# Système pluritechnologique : Barrière automatique

## Performance : cadence de fonctionnement

### 1. Prise en main du système pluritechnologique

Se connecter à votre session sur l'ordinateur, puis vérifier la liaison (câble liaison USB *Uport* 1130) entre le système et votre PC.

La barrière automatique est un modèle de barrière conçu et diffusé par la société ERO spécialisée dans le contrôle d'accès. Cette société installe des barrières dans de nombreux sites privés (mode parc privé), publics ou commerciaux ou en utilisation autoroutière (mode télépéage).

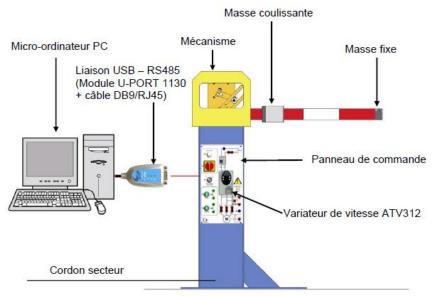


Figure 1 : le système

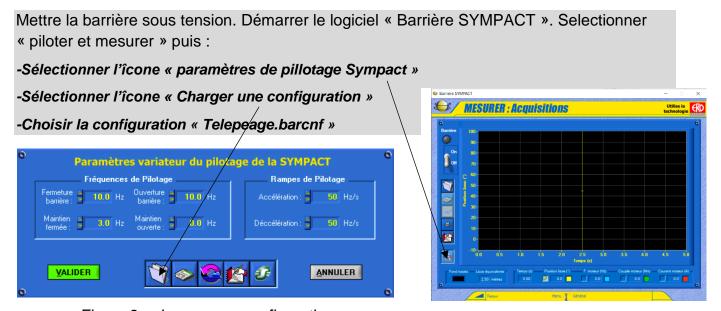
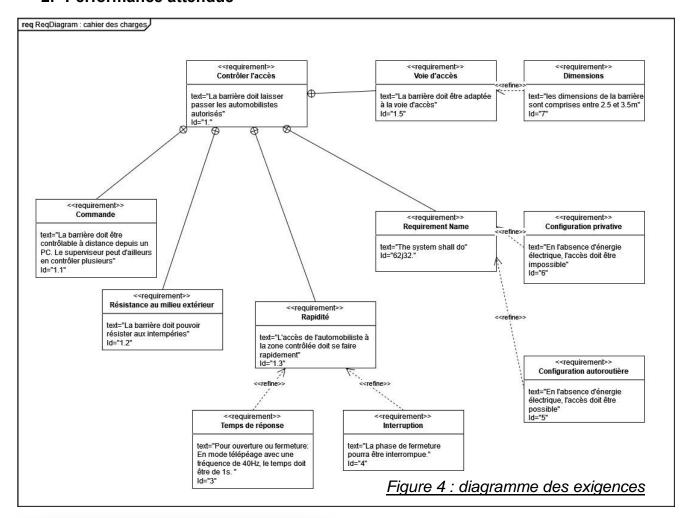


Figure 2 : charger une configuration

Figure 3 : paramètres

## 2. Performance attendue



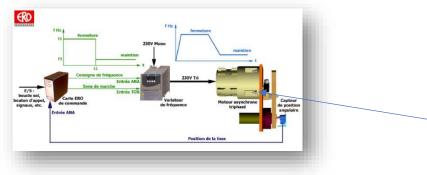
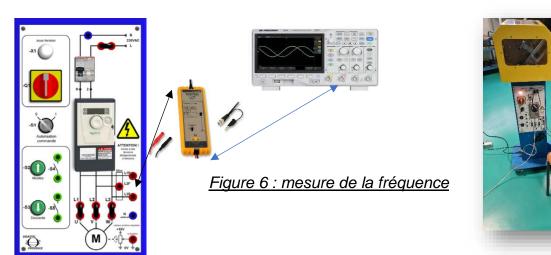


Figure 5 : commande fréquence

La solution de commande par variateur de vitesse (commande en fréquence) permet le réglage de vitesses et accélérations distinctes entre les mouvements de montée et de descente.

#### 3. Performance mesurée

3.1 Mise en place du protocole expérimental pour la mesure de la fréquence moteur.



La mesure de la fréquence se fera en utilisant un oscilloscope associé à une sonde différentielle au niveau des bornes de mesure du moteur après filtrage.

3.2 Mise en place du protocole expérimental pour la mesure de la durée d'ouverture ou de fermeture.

La mesure de la durée se fera en utilisant le logiciel en mode acquisition. Sélectionner la grandeur adéquate puis effectuer les relevés avec le curseur.

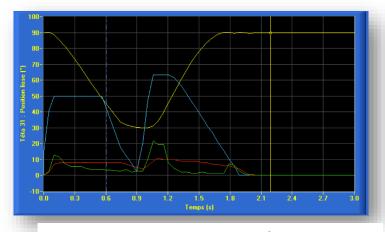


Figure 7 : acquisition de la durée d'ouverture

#### 4. Performance simulée

4.1 Ouvrir le fichier « Barriere2.slx » dans le dossier Matlab.

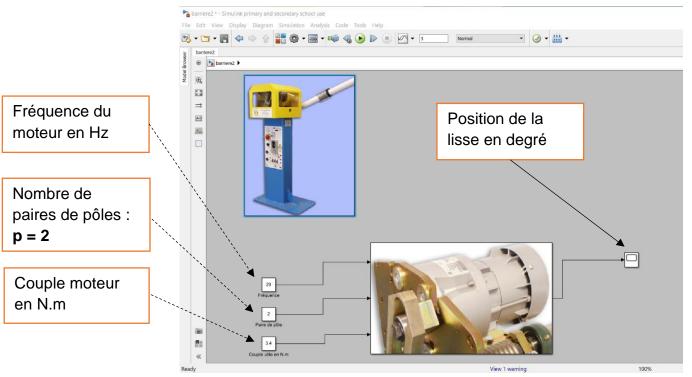


Figure 8 : modélisation du moteur+ chaine cinématique + lisse

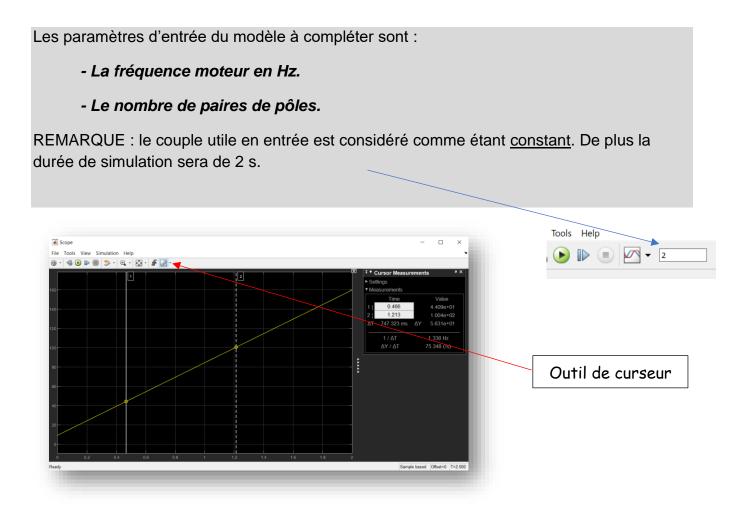


Figure 9 : position de la lisse en degrés