CH4 \ Thread

Thread 之管理

目錄:

Thread(or Multithreading)定義、優缺點
Process vs Thread(Single Thread、Multithreading)
User-(level)Thread 與 kernel-(level) Thread
Multithreading Mode(3 種)
Multithreading issue
fork()、signal/delivery、Thread pool
程式追蹤

Thread

(一)Def: 又叫"Lightening Process",是 OS 分配 CPU Time 的對象單位 [恐]It's a basic unit of CPU utilization

Thread 建立之後,其私有的(private)内容組成含有:

Process Counter、CPU registers value、Stack、Thread ID、State....等
Note: record in TCB (Thread Control Block)

此外,同一個 Process 內之不同 Threads 彼此共享此 Process 的:

Code Section、Data Section(上二者合稱 Memory (Address) Space)、other OS Resources(ex: open file、I/O Resources、Signal...等)(PC, Stack, Reg 不共享)

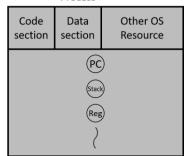
1. Multi-Threading Model

Code section Data section Resource

PC PC PC PC Stack Stack Stack Reg Reg Reg Reg Reg Reg

2. Process = Single-Thread Model

Process



Note: 類比: Process=飛機、Thread=引擎

(二)優點

1. Responsiveness

Def: 當 Process 內執行中的 Thread 被 Blocked,則 CPU 可以切給此 Process 內其他 Available Thread 執行,故整個 Process 不會被 Blocked,仍持續 going,所以若將 Multithreading 用在 User-Interactive Application,可增加對 User 之回應程度

2. Resource sharing

Def: 因為 Process 內之多條 Threads 共享此 Process Code Section,所以在同一個 Memory Space 上,可有多個工作同時執行

3. Economy

Def: 因為同一個 Process 內之不同 Threads 彼此共享此 Process 的 memory 及 other OS resources,所以 Threads 之私有成份量少,故 Thread 之 Creation、Context Switching、fork…等 Thread Management Cost is cheap

4. Scalability (Utilize of Multiprocessors Architecture)

Def:可以作到同一個 Process 內之不同 Threads 可以在不同 CPUs 上 平行執行,可以增加對 Multiprocessors System 之效益(平行程度)提升

Process vs Thread

Heavy Weight Process	Lightening Process
Single-Threaded Model	Multithreading Model
是OS分配 Resources 之對象單位	是 OS 分配 CPU Time 之對象單位
不同的 Process 不會有共享的 Memory 及	同一 Process 內之 Thread 彼此共享此 Process
other resources	之 Memory 及 other resources
(除非是採用 shared memory 溝通)	
若 Process 內的 single Thread 被 Blocked,整	只要 Process 內尚有 available Thread 可執行,
個 Process 亦被 Blocked	整個 Process 不會被 Blocked
Process 之 Creation、Context Switching 慢,管	Thread 之 Creation、Context Switching 快,管
理成本高	理成本低
對於 Multiprocessors 架構之效益發揮較差	對於 Multiprocessors 架構之效益發揮較佳
Process 無此議題	因為同一個 Process 內之 Threads 彼此共享此
(除非是採用 shared memory 溝通)	Process Data Section,因此必須對共享的 Data
	提供互斥存取機制,防止 race condition

Process 與 Thread 並沒有功能上的差別,只有『效能』上的差別(飛機都能載人,但引擎數可能不同)

哪此功作適合用 Multi-threading?

例:同一時間可以執行多個工作: Client-Server model

反之不適合使用 Multi-threading:

例:一個時間點最多只有一個工作可執行,ex:命令解譯器(UNIX之 shell)

Thread 分類: User Thread 與 kernel Thread

區分角度: Thread Management 工作(如: Thread creation、destroy、suspend、wakeup、scheduling、context switching)由誰負責

— \ User Thread

1. Def: Thread Management 是由在 user site 之 Thread library 提供 APIs, 供 user process 呼叫使用。

Kernel 完全不知道(is unaware of) user thread 之存在

Note: 只知道有 process(single thread) Thread Management 不需 kernel 介入干預

- 2. 優點: Thread creation、context switching 等管理較快,成本較低缺點:
 - 1. 當 process 內某條執行中的 user thread is blocked, 會導致整個 process 亦被 blocked(即使 process 內還有其他 available Threads)
 - 2. Multiprocessors 架構效益發揮較差(因為 kernel 只看到一個 process、無法作到 Process 內之多條 user threads 平行執行)
- 3. 例:舉凡 Thread library 皆是 user threads

 Ex: POSIX 的 PThread library、Mach 的 C-Thread library、Solaris 2 以上的 UI

 Thread library、Green Thread library

二、kernel Thread

- 1. Def: Thread 管理完全是由 kernel 負責, kernel 知道每一條 Thread 的存在, 並進行管理
- 2. 優缺點:與 User Thread 相反
- 3. 例:大部分 OS 皆支持:Windows 系列(2000、NT)、UNIX、Linux、Solaris

Ex:[Modern 版]





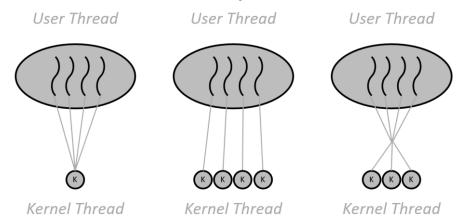


CPU Time 依分配對象數、平均分配,則 PA、PB 各分到多少%? CPU Time if all Threads are 1.User Thread、2.kernel Thread

- 1. user Thread: kernel 只知道有2個 Process 要分 CPU Time, 所以: PA 與PB 各為50%、50%
- 2. kernel Thread: kernel 知道有5條 Thread 要分: PA 分到60%、PB 分到40%

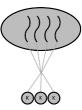
Multithreading Mode(3 種)

- 1. Many-to-One Model
 - (—) Def: This model maps many user Thread to one kernel Thread. Thread Management is done in user space
 - (二) 優缺點:同 user-Thread
 - (三) 例: Thread library 皆是
- 2. One-to-One Model
 - (—) Def: This model maps one user Thread to one kernel Thread. Thread Management is done in user space
 - (二) 優缺點:同 kernel-Thread
 - (三) 例:現代個人電腦大都採用此 Model: Windows NT、2000、OS、"Linux"
- 3. Many-to- Many Model
 - (—) Def: This model maps many user Thread to a smaller or equal number of kernel Thread. Thread Management is done in user space
 - (二) 優點: User thread 的第 1×2 點,再加上 3.負擔不若 one-to-one 重缺點: User thread 的第 1 點,再加上 2.製作設計上較複雜
 - (三) 例: Solaris 2以上(two level modeling)



例:下圖中若有 2 個 IO-Bound thread,請問 kernel thread 使用數為何?

User Thread*

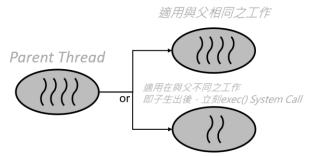


Kernel Thread

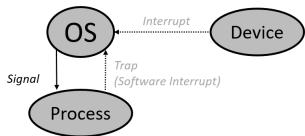
2 個給 IO Bound thread、剩餘1 個給 CPU Bound thread 使用

Multithreading issues

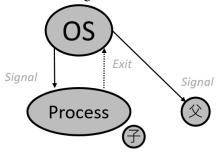
1. fork() issue



- 2. "Signal" delivery issue
 - (1) Signal: It's used in UNIX to notify the process that a particular event has occurred
 - 1. 當 Process 要結束,或者有 Device 要結束一個 Process 時,會分別 發出 Trap 與 Interrupt 給 OS,而後 OS 再 Signal 到 Process,使之結束



2. 當子行程結束時,會先發出 Exit 訊號給 OS, OS 會 Signal 通知父行程, 並且也 Signal 給原本的子行程,以結束之

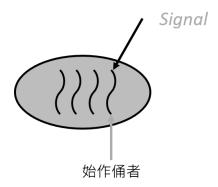


當 Process 收到 Signal 之後,它必須處理,可由 Process 自己處理、或交給 default signal handler 處理

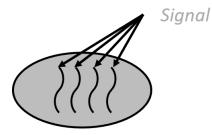
- (2) Signal 種類:
 - 1. synchronous signal(自作自受型): ex: Divide-by-zero、illegal Memory Access
 - 2. Asynchronous signal(池魚之殃型): ex: "control-c(break)" by administrator、"Time out" by Timer

(3) Signal Delivery issue 的 4 個 options

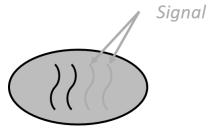
1. Ex: Synchronous signals



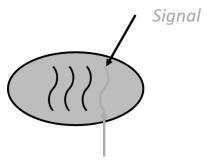
2. Ex: control-break



3.



4. Ex: solaris



Default signal handler

3. Thread pool

- (一) 緣由:在 Client-Server Model 中,當 Server 收到 Client's Request 後, Server 才建立 Thread 去服務此一請求。然而 Thread Creation 仍需耗用一 些時間。因此對 Client 之回應不是那麼迅速
- (二)解法:採用"Thread Pool"機制。Process(Server)事先建立一些 Threads, 置於 Thread Pools 中,當收到 Client's Request 後,就從 Thread pool 中指派一條 Available 的 Thread 去服務此請求,不需 Creation。因此回應較快

當此 Thread 完成工作後,再回 Thread pool 中 stand by。如果 Threads Pool 中無可用的 Threads,則 Client's Request 需等待

Note: 通常 OS 會限制 Thread pool size

Thread 程式追蹤(以 PThread library 為例)

例 p4-49:

```
#include <pThread.h>
void *runner(void *param)
main()
{
     pThread-t tid;
                    //tid 變數表 ThreadID
     pThread-attr-t attr;
                         //表 Thread attributes set
     pThread-attr-init(&attr);
     pThread-create(&tid, %attr, runner argv[1]);
     //根據 attr 屬性值,建立一條 Thread。ID 記在 tid 中,執行 running 副程式
     pThread-join(tid, NULL);
     //main thread 在此,等待直到 tid thread 結束
     printf(sum);
}
void *runner(void *param)
     sum=0;
     for(i=0;i<upper;i++)</pre>
          summ+=i;
     pThread-exit(0);
```

Process

Code	Data	Other OS
section	section	Resource
(Stack) (Reg) (default	(Stack) (Reg) → sum=0 sum=1+2+3+4+5=15	

```
例 p4-50:
```

```
#include <pThread.h>
int value = 0;
main()
{
      int pid;
      pThread-t tid;
      pThread-attr-t attr;
      if(pid==0)
            pThread-create(&tid, %attr, runner argv[1]);
            printf(value);
                             //line C
      else if(pid>0)
            wait();
            printf(value);
                             //line P
}
void *runner()
      value=5;
      pThread-exit(0);
```

main

Code section	Data section	Other OS Resource			
PC Stack Reg					
) Line P印出value=5					

child

Code section	Data section	Other OS Resource
PC		PC
Stack		Stack
Reg		Reg
) Line C印出value=5		→執行runner {value=5;}

例 p4-82(43): Shared by thread

- 1. State local variables 6.
- 6. Stack Memory
- 2. Program text/exec. Binary 7.
- 7. Open file
- 3. Register valve of CPU
- 8. IO recourses
- 4. Heap Memory
- 9. Local variables
- 5. Programing Counter
- 10. Global variables

共享:1、2、4、7、8、10 私有:3、5、6、9

[補充]: Symmetric Multi-Threading

在相同的 Physical Processor 上,創造多個 Logical processor,讓多個 Threads 可以平行處理

前面有提到 Multi-Threading 之適不適用情況

哪此功作適合用 Multi-threading?

例:同一時間可以執行多個工作:Client-Server model

反之不適合使用 Multi-threading:

例:一個時間點最多只有一個工作可執行,ex:命令解譯器(UNIX之

shell)

故當需要執行一個時間內,主要只有『單一』工作要執行時,不使用 Mutli-Threading, 而是使用 Symmetric Multi-Threading(SMT) on Symmetric Multi-Processors(SMP)