
            if value == 0:
```

```
count_zero += 1
            if count_zero == 2:
                stop_pozycja = key
                break
    pos_x = key_list[pos][0]
    pos_y = key_list[pos][1]
    if (pos_x,pos_y) not in wymagane_pola: # pomijamy pola start/stop
        if czy_ma_dwoch_sasiadow(macierz,pos_x,
                                 pos_y): # sprawdzamy czy dla danych koordyn
            punkty += 50
        else:
            kara += 50
    # #sprawdzanie czy pole startowe ma sąsiada
    if sprawdz_sasiedztwo(macierz,pos_x,pos_y,liczba):
        punkty += 50
    else:
        kara += 70
    # algorytm DFS, do przeszukania macierzy według aktualnej liczby
    Z użyciem algorytm DFS,przeszukujemy macierz według aktualnej liczby( czy
    visited = set() # zbiór odwiedzonych wierzchołków
    stack = [start_pozycja] # stos wierzchołków do odwiedzenia
    while stack:
        current = stack.pop() # pobierz ostatni wierzchołek ze stosu
        if current == stop_pozycja: # jeśli znαleziono cel
            punkty += 50 # nagradzanie znalezienia ścieżki
            break
        visited.add(current) # dodaj do odwiedzonych
        suma_dlugosci += 1 # zachęcanie szukania kolejnych wierzchołków
        # znajdź sąsiadujące wierzchołki, które nie są odwiedzone
        neighbors = [(current[0] - 1,current[1]),(current[0] + 1,current[1]),
                     (current[0], current[1] - 1), (current[0], current[1] + 1)]
        for neighbor in neighbors:
            if neighbor[0] < 0 or neighbor[0] >= len(macierz) or neighbor[1]
                continue # pomijaj wierzchołki poza granicami macierzy
            if macierz[neighbor[0]][neighbor[1]] == macierz[start_pozycja[0]]
                    and neighbor not in visited:
                stack.append(neighbor) # dodaj do stosu do odwiedzenia
return punkty + suma_dlugosci - brak_obowiazkowych_pol - kara
```

- 1. Zamieniamy rozwiązanie który dostaliśmy na macierz
- 2. Sprawdzamy czy istnieją wymagane pola (te istniejące na planszy startowej)
- 3. Sprawdzamy, czy w macierzy nie znajdują się żadne samotne punkty bez żadnego połączenia, jeśli są to kara się zwiększa
- 4. Sprawdzamy, czy w macierzy nie znajdują się żadne punkty mają więcej niż 2 sąsiadów bez żadnego połączenia oprócz miejsc start/stop odpowiednio karamy i nagradzamy
- 5. Iterujemy po każdej liczbie do połączenia
 - 1. Szukamy w wymaganych polach koordynatów miejsa startu i stop dla danej liczby
 - 2. Sprawdzamy czy pole startowe ma sąsiada z tą samą wartością, jeśli tak nagradzamy to
 - 3. Z użyciem algorytm DFS,przeszukujemy macierz według aktualnej liczby(czyli po 0,1,2...), za kazde odwiedzone pole dajemy odpowiednią ilość punktów, aby zachęcić algorytm (jako suma_dlugosci).
- 6. Ostateczna wartość zwracana ma formę: punkty + suma_dlugosci brak_obowiazkowych_pol kara

Funkcja przyjmuje wartości od -(kilku tysięcy) do +(zależne od wielkości planszy, np. dla małych 142).

Fitness rzędu ujemnych kilku tysiecy oznacza iż, rozwiązanie nie posiada obowiązkowych pól startu i stop. Jeżeli jest to mała wartość na minusie, zazwyczaj jest to rozwiązanie w którym nie ma połączeń, lub są bardzo krótkie Fitness powyżej 140 daję nam w 80% poprawne (dla małych)

Funkcje pomocnicze z których korzysta fitness:

```
def zapisz_indeksy(plansza):
    Funkcja analizuje plansze iu w formie słownika zapisuje wymagane pola - ich k
    indeksy = {}
    for i in range(len(plansza)):
        for j in range(len(plansza[i])):
            if plansza[i][j] != '-':
                indeksy[(i,j)] = int(plansza[i][j])
    return indeksy
def sprawdz_sasiedztwo(macierz,pos_x,pos_y,wartosc):
    Funkcja sprawdza czy dla pola o podanych koordynatach jest inne z tą samą war
    if pos_x > 0 and macierz[pos_x - 1][pos_y] == wartosc:
        return True
    if pos_x < len(macierz) - 1 and macierz[pos_x + 1][pos_y] == wartosc:</pre>
        return True
    if pos_y > 0 and macierz[pos_x][pos_y - 1] == wartosc:
        return True
    if pos_y < len(macierz[0]) - 1 and macierz[pos_x][pos_y + 1] == wartosc:</pre>
        return True
    return False
def czy_ma_dwoch_sasiadow(macierz,x,y):
    Funkcja sprawdza czy dla pola o podanych koordynatach jest TYLKo 2 sąsiadów,
    wartosc = macierz[y][x]
    sasiedzi = [(x - 1, y), (x + 1, y), (x, y - 1), (x, y + 1)]
    ilosc = 0
    for sasiedzi in sasiedzi:
        if 0 <= sasiedzi[0] < len(macierz) and 0 <= sasiedzi[1] < len(macierz[0])</pre>
            sasiedzi[1]] == wartosc:
            ilosc += 1
    return ilosc == 2
def punkt_nie_solo(macierz,i,j):
    Sprawdza, czy w macierzy 'matrix' w pozycji (i,j) znajduje się liczba, która
    czyli szuka solowych punktów
    wartosc = macierz[i][j]
    sasiedzi = [(i - 1,j),(i + 1,j),(i,j - 1),(i,j + 1)]
```

```
for sasaid in sasiedzi:
                            if 0 \le asaid[0] \le asaid[1] \le as
                                         sasaid[1]] == wartosc:
                                         return True
             return False
def porownaj_macierze(macierzA, macierzB):
             Funkcja która porównuje procentowe podobieństwo naszego rozwiązania i idealne
             n = len(macierzA)
             m = len(macierzA[0])
             te_same = 0
             for i in range(n):
                           for j in range(m):
                                         if macierzA[i][j] == macierzB[i][j]:
                                                       te_same += 1
             return str((te_same / (n * m)) * 100) + "% idealnego rozwiązania"
def wiecej_niz_2(macierz,wymagane_pola):
             Funkcja przechodzi przez cały macierz i sprawdza czy każdy element oprócz poł
             for i in range(len(macierz)):
                            for j in range(len(macierz[i])):
                                         if (i, j) in wymagane_pola:
                                                       continue
                                         wartos = macierz[i][j]
                                         ilosc = 0
                                         for x in range(max(0, i-1), min(len(macierz), i + 2)):
                                                       for y in range(max(0, j-1),min(len(macierz[i]),j + 2)):
                                                                     if (x, y) in wymagane_pola:
                                                                                   continue
                                                                     if x == i and y == j:
                                                                                   continue
                                                                     if macierz[x][y] == wartos:
                                                                                   ilosc += 1
                                         if ilosc != 2:
                                                        return True
              return False
```

Parametry algorytmu: Po przeanalizowaniu różnych wyników, ilość generacji jest ustawiona na 5000. Zwiększa to drastycznie czas obliczeń, lecz często zmiany w najlepszym rozwiązaniu następowały w

3000, 4000 lub tuż przed 5000 pokoleniem. Wynikać to może przede wszystkim z ostrości w karaniu jaką ma algorytm - (dawanie dużych kar na początku jeśli brakuje pól obowiązkowych)

```
wymagane_pola = zapisz_indeksy(plansza) # zαpisαnie w słowniku (koordynaty): wyma
rozmiar = len(plansza) * len(plansza)
liczby_do_polaczenia = []
for x in wymagane_pola.values():
    if x not in liczby_do_polaczenia:
        liczby_do_polaczenia.append(x)
gene_space = liczby_do_polaczenia
fitness_function = fitness_func
sol_per_pop = 80 # ilość chromsomów w populacji
num_genes = rozmiar # ilość genow w chromosomie
num_parents_mating = 40 # (okolo 50% populacji)
num_generations = 5000 # ilosc pokolen
keep_parents = 5  # ilosc rodzicow do zachowania
parent_selection_type = "sss" # typ seleckji
crossover_type = "single_point" #typ łaczenia
mutation_type = "random" # mutacja ma dzialac na ilu procent genow?
mutation_percent_genes = 15 # trzeba pamietac ile genow ma chromosom
```

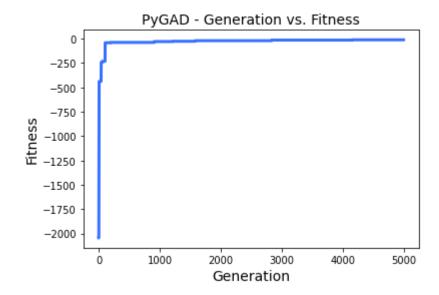
```
''' Przykładowe wynik funkcji fitness dla solution = [0. 0. 0. 0. 0. 0. 1. 1. 1.
0.]
'''
solution = [0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 1, 0, 0, 2, 2, 1, 0, 0, 2, 1, 1, 0, 0, 2, 0,
print(fitness_func(solution,0))

solution = [0, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 2, 2, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 2, 0,
print(fitness_func(solution,0))
```

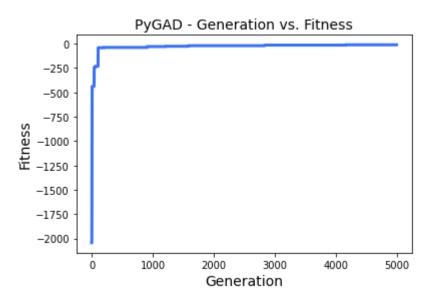
```
import time
Działanie algorytmu dla przykładu 5x5_1
plansza = [
    ["-","-","-","-","-"],
    ["-","1","-","-","-"],
    ["-","-","2","-","-"],
    ["-","-","1","-","-"],
    ["0","2","0","-","-"],
]
idealne = [
    [0,0,0,0,0],
    [0,1,1,1,0],
    [0,2,2,1,0],
    [0,2,1,1,0],
    [0,2,0,0,0]
]
start = time.time()
ga_instance = pygad.GA(gene_space=gene_space,
                       num_generations=num_generations,
                       num_parents_mating=num_parents_mating,
                       fitness_func=fitness_function,
                       sol_per_pop=sol_per_pop,
                       num_genes=num_genes,
                       parent_selection_type=parent_selection_type,
                       keep_parents=keep_parents,
                       crossover_type=crossover_type,
                       mutation_type=mutation_type,
                       mutation_percent_genes=mutation_percent_genes)
ga_instance.run()
end = time.time()
solution,solution_fitness,solution_idx = ga_instance.best_solution()
print(list(solution))
print("Parameters of the best solution:\n {solution}".format(solution=np.array(so
print("Fitness = {solution_fitness}".format(solution_fitness=solution_fitness))
print(porownaj_macierze(idealne, solution.reshape((len(plansza), len(plansza)))))
print("Obliczono w czasie: ", end - start, "s.")
ga_instance.plot_fitness()
[0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 1.0, 2.0, 0.0, 0.0, 0.0, 1.0, 2.0, 0.0, 1.0, 0.0]
Parameters of the best solution:
 [[0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 1. 2. 0. 0.]
 [0. 1. 2. 0. 1.]
 [0. 2. 1. 1. 1.]
```

[0. 2. 0. 0. 1.]]
Fitness = -11
72.0% idealnego rozwiązania
Obliczono w czasie: 82.69868564605713 s.

◆ Download



◆ Download



4. Badanie efektywności algorytmu genetycznego

W tym dziale zbadam czy algorytm genetyczny jest w stanie rozwiązać ten problem, oraz zbadam jego efektywność i czas działania. Algorytm genetyczny został uruchomiony 100 razy dla każdej trudności.

```
import matplotlib.pyplot as plt
# Dane
categories = ['Łatwy (5x5)', 'Średni (8x8)', 'Trudny (11x11)']
values = [46.71120663881302, 99.8307825398445, 163.29165976285935]
# Wykres
fig, ax1 = plt.subplots()
ax1.bar(categories, values)
ax1.set_title('Porównanie średnich czasów obliczeń')
ax1.set_xlabel('Wielkości')
ax1.set_ylabel('Średni Czas (s)')
# Tabela
cell_text = [[str(val)] for val in values]
row_labels = categories
col_labels = ['Czas (s)']
fig, ax2 = plt.subplots()
table = ax2.table(cellText=cell_text, rowLabels=row_labels, colLabels=col_labels,
table.auto_set_font_size(True)
ax2.axis('off')
plt.show()
```

₹ Download

	Czas (s)
Łatwy (5x5)	46.71120663881302
Średni (8x8)	99.8307825398445
Trudny (11x11)	163.29165976285935

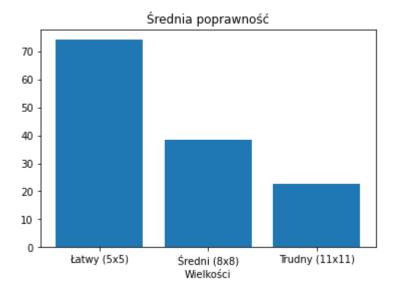
Na podstawie tych wyników widać, że wraz z wzrostem trudności drastycznie wzrasta (prawie dwukrotnie). Duży czas obliczeń wynika głównie z ilości pokoleń ustawionej w tysiącach.

```
from prettytable import PrettyTable
row_labels = ["Łatwy", "Średni", "Trudny"]
column_labels = ["Ilość idealnych", "Procent", "Średnia poprawność rozwiązania"]
row1 = [5,"5%","74.16%"]
row2 = [0,"0%","38.49%"]
row3 = [0,"0%","22.77%"]
table = PrettyTable()
table.field_names = [""] + column_labels
table.add_row([row_labels[0]] + row1)
table.add_row([row_labels[1]] + row2)
table.add_row([row_labels[2]] + row3)
print(table)
import matplotlib.pyplot as plt
# Dane
categories = ['Łatwy (5x5)', 'Średni (8x8)', 'Trudny (11x11)']
values = [74.16, 38.49,22.77]
# Wykres
fig, ax1 = plt.subplots()
ax1.bar(categories, values)
ax1.set_title('Średnia poprawność')
ax1.set_xlabel('Wielkości')
ax1.set_ylabel('% poprawności rozwiązania')
```

	Ilość	idealnych	'		'	poprawność	rozwiązania
Łatwy Średni Trudny		5 0 0	 	5% 0% 0%	+ 	74.16% 38.49% 22.77%	

Text(0.5, 0, 'Wielkości')

♣ Download



Jak widać na powyższej tabeli, algoytm znajduje rozwiązanie dla łatwych problemów z efektywnością 5%. Ponadto do danych jest dołączona średnia poprawność rozwiązania - była obliczana na podstawie procentowego podobienstwa najlepszego rozwiązania do idealnego. Algorytm radzi sobie na problemach łatwych, a nie daje rady z średnimi i trudnymi problemami. Powodem tego może być funkcja fitness, która nie w pełni obsługuje problem lub ilość pokoleń.

Algorytm genetyczny jest w stanie znaleźć rozwiązanie, lecz wymaga on prawdopodobnie znacznych zmian w funkcji fitness.

5. Bibliografia

https://en.wikipedia.org/wiki/Numberlink

https://numberlinks.puzzlebaron.com/

https://stackoverflow.com/questions/32459925/solving-a-puzzle-using-search-algorithms

https://play.google.com/store/apps/details?id=com.pinkpointer.pipeflow&hl=en_US

https://game-solver.com/flow-bridges-11x11-mania-solutions/flow-bridges-11x11-mania-level-93/

https://numberlink-windows-10.en.softonic.com/

Autor: Karol Krawczykiewicz