

**Data:** 25.03.2020

**Imię i nazwisko:** Karolina Głuszek

**Nr albumu:** 249034

**Nazwa kursu:** Projektowanie algorytmów i metody sztucznej inteligencji

**Dane prowadzącego:** mgr Marta Emirsajłow

**Termin zajęć:** piątek, 9.15

## 1. Wprowadzenie

Analizowane oraz zaimplementowane przeze mnie algorytmy sortowania to sortowanie przez scalanie, sortowanie szybkie oraz introspektywne. Testy efektywności algorytmów zostały wykonane dla 100 tablic zawierających elementy typu całkowitoliczbowego o rozmiarach kolejno 10 000, 50 000, 100 000, 500 000 i 1 000 000. Wyniki przedstawione na wykresach są średnią arytmetyczną 100 wykonanych pomiarów czasu. Eksperymenty zostały przeprowadzone dla tablic początkowo posortowanych w proporcjach 25%, 50%, 75%, 95%, 99%, 99,7%, a także dla wszystkich elementów tablicy posortowanych w odwrotnej kolejności i wybranych losowo.

## 2. Opis algorytmów

### a) Sortowanie przez scalanie (merge sort)

Algorytm sortowania przez scalanie działa w oparciu o metodę „dziel i zwyciężaj”. Oznacza to, że sortowana tablica najpierw jest dzielona na dwie części, a następnie każda część jest sortowana rekurencyjnie, aż do uzyskania podzbiorów wielkości 1. Następnie jest spowrotem scalana, a poszczególne elementy porównywane, co generuje posortowaną listę. Algorytm sortowania przez scalanie może zostać zobrazowany za pomocą drzewa binarnego, którego wysokość wynosi  $O(\log n)$ . Ilość operacji wykonywanych na każdym poziomie drzewa to  $O(n)$ , a zatem całkowita złożoność obliczeniowa algorytmu wynosi  $O(n \log n)$  dla przypadku średniego i najgorszego.

### b) Sortowanie szybkie (quicksort)

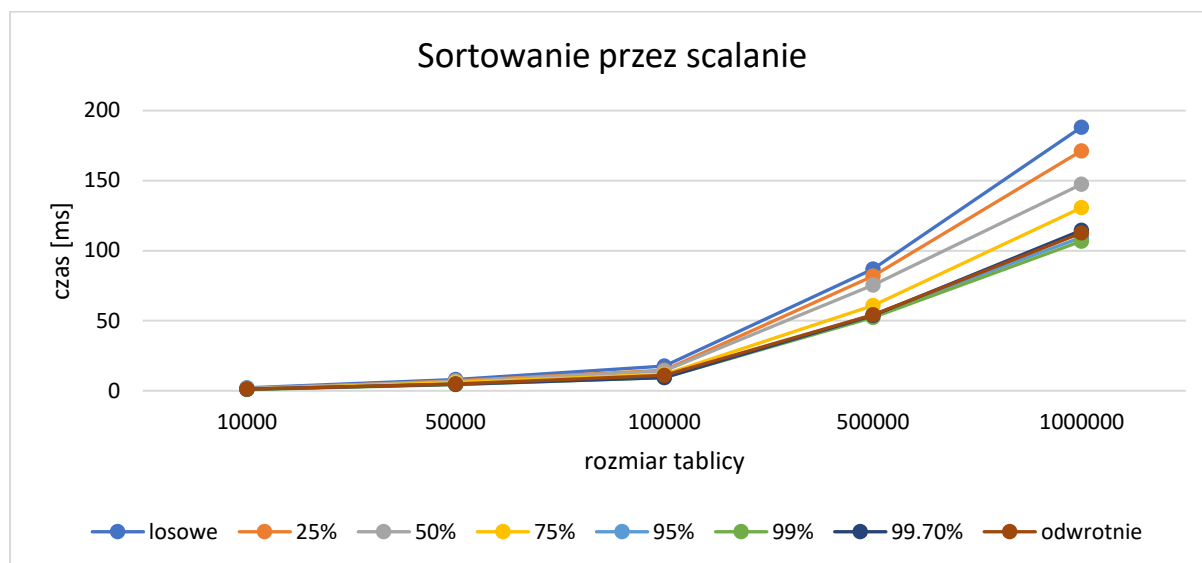
Algorytm sortowania szybkiego działa na zasadzie metody „dziel i zwyciężaj”. Wybierany jest losowy element tablicy zwany piwotem, a następnie sortowana tablica zostaje podzielona na dwie podtablice elementów mniejszych oraz większych od piwota. Algorytm wywoływany jest rekurencyjnie na obu podtablicach, aż do uzyskania fragmentów jednoelementowych, które następnie zostają scalane w posortowaną tablicę. Wysokość binarnego drzewa sortowania szybkiego wynosi  $O(\log n)$ , a na każdym poziomie drzewa wykonuje się  $n$  obliczeń. W związku z tym średnia złożoność obliczeniowa algorytmu wynosi  $O(n \log n)$ . Jeżeli jednak jako piwot zawsze wybrany zostanie element skrajny (najmniejszy lub największy) pierwsza z podtablic będzie miała rozmiar 0, a druga  $n$ . W tym pesymistycznym przypadku złożoność obliczeniowa będzie proporcjonalna do sumy  $n + (n - 1) + \dots + 1$  i wyniesie  $O(n^2)$ .

### c) Sortowanie introspektywne (introsort)

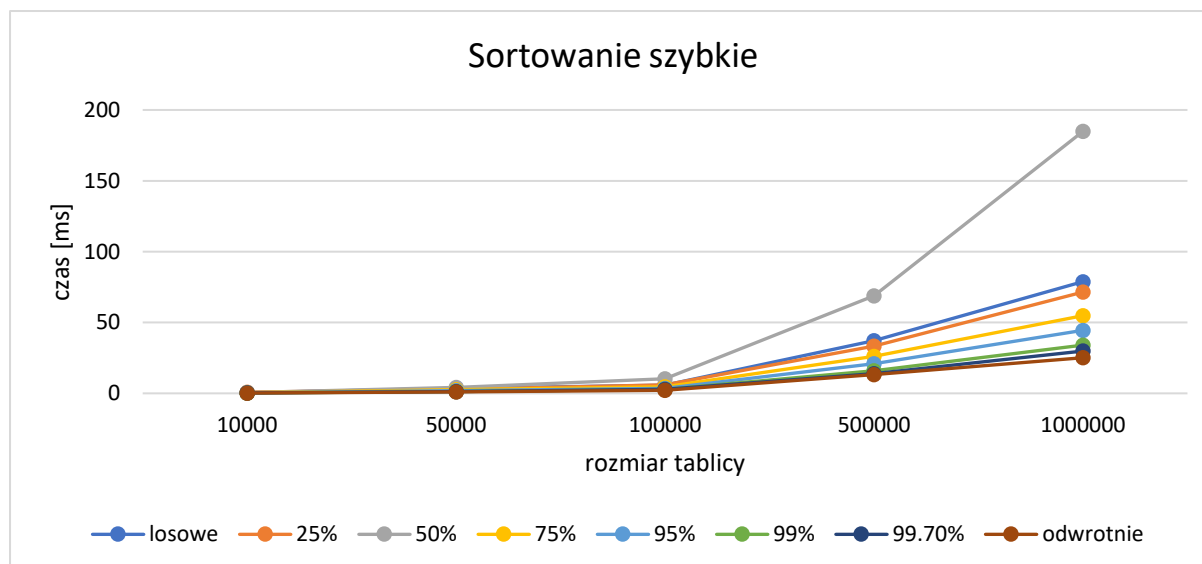
Sortowanie introspektywne jest hybrydowym algorytmem sortowania korzystającym z algorytmu sortowania szybkiego i przez kopcowanie. Dla tablicy o wielkości  $n$  wyznaczona zostaje stała o wartości  $M = \log_2 n$  oznaczająca maksymalną dozwoloną głębokość wywołań rekurencyjnych. Domyślnie wykonywane jest sortowanie szybkie. Jeżeli natomiast liczba jego wywołań przekroczy stałą  $M$  na sortowanej części tablicy wykonywane jest sortowanie przez kopcowanie. Dzięki temu udaje się uniknąć pesymistycznej złożoności obliczeniowej sortowania szybkiego i średnia złożoność wynosi  $O(n \log n)$ . W przypadku pesymistycznym, czyli wtedy, gdy sortowanie szybkie zostaje przerwane i wywołane zostaje sortowanie przez kopcowanie mające pesymistyczną złożoność obliczeniową  $O(n \log n)$ , cały algorytm ma również złożoność równą  $O(n \log n)$ .

### 3. Wyniki

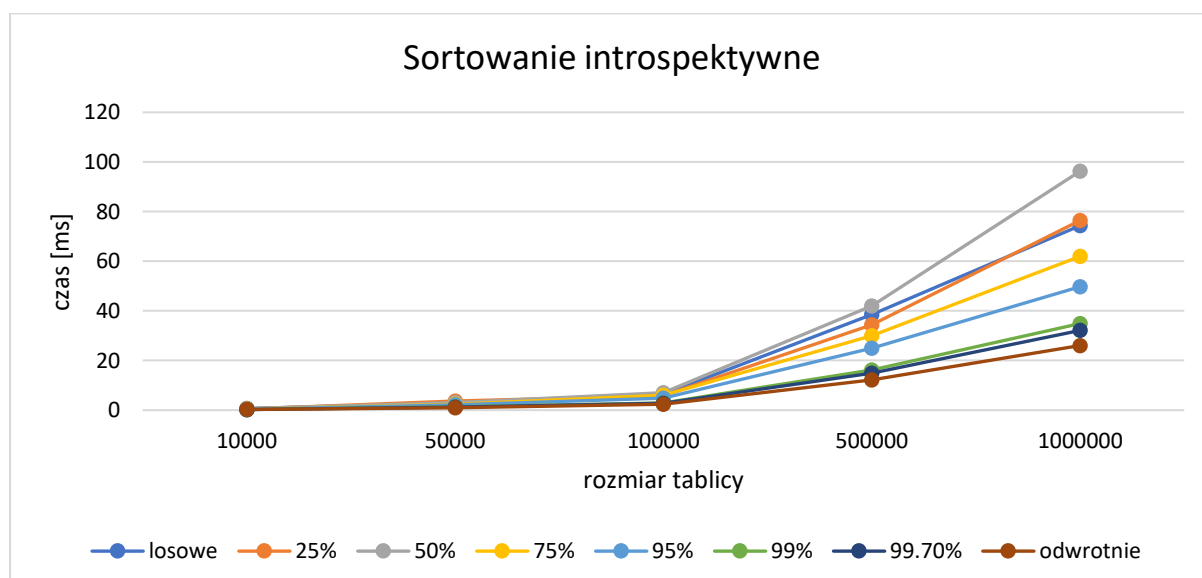
Wykres 1



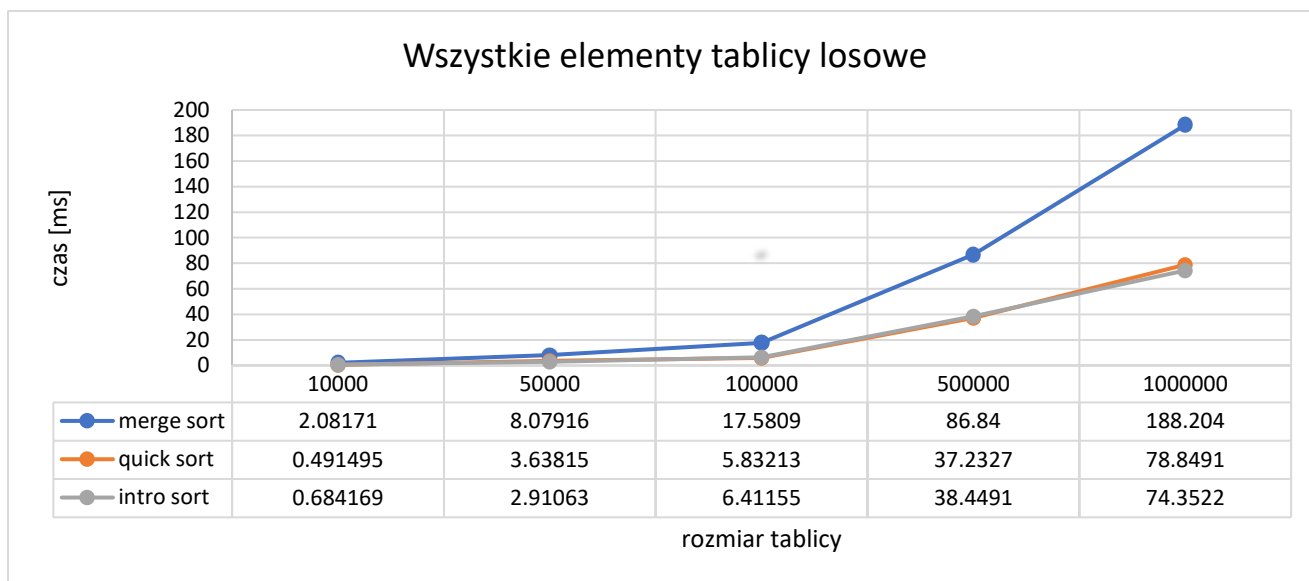
Wykres 2



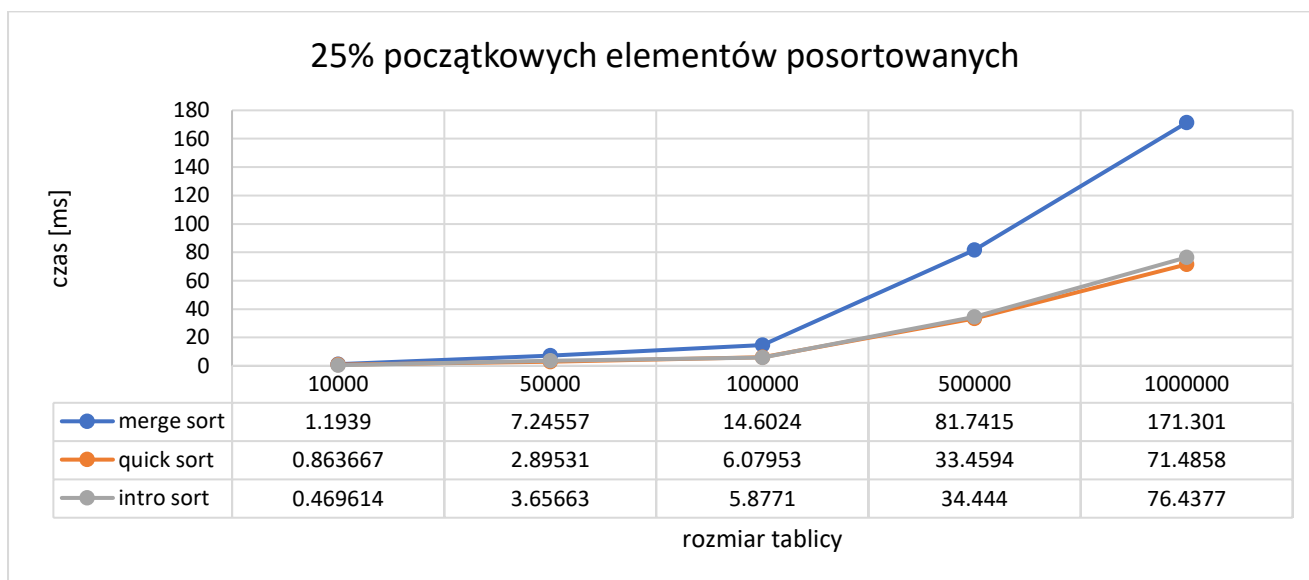
Wykres 3



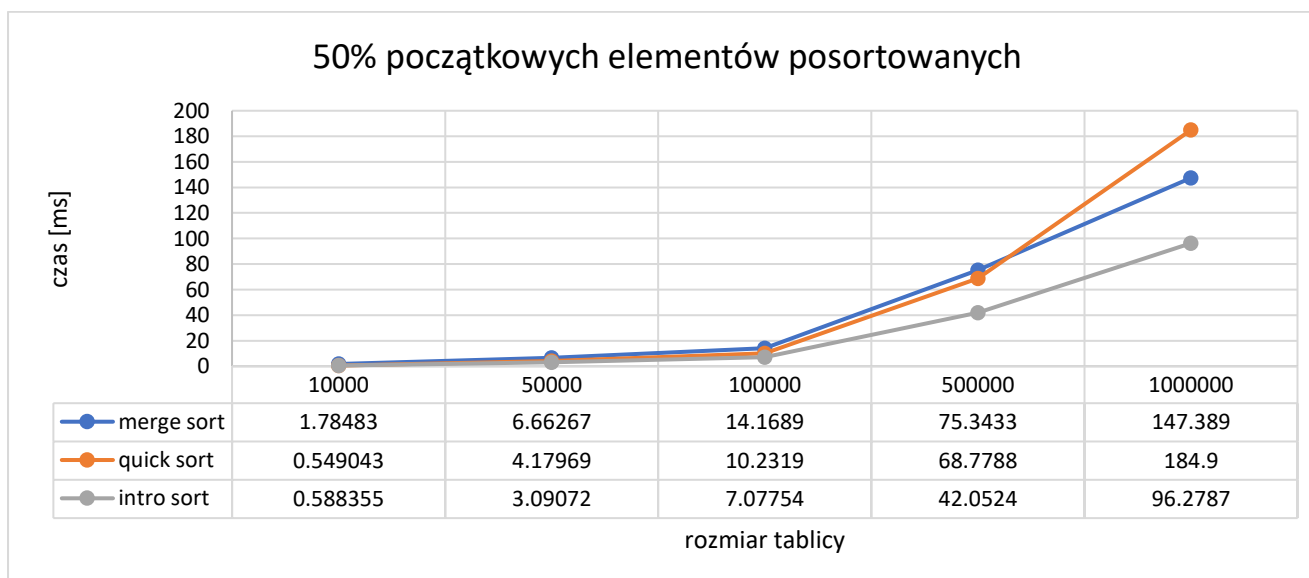
Wykres 4



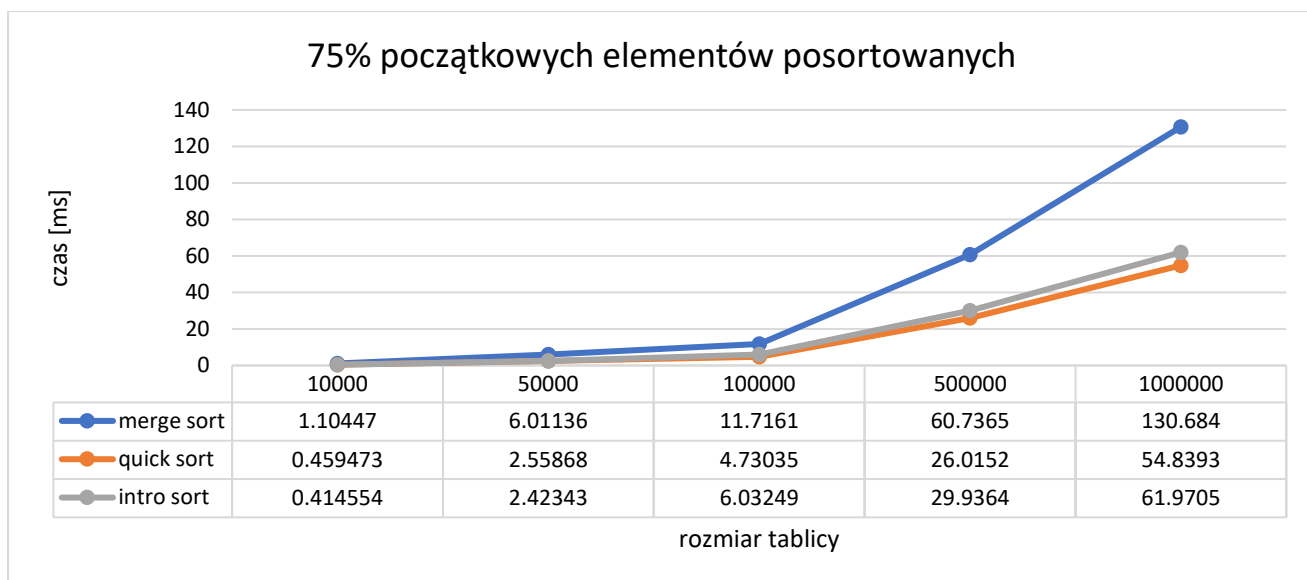
Wykres 5



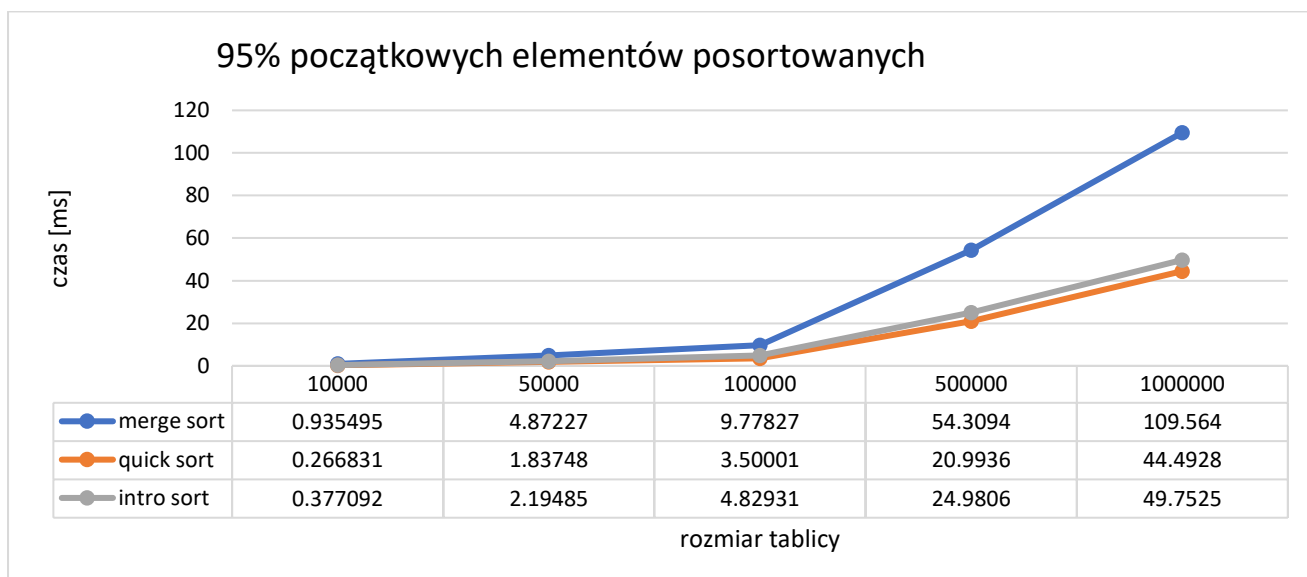
Wykres 6



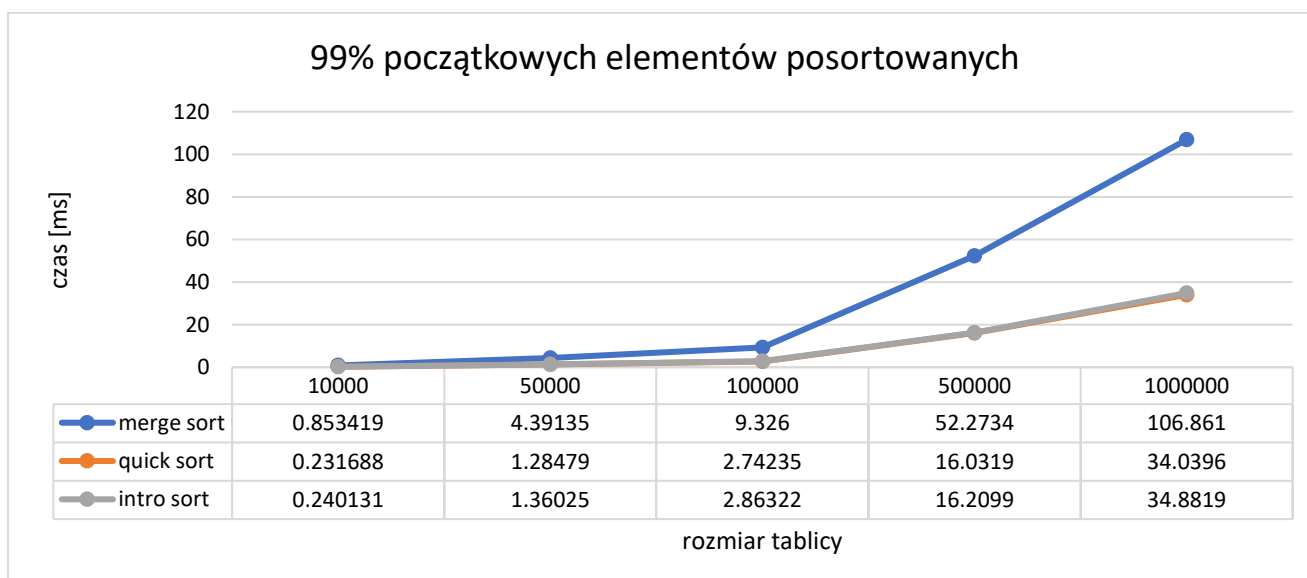
Wykres 7



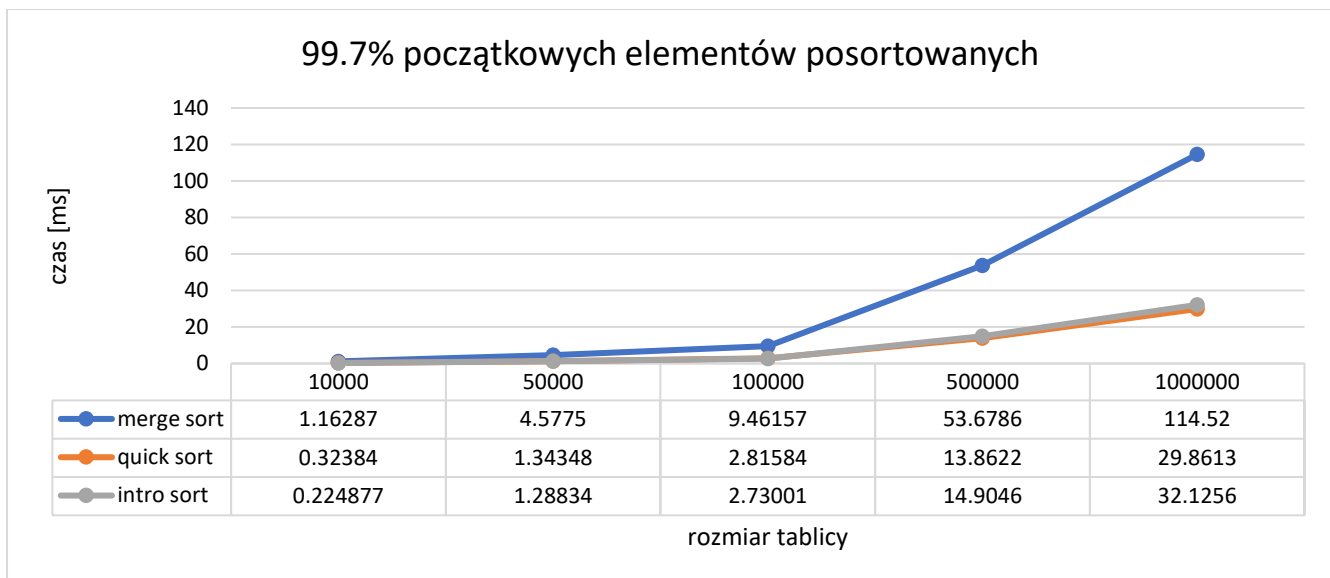
Wykres 8



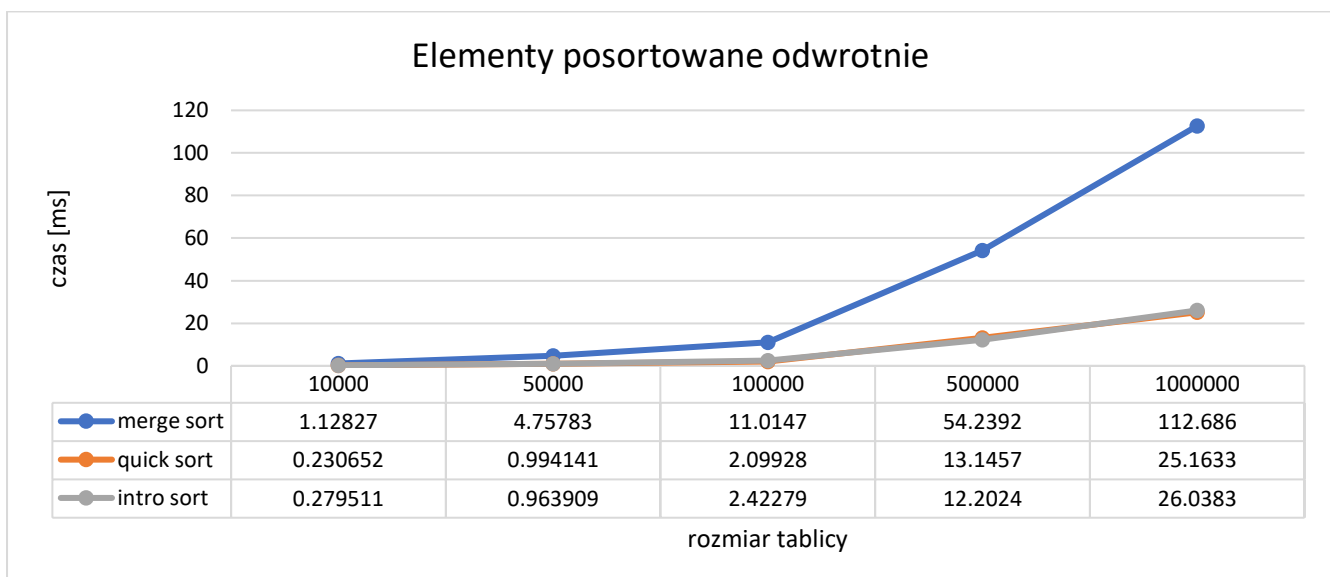
Wykres 9



Wykres 10



Wykres 11



#### 4. Podsumowanie i wnioski

Na wykresach 1 – 3 przedstawiono zależności czasu sortowania tablic o różnym stopniu początkowego posortowania od ich rozmiarów. Z wykresów tych można zauważyć, że dla każdego z badanych algorytmów sortowania ich działanie było tym szybsze, im większy procent elementów tablicy został wcześniej posortowany. Jedne z najmniejszych wyników uzyskano również dla tablic początkowo posortowanych w odwrotnej kolejności. Jedyny pomiar niespełniający tej zależności to przypadek występujący na wykresie 2, gdzie dla quicksorta najwolniejsze okazało się sortowanie tablicy początkowo posortowanej w 50%. Wynika to z faktu, że zaimplementowany algorytm wybiera pivot jako środkowy element tablicy, który w tym przypadku jest również elementem skrajnym, przez co mamy do czynienia z pesymistyczną złożonością obliczeniową algorytmu wynoszącą  $O(n^2)$ .

Na wykresach 4 – 11 poszczególne czasy działania algorytmów sortowania są porównywane między sobą. Wśród badanych algorytmów najwolniejszy okazało się sortowanie przez scalanie. Czasy działania algorytmów sortowania szybkiego i introspektywnego dla większości przypadków pokrywają się lub są bardzo zbliżone. Jedynym wyjątkiem jest wspomniany wyżej pomiar działania sortowania szybkiego dla tablic posortowanych w 50% przedstawiony na wykresie 6, który jest większy niż dla obu pozostałych algorytmów.

## 5. Literatura

P. Wróblewski, „Algorytmy, struktury danych i techniki programowania”

[https://en.wikipedia.org/wiki/Merge\\_sort](https://en.wikipedia.org/wiki/Merge_sort)

<https://aquarchitect.github.io/swift-algorithm-club/Merge%20Sort/>

<https://en.wikipedia.org/wiki/Quicksort>

<https://en.wikipedia.org/wiki/Heapsort>

<https://en.wikipedia.org/wiki/Introsort>

<https://aquarchitect.github.io/swift-algorithm-club/Introsort/>