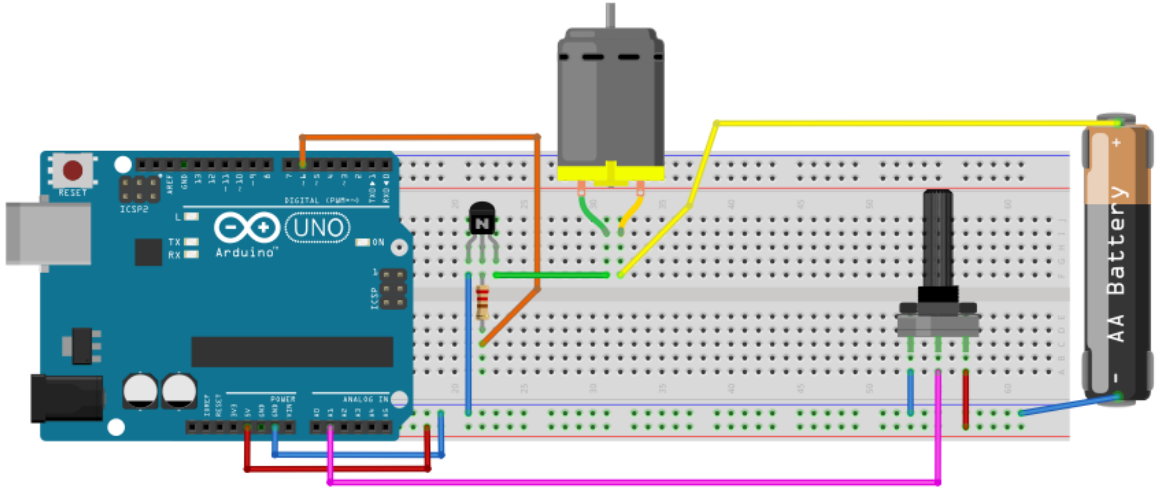


# ROBOTİK KODLAMA ATÖLYESİ – ARDUINO DERSLERİ

## DERS – 9



- **Bc547 transistör** = elektronik devrelerde anahtarlama olarak kullanılır. Burada ise dc motoru kontrol etmek için kullanacağız.
- **DC motor** = Arduinoya verdiğimiz komutlar doğrultusunda önündeki dönen kısmı (nüveyi) hareket ettireceğiz.
- **Potansiyometre** = ayarlı direnç , motorun hızını kontrol edeceğiz.
- **9V pil** = motorun çalışması için gerekli olan voltaj aralığını korur.

sketch\_apr19a | Arduino 1.8.5

Dosya Düzenle Taslak Araçlar Yardım

✓ → 📄 ⬆ ⬇

sketch\_apr19a §

```
int pot = A1; //potansiyometreyi al pinine bağladık
int motor = 6; //motoru 6. pin ile kontrol edicez
int potDeger; //potansiyometrenin değerini kaydettik.
int hiz; // hız değişkenini arduinoya belirttik
void setup() {
  pinMode(A1, INPUT); //A1 pinini giriş olarak belirledik.
  pinMode(6, OUTPUT); //6.pini çıkış olarak belirledik.
}

void loop() {
  potDeger = analogRead(pot); //potansiyometreden değer okuyoruz
  hiz=map(potDeger, 0, 1023, 0, 255); //pot ve motor değerlerini dönüştürüyoruz
  analogWrite(motor,hiz ); //motoru hız değişkenine göre çalıştırıyoruz.
}
```

Yükleme tamamlandı.

Çalışmanız programın 1308 bayt (4 %) saklama alanını kullandı. Maksimum 32256 bayt  
Global değişkenler belleğin 13 byte kadarını (0%) kullanıyor. Yerel değişkenler

< 15 Arduino/Genuino Uno on COM5 >